

# 取扱説明書



1WMPD4004114F

## 注意

- (1) ご使用中に異常が起きた場合は、直ちに電源を切ってください。 異常の原因がどうしてもわからないときは、ご購入先または巻末に記載のお問い合わせ窓口・営業所 にご連絡ください。
- (2) 本書の内容については将来予告なしに変更することがあります。
- (3) この取扱説明書の一部または全部を無断転載することは固くお断りします。株式会社エー・アンド・ デイの書面による許可なく、複製・改変・翻訳を行うことはできません。本書の内容の一部、または 全部の無断複製は禁止されています。
- (4) 本書の内容に関しては万全を期しておりますが、万一ご不審な点や誤り、記載漏れ、ご意見などお気 づきの点がございましたら、お手数ですがご連絡ください。
- (5) (株)エー・アンド・デイでは、本機の運用を理由とする損失、逸失利益及び、本製品の欠陥により発生する直接、間接、特別または、必然的な損害について、仮に当該損害が発生する可能性があると告知された場合でも、一切の責任を負いません。また、第三者からなされる権利の主張に対する責任も負いません。同時にデータの損失の責任を一切負いません。(4)項にかかわらずいかなる責任も負いかねます。
- C 2020 株式会社 エー・アンド・デイ
- ロ オムニエース及び、omniace は株式会社エー・アンド・デイの登録商標です。
- Microsoft、Windows 及び、Windows10 IoT は、米国 Microsoft Corporation の米国およびその他の国に おける登録商標または、商標です。
- 米国 Adobe Corporation が著作権を所有するソフトウェアを SIL Open Font License に基づき使用して います。
- □ 本書に記載されている商品名および社名は日本国内または他の国における各社の商標または登録商標です。

## はじめに

この度は、データアクイジション装置オムニエース RA3100(以下、 RA3100 または本製品と称す。)をお買い上げいただき、誠にありが とうございます。

この取扱説明書は、RA3100およびオプションの入力モジュールの取り扱い上の注意や取り扱い方法を説明したものです。ご使用前には、この取扱説明書をよく読んでいただき、正しくお取扱いくださるようお願い申しあげます。取扱説明書の内容について不明な点がございましたら、弊社までお問い合わせください。



## 《CDの取扱説明書》

名称	内容
RA3100 取扱説明書	本書 RA3100の取扱方法や設定方法について説明しています。

# 梱包内容の確認

#### 開梱の際には

冬期の寒い時期などに急に暖かい部屋で開梱いたしますと、製品の表面に露を生じ、動作に異常をきた す恐れがあるので、室温に十分馴染ませてから開梱するようお願いいたします。

## 梱包内容の確認

本製品は十分な検査を経てお客様へお届けいたしておりますが、ご受領後開梱しましたら、外観に損傷 がないかご確認ください。また、本製品の仕様、付属品等につきましてもご確認をお願いいたします。 万一、損傷・欠品等がございましたら、ご購入先または巻末に記載の営業所にご連絡ください。

## 《RA3100 梱包内容》

品名	型式・文書番号	数量	備考	
オムニエース 本体	RA3100	1	AC 100 V $\sim 240$ V	
簡易操作マニュアル	1WMPD4004115	1	使用上の注意事項、操作方法などが記載	
取扱説明書 CD-ROM	1WMEK4010464	1	RA3100 取扱説明書収録	
AC 電源コード	1KO6165-200	1	AC 125 V 系、プラグ A (B)タイプ <mark>※</mark> PSE 適合、UL/CSA 規格適合	
感熱記録紙	YPS-106	1巻	30 m ロール記録紙、(製品は1箱5巻)	
記録紙ホルダ	5633-1794	2	記録紙両端、各1個	
品質保証登録カード	1WDEK4011334	1		
検査合格証	1WDPD4002876	1		

※ プラグタイプは国内の一般的な呼称。()カッコ内は IEC の分類。 https://www.iec.ch/worldplugs/

## 《モジュール梱包内容》

品名	型式・文書番号	数量	備考
2ch 電圧モジュール	RA30-101		
4ch 電圧モジュール	RA30-102		
2ch 高速電圧モジュール	RA30-103		
2ch AC ひずみモジュール	RA30-104		
16ch ロジックモジュール	RA30-105		
2ch 温度モジュール	RA30-106	いすれか	センサ接続コネクタ2セット付属
2ch 高電圧モジュール	RA30-107		
2ch 周波数モジュール	RA30-108		
2ch 加速度モジュール	RA30-109		
リモート制御モジュール	RA30-112		
4ch 電圧モジュール	RA30-113		
「ご使用になる前に」	1WMPD4004140		

## 安全にご使用いただくために

## 安全上の対策―警告・注意

- □ 本製品は、EN61010 規格に従い設計、検査された製品です。
- 本製品は、安全に配慮して製造しておりますが、お客様の取扱いや操作上のミスが大きな事故につなが る可能性があります。そのような危険を回避するために、必ず取扱説明書を熟読し、内容を十分にご理 解いただいた上で使用してください。また、本製品及び取扱説明書では、本製品を安全に使用していた だくために以下のような表示をしており、それぞれ次のような意味があります。
- 本製品のご使用にあたって、以下の事項を必ずお守りください。なお、取扱注意に反した行為による障害については保証できません。また、「できないこと」や「行ってはいけないこと」は極めて多くあり、説明書に全て記載することはできません。従いまして、説明書に「できる」と書いていない限り「できない」とお考えください。

#### 警告サインの意味

⚠警告	この内容を無視して取扱いを誤った場合、人が死亡または重傷を負う可能性が想定され る事項、及び、軽傷または物的損害が発生する頻度が高い事項が書かれています。
⚠注意	この内容を無視して取扱いを誤った場合、人が傷害を負う危険が想定される事項、及 び、物的損害のみの発生が想定される事項が書かれています。

### 図記号の意味

Â	▲記号は注意(警告を含む)を促す内容があることを告げるものです。 図の中に具体的な注意事項(左図の場合は感電注意)が記されています。
	◇記号はしてはいけないこと(禁止)を示しています。具体的な禁止内容は、◇の中や近くに 文書や絵で示します。左図の場合「分解禁止」を示します。
0	●記号は必ず守っていただきたいこと(強制)を示しています。具体的な強制内容は、●の中や近くに文書や絵で示します。左図の場合「守っていただきたいこと」を示します。

	⚠警告
電	源
	供給電源が本製品の定格銘板に記載されている定格内であることを確認してください。
	定格以上の電圧を入力すると本製品が破損し、火災の原因にもなります。また、感電や火災等を防止
	するため、AC 電源コードは必ず本製品付属のものを正しくお使いください。
保	護接地
	本製品の電源を入れる前に必ず大地に保護接地を行ってください。保護接地は本製品を安全にご使用
	いただき、お客様及び周辺機器を守るために必要です。なお、下記の注意を必ずお守りください。
	本製品に付属の AC 電源コードは、接地線のある AC 電源コードなので、保護接地端子付き3極電源
	コンセントに接続してください。
	保護接地を行う際、接地線の水道管への接続は、大地とつながっていない場合があるので行わないで
	ください。ガス管への接続はたいへん危険なので絶対に接続しないでください。
	本製品に電源が供給されている場合に、保護接地線の切断や結線を外したりしないように注意してく
	ださい。このような状態になりますと本製品の安全は保証できません。

# ⚠警告

## 過電圧カテゴリ(設置カテゴリ)

□ 本製品の**過電圧カテゴリ**は、**カテゴリ**IIです。分電盤等のライン(CAT III)、送電線からの引込線等 (CAT IV)に接続すると機器の破損の原因になるので、上位カテゴリでは使用しないでください。

### 測定カテゴリ

 本製品の測定入力端子の測定カテゴリは、実装されているモジュールによって異なります。
 モジュールの仕様にあった測定カテゴリ内での測定に使用してください。モジュールの仕様を超えた 測定カテゴリでは使用しないでください。

## 入力信号の接続

本製品の保護接地端子を確実に接地してから被測定装置への接続を行ってください。
 本製品と測定器等を接続するとき、同相許容入力電圧範囲を超えないようにご注意ください。
 範囲を超えた電圧を入力しますと、本製品の故障の原因となり、たいへん危険です。

## ガス中での使用

□ 可燃性、爆発性のガス、また蒸気のある雰囲気内で使用しないでください。お客様及び本製品に危険 をもたらす原因となります。

## ケースの取り外し

本製品のケース取り外しは、本体内部に高電圧部分があるためたいへん危険です。
 弊社及び弊社指定のサービスマン以外が行うことを禁止します。

## AC 電源入力部ヒューズ

本製品で使用している AC 電源入力部ヒューズは、本体内にあるためお客様では、交換できません。
 万一ヒューズが切れていると思われる時は、ご購入先または巻末に記載の営業所にご連絡ください。

## バックアップ用電池の取扱い(廃棄時の注意)

- □ 本製品ではコイン形リチウム電池(一次電池)を使用しています。
- □ 本製品を廃棄する際には、弊社営業所、または代理店にお申し付けください。(巻末)

	⚠注意
取	2.扱い上の注意 以下の事項に十分注意して本製品をお取扱いください。誤った取扱いをしますと、誤動作や故障の原因 となります。
	本製品の操作方法を理解している人以外の使用を避けてください。
	本製品は、電気測定器の安全規格 EN61010−1 での過電圧カテゴリⅡ(CATⅡ)を満たす場所で使用し てください。
	本製品は、汚染度2の製品です。
	本製品は、Class A(工業環境用)の製品です。 家庭環境で使用すると無線妨害を生ずることがあります。そのような場合は使用者が適切な対策を施し てください。
	本製品は、下記の保存環境の場所で保管してください。特に、夏期には長時間直射日光の当たる場所や 温度が異常に高くなる場所(自動車内等)での保管は避けてください。 保存温度範囲:-20 ~ 60 ℃、 保存湿度範囲:20 ~ 85 %RH(結露しないこと)。
	本製品は、下記の動作環境の場所でお使いください。 動作温度範囲:0 ~ 40 ℃、   動作湿度範囲:35 ~ 85 %RH(結露しないこと)。
	<ul> <li>本製品は、以下のような場所では使用しないでください。また、本製品の周囲等にも十分注意して使用 してください。</li> <li>直射日光や暖房器具等で高温または多湿になる場所、結露する場所。</li> <li>水のかかる場所。</li> <li>塩分・油・腐食性ガスがある場所。</li> <li>ほこりの多い場所。</li> <li>ほこりの多い場所。</li> <li>振動の激しい場所。</li> <li>強い電磁界が発生している場所。</li> <li>本製品内部の温度上昇を防ぐため、本製品には通風孔があいています。</li> <li>本製品の周りを囲んだり、周りにものを置いて通風孔をふさぐようなことは絶対に行わないでください。本製品内部温度の異常上昇につながり、故障の原因となります。</li> <li>紙などの燃えやすいものを本製品の近くに置かないでください。</li> </ul>
	電源電圧の変動に注意し、本製品の定格を超えると思われるときはご使用にならないでください。
	雑音の多い電源や、高圧電源の誘導等による雑音がある場合は、誤動作の原因となるので、ノイズフィ ルタ等を使用してください。
	本製品では内蔵 SSD を使用しております。 SSD 動作中(保存中、読み出し中)に電源を切らないでください。保存または読み出し中のデータが 壊れることがあります。
	本製品では静電容量式タッチパネルを使用しております。 タッチパネル面を押す場合は素手の指先で軽く押してください。手袋をしたままだと、反応しない場合が あります。また、タッチパネル面を鋭利なもので押したり、必要以上に強く押さないでください。3ヶ所 以上を同時に押すと、正常に動作しません。選択の場合は必ず1ヶ所のみ、ピンチイン・ピンチアウトの 場合は2か所を押すようにしてください。

# ⚠注意

- □ 液晶ディスプレイ
- 本製品では、表示部に TFT カラー液晶ディスプレイを使用しておりますが、画面の一部に常時点灯ま たは点灯しないドットが存在する場合があります。また、液晶ディスプレイは、特性上、温度変化等で 多少ムラが発生する場合があります。これらは故障ではないので、予めご了承ください。
- 記録紙は弊社指定のものを使用してください。指定以外の記録紙を使用すると記録ができなかったり、
   印字用サーマルヘッドの寿命を縮めることになる場合があります。
- 長時間同じ位置に直線状の波形またはベタ黒状態の波形を記録すると、サーマルヘッドのその部分の素子の寿命が短くなります。時々波形の記録ポジションを変更することをお勧めします。
- □ 長時間、ベタ黒状態の波形を印字すると記録紙の印字カスがサーマルヘッドに溜まり、印字できなくな ることがあります。定期的にサーマルヘッドの清掃をしてください。
- 長期間保管する場合、プリンタカバーをロックしていると記録紙送りのプラテンが変形してしまい、印字にムラが生じることがありますが、故障ではありません。
- □ 記録前の記録紙を長期間保管する場合は本体から記録紙を取り外しポリ袋に入れ、またメーカ出荷梱 包状態であれば、そのままの状態で温度 25 ℃以下、 湿度 70 %RH 以下、暗所にて保管管理してくだ さい。
- □ 記録後の記録紙を長期間保管する場合は温度 25 ℃以下、 湿度 70 %RH 以下、 暗所でファイリング して保管してください。ファイルを使用する場合は可塑剤を含まない物(ポリエチレン、ポリプロピレン製等)を使用してください。
- 記録紙が次の材料、製品に触れていると印字面が変色あるいは退色したり、発色が悪くなったりと品質に悪影響を与える恐れがあります。
   塩化ビニル製品、有機化合物、接着テープ、消しゴム、ゴムマット、マジック、サインペン、修正液、カーボン、ジアゾ感光紙、ハンドクリーム、整髪料、化粧品、財布などの皮革製品など。
- ロ本製品の通風孔にとがった棒などを差し込まないでください。
- 本体表面を清掃する場合は、電源を切ってから、換気のよい場所でガーゼなどの柔らかい布に、エタノー ルを少量含ませて軽く拭いてください。ベンジン、シンナーや化学雑巾を使用すると変形や変色する場合 があるので使用しないでください。
- 本製品を輸送するときは最初にお届けした梱包箱・梱包材料を使用するか、それと同等以上の梱包箱・ 梱包材料にて輸送してください。
- □ 本製品の精度を維持するために、定期的な校正をお勧めします。一年に一度定期校正(有償)を行うことにより、信頼性の高い測定が行えます。

□ その他

弊社で提供する以外のプログラムを組み込んだ場合、OSの設定を変更した場合、またキーボード、マウス等を接続してプログラムを強制停止された場合の動作は保証いたしかねます。

## 当社製品の廃棄

EU内

EU 各国法令により、右記のマークがついた電気電子機器の廃棄については、家庭廃棄物 と区別する必要があります。それは電気的な付属品、充電器、AC アダプタなどを含みま す。電気電子機器についているマークは、現在の EU 各国に適用されます。



#### EU外

使用済み電気電子機器を EU 外で廃棄するときは、各地域の当局に、適正な処理方法を問い合わせてください。

# FCC 準拠情報

This equipment has been tested and found to comply with the limits for a Class A digital device, pursuant to part 15 of the FCC Rules. These limits are designed to provide reasonable protection against harmful interference when the equipment is operated in a commercial environment. This equipment generates, uses, and can radiate radio frequency energy and, if not installed and used in accordance with the instruction manual, may cause harmful interference to radio communications. Operation of this equipment in a residential areais likely to cause harmful interference in which case the user will be required to correct the interference at his own expense.

# 本書の記号

本取扱説明書で使用している表記、記号には、以下のような意味があります。

⚠警告	この内容を無視して取扱いを誤った場合、人が死亡または重傷を負う可能性が想定される事項、及び、軽傷または物的損害が発生する頻度が高い事項が書かれています。
⚠注意	この内容を無視して取扱いを誤った場合、人が傷害を負う危険が想定される事項、及 び、物的損害のみの発生が想定される事項が書かれています。
Note	この内容を無視して取扱いを誤った場合、本製品が誤動作したり、測定データを消去し たりする可能性が想定される事項が書かれています。
Tips	設定上の制約や補足説明が書かれています。
R.	参照頁を表します。
Ъ	<b>タップ</b> は、画面に表示されたキー等を指先で軽くタッチする動作。 例: 画面キーの選択や設定などに使います。
Ŀ	スワイプは、画面を指で押して特定の方向に移動させる動作。 例: [サムネイル] 画面、[チャネル設定] 画面等で使用します。
<del>ن</del> گ	ピンチインは、画面を2本の指でタッチして間隔を縮める動作で、画面を縮小します。 例: 画面の表示内容・波形振幅・時間軸等の縮小に使用します。
<del>گ</del>	ピンチアウトは、画面を2本の指でタッチして間隔を広げる動作で、画面を拡大します。 例: 画面の表示内容・波形振幅・時間軸等の拡大に使用します。
+	囲んだ文字は、操作パネル部にあるキーを表します。 例 START キー
【】+	【 】で囲んである文字は、画面に表示されているタッチパネルキーを表します。 例:【CH】キー
[]画面	[ ]で囲んである文字は、画面の項目の文字を表します。 例: [モジュール1]
k (小文字) K (大文字)	例: $1 \text{ kg} = 1000 \text{ g}$ 1 KB = 1024 Bytes

## 保証

保証要項

弊社の製品は設計から製造工程にわたって、充分な品質管理を経て出荷されていますが、万が一ご使用 中に故障だと思われた場合、弊社に修理の依頼をされる前に、装置の操作方法に問題はないか、電源電 圧に異常はないか、ケーブル類の接続に異常はないかなどをお調べください。 修理のご要求や温度校正は、ご購入先または巻末に記載の営業所にご連絡ください。その場合には、機 器の形式(RA3100)、製造番号、及び故障状況の詳細をお知らせください。 なお、弊社の保証期間及び保証規程を次に示します。

### 保証規程

- 1. 保証期間: 製品の保証期間は、納入日より1年です。
- 保証内容:保証範囲は、機器の本体のみで付属品は含みません。
   保証期間内の故障については、必要な修理を無償で請け負いますが、次の場合は、弊社規程によって修理費を申し受けます。
  - □ 不正な取扱いによる損害、または故障。
  - □ 火災、地震、交通事故、その他の天変地異により生じた損傷、または故障。
  - □ 弊社もしくは弊社が委嘱した者以外による分解、修理、改造によって生じた損傷、または故障。
  - □ 機器の使用条件を越えた環境下での使用または保管による故障。
  - □ 定期校正。
  - □ 納入後の輸送または移転中に生じた損傷、または故障。
  - 印字用サーマルヘッドは、保証期間内であっても使用状況により保証範囲外とさせていただきます。
    - 使用条件 : 印字パルス数 30,000,000 パルス以上 または、記録長 30 km 以上。
  - □ 内蔵 SSD、ファン、バックアップ用コイン電池は消耗品扱いとし、保証範囲外とさせていた だきます。
  - □ 内蔵 SSD、外部メディアに記録されたデータは本製品の故障の内容、原因にかかわらず保証しか ねます。記録データは必ずバックアップをおとりください。
- 3. 保証責任: 弊社の製品以外の機器については、その責任を負いません。

はじめに		
梱包内容の研	潅認	4
安全にご使用	用いただくために	5
当社製品の	廃棄	9
FCC 準拠情	報	10
本書の記号.		10
保証		11
1.	各部の名称と機能概要	
1.1.	各部の名称	
1.2.	ディスプレイ部	21
1.3.	操作パネル	
1.4.	インタフェース部	
1.5.	入力モジュール部	23
1.6.	画面と設定メニュー	
1.6.1.	サイドメニュー	24
1.6.2.	コントロールバー	
1.7.	本体画面の入力操作	27
1.7.1.	回転ノブ	27
1.7.2.	数値入力ダイアログ	27
1.7.3.	選択パレットダイアログ	
1.7.4.	ソフトキーボード	28
2.	測定準備	
2.1.	電源を ON する前に	29
2.1.1.	本製品の設置、使用環境	29
2.1.2.	入力モジュールの装着	
2.1.3.	記録紙の装着	32
2.1.4.	外部機器との接続	36
2.2.	電源を ON/OFF する	37
2.2.1.	AC 電源コードの接続	
2.2.2.	電源を <b>ON</b> する手順	
2.2.3.	正常起動の確認	
2.2.4.	時計の設定	
2.2.5.	精度のよい測定を行うための準備	
2.2.6.	電源を OFF する手順	
3.	測定の流れ	
3.1.	測定の流れ	
4.	測定の設定	
4.1.	測定モードの選択	40
4.1.1.	特長	40
4.1.2.	測定モード機能比較表	40
4.1.3.	選択方法	41

		目次
4.2.	入力感度を下げ、入力ケーブルを接続する	
4.3.	入力チャネルの設定	
4.3.1.	CH 設定サブメニュー (RA30-101 の場合)	44
4.3.2.	入力 <b>CH</b> を設定する	45
4.3.3.	一括実行	
4.3.4.	デジタル表示	
4.4.	記録方式の選択	
4.4.1.	記録紙のみへの記録	53
4.4.2.	ファイルと記録紙への記録	
4.5.	記録デバイス	
4.5.1.	記録デバイスの特長	
4.5.2.	サンプリング速度	
4.5.3.	紙送り速度	
4.5.4.	最大記録可能時間	
5	トリガ設定	60
51	トリガの種類	60
5.2.	メモリトリガ	
5.2.1.	メモリトリガの設定	.60
5.3.	プリトリガ	
5.3.1.	プリトリガの設定	63
5.4.	スタートトリガ	
5.4.1.	スタートトリガの設定	
6	入力信号を測定する	65
0. 6 1	大力信号を測定する	
6.2	本 平 助 下 り 仏 忠 屋 移	
6.2.1	記録デバイスの選択	60
622		
623	9000000000000000000000000000000000000	
624	辺かビークの 時停止 カーソル	٬۵
625	X ブル X V 波形 ▷ FFT 解析	
626	トリガ同期	
63	インレコ	
631	ペンレコ記録	72
6.3.2	ペンレコ握作	
633	印字テキスト	73
64	記録	
641	記録設定	77
6.4.2.	記録開始と記録終了	83
6.4.3.	記録のポーズとバックスクロール	
7	記録データを再生する	85
71	記録データの選択	85
72	記録データの再生	88
721	再生画面の操作	
7 2 7	サムネイル	
723	カーソル	89 89
72.0.	プリントアウト	۵۵. ۵۱
725	メモリブロックの選択	Q1

7.2.6.	再生中の設定変更	
7.3.	X-Y 波形	
7.3.1.	X-Y 表示設定	
7.3.2.	X-Y 制御	
7.4.	FFT 解析	
7.5.	検索機能	96
7.5.1.	検索の種類と操作	
7.5.2.	検索方法の種類と設定項目	
7.5.3.	ピーク値検索(最大値・最小値)	100
7.5.4.	ピーク値検索(極大値・極小値)	101
7.5.5.	レベル検索(LEVEL UP・LEVEL DOWN)	
7.5.6.	ウィンドウ検索(WIN IN・WIN OUT)	
7.5.7.	ロジック検索	108
7.5.8.	トリガ検索	109
7.5.9.	マーク検索	109
7.5.10.	検索表示メニュー	110
7.6.	ジャンプ機能	111
7.6.1.	ジャンプの種類と操作	111
7.6.2.	ジャンプ条件の種類と設定項目	112
7.6.3.	データの先頭・中心・最後	113
7.6.4.	日付設定	113
7.6.5.	時刻設定	114
7.6.6.	ポイント(samples)	114
7.6.7.	カーソル	
7.7.	CSV 出力	
8.	各種設定の詳細	
8.1.	設定ファイル作成	
8.2.	記録設定	
8.2.1.	記録	119
8.2.2.	チャネル一覧	120
8.2.3.	シート	123
8.2.4.	プリンタ	126
8.2.5.	その他	130
8.3.	本体設定	132
8.3.1.	環境	
8.3.2.	通信	
8.3.3.	表示	
8.3.4.	その他	
8.4.	管理	
8.4.1.	ファイル官理	
8.4.2.	メンアナンス	
8.4.3.	<b>架作履歴</b>	
ö.4.4.	ハーンヨン官理	
9.	オプションモジュールの使い方	159
9.1.	2ch 電圧モジュール(RA30-101)	
9.1.1.	概要	159
9.1.2.	入力チャネルの設定	159

		日次
9.1.3.	測定時の設定	
9.1.4.	参考資料	
9.2.	<b>4ch</b> 電圧モジュール( <b>RA30-102</b> )	
9.2.1.	概要	
9.2.2.	入力チャネルの設定	
9.2.3.	測定時の設定	
9.2.4.	参考資料	
9.3.	2ch 高速電圧モジュール(RA30-103)	
9.3.1.	概要	
9.3.2.	入力チャネルの設定	
9.3.3.	測定時の設定	
9.3.4.	参考資料	
9.4.	2ch AC ひずみモジュール(RA30-104)	
9.4.1.	概要	171
9.4.2.	接続方法	171
9.4.3.	入力チャネルの設定	
9.4.4.	測定時の設定	
9.4.5.	参考資料	
9.5.	16ch ロジックモジュール(RA30-105)	
9.5.1.	概要	
9.5.2.	人力チャネルの設定	
9.5.3.	測定時の設定	
9.5.4.	参考資料	
9.5.5.	オブション	
9.6.	2ch 温度モジュール(RA30-106)	
9.6.1.		
9.6.2.	人力ナヤネルの設定	
9.6.3.	測定時の設定	
9.6.4.		
9.6.5.	スヘアハーツ	
9.7.	ZCN 局電圧センユール(RA30-107)	
9.7.1.	恢安	
9.7.2.	ハカティールの設定 測字時の訊字	
9.7.3.	(例上时の) 成上	201 202
9.7.4.		203
9.0.	御西	204 204
9.0.1.	(祝女	204 201
9.0.2.	λ 力雪圧 と 測定 モードの 設定	205
984	測定時の設定	206
985	(初元刊》) 段足	216
99	2ch 加速度モジュール (RA30-109)	217
991	· 概要	217
992	入力チャネルの設定	
9.9.3	測定時の設定	
9.9.4	ケーブル	210
9.9.5.	参考資料	
9.10.	リモート制御モジュール(RA30-112)	

目次		
9.10.1.	概要	
9.10.2.	本製品への実装	
9.10.3.	チャネルの設定	
9.10.4.	波形確認用出力端子	
9.10.5.	測定時の設定	
9.10.6.	参考資料	
9.10.7.	オプション	
9.11.	4ch 電圧モジュール(RA30-113)	
9.11.1.	概要	
9.11.2.	入力チャネルの設定	
9.11.3.	測定時の設定	236
9.11.4.	参考資料	238
10		220
10.		
10.1.	ハーション一見	
10.2.		
10.2.1.	NORMALサンフリング	
10.2.2.	F-F リンノリンク	
10.3.	リンノリンク	
10.3.1.	27前リンフリング	
10.3.2.		
10.3.3.	リンノリンク 迷皮 2 私送り 迷皮の () 徐	
10.4.	ヘクール変換(初理里換昇)	
10.5.	彼形以転	
10.5.1.	スケール変換との併用	
10.0.		
10.0.1.		244
10.0.2.	AVG処理 留析結果の単位	
10.0.3.	俳忉和禾の単位	
10.7.	パソコンのシステム亜化	
10.7.1.	パノコンのシハノム安什 淮借	
10.7.2.	平 ····································	
10.7.3.	仮紀力仏   這隔堀作両面	
10.7.4.	逐陷保止回由	
10.7.5.	本体情報画面 Web ブラウザからの <b>PA3100</b> 川チート撮作方注	
10.7.0.	Web ブラウザの表示言語の切りた。「採FFの伝	
10.7.7.	FTP で木製品のデータをダウンロード	254
10.8.1	進備	254
10.0.1.	ギュード方法	254
10.0.2.	データ転送	255
10.3.	チロン 1400-11100-1100-11100-11100-11100-11100-11100-11100-11100-11100-11100-11100-11100-11100-11100-11100-11100-11100-1100-1100-11100-11100-11100-11100-11100-1100-1100-11100-1100-1100-1100-1100-1100-1100-1100-1100-1100-1100-1100-1100-1100-1100-1100-1100-1100-1100-1000-1000-11000-11000-11000-11000-11000-11000-11000-11000-11000-11000	255
10.9.1.	テ/岐	
10.9.2.	リンプランプラン ノー・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・	
10.9.5.	リモート制御	250
10.10.	2 1 1914	239 250
10.10.1.	ペンレコの開始/停止	259 260
10.10.2.	フィードの開始/停止	200 261
10.10.3.	<ul> <li>ノー 「シノロックリア」上</li> <li>ΔD カウント値と測定値の関係</li> </ul>	201 ງຂາ
10.11.	∩┙ 〃 ノ ✓ Ⅰ 胆C 側圧 胆ワ 用 Γ	

10 12	AD カウント値を物理量へ変換	
10.13	CSV ファイル	
10.13.1.	CSVファイル形式	
10.13.2.	CSV ファイル名	
44		000
11. 1	未寸・メンナフンス	
11.1.	記録紙・ノリンタ記録プータの官理/ 取扱い	
11.1.1.	記録紙の父換と記録紙残重モータ	
11.1.2.	記録紙の休官	
11.1.3.	フリンダ部のエフー	
11.2.		
11.2.1.	内蔵 SSD のエフー	
11.3.	アイスフレイの清掃	
11.4.	サーマルヘッドの清掃・寿命	
11.4.1.	/ 清掃	
11.4.2.	寿命	
11.5.	ブラテンローラの保守	
11.6.	停電	
11.7.	バッテリの交換	
11.8.	ファンの交換	
11.9.	本製品廃棄時の注意	
11.10.	トラブルシューティングと点検	270
12.	生様	
12.1.	一般仕様	272
12.1.1.	本体基本仕様	272
12.1.2.	一般仕様	273
12.2.	機能仕様	
12.2.1.	測定機能	275
12.2.2.	SSD 記録	
12.2.3.	メモリ記録	
12.2.4.	プリンタ記録	276
12.2.5.	ペンレコ	277
12.2.6.	トリガ機能	277
12.2.7.	波形モニタ機能	279
12.2.8.	X-Y 波形	
12.2.9.	FFT 解析	
12.2.10.	設定・記録管理	
12.2.11.	インタフェース仕様	
12.2.12.	通信	
12.2.13.	その他(メンテナンス・操作履歴・バージョン管理)	
12.3.	モジュール仕様	
12.3.1.	2ch 電圧モジュール(RA30-101)	
12.3.2.	<b>4ch</b> 電圧モジュール( <b>RA30-102</b> )	
12.3.3.	2ch 高速電圧モジュール(RA30-103)	
12.3.4.	2ch AC ひずみモジュール(RA30-104)	
12.3.5.	16ch ロジックモジュール(RA30-105)	
12.3.6.	2ch 温度モジュール(RA30-106)	
12.3.7.	2ch 高電圧モジュール(RA30-107)	

目次		
12.3.8.	2ch 周波数モジュール(RA30-108)	
12.3.9.	2ch 加速度モジュール(RA30-109)	
12.3.10.	リモート制御モジュール( <b>RA30-112</b> )	
12.3.11.	4ch 電圧モジュール(RA30-113)	
12.4.	外観図	
12.4.1.	本体外観図	
12.4.2.	<b>2ch</b> 電圧モジュール( <b>RA30-101</b> )外観図	
12.4.3.	<b>4ch</b> 電圧モジュール( <b>RA30-102</b> )外観図	
12.4.4.	<b>2ch</b> 高速電圧モジュール( <b>RA30-103</b> )外観図	
12.4.5.	2ch AC ひずみモジュール(RA30-104)外観図	
12.4.6.	16ch ロジックモジュール(RA30-105)外観図	
12.4.7.	<b>2ch</b> 温度モジュール( <b>RA30-106</b> )外観図	
12.4.8.	<b>2ch</b> 高電圧モジュール( <b>RA30-107</b> )外観図	
12.4.9.	<b>2ch</b> 周波数モジュール(RA30-108)外観図	
12.4.10.	<b>2ch</b> 加速度モジュール(RA30-109)外観図	
12.4.11.	リモート制御モジュール(RA30-112)外観図	
12.4.12.	4ch 電圧モジュール(RA30-113)外観図	311
<b>13.</b> z	トプション	
13.1.	ケーブル類 一覧	
13.2.	プローブ・クランプメータ 一覧	
13.3.	アクセサリ	
13.4.	スペアパーツ 一覧	
13.5.	PC ソフトウエア	
使用している	ソフトウェアのライセンス情報	

# 1. 各部の名称と機能概要

本製品の各部名称について説明します。

## 1.1. 各部の名称





## 1.2. ディスプレイ部

本製品のディスプレイ部は、タッチパネル付き **TFT** カラー液晶ディスプレイです。 ディスプレイ上に波形モニタ、設定キーを表示し、直接パネルに触れることにより設定を行います。



- **波形モニタ**: 波形モニタ上で入力信号の状態を観測、記録データを再生することができます。ピン チイン/アウトすることで波形の縮小/拡大、波形のスクロールが行えます。
- **サイドメニュー**: 表示画面を切替え、各入力モジュールの設定、記録条件の設定、収録の設定、トリガの設定、デジタル表示などを行います。
- **コントロールバー**: コントロールバーにはサンプリング等の基本制御、サムネイル表示、カーソル表示、 ペンレコ機能など波形モニタでよく使われる機能のメニューが用意されています。

#### Note

- ロ ペンレコ機能は、従来のペンレコーダの動作を模擬したプリンタへの波形記録用の機能です。
- タッチパネルは静電容量式のタッチパネルを採用しています。手袋などをして触っても反応しない場合 があります。

1.3. 操作パニ	ネル
1	SD カードスロット
SD	SD メモリカードを記録データの保存などに使用します。
2	USB
SSC	SD メモリカードと同様、USB メモリ等を記録データの保存に使用します。
3	回転ノブ
	左右に回転させて「モジュールのレンジ」や「設定値」の選択等に使用します。
	回転ノブが有効なると、ノブ周りが「通常モード」の青色に点灯します。
(×)	回転ノブをプッシュすると、ノブ周りが「微調整モード」のオレンジ色に点灯します。
	冉度ブッシュすると、ノブ周りが「通常モード」の青色に点灯します。
4	PRINT +-
	測定状態で押すとペンレコ記録を開始し、もう一度押すと記録終了します。
DDINT	再生状態で押すとモニタのカーソルAとB間の波形を印字します。
PRINT	長押しすると、画面コピー(スクリーンショット)を印字または、
	.png ファイル形式で本体や外部メディアに保存できます。
TRIG 🧲 5	TRIG +-
	キーを押すと強制トリガを出力します。
START	トリガを検出すると TRIG LED が点灯します。
6	START +-
	記録を開始します。
STOP <7	STOP +-
PIOK	記録を終了します。
DISK •	DISK アクセスランプ
	本体 SSD ヘアクセス(書込み、読出し)している間、LED が点灯します。
9	電源 スイッチ
-	本体の電源を ON/OFF します。
	OFF 時には[シャットダウン] 画面が表示されます。【OK】キーを押してシャッ
	トダウン処理を完了させてください。
	[ <b>ンヤットタワン</b> ] 画面か表示されているとさにこの [電源] スイッチを再度押す

と自動的にシャットダウンします。



□ 電源投入前に外部モニタを接続してください。

JÞ

0

ত্

0

वि

ত

6

6 COM

10

0

0

0

0

0

外部 PC などから RS-232C 経由でリモート制御する場合に使用します。

## 1.5. 入力モジュール部

O ..... O

Slot 1

Slot 2

Slot 3

Slot 4

Slot 5

Slot 6

□ 本製品の入力モジュール部には最大9モジュールまで装着可能です。

- ・日本 各モジュールの使い方は「9. オプションモジュールの使い方」および
   「12. 仕様」を参照してください。
- 通常の信号入力モジュールは Slot 1 ~ Slot 9 のどのスロットにも装着可 能です。
- □ 測定対象に応じてモジュールを選択し、装着します。
- □ RA30-112 (リモート制御モジュール)は Slot 9 にのみ装着可能です。

入力モジュール (9 スロット)





## 1.6.1. サイドメニュー

2024/01/29 ① 時計:	現在時刻を表示
15:25     ② 測定 / 再生:       測定:     再生:	表示波形の切替 現在の入力波形を表示します。 保存データの再生波形を表示します。
PRINTER ③ 記録デバイス:	表示させる波形の記録デバイスの選択 PRINTER・SSD・MEMORY 記録の波形を表示します。
4 PAUSE :	波形モニタ表示中に波形を一時停止します。
5 TRIG.SYNC :	メモリ記録の入力波形表示をトリガに同期して更新します。
6 CH :	チャネル設定サブメニューを開き、チャネル設定・デジタル表示・トリガ設定 ができます。
⑦ 設定: CH	設定メニューを開き、本製品の詳細な設定(記録設定・本体設定・管理)を行 います。
設定 ⑧ SSD :	内蔵 SSD の残量を表示します。残量が 30%以下になると赤色で表示されます。
SSD     PAPER     9     PAPER:     SD / USB     KEY	プリンタ部の記録紙残量を表示します。記録紙の残量が <b>30%</b> 以下になると赤 色で表示されます。長押しで記録紙の種別(ロール紙、折畳紙)と使用量の初 期化の設定が行えます。記録紙の交換時、このキーを長押しし、記録紙残量を 初期化してください。
10 SD / USB :	SD メモリカードが挿入された場合は[SD]、USB メモリが挿入された場合は [USB]、両方挿入された場合は[SD/USB]を表示します。
1) KEY :	本体側面の KEY LOCK スイッチがオンに設定され、操作パネルのキー操作が 無効になっている場合、表示します。
12 SCREEN :	本体側面の SCREEN LOCK スイッチがオンに設定され、ディスプレイのタッ チパネルが無効になっている場合、表示します。
13 R&D / MFG :	測定モードによって R&D]または[MFG]を表示します。 MFG モードの場合はデータ転送のステータス(●/■/□/!)を表示します。

## 1.6.2. コントロールバー

コントロールバーにはサンプリング等の波形表示制御、サムネイル表示、カーソル表示、プリンタ操作 など、よく使われる機能のメニューが用意されています。

コントロールバーの右端の⑤【表示切替】キーをタップすると、下記の順に機能が切替わります。

**(WAVE)** $(波形) \Rightarrow$ **(THUMBNAIL)** $(サムネイル) \Rightarrow$ **(CURSOR)** $(カーソル) \Rightarrow$ **(PEN REC)**(ペンレコ)

#### WAVE(波形) 10ms/div (10kS/s) WAVE NORMAL SHEET1 P-P Х-Ү FFT . . . (2)(3) (4) $(\overline{5})$ (1)サンプリング速度:サンプリング速度(20 MS/s~10 S/min、EXT、AnySpeed)の選択を行います。 (1)速度の選択範囲は記録デバイス(PRINTER、SSD、MEMORY)ごとに異なります。 : 記録データの形式を NORMAL / P-P のいずれかに選択します。 (2)データ形式 プリンタ記録の場合は、P-P のみ有効です。 メモリ記録の場合は、NORMAL のみ有効です。 : **Y-T/X-Y/FFT**から波形形式を選択します。 (3) 波形形式 X-Y 表示及び FFT 解析は、SSD 記録設定の場合に有効です。 : 画面に表示する波形のセットを選択します。 ④ シート選択 : 【WAVE】(波形) / 【THUMBNAIL】(サムネイル) / 【CURSOR】(カーソル) / 5 表示切替 【PEN REC】(ペンレコ)を切替えます。

#### THUMBNAIL(サムネイル)

						S1-CH2	THUMBNAIL
llbadllbadllbadllbadllbadllb	radilitradilitradilitradilitra	ullin autorautinz	attillbrattillbrattillbr	ulliomulliomull	Draullipraull	1/20	

「7.2.2. サムネイル」を参照してください。

#### CURSOR(カーソル)

A X	: 000d 00h 00min 01s 195ms 100us 000ns	B X:000d 00h 00mi 260ms 100us (	A-E in 01s X: 0	3 000d 00h 00min 00s 065ms 000us 000ns	AB間 MAX: MIN:	2.5048 V	カーソルへ ジャンプ	カーソルを 中央へ移動	  ⊲—⊃	\$1-CH1	CURSOR
Y	-2.5039 V	Y: -2.4	796 V Y:	0.0242 V	AVG:	0.0476 V		111 111			

「7.2.3. カーソル」を参照してください。

#### PEN REC(ペンレコ)

							ı r			
500ms/div (200S/s)	1 mm/s	5 mm/s	10 mm/s	20 mm/s	50 mm/s	100 mm/s		FEED	アノテーショ ン印字	PEN REC

「6.2.6. ペンレコ記録」を参照してください。

#### 1. 各部の名称と機能概要 - 1.6. 画面と設定メニュー

#### 再生時のコントロールバー

**サイドメニュー**の【再生】キーをタップすると、本製品は再生モードとなり、コントロールバーも再生 用メニューに切り替わります。



【PEN REC】(ペンレコ)の機能を切替えます。

## 1.7. 本体画面の入力操作

## 1.7.1. 回転ノブ

左右に回すことで数値や選択を変更できます。 回転ノブ周りが点灯しているときに有効です。青色が「通常モード」、オレンジ色が「微調整モード」です。 回転ノブをプッシュすることで、モードを切り替えられます。



## 1.7.2. 数値入力ダイアログ

設定する数値をテンキーで入力できます。



#### 1. 各部の名称と機能概要 - 1.7. 本体画面の入力操作

- 最大値:
   入力可能な最大値を表示します。
- ② 最小値: 入力可能な最小値を表示します。
- 表示窓:
   入力数値が表示されます。
- ④ 接頭語: 数値入力に使用する接頭語をG、M、k、(なし)、m、µ、nから選択します。

⑤ **入力キー**: テキストカーソル位置に数字、小数点、指数表記のE、プラス記号、マイナス記 号を入力します。

- Clear: 表示窓内の文字を削除します。
- ⑦ Back Space: テキストカーソル位置の左側1文字を削除します。
- ⑧ 入力位置操作: テキストカーソル位置を左、右に移動します。
- OK: 入力数値を反映してダイアログボックスを閉じます。
- ⑩ Cancel: 入力数値を反映せずにダイアログボックスを閉じます。

## 1.7.3. 選択パレットダイアログ

選択項目を一覧から選んで設定できます。



## 1.7.4. ソフトキーボード

テキストをソフトキーボードで入力できます。



## 2. 測定準備

## 2.1. 電源を ON する前に

本製品をご使用になる前の準備と注意事項について説明します。

### 2.1.1. 本製品の設置、使用環境

本製品は平坦で水平な場所でご使用ください。 プリンタを使用する場合は右図のように記録紙が水平に 出るように設置してください。





⚠警告

- □ 「モジュールの着脱・交換」は、必ずモジュールに接続されているケーブルを全て取り外し、本体 の電源スイッチを OFF、電源ケーブルを抜いてから行なってください。
- □ 「モジュール」は、ガイドレールに沿って挿入し、2ヶ所のローレットねじを、プラスドライバで 確実に固定してください。モジュールが、不完全な装着となりますと、故障の原因となります。
- □ 「**モジュールの分解**」は大変危険です。また、故障の原因ともなり性能保証も出来なくなるので、 弊社及び弊社指定のサービスマン以外が行うことを禁止します。
- 「モジュールを装着しない空きスロット」には、必ず空パネルを装着してください。異物やホコリの進入等で故障の原因となります。(空パネルは、RA シリーズ本体に装着され出荷されています。)
- □ 「モジュールの保管」は、静電気による故障の原因となるため、出荷状態と同じように静電気防止 用ビニール袋に入れ、梱包箱で保管してください。本製品の保存は、-20 ~ 60 ℃、20 ~ 85 %RH(結露しないこと)の範囲です。
- 「モジュールへの入力信号の接続」は、装着中のRAシリーズ本体の電源ケーブルを3極電源コン セントに接続し、確実に接地し、本体の電源をONにしてから行ってください。 すでに、入力信号として高電圧が印加されている場合も想定されます。信号源への接続は、モジ ュールの測定レンジを最大に設定し、モジュールに入力ケーブルを接続してから、行ってください。 また、信号源への接続時には、感電防止のため、直接、導体部に触れないようにご注意くだ さい。
- □ 「**入力ケーブル**」は、測定カテゴリや絶縁耐圧など仕様を満たすよう各モジュール専用のものを用 意しております。測定にあわせた専用の入力ケーブルを使用してください。

# ⚠注意

- □ 「本製品・モジュールを輸送する」ときは最初にお届けした梱包箱・梱包材料を使用するか、それ と同等以上の梱包箱・梱包材料にて輸送してください。
- □ 「本製品の精度を維持するために」、定期的な校正をお勧めします。一年に一度定期校正(有償) を行うことにより、信頼性の高い測定が行えます。

## 2.1.2. 入力モジュールの装着

#### 取付け手順

- 手順 1. 電源を OFF にします。
- 手順2. 電源ケーブルを抜きます。
- 手順3. 両端のツマミをつまんで、ガイドレールに沿って、まっすぐモジュールを差し込んでください。 モジュールの形式が操作パネル側になるようにしてください。
- 手順4. 両端のネジをプラスドライバ (No.2)でしっかりと締めてください。



#### 取り外し手順

- 手順 1. 電源を OFF にします。
- 手順2. 接続されている入力ケーブルを外します。
- 手順3. 電源ケーブルを抜きます。
- 手順4. 両端のネジをプラスドライバで緩めます。
- 手順5. 両端のツマミをつまんで、まっすぐモジュールを引き抜いてください。
- 手順6. 使用しない場合は空パネルを取り付けます。

#### 2.1.3. 記録紙の装着

プリンタ部へ記録紙を装着する手順を説明します。 本製品に記録紙を装着します。記録紙にはロール紙と折畳紙があります。 折畳紙の装着に関しては「折畳紙(記録紙)の装着手順」を参照してください。



- □ 「本製品に使用する記録紙」は当社専用の記録紙(ロール紙は YPS106、YPS108、折畳紙は YPS112)を必ずお使いください。他の記録紙を使用した場合、紙送りに異常が発生したり印字 品質が低下するなど、記録品質の保証ができません。
- □ 「新しいロール紙」の記録紙先端のテープ止め部分は、発色しない場合があるので避けてご使用く ださい。

プリンタカバーを開ける場合は開閉レバーを上に引き上げます。



#### ロール紙(記録紙)の装着手順

#### 手順1. 記録紙に記録紙ホルダを装着します。

記録紙の両端に付属の記録紙ホルダをしっかり差し込みます。記録紙と記録紙ホルダの間に隙間 ができている場合、記録紙の装着が出来なかったり、記録位置がずれたりします。 使用途中の記録紙を装着する場合は、図のように記録紙の先端をカットしておきますと記録紙が 引き出しやすくなります。



手順2. プリンタ部の開閉レバーを上側に引き上げて、プリンタ部を開きます。



手順 3. 記録紙を本製品のガイド部に沿って入れ、記録紙ホルダを装 着音がするまで押し込み装着します。

#### Note

記録紙の感熱側が手前に出るように、巻き方向に注意して装着してください。装着方向が逆になっていると印字できません。
 記録紙が確実に装着されていないと、印字不良、記録紙の蛇行などが発生します。



記録紙の巻き方向に注意 感熱面が上側にくるように装着

プリンタ部の記録紙ガイド部に押し込む

手順4. 記録紙を記録紙排出口へ通します。 記録紙をプリンタ部のプラテンローラ(黒いローラ)の 上から、プリンタカバーの記録紙排出口より差し込み、 10 cm 程度引き出します。

- 手順 4-1. 記録紙をプラテンローラの上から記録紙排出口へ通します。
- 手順 4-2. 記録紙排出口から記録紙を 10 cm 程度引き出します。



記録紙

手順 5. プリンタカバーを閉めます。 記録紙を引き出したら、プリンタカバーの両端を両手 で押さえてきちんと閉めます(カチッと音がします)。 記録紙は、たるまないようにまっすぐに引き出してく ださい。プリンタカバー両端をきちんと押し込まない で使用すると、正常に記録できません。



#### 折畳紙(記録紙)の装着手順

本製品は折畳紙(YPS112)を使用することができますが、使用する際にはオプションの折畳紙収納箱 (RA30-551)が必要になります。

- 《折畳紙》 YPS112
- □ 長さ: 200 m
- □ 折り幅: 30 cm



□ 記録紙残量がわかるよう、各ページにページ番号(669 ~ 000)が印刷されています。



本製品に折畳紙を装着する場合の手順について説明します。

#### 手順1. 本製品を折畳紙収納ケースにのせる。

折畳紙収納ケース開口部とプリンタ部を同じ向きに合わせ、ケースの固定穴に本製品の足を合わせてのせます。



- 手順2. 折畳紙を収納ケースにセットする。
- 手順 2-1. 折畳紙の箱を開けて中身を取り出します。折畳紙は透明ポリ包装されているので開封し、折畳紙の上のボール紙を取り去ります。折畳紙が入っていた箱の上ブタは記録紙受け箱としてご使用ください。



手順 2-2. 折畳紙を、下の台紙と共に感熱面側(記録紙端に水色の数字が印字されている側)を上にして折 畳紙ストック箱に入れます。



手順 2-3. 折畳紙の感熱面が上側に出てくるように、折畳紙収納ケース開口部からストック箱ごと挿入します。



手順3. プリンタカバーの開閉レバーを上側に引き上げて、プリンタ部を開く。

プリンタカバーを開いたら、折畳紙収納ケースから引 き出した折畳紙をプリンタカバーの下側の記録紙挿入 口から入れます。

プリンタカバー プリンタカバーの下側の記録紙挿入口から記録

紙を入れる

折畳紙



手順4. 折畳紙を折畳紙アダプタに巻き付ける。 プリンタカバーの記録紙挿入口から入れた折畳紙を 図のように折畳紙アダプタに巻き付けます。



手順 5. 折畳紙アダプタをプリンタカバーの記録紙ガイド部に装着する。 本製品の記録紙ガイド部(U字のみぞ)に、折畳紙を巻き付けた 折畳紙アダプタをセンター側ノブが下になる向きで上から差し 込み、「カチッ」と音がするまで押し込みます。

テンション用バー



- 手順 6. 折畳紙を引き出す。 折畳紙アダプタに巻き付けた折畳紙をテンション用バーの下を 通して 10 cm 程度引き出します。
- 手順7. 折畳紙を記録紙排出口へ通す。

折畳紙アダプタに巻き付けた折畳紙を、プリンタ部のプラ テンローラ(黒いローラ)の上から、プリンタカバーの記 録紙排出口より差し込み 10 cm 程度引き出します。

プラテンローラー



手順 8. プリンタカバーを閉める。

折畳紙を通し終わったら、折畳紙をたるまないようにまっすぐ に引き出して、プリンタカバーを押さえてきちんと閉めます。



Note

□ 折畳紙が入っていた箱の上ブタを、記録紙受け箱として、本製品のプリンタ側に置いてご使用ください。この受け箱に1~2ページ程度記録紙が折り畳まれた状態で使用しますと、比較的折り畳みやすくなります。尚、出てきた折畳紙は、自然落下によって折り畳まれます。湿度,設置の仕方等、設置環境によってうまく折り畳まれない場合があるのでご了承ください。

## 2.1.4. 外部機器との接続

本製品の DVI-D、LAN、COM は電源投入前に外部機器と接続してください。

#### Note

□ 電源投入後に DVI-D ケーブルを抜き挿しすると画面が隠れてしまい、操作不能となります。
## 2.2. 電源を ON/OFF する

### 2.2.1. AC 電源コードの接続

本製品に AC 電源コードを接続する前に、以下の事項について必ず確認を行ってください。

- □ 供給電源は定格銘板に記載されている定格に合っているかを確認してください。
- □ モジュールをしっかりと確実に装着してください。

# ⚠警告

- □ 本製品の電源を ON する前に、必ず保護接地を行ってください。
- □ 保護接地は本製品を安全にご使用いただき、お客様及び周辺機器を守るために必ず必要です。
  - 付属の AC 電源コードを保護接地端付き 3 極電源コンセントに接続すれば自動的に接地されます。
  - 保護接地線のない延長コードは使用しないでください。
  - 付属のAC電源コードに適合した電源コンセントを使用できず保護接地ができない場合は、本製品を 使用しないでください。

### Note

#### □ AC 電源コード

本製品に付属の AC 電源コード(1KO6165-200: AC 125 V 系用 2 m)のプラグは、保護接地端子付き です。中央の丸い端子が保護接地端子です。

### 2.2.2. 電源を ON する手順

手順1. 下記のチェックを行います。

#### <電源を投入する前のチェック項目>

- □ 本製品を安全な場所に設置しましたか?
- □ 使用環境は大丈夫ですか?
- ロ タッチパネルの上に、筆記用具、工具などが乗っていませんか?
- 手順 2. 上記のチェック項目が全部正常であることを確認できたら、 AC 電源コードのインレット側を本製品の AC ソケットに接続します。
- 手順 3. AC 電源コードのプラグを電源コンセントに接続します。



#### 2. 測定準備 - 2.2. 電源を ON/OFF する

手順4. 本製品の電源スイッチを ON にします。 本製品の操作パネル部にある **電源** スイッチを押すと 緑色の LED が点灯し、電源が ON します。

### Note

本製品はAC電源コードを電源コンセントに接続することで、スタンバイ電流が流れます。
 長期間使用しない場合は電源コードを抜いてください。



### 2.2.3. 正常起動の確認

電源をON すると、約1分後に RA3100 のモニタ画面が表示されます。

### Note

- □ 購入直後、本体初期化後は全チャネルが測定 OFF になっていて、 波形は表示されません。

## 2.2.4. 時計の設定

画面右上に現在時刻が表示されていますが実際の時刻と大きくずれ ている場合は時刻を設定してください。

[2] 「8.3.1.環境」を参照してください。



MEMOR

## 2.2.5. 精度のよい測定を行うための準備

精度よく測定を行うために、電源を入れてから約 60 分間ウォームアップしてください。 ウォームアップ後に、電圧モジュールの「ゼロキャンセル」、AC ひずみモジュールの「初期バランス」 を実行してください。

[2] 「4.測定の設定」を参照してください。

## 2.2.6. 電源を OFF する手順

電源が ON した状態で操作パネル部の 電源 スイッチを押すとシ ャットダウン (終了処理) が始まり、画面中央に[シャットダウン] ダイアログボックスが表示されます。 そのまま終了する場合は、【OK】キーをタップします。 電源を OFF せず継続する場合は、【Cancel】キーをタップしてくだ さい。 また、[シャットダウン]ダイアログボックスが表示されているとき に 電源 スイッチを再度押すと自動的にシャットダウンします。





 シャットダウンを行わず、電源コンセントから直接電源コードを抜いて、電源を落とすと本体内部の ファイルが破損する場合があるので、必ずシャットダウンを行って電源を OFF してください。

# 3. 測定の流れ

本製品では以下のような手順で入力信号の記録、再生を行います。

## 3.1. 測定の流れ



## 4. 測定の設定

## 4.1. 測定モードの選択

様々な機能を持ち汎用性に優れた研究開発者向け「**R&D** モード」、一部機能に制限を設けてデータ転送機能や記録開始停止の応答速度を向上した製造業向け「**MFG** モード」から測定モードを選択します。

## Tips

□ 記録を行いながら波形の解析や設定を調整するお客様は R&D モードを、決まった設定で連続して記録を行う お客様は MFG モードをオススメします。

## 4.1.1. 特長

### R&D モード

- □ **9**種類の記録モード(スタートトリガ、インターバルなど)
- □ 3つの記録デバイス(プリンタ、SSD、メモリ)への同時記録
- □ XY、FFT の波形表示
- □ 波形のポーズや拡大/縮小表示
- □ 記録したデータの再生

### MFG = - F

- ロ 外部へ測定データの転送(TCP/UDP)
- □ 記録開始停止の応答速度向上

### 4.1.2. 測定モード機能比較表

		<b>R&amp;D</b> モード	MFG モード
	記録モード	全9種類	2種類 <mark>※2</mark>
	プリンタ記録	1	<b>~</b>
≓⊐ <b>4</b> ⊐.	SSD 記録	1	<b>\</b>
百匹或灭	メモリ記録	1	
	ペンレコ記録	1	✓ <mark>※</mark> 1
	記録開始停止の応答速度	通常	高速
	Y-T 波形	1	✓ <u></u> %1
	<b>X-Y</b> 波形	1	
波形	FFT 波形	1	
	Y-T 波形の時間軸スクロール	1	
機能	記録データの再生	1	
	ポーズ(カーソル、拡大/縮小)	1	
	サムネイル	1	
	データ転送		✓ ※1

※1 チャネルの測定 ON/OFF で波形画面が再描画され、一時的に測定データが欠損します。
 ※2 通常、スタートトリガのみ

## 4.1.3. 選択方法

サイドメニューの【設定】タップすると、設定画面が表示されます。 【R&D】または【MFG】をタップして測定モードを選択します。



4. 測定の設定 - 4.2. 入力感度を下げ、入力ケーブルを接続する

## 4.2. 入力感度を下げ、入力ケーブルを接続する

- 手順1. サイドメニューの【測定/再生】切替キーを【測定】に切替えると、 入力している信号をリアルタイムで表示し確認することができます。
- 手順 2. サイドメニューの【CH】キーをタップすると、[CH 設定サブメニュー]が表示されます。
- 手順3. CH 設定サブメニューの【測定レンジ】キーをタップするとキーの枠がオレンジ色になります。 回転ノブの周りが青色に点灯し、回転ノブによる変更が可能になります。
- 手順4. 回転ノブを左に回して入力感度を一番低くしてください。 (回転ノブを右に回すと感度が上がります。)





- 手順5. 表示チャネルを変更する場合、CH 設定サブメニューの【CHx】タブをタップします。
- 手順 6. 入力モジュールの表示スロットを変更する場合、[CH 設定サブメニュー]を左右にスワイプまた は、上部にある【 < 】、【 >】キーをタップすることで変更可能です。
- 手順7. 絶縁 BNC ケーブル(標準)を入力モジュールの BNC 端子に接続します。



4. 測定の設定 - 4.3. 入力チャネルの設定

### 4.3. 入力チャネルの設定

4.3.1. CH 設定サブメニュー (RA30-101 の場合)

① SLOT1: スロット番号、入力モジュールタイプ。

② スロット変更:

左【<】キー、右【>】キーをタップまたは、サブ メニューを左右にスワイプすると、表示スロット が変更されます。

③ チャネル選択:

スロット内の CH を選択します。

④ 測定 ON/OFF

**ON**: 入力信号の測定、記録を行います。

- ⑤ **カラー**: 波形モニタの表示色を変更します。
- ⑥ 入力結合: 入力信号の結合を DC → GND → AC の順に 切り替えます。
- ⑦ 測定レンジ:入力チャネルの測定レンジを変更します。 キーをタップすると回転ノブが有効(LED が点灯) になり、ノブを回転してレンジを変更します。
- ⑧ L.P.F.: 入力チャネルのローパスフィルタを変更します。
   キーをタップすると回転ノブが有効(LED が点灯)
   になり、ノブを回転してフィルタを変更します。
- ⑨ A.A.F.: 入力チャネルのアンチエイリアシングフィルタの ON/OFF 設定を行います。
- ⑩ 表示位置: 表示範囲で指定された波形表示エリアを波形モニタのどの位置に表示するかを指定します。各 グラフの全範囲を100%としたとき、表示範囲の中心位置をグラフ下部からの%で指定します。
- ① 表示範囲: 各グラフの振幅方向の表示幅を指定します。
   各グラフの全範囲を 100%として表示幅を%で指定(キーをタップ、ノブで選択)します。
   例:50%と指定すると全幅で 20 div 中、波形表示は 10 div になります。
- ② 表示最小:表示範囲の最下部の表示下限値(スケール値)を設定(キーをタップ、ノブで選択)します。
- <sup>13</sup> 表示最大: 表示範囲の最上部の表示上限値(スケール値)を設定(キーをタップ、ノブで選択)します。
- (4) シート: 設定中のチャネルのモニタ表示・プリンタ印字シートを設定します。
- ① グラフ: グラフを設定します。 キーをタップすると回転ノブが有効(LED が点灯)になり、ノブを回転してフィルタを変更します。
- (16) **波形表示**: ON は波形が表示され、OFF は表示されません。
- 1 ゼロキャンセル:

入力チャネルの内部オフセットをキャンセルします。ゼロキャンセルを実行することで、 より正確な測定ができます。

18 測定可能範囲/測定值:

入力値の測定可能範囲と値を表示します。



### 4.3.2. 入力 CH を設定する

入力モジュールに信号が接続されると、モニタに入力波形が表示されます。 「入力チャネルを設定する」手順全体は以下の通りです。各手順の詳細は下記を参照してください。

- 手順1. 入力結合を設定します。(入力モジュールが電圧モジュールの場合)
- 手順2. 測定対象に合わせて測定レンジを設定します。
- 手順3. 入力フィルタを設定します。
- 手順4. 波形分割を設定します。
- 手順5. 表示範囲、表示位置を設定します。
- 手順6. 表示最小、表示最大を設定します。
- 手順7. ゼロキャンセルを実行します。

#### 手順1.入力結合設定の説明

CH 設定サブメニューの【入力結合】キーで入力のカップリングを選択します。

【入力結合】キーをタップし、回転ノブを回すと DC → GND → AC の順に設定が変更されます。

カップリング	内容
DC	入力信号の DC、AC 成分を含めた実際の信号が測定できます。
AC	入力信号の AC 成分だけを測定します。信号の DC オフセットをキャンセルして測 定するので、交流信号の振幅だけを測定したい場合に設定します。
GND	入力信号を CH 内部に接続せず、CH の入力を GND に接続します。 入力の GND レベルを波形モニタ、プリンタ記録で確認できます。

### 手順2. 測定レンジ設定の説明

CH 設定サブメニューの【測定レンジ】キーにより、入力感度の変更ができます。 測定レンジに表示されている値(RANGE)は、入力(測定)最大値を示し、波形モニタの 10 div に相当 します。表示位置が 50%の時、±RANGE の全測定範囲(20 div)が表示されます。

CH 設定サブメニューの【測定レンジ】キーをタップすると枠がオレンジ色になり、回転ノブの周りが青 色に点灯し、回転ノブによる変更が可能になりなります。 回転ノブを左に回すと感度が下がり、右に回すと感度が上がります。

入力モジュールのタイプにより測定レンジの設定値は異なります。

### Tips

 入力が測定レンジを超え、オーバーレンジが発生すると画面右下に OVER RANGE を表示し、本体から「ピピッ!、ピピッ!」と警告音を発します。入力信号がオーバーレンジしないように測定レンジで 感度を下げてください。警告音を鳴らしたくない場合、ブザー音設定を OFF としてください。「8.3.1. 環境」のブザー音設定を参照してください。



### 手順3.フィルタ設定の説明

選択チャネルのフィルタを設定します。

不要な高周波成分、ノイズをカットします。入力モジュールタイプによりフィルタは異なるので、入力 信号の特性、測定にあわせて、設定してください。

### ローパスフィルタ(L.P.F.)

なだらかな減衰特性のフィルタです。入力信号の周波数を考えカットオフ周波数を設定してください。

### アンチエイリアシングフィルタ (A.A.F.)

急峻な減衰特性のローパスフィルタです。ONに設定すると、サンプリング速度による A/D データの エイリアシングが生じないようにフィルタを自動設定します。

### 手順4. グラフ分割設定の説明

**Y-T** 波形モニタ内でチャネルの波形表示可能なエリアをグラフと呼びます。 このグラフを1 ~ 18 グラフに分割することができます。





#### 手順5. 表示範囲と表示位置設定の説明

複数チャネルを表示する場合、波形が重なって認識しにくくなる場合があります。測定レンジで入力感度 を落として振幅を小さくし、表示位置を変更することで波形が重複せず、認識が容易になりますが、この 場合はデータの分解能が低下してしまいます。表示範囲と表示位置の設定で表示するチャネルのデータの 分解能を落とすことなく、波形の振幅方向の表示倍率、表示位置を変更することが行えます。

表示範囲: グラフ内の波形表示エリアの振幅方向の表示幅
 各グラフの縦方向の全範囲を 100%としたときの表示幅を%で指定します。
 例:40%と指定すると全幅で 20 div 中、波形表示は 8 div に縮小されます。

表示位置: 指定された表示範囲の波形表示エリアをグラフのどの位置に表示するかを指定します。各 グラフの縦方向の全範囲を 100%としたとき、表示範囲の中心位置をグラフ下部からの% で指定します。

【表示範囲】キー、【表示位置】キーをタップすると回転ノブが有効になり、ノブを回転して設定値を変 更します。また、キーを長押しするとテンキーが表示され、直接数値で入力することが可能です。



入力チャネルの表示範囲、表示位置の関係

#### 4. 測定の設定 - 4.3. 入力チャネルの設定

#### 手順6. 表示最大と表示最小(波形表示スケール)設定の説明

入力信号の振幅が設定されたレンジに対して小さい場合、信号変化が認識し辛い場合があります。 このような場合、表示範囲の上限値と下限値のスケールを変更し、表示される信号の振幅を拡大するこ とができます。

表示最大: 表示範囲の最上部の表示上限値を設定します。

表示最小: 表示範囲の最下部の表示下限値を設定します。

【表示最大】【表示最小】は、キーをタップすると回転ノブが有効になりノブを回転して設定値を変更し ます。また、キーを長押しするとテンキーが表示され、直接数値で入力することが可能です。

#### 入力チャネルの表示最大・表示最小



### Note

測定レンジの感度を上げて振幅を大きくした場合、入力信号の振幅がちょっと大きくなるだけでオーバーレンジになることがあり、入力の最大値などが読み取れません。
 スケール変更で表示拡大した場合は、記録データは測定レンジで設定された値まで記録され、表示のみ拡大することができます。

### 手順7. ゼロキャンセルの説明

電源投入後、時間の経過により本製品の内部温度が上昇し、入力モジュール内で温度ドリフトが発生 し、これが測定データの誤差となってしまいます。

ゼロキャンセルを実行することでこれらの誤差をキャンセルすることができます。

誤差の少ない測定を行うために、電源投入後は 60 分間のウォームアップ時間をおき、CH 設定サブメ ニューの【ゼロキャンセル】キーをタップして入力のドリフト分をキャンセルしてご使用ください。な お、本機能は入力モジュールのタイプによって実装されていないものがあります。

Tips

- □ 本機能は内部のオフセット、ドリフトをキャンセルする機能で、入力信号のオフセットをキャンセルするものではありません。
- □ 複数のモジュール・チャネルに対して一括でゼロキャンセルを実行したい場合は、「4.3.3 **一括実行**」を 参照してください。

#### 4.3.3. 一括実行

下記モジュールの測定 ON となっているチャネルに対して、「ゼロキャンセル」「BAL」等を一括で実行 することができます。

対象モジュール	実行処理
RA30-101/102/103/107/113	ゼロキャンセル
DA20 404	BAL
RA30-104	ブリッジチェック
RA30-109	TEDS 読み込み

### TIPS

- □ 測定 OFF のチャネルに対しても上記処理を実行したい場合は、各モジュールの CH 設定サブメ ニューで個別に実行して下さい。
- 手順 1. サイドメニューの 【CH】キーをタップすると、[CH 設定サブメニュー] が表示されます。
- 手順 2. 左 【<】キー、右【>】キーをタップ、またはサブメニューを左右にスワイプして、 表示スロットを「ALL」に変更します。
- 手順 3. サブメニュー内の各キーをタップすると一括実行が開始されます。 正常に終了した場合はダイアログボックスが自動的に閉じます。



実行中に異常が検出された場合は、エラーダイアログが表示されます。



### 4.3.4. デジタル表示

最大 45 アイテムの測定値、単位、信号名称をデジタル表示に表示します。 表示するアイテムはカスタマイズできます。測定値はチャネルタイプやデータ形式により異なり、最新 の値(Y-T 波形の右端)です。



### 4.3.4.1. カスタマイズ

以下のような画面が構成できます。アイテムごとに、任意のスロットまたはチャネルを表示できます。



チャ	ネル表示	
S1-CH1	-1.8029 <sub>M</sub>	Ŧ
S1-CH2	-1.8027	ヤネル
S2-CH1	-1.8026	
S2-CH2	-1.8038	デジタル
S2-CH3	-1.8031	
S2-CH4	-1.8036	トリガ
S3-CH1	-1.7588	
S3-CH2	-1.7644	_س
S4-CHA		7-
123 HHH	45678 HHHHH	

### 4.3.4.2. 設定方法

- 手順 1. サイドメニューの【CH】キーをタップすると、CH 設定サブメニューが表示されます。
- 手順2. 【デジタル】タブをタップするとデジタル表示が表示されます。



手順3. デジタル表示上を長押しすると、[デジタル表示のカスタマイズ]画面が表示されます。





壬順Ⅰ	「デジタルキテのカフタフ	<b>イブ</b> ]両面で	デジタル書云のア	イテムな亦雨でキまオ
于順 4.	「アンダル衣示のカスダメ・	1 人」 画 囲 じ、	アングル衣小りノー	17ムを変史じさより。

① アイテム選択:	[アイテム]に表示される項目を切り替えます。				
	【SLOT】を選択するとスロット単位、【CH】を選択するとチャネル単位で表				
	示・選択ができます。				
② アイテム:	装着されているモジュールまたはチャネルの一覧。				
	追加するアイテムを <b>1</b> つ選択します。				
③ 追加/全て追加:	[ <b>アイテム</b> ]内のアイテムを[ <b>デジタル表示</b> ]に追加します。				
	追加 : [ <b>アイテム</b> ]で選択したアイテムを追加				
	全て追加 : [ <b>アイテム</b> ]の全アイテムを追加				
④ デジタル表示 :	デジタル表示に表示される内容。				
	削除または移動するアイテムを1つ選択します。				
	同一のアイテムは1つしか登録できません。				
⑤ 削除/全て削除:	[ <b>デジタル表示</b> ]内のアイテムを削除します。				
	削除 : [デジタル表示]で選択したアイテムを削除				
	全て削除 : [ <b>デジタル表示</b> ]の全アイテムを削除				
6 Â ¥ :	[ <b>デジタル表示</b> ]で選択したアイテムの表示位置を移動します。				
⑦ 初期化:	[ <b>デジタル表示</b> ]の設定を初期値(全スロット表示)にします。				
⑧ OK :	設定内容を反映して本画面を閉じます。				
④ Cancel :	設定内容を反映せずに本画面を閉じます。				

### Tips

□ 測定 OFF のチャネルが選択されているアイテムは、デジタル値が「- - -」で表示されます。 未装着スロットが選択されているアイテムは、スロット・チャネル番号のみ表示されます。

	測定	OFF		未装着スロット	
S7-CH	1	S7-CH2	S7		

## 4.4. 記録方式の選択

測定データをファイル保存するか、保存しないかで異なり記録方式を選択します。

### 4.4.1. 記録紙のみへの記録

ファイルに保存せず、記録紙のみに記録する場合は「ペンレコ記録」を行います。

「4.5.3. 紙送り速度」、「6.2.6. ペンレコ記録」、「6.3.3. 印字テキスト」を参照してください。

### 4.4.2. ファイルと記録紙への記録

測定データのファイル保存および記録紙への記録を行います。 以下のことができます。

- □ 9種類の記録モード(スタートトリガ、インターバルなど)
- □ 3つの記録デバイス(プリンタ、SSD、メモリ)への同時記録
- ロ リアルタイム波形印字の ON/OFF
- □ 18個のトリガソースでのメモリトリガによるメモリ記録
- □ 任意のタイミングでのスタートトリガによる記録開始

**6.4. 記録**」を参照してください。

## 4.5. 記録デバイス

## 4.5.1. 記録デバイスの特長

記録デバイスには PRINTER、SSD、MEMORY の3種類があります。 各デバイスのサンプリング速度設定範囲と特長は以下のようになります。

	速度	低速サンプリング: 最大1kS/s
PRINTER	特長	最大48 チャネルの入力信号を記録紙に長時間の波形記録ができます。 P-Pサンプリングで波形記録を行うため、低速サンプリングでも突発的な過渡現 象を記録することができます。 1ステップの任意速度で記録紙と内蔵SSDへ同時に記録することができます。 また外部信号に同期してサンプリングすることもできます。 紙送り速度で設定できます。
	速度	中速サンプリング: 最大 1 MS/s
SSD	特長	長時間データを NORMAL または P-P サンプリングで内蔵 SSD へ記録します。 NORMAL サンプリングで記録した場合、Y-T 波形だけではなく FFT 解析や X-Y 波形の表示ができます。
	速度	高速サンプリング: 最大 20 MS/s
MEMORY	特長	異常波形などをトリガ検出で内蔵メモリに NORMAL サンプリングで記録します。 高速な内蔵メモリに記録を行うため、異常波形などをトリガ検出して高速に NORMAL サンプリングで記録できます。 またメモリを分割することで複数回のトリガ検出を個別に記録できます。

2 記録するデバイスの選択は「1.6.1. サイドメニュー」、「6.4.1. 記録設定」を参照してください。

## 4.5.2. サンプリング速度

波形モニタには選択された記録デバイス(PRINTER、SSD、MEMORY)に記録される波形のイメージ が表示されています。

コントロールバーの左端には、選択中の記録デバイスに記録されるイメージ波形のサンプリング速度が 表示されています。





iv	50s/div (2S/s)	20s/div (5S/s)	10s/div (10S/s) •	5s/div (?^^/s)	<ul> <li>2s/div</li> <li>(50S/s)</li> </ul>	1s/div (100S/s)	500ms/div (200S/s)	200ms/div (500S/s)	100ms/div (1kS/s)	ок
				U	$\langle \Rightarrow \rangle$					U
	サンフ	゚リング速	度をタッフ	パすると	テーブ	ルを左右に	こドラック	ずると		
	その速	度でサン	プリングさ	いた波	隠れてい	いる速度ラ	テーブルが	表示さ		
	形が表	示されま	す。		れます。	1				

サンプリング速度が決まりましたら右端の【OK】キーをタップし、テーブルを閉じます。

レン サンプリング速度の単位表記を切り替えることができます。「8.2.5 その他」を参照してください。

#### 4.5.3. 紙送り速度

記録デバイスが PRINTER の場合、サンプリング速度を紙送り速度で設定できます。 「紙送り速度表示に変更」を行うことで「任意速度の設定」「ワンタッチ設定」を使用することができま す。

### 紙送り速度表示に変更

[記録設定]の[その他]で[プリンタ速度]を【紙送り速度】にします。「8.2.5 その他」を参照してください。



コントロールバー【WAVE】のサンプリング速度が紙送り速度になります。



### 任意速度の設定

紙送り速度を1ステップごとに設定できます。単位は mm/s または mm/min から選択できます。

手順1. サンプリング速度テーブルから【Any Speed】を選択し、【OK】をタップします。

|--|--|

手順2. 任意速度設定ダイアログで速度と単位を設定します。



### ワンタッチ設定

コントロールバー【PEN REC】の紙送り速度キーにてワンタッチで速度を変更できます。



[2] [記録設定]の[その他]で[プリンタ速度]を登録します。「8.2.5 その他」を参照してください。

## 4.5.4. 最大記録可能時間

内蔵 SSD が空の状態の時の最大記録可能時間を下表に示します。

## 4.5.4.1. 記録デバイス: PRINTER(データ形式: P-P)

止いプリンダ生産	測定チャネル数							
リンノリンク速度	1 CH	2 CH	8 CH	18 CH	36 CH			
1 kS/s	100日	100日	85日 12時間	39日 7時間	19日 22時間			
500 S/s	100日	100日	100日	78日 14時間	39日 20時間			
200 S/s	100日	100日	100日	100日	99日 14時間			
100 S/s								
50 S/s								
20 S/s								
10 S/s								
5 S/s								
2 S/s			100日					
1 S/s								
50 S/min								
20 S/min								
10 S/min								

### 4.5.4.2. 記録デバイス: SSD(データ形式: NORMAL)

4	。リング、宇中	測定チャネル数						
リンノリンク述及		1 CH	2 CH	8 CH	18 CH	36 CH		
1	MS/s	17時間 26分	11時間 37分	3時間 52分	1時間 50分	56分 35秒		
500	kS/s	1日 10時間	23時間 15分	7時間 45分	3時間 40分	1時間 53分		
200	kS/s	3日 15時間	2日 10時間	19時間 23分	9時間 11分	4時間 42分		
100	kS/s	7日 6時間	4日 20時間	1日 14時間	18時間 22分	9時間 25分		
50	kS/s	14日 12時間	9日 16時間	3日 5時間	1日 12時間	18時間 51分		
20	kS/s	36日 8時間	24日 5時間	8日 1時間	3日 19時間	1日 23時間		
10	kS/s	72日 16時間	48日 11時間	16日 3時間	7日 15時間	3日 22時間		
5	kS/s	100日	96日 22時間	32日 7時間	15日 7時間	7日 20時間		
2	kS/s	100日	100日	80日 18時間	38日 6時間	19日 15時間		
1	kS/s	100日	100日	100日	76日 12時間	39日 7時間		
500	S/s	100日	100日	100日	100日	78日 14時間		
200	S/s							
100	S/s							
50	S/s							
20	S/s							
10	S/s							
5	S/s			100日				
2	S/s							
1	S/s							
50	S/min							
20	S/min							
10	S/min							

1L ) (¬°	リング速度	測定チャネル数								
サンノ		1 CH	2 CH	8 CH	18 CH	36 CH				
500	kS/s	23時間 15分	13時間 57分	4時間 6分	1時間 53分	57分 22秒				
200	kS/s	2日 10時間	1日 10時間	10時間 15分	4時間 42分	2時間 23分				
100	kS/s	4日 20時間	2日 21時間	20時間 31分	9時間 25分	4時間 46分				
50	kS/s	9日 16時間	5日 19時間	1日 17時間	18時間 51分	9時間 33分				
20	kS/s	24日 5時間	14日 12時間	4日 6時間	1日 23時間	23時間 54分				
10	kS/s	48日 11時間	29日 1時間	8日 13時間	3日 22時間	1日 23時間				
5	kS/s	96日 22時間	58日 3時間	17日 2時間	7日 20時間	3日 23時間				
2	kS/s	100日	100日	42日 18時間	19日 15時間	9日 23時間				
1	kS/s	100日	100日	85日 12時間	39日 7時間	19日 22時間				
500	S/s	100日	100日	100日	78日 14時間	39日 20時間				
200	S/s	100日	100日	100日	100日	99日 14時間				
100	S/s									
50	S/s									
20	S/s									
10	S/s									
5	S/s	100 日								
2	S/s	100日								
1	S/s									
50	S/min									
20	S/min									
10	S/min									

4.5.4.3. 記録デバイス:SSD(データ形式:P-P)

	リング速度	測定チャネル数									
サンプ		1 CH		2 CH		8 CH		18 CH		36 CH	
20	MS/s	1分	40秒		50秒		10秒		5秒	_	_
10	MS/s	3分	20秒	1分	40秒		20秒		10秒		5秒
5	MS/s	6分	40秒	3分	20秒		40秒		20秒		10秒
2	MS/s	16分	40秒	8分	20秒	1分	40秒		50秒		25秒
1	MS/s	33分	20秒	16分	40秒	3分	20秒	1分	40秒		50秒
500	kS/s	1時間	6分	33分	20秒	6分	40秒	3分	20秒	1分	40秒
200	kS/s	2時間	46分	1時間	23分	16分	40秒	8分	20秒	4分	10秒
100	kS/s	5時間	33分	2時間	46分	33分	20秒	16分	40秒	8分	20秒
50	kS/s	11時間	6分	5時間	33分	1時間	6分	33分	20秒	16分	40秒
20	kS/s	1日	3時間	13時間	53分	2時間	46分	1時間	23分	41分	40秒
10	kS/s	$2 \exists$	7時間	1日	3時間	5時間	33分	2時間	46分	1時間	23分
5	kS/s	4日	15時間	2日	7時間	11時間	6分	5時間	33分	2時間	46分
2	kS/s	11日	13時間	5日	18時間	1日	3時間	13時間	53分	6時間	56分
1	kS/s	23日	3時間	11日	13時間	$2 \exists$	7時間	1日	3時間	13時間	53分
500	S/s	46日	7時間	23日	3時間	$4\exists$	15時間	$2 \exists$	7時間	1日	3時間
200	S/s	100	)日	57日	20時間	11日	13時間	$5 \square$	18時間	$2 \exists$	21時間
100	S/s	100	)日	100	)日	23日	3時間	11日	13時間	5日	18時間
50	S/s	100	)日	100	)日	46日	7時間	23日	3時間	11日	13時間
20	S/s	100日		100日		100日		57日 20時間		28 日	22時間
10	S/s	100日		100	日(	100日		100日		57日	20時間
5	S/s										
2	S/s										
1	S/s	100日									
50	S/min										
20	S/min										
10	S/min										

4.5.4.4. 記録デバイス: MEMORY(データ形式: NORMAL)

## 5. トリガ設定

## 5.1. トリガの種類

本製品のトリガにはメモリ記録に対するメモリトリガ、記録開始のスタートトリガの2種類があります。

## 5.2. メモリトリガ

メモリトリガはメモリ記録に対し、その記録を有効にするためのきっかけとなる信号で、トリガソース に指定されたチャネルのトリガ条件が成立した時にトリガが発生します。

トリガを検出すると、メモリブロックサイズとプリトリガで設定されたデータ数でメモリに記録を行い、1回の記録終了になります。記録ブロック数が複数設定されている場合、1回の記録が終わると次のブロックに対して記録を開始します。



## 5.2.1. メモリトリガの設定

手順 1. サイドメニューの【CH】キーをタップすると[CH 設定サブメニュー]が表示されます。

手順2. [CH 設定サブメニュー]の右下の【トリガ】タブをタップするとトリガ設定画面が表示されます。



手順 3. トリガソースには【T1】~【T18】の 18 個が設定できます。 設定したいトリガソース No.をタップすると詳細画面が表示されます。



- ① トリガメニュー選択: メモリトリガ / スタートトリガ / メモリブロック メニューの切替。
- ② **チャネル**: TRIGn のソースチャネルを選択します。
- ③ 検出: トリガ信号の極性を UP / DOWN / WIN IN / WIN OUT から選択します。
   UP トリガレベル(閾値)を超えた時、トリガを検出します。
   DOWN トリガレベル(閾値)を下回ったら、トリガを検出します。
   WIN IN トリガレベルの上限値・下限値の範囲に入ったとき、トリガを検出します。
   WIN OUT トリガレベルの上限値・下限値の範囲から出たとき、トリガを検出します。
- ④ 閾値: トリガレベル(閾値)を設定します。
   WIN IN/OUT の場合は上限閾値、下限閾値の2項目の設定になります。
- ⑤ **フィルタ**: ノイズ除去用のフィルタ時間を設定します。
- ⑥ Close: 設定を終了し、トリガー覧へ戻ります。

# 

- トリガレベルは、設定された測定レンジに対する相対的な値です。測定レンジを変更すると、値も測定レンジに連動して変更されます。
   (別、100 m)/ いごでしれずいがれた 10 m)/ に訊完していて、その後測定しいごた 200 m)// に変更
  - 例: 100 mV レンジでトリガレベルを 10 mV に設定していて、その後測定レンジを 200 mV に変更 した場合、トリガレベルは 20 mV に変更されます。



## トリガソースの3検出と4閾値の説明

□ トリガ OR/AND 使用時: ③検出で UP/DOWN トリガを選択した場合のトリガ検出です。



トリガ window 使用時: ③検出で WIN IN/OUT トリガを選択した場合のトリガ検出です。
 トリガ WIN OUT
 トリガ WIN IN
 上限閾値
 入力信号



### トリガソースの⑤フィルタの説明

#### □ トリガフィルタ

トリガフィルタはトリガレベル近辺で信号にノイズが乗ったり、チャタリングが発生した場合にトリガ 検出の誤動作を防ぐために、一定時間トリガ条件を満たした場合にトリガ検出をする機能です。



## 5.3. プリトリガ

メモリ記録を行う場合、プリトリガの設定によりメモリブロック内のトリガ検出点前後の記録長を調整 することができます。



## 5.3.1. プリトリガの設定

- □ **サイドメニュー**の【設定】キーをタップすると設定メニューが表示されます。
- 記録設定の【記録】タブをタップすると記録設定画面が表示されます。
   記録設定の下方に記録デバイスの設定が表示されています
- ロ メモリ記録の右側の【**プリトリガ**】をタップし、プリトリガを設定します。



## 5.4. スタートトリガ

スタートトリガは、トリガソースに指定されたチャネルのトリガ条件が成立した時に記録を開始する機能 です。操作パネルの START キーを押すと、本製品は待機状態(スタンバイ状態)になります。 スタートトリガを検出すると、プリンタ記録、SSD 記録、メモリ記録が同時に開始されます。



## 5.4.1. スタートトリガの設定

手順 1. サイドメニューの【CH】キーをタップすると[CH 設定サブメニュー]が表示されます。

手順2. サブメニューの右下の【トリガ】タブをタップするとトリガ設定画面が表示されます。

手順3. トリガ設定画面の上部の①【トリガメニュー選択】をタップし、[スタートトリガ]を表示します。



# 6. 入力信号を測定する

## 6.1. 本体動作の状態遷移

本製品は動作状態によって、測定、記録、再生の3つの状態に分けられます。 測定状態で PRINT キーを押すとペンレコ記録(リアルタイム波形記録)を行います。また、 測定状態で START キーを押すとプリンタ記録、SSD 記録、メモリ記録を行います。





□ ソフトウェア Ver.1.x.x では記録終了後に記録画面から自動で再生画面へ遷移します。

## 6.2. 波形モニタ

## 6.2.1. 記録デバイスの選択

**サイドメニュー**の記録デバイス選択をタップすると、選択したデバイスに記録されるイメージ波形がモニタに表示されます。

### プリンタ記録



### SSD 記録



### メモリ記録



## 6.2.2. サンプリング速度

コントロールバー左端の【サンプリング速度】キーで記録デバイスに応じたサンプリング速度の変更が 行えます。モニタ波形を見ながら最適なサンプリング速度の設定を行ってください。

(27) 詳細は「4.5.1. サンプリング速度の設定」を参照してください。



### 6.2.3. 波形モニタの一時停止

波形モニタ中に【PAUSE】キーをタップすると、モニタが一時停止状態になります。 この状態で波形モニタ上の波形をピンチイン(縮小)/ピンチアウト(拡大)できます。 また、1本指で画面を上下左右にドラッグすると表示領域を移動することができます。



## 6.2.4. カーソル

ポーズ中にコントロールバー右下の【コントロールバー切替】キーで【CURSOR】を選択すると、カーソルAとカーソルBの2本の時間軸カーソルが表示され、選択したチャネルのカーソル値が表示できます。



### ① カーソル値

- A: カーソル A 位置の記録情報
   X: 記録開始からの時間
- B: カーソル B 位置の記録情報X: 記録開始からの時間
- Y: 選択したチャネルのデータ値

**Y**: 選択したチャネルのデータ値

- A-B: カーソル A と B の差分情報
   X: カーソル A と B の間の時間
   Y: カーソル A と B のデータ値の差分
   ※ ロジックチャネルの場合は表示されません。
- AB間: カーソル A、B間の最大値(MAX)、最小値(MIN)、平均値(AVG)
   ※ P-P サンプリングの場合、平均値は表示されません。

### Tips

- □ 外部サンプリングの場合、Xはポイント数で表示されます。
- □ P-P サンプリングの場合、Y は最大データ値で表示されます。
   ただし、AB 間の最小値(MIN)はAとBの最小データ値から算出します。

### ② 【カーソルヘジャンプ】キー

キーをタップするとカーソル位置が画面中央になるように波形を移動します。

### ③ 【カーソルを中央へ移動】キー

キーをタップすると指定カーソルをモニタ中央に移動します。

- ④ カーソル選択
  - 位置を変更するカーソルを選択します。タップする毎に【A】⇒【B】⇒【A-B】の順に変更されます。 【A】に変更して回転ノブを回すと、カーソルAが移動します。 【B】に変更して回転ノブを回すと、カーソルBが移動します。 【A-B】に変更して回転ノブを回すと、カーソルAとBの距離が保たれたまま移動します
  - Tips
     A
     B

     ロ カーソル上部のA・Bマークのタップでも、 カーソルを選択できます。
     A
     B
  - □ カーソルが波形モニタ外にある場合は、カーソル上部に << または >> マークが表示されます。



⑤ チャネル選択

カーソル位置情報に表示するチャネルを選択します。 【CH選択】キーをタップすると[チャネル選択画面]が 表示されるので、カーソル位置情報に表示するチャネ ルを選択してください。

	CH1	CH2	CH3	CH4
SLOT1 [RA30-101]	ON	OFF		
SLOT2 [RA30-102]	OFF	OFF	OFF	OFF
SLOT3 [RA30-103]	OFF	OFF		
SLOT4 [RA30-106]	OFF	OFF		
SLOT5 []				
SLOT6 [RA30-105]	OFF	OFF		
SLOT7 []				
SLOT8 []				
SLOT9 [RA30-112]				
		ок		

- Tips
- □ ロジックチャネルは選択できません。

## 6.2.5. X-Y 波形と FFT 解析

記録デバイスが【SSD】で、データ形式が【NORMAL】を選択した場合、コントロールバーの波形形式の X-Y 波形表示と FFT 解析が有効になります。

○ X-Y 波形表示と FFT 解析の詳細は「7.3 X-Y 波形」「7.4 FFT 解析」を参照してください。



## 6.2.6. トリガ同期

記録デバイスが【MEMORY】、トリガ設定されていて、【TRIG.SYNC.】をオンにすると、表示波形がト リガ検出に同期して最新の波形が表示されます。



## 6.3. ペンレコ

ペンレコ記録は、測定データの保存は行わず記録紙に波形印字を行います。 従来のペンレコーダと同様、ワンタッチで簡単かつ確実に波形記録を行うことができます。

## 6.3.1. ペンレコ記録

波形形式が【Y-T】の場合に操作パネルの PRINT キーを押すと、プリンタ部より表示されている シートのリアルタイム波形記録が行えます。

ペンレコ記録の実行中は、チャートスピード(サンプリング速度)や入力モジュールの設定変更が 可能です。



## 6.3.2. ペンレコ操作

コントロールバーの右端の切替メニューをタップして【PEN REC】を選択すると、紙送り速度の設定、 記録紙の操作ができます。



Tips

□ 「①プリンタ速度」と「② 紙送り速度」は、記録デバイスが【PRINTER】かつ、速度単位表記が紙送り速度の場合に操作できます。それ以外の場合はキーが無効になります。
## 6.3.3. 印字テキスト

入力信号を記録紙に Y-T 波形記録(波形印字)するとき、ユーザが設定したテキストを波形の印字開始前・印字中・印字終了後に印字することができます。

ヘッダ:	Y-T 波形の印字開始前に[ヘッダ]に設定したテキストを印字します。
アノテーション:	<b>Y-T</b> 波形の印字中に[ <b>アノテーション</b> ]に設定したテキストを印字します。 アノテーションは 300 mm 毎に波形に重ねて印字されます。
	また、Y-T 波形の記録中にコントロールバー【PEN REC】の【アノテーション印 字】キーをタップすると任意のタイミングで印字することができます。
フッタ:	Y-T 波形の印字終了後に[フッタ]に設定したテキスト、スケール値を印字します。
信号名称:	Y-T 波形の印字開始前に設定した信号名称または CH 番号を印字します。
日付/記録名称:	Y-T 波形の印字開始時に設定した記録名称、日付を印字します。
記録速度:	Y-T 波形の印字開始時に設定したプリンタ速度を印字します。

**注** 詳細は「8.2.4.1. 印字」を参照してください。

印字例:



#### 6. 入力信号を測定する - 6.3. ペンレコ

#### 6.3.3.1. 印字テキストの設定方法

- 手順1. サイドメニューの【設定】をタップし、設定メ ニューを表示します。
- 手順2. [■ 記録設定]の【プリンタ】をタップするとプ リンタ関連の設定メニューが表示されます。

[**ヘッダ**]、[**アノテーション**]、[**フッタ**]をタッ プすると、各々の設定画面が表示されます。 アノテーション、ヘッダ、フッタの設定方法は 全て同じです。

- ① 印字テキストを選択します。
- ② テキスト領域にテキストを入力します。 テキスト領域をダブルタップするとソフトウェア キーボード⑨が表示されます。印字するテキスト をキーボードから入力します。
- ③ 【クリア】キーは、1行削除します。
- ④ 【全てクリア】キーは、入力した全テキストをクリアします。
- ⑤ 【行挿入】キーは、指定した行の位置に1行挿入し ます。
- ⑥ 【行削除】キーは、指定した行を削除し、以下の行を 繰り上げます。
- ⑦ 【印刷】キーは、テキスト(2)が記録紙に印字されます。
- ⑧ 【インポート・エクスポート】キーは、「テキストを保存 用の外部メディア(SDメモリカード、USBメモリ等) ヘエクスポート(バックアップ)、外部メディアにバック アップされたテキストのインポート(読み込み)を行い ます。」
- 9 ソフトウェアキーボード
   入力したい位置をダブルタップするとソフトウェアキー
   ボードが表示されます。





#### Note

外部メディアの保存・読出しフォルダは、「(外部メディアのドライブ名)¥RA3100¥Text¥」固定です。
 テキストファイルは、「filename.txt」、拡張子は「.txt」です。
 PCのテキストエディタでテキストを作成し、RA3100に読込ませる場合も上記フォルダを作成した後、Textフォルダにファイルを入れてください。
 エクスポートを実行すると、自動的に上記フォルダが作成されます。
 フォルダ名の間違いも無くなるので、一度エクスポートの実行をお勧めします。

## インポート

外部メディアに保存されたテキストファイルを本体に読み込みます。 [インポート・エクスポート] 画面の右側のテキストファイルリストの読込みたいファイルにチェック を入れ、中央の【インポート】キーをタップするとインポート先を選択するダイアログが表示されま す。インポート先にチェックを入れ、【OK】キーをタップするとテキストファイルを読み込みます。



## 6.4. 記録

本製品には記録デバイスとしてプリンタ、メモリ、SSD があります。各デバイスの記録をオンにする とデバイスへの記録と並行して各デバイスへの記録データを SSD へ記録します。 プリンタの場合は記録紙へ印字する波形データ(P-P値)を SSD へ同時記録します。 メモリの場合はメモリ記録終了時にメモリデータを SSD へ記録します。

## 6.4.1. 記録設定





#### 6. 入力信号を測定する - 6.4. 記録

$\bigcirc$	記録モード:	9種類の記録モードから、最適なモードを選択します。
2	記録名称:	記録データの名称を指定します。 [自動 No.]を ON に設定すると名称の後にナンバーを自動付加します。
3	記録時間:	記録開始後、指定時間記録すると記録を終了します。
4	開始時刻:	START キーで測定開始後、指定された時刻になると記録を開始します。
5	インターバル時間:	指定インターバル(周期)で記録を行います。[記録回数]で指定された回数の 記録を行うと記録終了になります。
6	記録デバイス:	プリンタ、SSD、メモリの記録デバイスの記録の ON/OFF 設定を行います。 各デバイスは独立して設定可能です。外部サンプリングを使用する場合、対象 の記録デバイスのみを[ON]にしてください。
7	プリンタ記録:	[ <b>プリンタ記録</b> ]の ON/OFF 設定を行います。 ON の場合、プリンタ記録のサンプリングで P-P データを SSD へ記録します。
	リアルタイム波形印字:	[プリンタ記録]が ON に設定されている場合、プリンタへの同時印字の ON/OFF を設定します。 ON の場合は、プリンタ記録のデータが保存され、同時に指定[シート]の波形を プリンタから印字します。 OFF の場合は、プリンタへの印字は行いません。
8	SSD 記録:	[SSD 記録]の ON/OFF 設定を行います。
9	メモリ記録:	[メモリ記録]の ON/OFF 設定を行います。
	ポイント数 :	メモリ記録時の1回に記録するサンプリング数(チャネル当たりのデータ数)を 指定します。
	記録ブロック数:	メモリ記録時の記録ブロック数(メモリ分割数)を1 ~ 200 で設定します。 [ <b>上書きモード</b> ]が ON の場合、2 以上にしてください。
	上書きモード:	[上書きモード]を ON に設定すると、記録ブロック数がいっぱいになったら先頭 のブロックから上書きで測定します。
	プリトリガ :	メモリブロック内のプリトリガを 0 ~ 99 %で設定します。
	CSV 出力:	[CSV 出力]を ON に設定すると、記録終了後にメモリブロック内のデータを CSV ファイルにも自動で出力します。 CSV ファイルの形式については「10.13.1. CSV ファイル形式」を参照してくだ さい。
	出力範囲:	CSV ファイルに出力するデータ範囲をトリガ点基準の 1 ~ 100 %で設定しま す。100 %を指定するとメモリ記録の全データ範囲を CSV 保存します。
		<ul> <li>例:メモリ記録がプリトリガ 20%でポイント数 10000点の場合、出力範囲</li> <li>50%ではポイント数が 5000点(トリガ前 1000点・トリガ後 4000)で</li> <li>保存されます。</li> </ul>

## Tips

□ CSV ファイルは「記録日時(yyyymmdd-HHMMSS) - 0000」フォルダに保存されます。

⑩ サムネイル: サムネイル表示するチャネルと圧縮率を指定します。

#### 記録モード

本製品では複雑な測定を簡単に設定するため、9種類の記録モードを持っています。 【記録モード】キーを押すと、各記録モードの動作説明がモニタ上に表示されます。測定に適したモー ドを選択してください。

⑨ ウィンドウ記録

① 通常

① 通常

- ② 開始時刻
- ③ START トリガ
- ④ インターバル時間 (N回)
- ⑦ 開始時刻 + インターバル時間(N回)

⑥ START トリガ + インターバル時間(N回)

- ⑧ 開始時刻 + START トリガ + インターバル時間(N回)
- ⑤ 開始時刻 + START トリガ
  - START
     キーを押す
     記録や問

     記録中
     記録中

     プリンタ記録

     SSD 記録

     メモリ記録

     トリガ発生
     トリガ発生

操作パネルの **START** キーを押すと【設定】メニューで指定された各デバイスへの記録が開始し、記録設定の【記録時間】で設定された時間、または操作パネルの **STOP** キーを押されるまで記録を行います。メモリ記録は記録開始後にトリガを検出すると入力データをメモリへ記録します。トリガを検出しなかった場合、データ記録が行われません。



操作パネルの **START** キーを押すと測定スタンバイ状態になり、記録設定の【開始時刻】になると各 デバイスへの記録が開始し、記録設定の【記録時間】で設定された時間または、操作パネルの **STOP** キーを押されるまで記録を行います。

#### 6. 入力信号を測定する - 6.4. 記録



操作パネルの **START** キーを押すと測定スタンバイ状態になり、【スタートトリガ】で指定されたチャネルのトリガが検出されると各デバイスへの記録が開始し、記録設定の【記録時間】で設定された時間または、操作パネルの **STOP** キーを押されるまで記録を行います。

④ インターバル時間(N回)



操作パネルの **START** キーを押すと各デバイスへの記録が開始し、記録設定の【記録時間】で設定さ れた時間記録を行うと1回の記録が終了、測定開始から【インターバル時間】が経過すると次の記録が 開始します。インターバルの【記録回数】で設定された回数の記録を行うと測定は終了します。



操作パネルの **START** キーを押すと測定スタンバイ状態になり、【開始時刻】で設定された時刻に なった後、【スタートトリガ】で指定されたチャネルのトリガが検出されると各デバイスへの記録が開 始し、記録設定の【記録時間】で設定された時間または、操作パネルの **STOP** キーを押されるまで 記録を行います。



操作パネルの **START** キーを押すと測定スタンバイ状態になり、【スタートトリガ】で指定されたチャネルのトリガが検出されると記録が開始します。記録設定の【記録時間】で設定された時間録を行うと1回の測定が終了、記録開始から【インターバル時間】が経過すると次の測定が開始し、次のスタートトリガを待ちます。

#### 6. 入力信号を測定する - 6.4. 記録



操作パネルの **START** キーを押すと測定スタンバイ状態になり、【開始時刻】で設定された時刻にな ると記録を開始し、【記録時間】で設定された時間記録を行うと1回の記録が終了します。 【インターバル時間】で設定された周期で測定を繰り返します。



操作パネルの START キーを押すと測定スタンバイ状態になり、【開始時刻】で設定された時刻になると上記「⑥ START トリガ+インターバル時間」を開始します。



赤枠

操作パネルの **START** キーを押すと各デバイスへの記録が開始し、操作パネルの **STOP** キーを押 されるまで記録を行います。**SSD** へは停止までの【記録時間】で設定された時間分のデータを記録しま す。

## 6.4.2. 記録開始と記録終了

#### 記録開始

下記のいずれかの操作を行うと記録を開始し、記録画 面に遷移します。画面は赤枠で囲まれます。

- □ 操作パネルの **START** キーを押す。
- リモート制御モジュールの START/STOP IN 信号 を LOW にする。
- □ LAN または COM に記録開始コマンドを送る。



#### 記録終了

下記のいずれかの操作を行うと記録が終了し、測定画 面に遷移します。画面の赤枠が消えます。

- □ 記録時間が終了する。
- □ 操作パネルの **STOP** キーを押す。
- リモート制御モジュールの START/STOP IN 信号 を HIGH にする。
- □ LAN または COM に記録停止コマンドを送る。



## 6.4.3. 記録のポーズとバックスクロール

波形モニタにプリンタ記録または、SSD 記録波形を表示した状態で記録を開始します。 記録中にサイドメニューの【PAUSE】キーをタップすると、記録は継続したまま、モニタ波形のみ停止しま す。状態は記録中なので、サイドメニューは「測定」が選択され、波形枠は赤色のままです。この状態で波 形モニタを右にスクロールさせると、波形のバックスクロールができ、すでに記録された過去の波形を確 認することができます。波形モニタを左にスクロールすると、ポーズ後に記録された波形も表示できま す。また、ピンチイン(縮小)/ピンチアウト(拡大)が行えます。





## 7. 記録データを再生する

記録データを再生するには**サイドメニュー**の【**測定/再生**】の【**再生**】をタップし、モニタを再生画面に 切替えます。



## 7.1. 記録データの選択

コントロールバーの【DATA】キーでデータ選択しタップすると図の記録データリストが表示されます。 データを選択し【OK】キーをタップすると、その波形が表示されます。

記録名称	記録日時		言己筆		
環境試験24	2024/02/01 13:18:49	記録名称		耐久試験36	
環境試験25 🔶	2024/02/01 13:18:52	開始日時		2024/02/01 13:25:43	
環境試験26	2024/02/01 13:18:55	終了日時		2024/02/01 13:26:43	
環境試験27	2024/02/01 13:18:58	本体名称		RA3100-01	
環境試験2	2024/02/01 13:19:01	バージョン	記錄	t : Ver.2.0.0 ファイル : Ver.	2.0.0
環境試験29	2024/02/01 13:19:04	ファイルサイズ		4.69 MB	
環境試験30	2024/02/01 13:19:07	測定モード		R&D	
環境試験31	2024/02/01 13:19:10		プリンタ記録	SSD記録	メモリ記録
環境試験32	2024/02/01 13:19:13	サンプリング速度	100ms/div(1kS/s)	10ms/div(10kS/s)	1ms/div(100kS/s
環境試験33	2024/02/01 13:19:16	データ形式	P-P	NORMAL	NORMAL
環境試験34	2024/02/01 13:19:19	リアルタイム波形印号	ヹ シート1 / OFF	-	-
環境試験35	2024/02/01 13:19:22	プリトリガ	-	-	10%
耐久試験36	2024/02/01 13:25:43	ポイント数	-	-	10 k
耐久試験37	2024/02/01 13:27:44	記録ブロック数	-	-	10 / 10
Ľ		_(ĥ_)	Cancel		

**記録名称**: 記録設定で設定した記録名称。記録時にわかりやすい名称を付けておくと再生時に簡単に 検索できます。

- 記録日時: 記録を行った日時。
- 記録情報: 選択された記録データの情報が表示されます。

#### 選択手順

- 手順1. コントロールバーの【DATA】キーをタップし、記録データリストを表示します。
- 手順2. 記録データリスト内を上下にスワイプすると表示リストが上下に移動します。
- 手順3. 表示させたいデータが見つかったらそのデータをタップします。
- 手順4. リスト下部の【OK】をタップすると、選択した記録データがモニタに表示されます。

#### Tips

記録データのファイルバージョンが本体のソフトウェアバージョンと異なる場合、「再生ができない」
 ことや「再生はできるが上書き保存ができない」ことがあります。
 本体のソフトウェアバージョンより記録データのファイルバージョンが古い場合はファイル更新を、新しい場合はシステム更新をすることで制限なく扱えるようになります。



IP バージョンについては「10.1 バージョン」を参照してください。

## 7.2. 記録データの再生

記録データを波形モニタに表示させた状態で、**サイドメニュー**のデバイス選択をタップすると、記録時 のデバイス別波形が表示されます。



## 7.2.1. 再生画面の操作

## 波形の拡大・縮小

波形モニタ上で時間軸方向にピンチイン/アウトすると時間軸方向の縮小/拡大、振幅方向にピンチイン/アウトすると振幅方向の縮小/拡大が行えます。このときモニタ左上の倍率表示に拡大率が表示されます。

#### スクロール

波形モニタ上を1本指で画面を上下左右にドラッグすると表示領域を移動することができます。

## 7.2.2. サムネイル

【コントロールバー切替】キーで【THUMBNAIL】(サムネイル)を選択すると、選択したチャネルの サムネイル波形を表示できます。



サムネイル波形には、Y-T波形の表示領域とカーソルAカーソルBの位置が表示されます。



### サムネイル表示チャネル

【サムネイル表示チャネル】キーをタップすると、チャネル選択ダイアログが表示されます。サムネイル表示をしたいアナログ入力モジュールの測定 ON のチャネルから1つ選択します。ロジックチャネルは選択できません。



表示倍率: 1/10、1/20、1/50、1/100、1/全体
 倍率を小さくする(表示データする間引き数が大きい)と、表示する点数は同じであるため
 広い時間範囲の波形が表示されます。1/10 は 10 倍、1/50 は 50 倍の時間範囲です。

#### ファイル出力:OFF、ON

サムネイル表示は、記録データを読み出し、間引き処理を行います。

- OFF 間引き処理後のサムネイル表示データを SSD に出力しません。 記録データを切り替える度に間引き処理が発生します。
- ON 間引き処理後のサムネイル表示データを SSD に出力します。次回の間引き処理が 不要となるため表示されるまでの時間が短くなりますが、SSD 容量を消費します。

## 7.2.3. カーソル

**Y-T** 波形の再生中にサイドメニューの【**CURSOR**】キーをタップすると、カーソル**A** とカーソル**B** の 2 本の時間軸カーソルとカーソルメニューが表示されます。 カーソルメニューの【**カーソル値**】キーをタップすると、**Y-T** 波形の左上に全チャネルのカーソル値が

カークルメニューの【カーソル値】キーをダッフすると、Y-T波形の左上に全ナヤネルのカークル値が 表示できます。



- ① カーソル値一覧
  - A: カーソル A 位置の記録情報X:記録開始からの時間
- Y: 選択したチャネルのデータ値
- B: カーソル B 位置の記録情報
   X:記録開始からの時間

Y: 選択したチャネルのデータ値

A-B: カーソル A と B の差分情報
 X:カーソル A と B の間の時間 Y:カーソル A と B のデータ値の差分
 ※ ロジックチャネルの場合は表示されません。

チャネル/信号名称:

信号名称が設定されている場合は、信号名称が表示されます。 信号名称が設定されていない場合は、チャネル番号が表示されます。

#### Tips

- □ 外部サンプリングの場合、Xはポイント数で表示されます。
- P-P サンプリングの場合、Y は最大データ値で表示されます。
   ただし、AB 間の最小値(MIN)はAとBの最小データ値から算出します。

#### ② カーソル選択

位置を変更するカーソルを選択します。 【A】を選択して回転ノブを回すと、カーソルAが移動します。 【B】を選択して回転ノブを回すと。カーソルBが移動します。 【A-B】を選択して回転ノブを回すと、カーソルAとBの距離が保たれたまま移動します。



□ カーソルが波形モニタ外にある場合は、カーソル上部に << または >> マークが表示されます。



### ③ 【カーソルヘジャンプ】キー

キーをタップするとカーソル位置が画面中央になるように波形を移動します。

④ 【カーソルを中央へ移動】キー

キーをタップすると指定カーソルをモニタ中央に移動します。

⑤ 【カーソル値】キー

キーをタップすると、カーソル値一覧が表示されます。 【A】キーをタップすると、カーソルA位置の記録情報が表示されます。 【B】キーをタップすると、カーソルB位置の記録表示が表示されます。 【A-B】キーをタップすると、カーソルAとBの差分情報が表示されます。

⑥【Close】キー カーソルメニューを閉じます。

## 7.2.4. プリントアウト

記録データを波形表示している状態で操作パネルの **PRINT** キーを押すと、 モニタのカーソルAとB間の波形をプリンタより印字します。

Tips

 記録データ読み込み後のカーソルAはデータの先頭、カーソルBは最終データを指しています。
 モニタで時間軸、波形振幅を拡大した状態でも、プリンタ印字は記録時の時間軸、チャネル設定で設定 された振幅で印字されます。

## 7.2.5. メモリブロックの選択

メモリ記録を使用している場合、表示するメモリブロックを選択できます。

**サイドメニュー**の【CH】から【トリガ】タブの [メモリブロック] を表示し、【表示ブロック番号】を指定します。



#### 7.2.6. 再生中の設定変更

再生中にサイドメニューの【設定】をタップすると、再生中のデータに関する情報表示や Y-T 波形の 表示設定等の変更ができます。



- 記録: 再生中の記録データに保存された記録設定が表示されます。
   詳細は「6.4.1. 記録設定」を参照してください。
- ② チャネルー覧/シート:

再生中の記録データの Y-T 波形表示や物理換算の設定を変更できます。 「277 詳細は「8.2.2. チャネルー覧」「8.2.3. シート」を参照して下さい。

#### Tips

- □ 本設定は再生データ毎の設定となります。
- 本設定を変更した場合、再生データを閉じる前に上書き 確認ダイアログが表示されます。設定を保存したい場合 は【OK】キーをタップしてください。
- ③ プリンタ:本製品のプリンタ出力に関する設定が行えます。 詳細は「8.2.4.プリンタ」を参照してください。
- ④ その他: 本製品の記録に関するその他の設定が行えます。
   □ 詳細は「8.2.5. その他」を参照してください。
- ⑤ 表示: 本製品の Y-T 波形モニタの表示設定が行えます。
   詳細は「8.3.3.表示」を参照してください。
- ⑥ その他: 本製品の設定に関するその他の設定が行えます。
   詳細は「8.3.4. その他」を参照してください。
- ⑦ ファイル管理:

本製品に保存されている記録データ、画像データ、設定データの操作が行えます。 注: 詳細は「8.4.1. ファイル管理」を参照してください。

!	
記録データ上書き確認	
下記の記録データが変更されています。上書きしますか? 記録名称 : test 記録日時 : 2024/11/21 19:06:55	
Cancel	
U	

## 7.3. X-Y 波形

以下の条件で記録されたデータはコントロールバーの波形形式で【X-Y】を選択すると X-Y 波形表示を 行うことができます。X-Y 波形は X-Y1 ~ X-Y4 の 4 波形同時に表示することができます。



**X-Y** 波形は表示制御の【1/4 画面】キーをタップすると図のように1 画面に4 波形重ね書き、4 画面に分割表示が切替えられます。



## 7.3.1. X-Y 表示設定

表示設定ボックスの横軸に X-Y1 ~ X-Y4 の4波形の設定状態の表示と 表示 ON/OFF 切替が表示されています。1 画面表示の時、どのチャネルの スケールを表示するかの指定になります。

- X軸、Y軸: 各軸のスロットーチャネル番号を表示
- 表示: X-Y 波形表示の ON/OFF 切替
- SC: スケール表示の ON/OFF 切替



### 7.3.2. X-Y 制御

- 測定 ON: X-Y 測定の ON/OFF を設定します。
- ② 全ペンアップ:
   X-Y 波形をモニタ表示中にこのキーをタップすると X-Y 波形 表示を中断します。モニタ中に入力信号の切替等を行う場合に 不要な波形を入れないようにすることができます。
- ③ 全クリア:
   X-Y 波形を全てクリアし、再表示を開始します。
- ④ グリッドON/OFF:
   X-Y 波形表示領域のグリッドラインの表示の ON/OFF を切替 えます。
- 「ラフ更新(カーソル AB 間):
   再生モードで Y-T 波形表示し、カーソル A、B で指定した範囲を X-Y 波形表示します。
- ⑥ CH 設定:

X-Y1 ~ X-Y4 の各波形のチャネル設定を行います。 このキーをタップすると「X-Y チャネル設定」画面に切替わり、各波形のX軸、Y軸チャネルの設定 が行えます。

手順 1.

X-Yチャネル設定

X-Y1 | X-Y2 | X-Y3 | X-Y4

LOT2 [RA30-102]

SLOTS [------]

SLOT7 [------SLOT8 [------

- ⑦ 全ペンダウン:
   全ペンアップで波形表示を中断している場合に波形表示を再開します。
- 8 Dot/Line:
   X-Y 波形をドットで描画するか、ラインで描画するか切替えます。
- ① 1 画面/4 画面:
   X-Y 波形表示の1 画面、4 画面を切替えます。

#### X-Y 波形 チャネル設定手順

- 手順1. 波形選択 X-Y1 ~ X-Y4 波形を選択します。 タップするとその波形がハイライトされ、チャネル テーブルに状態が表示されます。
- 手順 2. **軸選択**

X軸、Y軸を選択します。 タップするとその軸に指定されたチャネルがハイラ イトされ、表示が[ON] になっています。 他方の軸にすでに設定されているチャネルに[X軸] または、[Y軸]と表示されます。

手順3. チャネル選択 チャネルを選択します。 設定したいチャネルをタップし、[ON] にします。





手順3.

手順2.

## 7.4. FFT 解析

以下の条件で記録されたデータはコントロールバーの波形形式で【FFT】を選択すると FFT 解析を行う ことができます。FFT 解析は解析 1、解析 2 の 2 解析同時に行うことができます。 「10.6. FFT 解析」で FFT 解析技術を説明しています。

#### FFT 解析

記録デバイス:	SSD
サンプリング速度:	1 MS/s 以下
データ形式:	NORMAL
アナログ入力モジュール:	1 CH または 2 CH

#### ① 解析切替

解析 1、解析 2 の解析結果表示を切り替えます。 解析の左右の【<】キー、【>】キー をタップするか、 解析結果領域を左右にスワイプすると表示が切替わり ます。

# 測定 ON/OFF FFT 解析の実行の ON/OFF を設定します。

③ FFT 設定

タップすると FFT 設定画面に切替わり、FFT 解析条件の設定が行えます。



#### FFT 設定

設定を終了したとき、上部タイトルバー 共通設定 の【←】キーまたは、【X】タップし、元の FFT 解析表示に戻ります。

#### 共通設定

**グラフ表示**: 解析波形を【1 窓】1 画面に重ね書き、 【2 窓】2 画面に分割の選択を行います。

#### サンプリング点数:

解析用サンプリング点数を選択します。サンプリング点数が多いと解析周波数の分解能が上がります。

グラフ表示 1画面 2画面

CH1 S1-CH1

ビーク値 最大値 粉大道

AVG终于 時間軸 周波数軸 周波数轴

ング点数 1000 2000 5000 10000 変用数 ハニング ハミング レクタンギュラ

Time Linear Hz Log Hz 1/1 Oct 1/3 Oct

ear Lin-Ret Lin-Img Lin-Amp Log.Amp Phase マニュアル OFF 上限値 スケール の TRA

- **窓関数**: 解析時の窓関数を選択します。入力信号の状態に応じて設定を変えてください。
- AVG 処理: 解析結果の平均化の種別と平均化の加算回数を指定します。

#### 解析設定

- **解析選択**: 解析 1、解析 2 の選択を行います。
- **解析関数**: 解析種別の選択を行います。解析種別によりX軸、Y軸、CHの選択が限定されます。選択 可能な設定はキーが明るくなります。

#### 7. 記録データを再生する - 7.5. 検索機能

- **X軸**: 解析波形の**X**軸の設定を行います。
- Y軸: 解析波形のY軸の設定を行います。マニュアルスケールをOFF にするとY軸は解析結果から 自動的に設定されます。ON に設定するとY軸スケールの上限値、下限値をマニュアルで設定 できます。
- **チャネル設定**:解析対象のチャネルを設定します。解析種別で【時間軸波形】 ~ 【1/3 オクターブ】は、1 信 号解析で CH1 のみの設定になり、【クロスパワースペクトラム】 ~ 【コヒーレンス関数】 は、2 信号解析で CH1、CH2 の設定が必要です。
- ピーク値: 解析結果から最大値または極大値を抽出し、結果表示に上位 10 点が表示されます。

## 7.5. 検索機能

指定された検索条件で記録データを検索し、Y-T波形上にその結果の周辺波形とSマーク(Search Search)を表示します。

#### 7.5.1. 検索の種類と操作

検索方法には、下記の5種類があります。 ピーク値検索: 最大値、最小値、極大値、極小値を検索 レベル検索: 指定した閾値より大きい、または小さい条件で検索 ウィンドウ検索: 指定した上下限値の範囲の内側(IN)または外側(OUT)で検索 トリガ点検索: 記録されているトリガ点を検索 マーク点検索: 記録されているマーク点を検索

#### 検索手順

- 手順1. 「7.1. 記録データの選択」を行います。
- 手順 2. サイドメニューの【CH】キーをタップすると、CH 設定サブメニューが表示されます。
- 手順 3. 【ツール】タブをタップします。



- 手順 4. 検索設定の操作には下記の2種類あります。 もし検索設定のサイドメニューでない場合、緑枠付近をスワイプして表示させてください。
  - **タイプ1**: プルダウンリストの場合、【対象の設定】キーをタップし、リストから項目をタップします。
  - **タイプ2**: 数値入力の場合、【対象の設定】キーをタップすると枠がオレンジ色になります。 回転ノブの周りが青色に点灯し、回転ノブによる変更が可能になります。



手順5. 設定完了後、【実行】キーをタップします。検索が開始され、終了するとY-T波形上にその結果の 周辺波形とSマークが表示され、サイドメニューが「7.5.10. 検索表示メニュー」に切り替わりま す。検索結果の表示位置に合わせ、Sマークの表示位置が変わります。 また、検索を中断した場合、途中までの結果を表示し、Sマークは中央に表示します。



手順 6. 検索結果が1件以上の場合、「7.5.10. 検索表示メニュー」で【<】キー(1つ前に移動)、【>】キー(1つ後に移動)で、波形表示が更新されます。
 【CH】キーでCH設定サブメニューに戻り、検索条件の再設定をすることができます。
 【検索終了】キーで「7.5.10. 検索表示メニュー」から基本のサイドメニューに戻ります。

#### 7. 記録データを再生する - 7.5. 検索機能

## 7.5.2. 検索方法の種類と設定項目

検索方法 (**検出** 設定(本体画面の表記)) 毎に設定項目が異なります。 下表の「〇」が各検索方法の設定項目です。

検出 (検索方法)	カーソル 連動	範囲	検索数	フィルタ	ヒステ リシス	閾値	上限 閾値	下限 閾値
最大値	$\bigcirc$	$\bigcirc$	$\bigcirc$					
最小値	$\bigcirc$	$\bigcirc$	$\bigcirc$					
極大値	0	$\bigcirc$	$\bigcirc$	$\bigcirc$				
極小値	0	0	0	0				
LEVEL UP	0	0	$\bigcirc$	0	0	0		
LEVEL DOWN	0	$\bigcirc$	0	0	$\bigcirc$	0		
WIN IN	0	0	0	0	0		0	0
WIN OUT	0	0	0	0	0		0	0

検索チャネルがロジックチャネルデータの場合						
検出 (検索方法)	カーソル 連動	範囲	検索数	フィルタ	ビット パターン	
BIT OR	$\bigcirc$	$\bigcirc$	$\bigcirc$	$\bigcirc$	$\bigcirc$	
BIT AND	0	0	0	0	$\bigcirc$	

検索チャネルが OFF の場合					
検出 (検索方法)	カーソル 連動	範囲	検索数		
トリガ	0	0	0		
マーク	0	0	$\bigcirc$		

#### 検索ができない条件

以下の条件では検索ができません。(【実行】キーが無効です。)

- □ 「測定モード」の場合
- □ 「X-Y 表示」の場合
- 「FFT 表示」の場合
- □ 「メモリ記録、検索検出がマーク」の場合
- ロ 検索チャネルがロジックモジュールかつ「10.2.2. P-P サンプリング」の場合

#### 再表示の条件

ー度検索実行すると【再表示】キーが有効となります。 再表示とは、検索実行後の結果と同じ結果を表示することです。 以下の操作で検索結果がクリアされます。クリア後は再表示ができません。

- □ 【実行】キーをタップし検索実行開始したとき
- □ 【次の検索】キーをタップし検索実行開始したとき
- ロ 再生データを選択したとき(「**7.1.** 記録データの選択」)
- ロ 再生データを削除したとき(「8.4.1.ファイル管理」「記録」の記録データの削除)

		ツール
再表示	実行	

再表示

実行

#### 検索設定メニュー 設定項目の例です。検索設定メニューの表示方法は、「7.5.1.検索の種類と操作」を参照してください。 < < > < 検索 > < 検索 検索 検索 4 マネル マネニ マネル 1142 S1-CH1 S1-CH1 $\sim$ S6-CHA OFF チャネル $\sim$ チャネル チャネル $\sim$ チャネル $\sim$ OFF OFF $\sim$ カーソル連動 OFF $\sim$ カーソル連動 OFF $\sim$ カーソル連動 $\sim$ カーソル連動 範囲 全体 $\sim$ 範囲 全体 $\sim$ 範囲 全体 $\sim$ 範囲 カーソル間 $\sim$ トジタル ージタル じな ジタニ 検索数 件 検索数 1000 件 検索数 1000 件 検索数 件 1000 1000 BIT OR 検出 LEVEL UP $\sim$ 検出 WIN IN $\sim$ 検出 $\sim$ 検出 トリガ $\sim$ フィルタ フィルタ フィルタ $\sim$ OFF $\sim$ OFF $\sim$ OFF (samples) (samples) (samples) ビットパターン ヒステリシス 0.0 % トリカ ヒステリシス 0.0 % トリカ トリガ ju H CH3 CH1 CH2 CH4 閾値 0.0000 V 上限閾値 0.0000 v L н -下限閾値 0.0000 ٧

**チャネル**: 検索対象のチャネルを選択します。

カーソル連動:OFF/A/Bから選択します。

実行

再表示

OFF カーソルと連動しません。

再表示

A カーソルAをSマーク線に移動(連動)します。

実行

B カーソル B に連動します。

カーソル連動設定が「B」、ジャンプ先が「**カーソル**」、カーソル設定が「A」の場合、カーソル B は、カーソル A と同じポイントに移動します。

CH5 CH6

再表示

CH7 CH8

実行



範囲: 全体/カーソル間から選択します。

全体 すべての記録データが対象で、検出結果数が1000となります。 カーソルAは、カーソル連動設定がAにより、カーソルAが1番目の 検索結果のポイントに移動します。

**カーソル間** カーソル A-B 間のデータが対象で、検出結果数が1となります。 カーソルAはカーソル連動設定がAにより、カーソルAが検索結果の ポイントに移動します。 カーソル線の表示は、「1.6.2 コントロールバー」を【CURSOR】キーとする必要があります。 カーソル設定は「7.2.3. カーソル」を参照してください。



上図は、検出設定が LEVEL UP、閾値設定が 0 の検索後の表示です。 一番上の正弦波(1000 波以上)に対して検索実行しています。 カーソル A-B 設定は、上図のように正弦波の約1波分に設定しています。 画像上部の○赤丸が検索結果を示す Sマークです。

検索数: 最大数を設定します。検索結果がこの設定値を超えた場合、そこで検索を中断します。

**フィルタ**: ピーク値検索(極大値・極小値)」、「7.5.5. レベル検索(LEVEL UP・LEVEL DOWN)」、 「7.5.6. ウィンドウ検索(WIN IN・WIN OUT)」を参照してください。

- **ヒステリシス**: 「7.5.5. レベル検索(LEVEL UP·LEVEL DOWN)」、「7.5.6. ウィンドウ検索(WIN IN·WIN OUT)」を参照してください。
- **閾値**: 「7.5.5. レベル検索(LEVEL UP・LEVEL DOWN)」を参照してください。
- **上限閾値**: 「7.5.6. ウィンドウ検索(WIN IN·WIN OUT)」を参照してください。
- **下限閾値**: 「7.5.6. ウィンドウ検索(WIN IN·WIN OUT)」を参照してください。

## 7.5.3. ピーク値検索(最大値・最小値)

設定した範囲内の最大値または、最小値を検索します。 同値の最大値または、最小値が複数ある場合は、1番目のポイントが表示されます。

#### 7.5.4. ピーク値検索(極大値・極小値)

- □ 2つの隣接するサンプルよりも大きい時に ▲極大値、小さい時に ▲極小値となります。ただし、 極大値は増加から同値 ▲の場合、極小値は減少から同値 ▲の場合も検出ポイントとなります。
- 「10.2.2. P-P サンプリング」の場合、極大値は最大値データを、極小値は最小値データを検索します。
   極大値・極小値検索にはフィルタ機能があり、フィルタ長の設定範囲は以下のとおりです。
   フィルタ(samples): OFF/10/20/50/100/200/5000/1000/2000/5000/10000

#### フィルタの役割と用法

□ フィルタ設定が 10(samples)の場合、前後 10 点ずつのサンプル数 21 個が検索対象範囲となります。

Xn-10, Xn-9,  $\cdots$ , Xn, Xn+1,  $\cdot$  , Xn+10

の21 個サンプルデータの中に複数の極大値または、極小値が存在した場合、xn が最も大きい極大値または、最も小さい極小値であれば、Xn が検出ポイントになります。Xn 以外が極大値または、極小値であっても、それは極大値または、極小値とみなしません。 また、検出ポイントからフィルタ設定値分のサンプルデータは、検索対象外となり、その次のサンプル

データ Xn+11 から検索されます。

- 検索ポイントの前後にフィルタ長分のサンプルデータがない場合、その検出ポイントは無効になります。フィルタ設定が10(samples)の場合、11番目のサンプルデータから検索対象になります。
   同様に、検索範囲の終了付近にフィルタ設定数分のサンプルデータがない場合、その検出ポイントは、 無効になります。
- フィルタ設定が OFF の場合、フィルタ設定が1と等価であり、上記の条件を満たしたサンプルデータ すべてが検出ポイントになります。「検索例1」、「検索例2」を参照してください。
- フィルタ設定が 10(samples)の場合、前後 10 点ずつのサンプル数 21 個が検索対象範囲となります。
   対象のサンプルポイントが極大値かつその範囲内で最も大きい極大値なら、検出ポイントになります。
   また、サンプルポイントが極小値かつその範囲内で最も小さい極小値なら、検出ポイントになります。
   その範囲内で同値の極大値または、極小値が複数存在する場合も、検出ポイントになります。その範囲
   内に対象のサンプルポイントの前後にフィルタ設定数分のサンプルデータがない場合、その検出ポイントは、無効になります。「検索例 3」、「検索例 4」を参照してください。

#### 検索例1

すべての極大値ポイントまたは極小値ポイントが検出ポイントとなります。 最初のサンプルの前にデータがないため、極小値とはなりません。最後のサンプルも同様に極大値には なりません。



#### 検索例 2

極大値、極小値のマーカが検出ポイントとなります。



#### 検索例3

○赤丸のポイントは、前のサンプル数が9個しかないため、対象外となります。
 極大値は、11番目のサンプルデータから有効であるため、その極大値が検出ポイントとなります。
 13、15、17、19、21番目のサンプルデータはフィルタリングにより極大値とはみなされません。
 22番目のサンプルデータ以降は、そのポイントの後ろにフィルタ長分のデータがないため、検出ポイントとなりません。



## 検索例4

極大値、極小値のマーカが検出ポイントとなります。 ○赤丸は検出ポイントになりません。そのポイントの後ろにフィルタ長分のデータがないためです。



## 7.5.5. レベル検索(LEVEL UP・LEVEL DOWN)

#### □ 「10.2.1. NORMAL サンプリング」の場合のレベル検索

LEVEL UP 設定時は、 閾値 < データ値 ずう が満たされたサンプルを検出ポイントとします。 LEVEL DOWN 設定時は、 閾値 > データ値 ずうが満たされたサンプルを検出ポイントとします。

#### ポイント検出後のレベル検索

LEVEL UP 設定時は、	<b>データ値 &lt; 閾値-ヒステリシス</b> が満たされるまで次の検出を行いません。
LEVEL DOWN 設定時に	、 <b>データ値 &gt; 閾値+ヒステリシス</b> が満たされるまで次の検出を行いません。

#### □ 「10.2.2. P-P サンプリング」の場合のレベル検索

LEVEL UP 設定時は、 閾値 < 最大データ値 が満たされたサンプルを検出ポイントとします。 LEVEL DOWN 設定時は、 閾値 > 最小データ値 が満たされたサンプルを検出ポイントとします。

ポイント検出後のレベル検索

LEVEL UP 設定時は、 最大データ値 < 閾値-ヒステリシス が満たされるまで次の検出を行いません。 LEVEL DOWN 設定時は、 最小データ値 > 閾値+ヒステリシス が満たされるまで次の検出を行い ません。

レベル検索開始直後は、検出待ちとなります。
 レベル検索には、ヒステリシス、フィルタの設定項目(機能)があります。

**フィルタ**(samples): OFF/10/20/50/100/200/500/1000/2000/5000/10000 検索条件を満たしたポイントから設定したフィルタ長の期間継続して条件が成 立した後のサンプルが検出ポイントとなります。 LEVEL UP 設定時の検出条件は、 $\overline{r-96} \ge 閾値-ヒステリシス$  です。 LEVEL DOWN 設定時の検出条件は、 $\overline{最小 r-96} \le 閾値+ヒス r-y v r$ です。「LEVEL UP 検索例 2」を参照してください。 上記は NORMAL 記録の場合ですが、「10.2.2. P-P サンプリング」の場合は、 上の条件のデータ値が最大データ値または、最小データ値となります。 OFF は 1 と同じ意味です。

ヒステリシス:
 0.0 ~ 10.0 %、0.1 刻み
 測定レンジに対する比率です。
 0.1 %かつ 10V レンジの場合、ヒステリシスは、10 mV となります。

## LEVEL UP 検索例 1

LEVEL UP 設定かつフィルタ OFF 設定の例です。■マーカーが検出ポイント、〇赤丸が検出再開ポイントです。



## LEVEL UP 検索例 2

LEVEL UP 設定かつフィルタが 10 の例です。■マーカーが検出ポイントです。

データは、「LEVEL UP 検索例 1」と同じです。「LEVEL UP 検索例 1」の1つ目の検出ポイントは6番 目のサンプルであり、そこから検出条件を満たした(10 ポイント=フィルタ後の)15番目が検出ポイン トとなります。



## LEVEL DOWN 検索例 1

LEVEL DOWN 設定かつフィルタ OFF 設定の例です。▲マーカーが検出ポイント、○赤丸が検出再開 ポイントです。



#### LEVEL DOWN 検索例 2

LEVEL DOWN 設定かつフィルタが 10 の例です。▲ マーカーが検出ポイントです。 データは、「LEVEL DOWN 検索例 1」と同じです。「LEVEL DOWN 検索例 1」の1つ目の検出ポイン トは6番目のサンプルであり、そこから検出条件を満たした(10 ポイント=フィルタ後の)15番目が検 出ポイントとなります。



## 7.5.6. ウィンドウ検索 (WIN IN・WIN OUT)

#### □ 「10.2.1. NORMAL サンプリング」の場合のウィンドウ検索

WIN IN 設定時は、 下限閾値 < データ値 < 上限閾値 ご が満たされたサンプルを検出ポイントと します。

WIN OUT 設定時は、 下限閾値 > データ値 または、 データ値 > 上限閾値 ご が満たされたサ ンプルを検出ポイントとします。

#### ポイント検出後のウィンドウ検索

 WIN IN 設定時は、
 データ値 < 下限閾値-ヒステリシス</td>
 または、

 上限閾値+ヒステリシス < データ値</td>
 が満たされるまで次の検出を行いません。

 WIN OUT 設定時は、
 データ値 > 下限閾値+ヒステリシス
 かつ

 上限閾値-ヒステリシス > データ値
 が満たされるまで次の検出を行いません。

#### □ 「10.2.2. P-P サンプリング」の場合のウィンドウ検索

WIN IN 設定時は、 下限閾値 < 最大データ値 かつ 最小データ値 < 上限閾値 が満たされたサ ンプルを検出ポイントとします。

WIN OUT 設定時は、 下限閾値 > 最小データ値 ] または、 最大データ値 > 上限閾値 ] が満たされ たサンプルを検出ポイントとします。

ポイント検出後のウィンドウ検索

 WIN IN 設定時は、
 最大データ値 < 下限閾値-ヒステリシス</td>
 または、

 上限閾値+ヒステリシス < 最小データ値</td>
 が満たされるまで次の検出を行いません。

 WIN OUT 設定時は、
 最小データ値 > 下限閾値+ヒステリシス
 かつ

 上限閾値-ヒステリシス > 最大データ値
 が満たされるまで次の検出を行いません。

#### 7. 記録データを再生する - 7.5. 検索機能

- ウィンドウ検索開始直後は、検出待ちとなります。
   ウィンドウ検索には、ヒステリシス、フィルタの設定項目(機能)があります。
  - **フィルタ**(samples): OFF/10/20/50/100/200/500/1000/2000/5000/10000 検索条件を満たしたポイントから設定したフィルタ長の期間継続して条件が成 立した後のサンプルが検出ポイントとなります。 WIN IN 設定時の検出条件は、<u>データ値 ≧ 下限閾値-ヒステリシス</u> かつ <u>上限閾値+ヒステリシス ≧ データ値</u>です。 WIN OUT 設定時の検出条件は、<u>データ値</u>です。 WIN OUT 設定時の検出条件は、<u>データ値</u>です。 「WIN IN 検索例 2」を参照してください。上記は NORMAL 記録の場合です が、「10.2.2. P-P サンプリング」の場合は、上の条件のデータ値が最大データ 値または、最小データ値となります。OFF は 1 と同じ意味です。
  - ヒステリシス: 0.0 ~ 10.0 %、0.1 刻み
     測定レンジに対する比率です。
     0.1 %かつ 10V レンジの場合、ヒステリシスは、10 mV となります。

#### WIN IN 検索例 1

WIN IN かつフィルタ OFF 設定の例です。■マーカーが検出ポイント、○赤丸が検出再開ポイントです。17 番目○青丸が検出ポイントではありません。16 番目のサンプルデータ値がヒステリシスと同値であるため検出待ちになりません。



#### WIN IN 検索例 2

WIN IN 設定かつフィルタが 10 の例です。■マーカーが検出ポイントです。データは「WIN IN 検索例 1」と同じです。「WIN IN 検索例 1」の1つ目の検出ポイントは6番目のサンプルであり、そこから検 出条件を満たした(10 ポイント=フィルタ後の)15番目が検出ポイントとなります。



### WIN OUT 検索例 1

WIN OUT 設定かつフィルタ OFF 設定の例です。■マーカーが検出ポイント、〇赤丸が検出再開ポイントです。



#### WIN OUT 検索例 2

WIN OUT 設定かつフィルタが 10 の例です。■マーカーが検出ポイントです。

データは「WIN OUT 検索例 1」と同じです。「WIN OUT 検索例 1」の1つ目の検出ポイントは6番目 のサンプルであり、そこから検出条件を満たした(10ポイント=フィルタ後の)15番目が検出ポイント となります。



### 7.5.7. ロジック検索

- □ (検索)チャネル設定でロジックモジュールのチャネルを設定すると、ロジック検索条件の設定項目が表示されます。
- 1つのロジックモジュールは、16 CH (16 bit)です。
   チャネル A、B の 2 つのグループに分けられ、CH1 ~ CH8 が A、その他が B です。
   各グループ内の AND または、OR 演算ができ、その設定条件を満たしたサンプルを検出ポイントとします。
- □ 検索開始直後は入力値が条件成立であっても無視され、データ値が変化してから検索を開始します。
- ※ 「10.2.2. P-P サンプリング」の場合は検索できません。「7.5.2. 検索方法の種類と設定項目」の「検索が できない条件」参照してください。

ビットパターン: -(OFF: 無効)/L(Low レベル)/H(High レベル)8つのロジックチャネルそれぞれに、論理の成立条件を設定します。

検出: BIT AND/BIT OR

- BIT AND 「ビットパターン」で設定したすべてのチャネルが条件を満たし たサンプルを検出ポイントとします。
- BIT OR 「ビットパターン」で設定されている何れかのチャネルが条件を 満たしたサンプルを検出ポイントとします。

フィルタ(samples): OFF/10/20/50/100/200/500/1000/2000/5000/10000
 検索条件を満たしたポイントから設定したフィルタ長の期間継続して条件が成
 立した後のサンプルが検出ポイントとなります。
 OFF は1と同じ意味です。

#### ロジック検索例(BIT AND)

画面は、BIT AND 条件の例(実行結果の Y-T 波形表示)です。 ロジック波形は、検索チャネルと同じ S1-CHA です。 画面の最上段の波形は CH1 が表示され、最下段の波形は CH8 が表示されます。 設定の「ビットパターン」の条件で検索されていることがわかります。


## 7.5.8. トリガ検索

記録中に「5. トリガ設定」で検出されたトリガ点(波形モニタ上部の T マーク ▶ )を検索します。 ※ トリガの場合は Y-T 波形上の S マークを表示しません。



7.5.9. マーク検索

記録中に「12.3.8. リモート制御モジュール (RA30-112)」の MARK 信号の検出点(波形モニタ上部の M マーク M ) を検索します。MARK 信号の検出点の詳細については「9.10.6. 参考資料」を参照してください。

- ※ マークの場合は、Y-T 波形上のSマークを表示しません。
- ※ メモリ記録の場合、マーク検索はできません。「7.5.2. 検索方法の種類と設定項目」の「検索ができない 条件」参照してください。





#### 機能制限

本メニューの表示中は以下の機能は使用できません。

- □ 記録データ(プリンタ記録、SSD 記録、メモリ記録)の切り替え
- □ メモリブロックの切り替え
- □ X-Y 表示、FFT 表示の切り替え

#### 検索結果表示の変更方法

検索結果は、3つの表示方法があります。 検索結果番号を変更すると、Y-T波形が追従し画面の中央が検出ポイントとなります。ただし、記録 データの開始と終了付近が検出ポイントとなった場合、最大限に波形を表示することにより、画面中央 が検出ポイントになりません。

- ①をタップすると、ジョグダイアルが有効になります。
   「通常モード」の場合は10刻み、「微調整モード」の場合は1刻みです。
   各モードについては「1.3. 操作パネル」を参照してください。
- □ ①を長押しすると、数値入力ダイアログで設定できます。
- □ ②の【<】キーをタップすると1つの前の結果に、【>】キーをタップすると1つの後の結果に移動します。

## 7.6. ジャンプ機能

下記のジャンプ先条件を設定し、そこにジャンプします。(Y-T 波形表示が更新されます。)

- 記録データの先頭へジャンプ データの先頭: データの中心: 記録データの中心へジャンプ データの最後: 記録データの最後へジャンプ 時刻: 指定した時刻へジャンプ 時間: 指定した経過時間へジャンプ ポイント: 指定したサンプルポイントへジャンプ
- D カーソル: カーソルAまたは、カーソルBへジャンプ
- 7.6.1. ジャンプの種類と操作
- 手順1. 「7.1. 記録データの選択」を行います。
- 手順 2. サイドメニューの【CH】キーをタップすると、CH 設定サブメニューが表示されます。
- 手順3. 【ツール】タブをタップします。



- 手順4. ツール画面上部をタップし、[ジャンプ]を表示します。
- 手順5. ジャンプ条件を設定後、【実行】キーをタップします。

ジャンプ処理が終了するとサイドメニューが閉じ、ジャンプ条件で指定した位置の Y-T 波形が モニタ画面中央に表示されます。

ただし、ジャンプ条件の指定位置がデータの先頭または最後付近の場合は、指定した位置はモニ タ画面中央からずれて表示されます。

## 7.6.2. ジャンプ条件の種類と設定項目

ジャンプ条件(ジャンプ先) 設定(本体画面の表記))毎に設定項目が異なります。 詳細は「7.6.3. データの先頭・中心・最後」、「7.6.4. 日付設定」、「7.6.5. 時刻設定」、「7.6.6. ポイント (samples)」、「7.6.7. カーソル」を参照してください。

ジャンプ先:

ジャンプ先	設定項目	設定値
データの先頭		
データの中心		
データの最後		
時刻	時刻	年、月、日、時、分、秒、ミリ秒、マイクロ秒、ナノ秒
時間	経過時間	日、時、分、秒、ミリ秒、マイクロ秒、ナノ秒
ポイント	サンプル番号	0 ~ 記録データ数-1
カーソル	カーソル	A、 B

**カーソル連動**: OFF/A/B から選択します。

OFF はカーソルと連動しません。

- A カーソル A を S マークに移動(連動)します。
- B カーソルBに連動します。カーソル連動設定が「B」、ジャンプ先が「カーソル」、カー ソル設定が「A」の場合、カーソルBは、カーソルAと同じポイントに移動します。



カーソル線の表示は、「1.6.2 コントロールバー」 を【CURSOR】キーとする必要があります。カー ソル設定は「7.2.3. カーソル」を参照してくだ さい。

## ジャンプ設定メニュー

右の画面は、ジャンプ設定メニューの例です。



### 7.6.3. データの先頭・中心・最後

THUMBNAILの波形はデータ全体の表示です。 画面は「データの中心」設定時の結果です。 データの中心が Y-T 波形表示されていることがわかります。



## 7.6.4. 日付設定

【実行】キーをタップすると、「日付設定」のポイントにジャンプします。 設定が記録データ範囲外の場合はエラーダイアログが表示されます。 指定した時刻にデータがない場合は直近のポイントにジャンプします。

[2] 「8.2.5. その他」の[X 軸表記]を【時刻】キーとしてください。

#### 日付設定

赤枠をタップし設定画面を表示します。日付をタップし「年、月、日」を、時刻をタップし「時、分」 をスワイプで設定します。その他の秒、ミリ秒、マイクロ秒、ナノ秒をタップし、ジョグダイアルで設 定するか、長押しによる数値入力画面で設定します。



#### 7.6.5. 時刻設定

【実行】キーをタップすると、「時間設定」のポイントにジャンプします。記録データの先頭時刻を0と し、そこからの相対時間を設定します。

メモリ記録の場合、ブロックの先頭を0とした時の相対時間を指定します。全ブロックが対象です。 設定が記録データ範囲外の場合はエラーダイアログが表示されます。 指定した時刻にデータがない場合は直近のポイントにジャンプします。

[2] 「8.2.5. その他」の[X 軸表記]を【時間】キーとしてください。

### 時刻設定

赤枠をタップし設定画面を表示します。日、時、分、秒、ミリ秒、マイクロ秒、ナノ秒をタップし、ジョ グダイアルで設定するか、長押しによる数値入力画面で設定します。



#### ポイント(samples) 7.6.6.

【実行】キーをタップすると、「ポイント(samples)設定」のポイントにジャンプします。

[2] 「8.2.5. その他」の[X 軸表記]を【ポイント】キーとしてください。

## ポイント(samples)設定

 $\langle \rangle$ ポイント(samples)をタップしジョグダイアルで設定するか、 長押しによる数値入力画面で設定します。 設定範囲:0~記録サンプル数-1



ジャンプ

>

### 7.6.7. カーソル

【実行】キーをタップすると、「カーソル設定」のポイントにジャンプします。

**「7.2.3. カーソル」**でカーソルAまたは、カーソルBを設定してください。

#### カーソル設定

カーソルをタップしジョグダイアルで設定するか、長押しによる数値入力画面で設定します。 設定範囲:0~ 記録サンプル数 - 1



カーソルB(時間1s)がY-T波形の中央に表示されます。

900ms 950ms				1s 00	00ms		1s 050ms	un den men de la deserver				
Α		в		A-B		AB間						
X: 000	d 00h 00min 00s	X: 000c	1 00h 00min 01s	X: 000	)d 00h 00min 00s	MAX:	2.5053 V	カーソルへ	カーソルを	В	S1_CH1	CURSOR
005	5ms 000µs 000ns	000	ms 100µs 000ns	99	5ms 100µs 000ns	MIN:	-2.5046 V	ジャンプ	中央へ移動	1001	31-Chi	Contoon
Y:	-2.3796 V	Y:	-2.3401 V	Y:	0.0395 V	AVG:	0.0003 V	-				

## 7. 記録データを再生する - 7.7. CSV 出力

## 7.7. CSV 出力

表示している再生データを CSV ファイルに出力することができます。

- 手順1. 「7.1. 記録データの選択」を行います。
- 手順2. CSV ファイルに保存する記録デバイスの波形を表示します。
- 手順 3. サイドメニューの【CH】キーをタップすると、CH 設定サブメニューが表示されます。
- 手順4. 【ツール】タブをタップします。
- 手順5. ツール画面上部をタップし、[CSV 出力]を表示します。



- 手順6. [CSV 出力]でCSV ファイルの出力条件を選択します。
- 出力範囲: CSV 出力する範囲を選択します。 カーソル AB カーソル A と B の 間を出力 全体 記録データ全体を出力 トリガ点基準 トリガ点を基準に指定範囲を出力。 記録デバイスが【MEMORY】の時に使 用できます。
- ② トリガ点基準:出力範囲「トリガ点基準」を選択時のみ有効。
   トリガ点を基準に出力範囲を1~100%で設定します。
   100%を指定するとメモリ記録の全データ範囲をCSV
   保存します。
  - 例:メモリ記録がプリトリガ 20 %でポイント数 10000 点の場合、出力範囲 50 %ではポイント数が 5000 点(トリガ前 1000 点・トリガ後 4000)で保存さ れます。
- ③ 間引き: データの間引き数を指定します。
   1/1(間引きなし)~ 1/1000から選択します。



④ メモリブロック: CSV 出力する対象ブロックを選択します。
 記録デバイスが【MEMORY】の時に使用できます。
 表示ブロック 表示中のメモリブロックのみ出力
 全ブロック 記録データにある全てのメモリブロックを出力
 表示ブロックの変更については「7.2.5 メモリブロックの選択」を参照してください。

⑤ フォルダ名: CSV ファイルの保存先フォルダ名を指定します。
 自動 「記録日時(yyyymmdd-HHMMSS) – 連番(xxxx)」フォルダに保存されます。

手動 指定した名称のフォルダに保存されます。 フォルダ名称は**【実行】**キー⑥を押した後に指定します。

## Tips

□ フォルダ名称は半角英数のみ使用可能で 40 文字まで入力できます。 Windows の禁止名等は使用できません。

- ⑥ 実行: CSV 保存を開始します。
- 手順 7. 設定完了後、【実行】キー⑥をタップします。 指定したフォルダに CSV ファイルが保存されます。
- Tips
  - CSV ファイルが本体内部に 1000 件ある場合は、
     新たな CSV ファイルを作成することはできません。

CSV	出力
完了	しました
ОК	Cancel

# 8. 各種設定の詳細

本章では、サイドメニューの設定から行う各種の設定機能の説明を行います。

	測定モード	R&D MFG		設定ファイル作成	
Ⅰ 記録設定					
記録 パリンタ、SSD、メモリ NEIの部で	チャネル一覧 各種モジュールの チャネル一覧設守	<b>シート</b> Y-T波形シートの チャマリポウ	<b>プリンタ</b> ヘッダ、フッタなど のプリンタ部中	その他 その他の記録設定	
┃ 本体設定 <sup>環境</sup>	通信	表示	その他		
!刻、ディスプレイ ≿どの設定	LAN、Webサーバなど の設定	Y − T 波形画面の 表示設定	その他の本体設定		
管理					
7 アイル管理 2録、画像、設定データの J除や移動	メンテナンス パネルキー、プリンタ などのメンテナンス	<b>操作履歴</b> 電源起動、終了や記録 操作の履歴表示	バージョン管理 バージョン情報、 本体アップデート		

- ① 測定モード: 測定するモードの選択を行います。「4.1. 測定モードの選択」
- ② 設定ファイル作成:測定モード、記録設定、本体設定を保存した設定データを作成します。
   「8.1. 設定ファイル作成」
- ③ 記録設定: 記録条件、チャネルなどの記録に関する設定を行います。「8.2. 記録設定」
- ④ 本体設定: 時刻、通信などの本体に関する設定を行います。「8.3.本体設定」
- ⑤ 管理: ファイル、メンテナンスなどの本体の管理を行います。「8.4. 管理」

## 8.1. 設定ファイル作成

現状の測定モード・記録設定・本体設定を保存した設定データを作成します。作成した設定データは、 本体内蔵の SSD に記録され、設定管理のリストに表示されます。設定データから設定の復元が行えま す。

設定画面の【設定ファイル作成】キーをタップすると、[設定ファイル作成]ダイアログが表示されます。

	← 設定	×
	測定モード R&D MFG	設定ファイル作成
作成	成するファイル名を入力し【OK】キーをタップすると設定ファイルが作 されます。	
入イ【てす	カしたファイル名の設定ファイルが既に存在する場合、上書き確認ダ アログが表示されます。上書きする場合は【OK】キーをタップ。 Cancel】キーをタップすると[設定ファイル作成]ダイアログに戻りま 。	設定 Jアイル作成 ファイル名 ファイル名を入力してください OK Cancel

#### 同名の設定ファイルが存在します。 Tips 上書きしますか? 名称 : Environmental Test 1 ファイル名は半角英数のみ使用可能で40文字まで入力できます。 ファイル名に Windows の禁止名等は使用できません。 設定ファイルが本体内部に100件ある場合は、新たな設定ファイル Cancel ок を作成することはできません。 ! 設定ファイル作成 設定ファイルが100件を超えています。 新たに作成するには削除してください。 ок

## 8.2. 記録設定

【記録】、【チャネルー覧】、【シート】、【プリンタ】、【その他】の設定を行います。各設定項目をタッ プすると各々の詳細設定画面が表示されます。

## 8.2.1. 記録

記録設定の【記録】をタップすると、記録に関する設定の一覧が表示されます。 「6.4.1. 記録設定」で詳細に説明しています。

← 設定 - 記録設定	2	×
記録 チャネルー	-覧 シート プリンタ	
記録モード	通常	
記録名称	環境試驗 自動No. ON 21	
間(88,99 <b>間</b> )	0         日         0         時         1         分         30         秒         0         ジ         最大時間	
開始時刻	2000/01/01 00:00	
インターバル時間	0 日 0 時 2 分 0 秒 記録回款 10	
プリンタ記録	ON         1x/div (100S/s)         P_P         リアルタイム 送形印字         シート1         ON	
SSD記録	ON 20ms/div (SkS/s) NORMAL	
メモリ記録	ON         100µs/div (1MS/s)         NORMAL         ポイント数         2 k          (記録時間 2ミリジ )	
	記録ブロック数 (メモリ分割数) 10 上曾き モード OFF ブリトリガ 20 %	
サムネイル	sl-chi 1/20 V	

8.2.2. チャネル一覧

記録関連の【チャネルー覧】をタップすると、入力モジュールの一覧が表示され、一覧表の上部にある 【共通】、【変換】、【シート】、【モジュールタイプ】、をタップすると、それぞれの一覧が表示されます。

← 設定	- 記録設定									×
記録	チャネルー	覧 シート	プリンタ					すべて選択	すべて解除	
	,±	·通 変換	シート RA30-101	RA30-1	02 RA3	80-103 RA	.30-105 RA	30-106 RA30-1	12	
一括	СН	モジュール	信号名称	測定	カラー	表示位置	表示範囲	表示最大	表示最小	
	S1-CH1	DA20 101	Sensor1	on $\sim$	~	90 %	20 %	5.0000 V	-5.0000 V	
	S1-CH2	RA30-101		on $\sim$	~	75 %	20 %	5.0000 V	-5.0000 V	
	S2-CH1		Sensor2	on $\sim$	~	60 %	20 %	10.0000 V	-10.0000 V	
	S2-CH2	DA20 102		on $\sim$	~	53 %	20 %	10.0000 V	-10.0000 V	
	S2-CH3	RA30-102		on $\sim$	~	46 %	10 %	10.0000 V	-10.0000 V	
	S2-CH4			on $\sim$	~	40 %	10 %	10.0000 V	-10.0000 V	
	S3-CH1	D400.100		on $\sim$	~	35 %	10 %	5.0000 V	-5.0000 V	
	S3-CH2	RA30-103		on $\sim$	~	25 %	40 %	500.0000 mV	-500.0000 mV	
	S4-CH1			OFF $ \smallsetminus $	~	64 %	100 %	50.0000 °C	0.0000 °C	
	S4-CH2	RA30-106		OFF $ \smallsetminus $	~	62 %	100 %	50.0000 °C	-10.0000 °C	
	S6-CHA			on $\sim$	~	18 %	10 %			
	S6-CHB	RA30-105		on $\sim$	~	7%	10 %			7
	S9-CH1	RA30-112								
										_

### 8.2.2.1. 共通

【共通】をタップすると、入力モジュールの共通設定項目が表示されます。 設定可能なセルをタップするとそのセルの設定値の変更が可能です。

← 設定	- 記録設定									×	
記録	記録 チャネル一覧 シート ブリンタ すべて嫌除 すべて嫌除 ひート りつつ 101 りつつ 102 0102 0102 0102 0102 0102 0102 010										
	Ħ	·通 変換	シート RA30-101	RA30-1	02 RA3	30-103 RA	.30-105 RA	A30-106 RA30-1	12		
一括	СН	モジュール	信号名称	測定	カラー	表示位置	表示範囲	表示最大	表示最小		
	S1-CH1	DA20 101	Sensor1	on $\sim$	~	90 %	20 %	5.0000 V	-5.0000 V		
	S1-CH2	RA30-101		on $\sim$	~	75 %	20 %	5.0000 V	-5.0000 V		
	S2-CH1		Sensor2	on $\sim$	~	60 %	20 %	10.0000 V	-10.0000 V	]	
	S2-CH2	DA20.102		on $\sim$	~	53 %	20 %	10.0000 V	-10.0000 V		
	52 CH2	RA30-102		ON V		46.04	10.0/	10,0000 V	10,0000.1/	1	

一覧の各項目は以下の通りです。

- **一括**: チェックされたチャネルの設定を一括で行うことができます。

   また、右上の【すべて選択】をタップすると全チャネルが一括選択されます。
- **CH**: 「スロット No.」 「チャネル No.」が表示されています。
- モジュール: 入力モジュールの型式が表示されています。
- **信号名称**: ユーザ設定された入力信号の信号名称が表示されています。この枠をタップすると信号名称の設定が可能になります。長押しすると入力用のソフトキーボードが表示されます。
- **測定**: 入力の ON/OFF 状態が表示されています。タップすると ON/OFF の切替が可能です。
- **カラー**: 波形モニタに表示される波形色が表示されています。タップすると、波形色の変更ができます。
- 表示位置: チャネル設定で設定された表示位置が表示されます。タップすると表示位置の変更ができます。

表示範囲: チャネル設定で設定された表示範囲が表示されます。タップすると表示範囲の変更ができます。
 表示最大: チャネル設定で設定された表示最大が表示されます。タップすると表示最大の変更ができます。
 表示最小: チャネル設定で設定された表示最小が表示されます。タップすると表示最小の変更ができます。

### 8.2.2.2. 変換(物理量換算)

÷	← 設定 - 記録設定											×		
;	記録 チャネル一覧 シート プリンタ 単位リスト すべて選択 す									すべて解除	1			
		#	通変	奐	シー	+	RA30-101 R	A30-10	2 RA30-103	RA30-105	RA30-106	RA30-112		
	一括	СН	モジュー	ル	変換力	法		変換1			変換2		単位	
		S1-CH1			補正	$\sim$	ゲイン	→	1.5	オフセッ	⊦ →	0.2	N	$\sim$
		S1-CH2	RA30-10	)1	なし	$\sim$								
		S2-CH1			2点	$\sim$	20	→	1	4	→	-1	v	$\sim$
		S2-CH2	1		なし									
		S2-CH3	RA30-10	)2	補正									
		S2-CH4	1		2点									
		\$3-CH1			なし.	$\vee$					İİ			

一覧の各項目は以下の通りです。

- **一括**: チェックされたチャネルの設定を一括で行うことができます。
   右上の【すべて選択】をタップすると全チャネルが一括選択されます。
- 変換方法:「補正」、「2点」、「なし」から変換方法を選択できます。
- 補正: 入力電圧にゲインとオフセットをかけ、y = ax + b の一次関数で変換します。
   変換1 = ゲイン、変換2 = オフセット
- 2点: 入力の2点の電圧を変換したい2点の物理量に変換します。
   変換1 = 1点目の物理換算値、変換2 = 2点目の物理換算値

例えば 4-20 mA で入力される信号を 1 kΩ のシャント抵抗で電圧に変換し場合、 入力した電圧値を±1 V にたいする設定は 変換 1 = 20 → +1、変換 2 = 4 → -1 です。

なし: 物理量換算を行いません。

2 点補正とゲイン補正の関係 2 点 a1 (x1, y1)、a2 (x2, y2)で指定された補正と y = ax + b のゲイン a とオフセット b の関係は ゲイン a = (y2 - y1)/(x2 - x1)

オフセット b = y1 - ax1 = y1 - x1(y2 - y1)/(x2 - x1)



単位: 物理量換算した出力の単位を設定します。タップすると単位テーブルが表示されるので目的の
 単位を選択してください。目的の単位がテーブルにない場合は【単位リスト】キーをタップし、
 単位テーブルを変更してください。

## 8.2.2.3. シート

【シート】をタップすると、シートに関する設定項目が表示されます。 設定可能なセルをタップするとそのセルの設定値の変更が可能です。

÷	設定	- 記録設定									×
Ē	録	チャネルー	覧 シート	プリンタ					すべて選択	すべて解除	
通	重変	換 シート	RA30-10	01 RA30-102	2 RA30-103	RA30-104	RA30-105	RA30-106	RA30-107	RA30-108#1	RA3(
	一括	СН	モジュール	シート	グラフ	波形表示	波形反転				
- [		S1-CH1	DA20 101	Sheet1 ${\scriptstyle\checkmark}$	G1 ~	on $\sim$	on $\sim$				
		S1-CH2	RA30-101	Sheet1 $\sim$	G1 $\sim$	on $\sim$	on $\checkmark$				
		S2-CH1		Sheet1 $$	G1 $\checkmark$	on $\sim$	OFF 🗸 🗸				
		S2-CH2	DA20 102	Sheet1 $\sim$	G1 $\sim$	on $\sim$	OFF 🗸 🗸				
I [			KA30-102								

一覧の各項目は以下の通りです。

- **一括**: チェックされたチャネルの設定を一括で行うことができます。
   また、右上の【すべて選択】をタップすると全チャネルが一括選択されます。
- **CH**: 「スロット No.」 「チャネル No.」が表示されています。
- モジュール:入力モジュールの型式が表示されています。
- **シート**: 登録されているシート番号が表示されています。タップすると【SHEET1】~【SHEET3】の変 更が可能です。
- **グラフ**: 最大 18 個の中から1つのグラフに各チャネルが割り付けられます。各チャネルの測定データ を波形表示するためにグラフ番号を設定します。G1 ~ G18(Graph18)から選択します。
- 波形表示: ON は波形モニタに波形が表示され、OFF は表示されません。
- 波形反転: ON は波形反転されます。波形反転は「10.5. 波形反転」をご参照ください。

## 8.2.2.4. モジュールタイプ別一覧

【モジュールタイプ】(RA30-xxx)をタップすると、装着されている同一タイプのモジュールの固有の 設定一覧が表示されます。モジュール毎の設定内容は、「9. オプションモジュールの使い方」をご参照 ください。下記に RA30-101 を例として説明します。

記録	<del>ቻ</del> ャネルー	覧 シート   :	ブリンタ					すべて選択	すべて解除
	共	通 変換	シート RA3	0-101 RA30	-102 RA30-	103 RA30-105	RA30-106	RA30-112	]
-16	СН	入力結合	測定レンジ	LRE	AAE				
	S1-CH1	DC ····	10 V	OFF	OFF				
	S1-CH2	DC V	500 V	OFF	OFF				

【RA30-101】をタップするとRA30-101 (2ch 電圧モジュール)固有の設定一覧が表示されています。 一覧の各項目は以下の通りです。

- **CH**: 「スロット No.」 「チャネル No.」が表示されています。
- **入力結合**: 入力結合 (**DC、 AC、 GND**)の設定状態が表示されています。タップすると入力結合の 設定が行えます。
- 測定レンジ:入力モジュールの測定レンジが表示されています。タップするとレンジの変更が行えます。
- L.P.F.: ローパスフィルタの設定が表示されています。タップするとフィルタの変更が行えます。
- A.A.F.: アンチエイリアシングフィルタの設定が表示されています。タップするとフィルタの変更が 行えます。

#### 8.2.3. シート

記録設定の【シート】をタップすると、グラフ設定およびモニタ表示とプリンタ波形のシート設定一覧が表示されます。

### 8.2.3.1. グラフ

【**グラフ】**をタップすると、Y-T 波形の分割数(グラフ数)に関する設定項目が表示されます。 設定可能なセルをタップするとそのセルの設定値の変更が可能です。



#### ① Y-T 波形画面プレビュー:

分割数や高さなどの設定を変更すると、Y-T波形画面のグリッドがプレビュー表示されます。

② 分割数: Y-T 波形の分割数(グラフ数)を選択します。(最大 18)

③ 分割設定: グラフの高さ、スペースの高さ、グリッドの ON/OFF を設定します。
 選択したグラフ数分の設定が表示されます。

TSP	(Top SPace)	最上部のスペースを表します。	
BSP	(Bottom SPace)	最下部のスペースを表します。	
G#	(Graph)	各グラフを表します。	(#はグラフ番号)。
SP#	(SPace)	各グラフ間のスペースを表します。	(#はスペース番号)。

- 高さ/行数: 記録紙に印字するグラフ(G#)またはスペース(SP#)を高さまたは行数で設定します。 高さの場合は 2.5 mm 単位(1 行高さ)で設定します。
- 行番号: 印字位置の行番号を表示します。
- **グリッド**: グリッド表示・印字の ON/OFF を設定します。 「8.2.4. プリンタ」の「印字」または「8.3.3 表示」のグリッド設定を ON してください。
- ④ TSP/BSP: TSP(Top SPace)、BSP(Bottom SPace)の表示設定を ON/OFF します。
- ⑤ 初期化: 現在選択している分割数の分割設定を初期化します。

⑥ 印字プレビュー:

Y-T 波形の印字プレビュー表示する画面が開きます。 グリッドや「8.2.4. プリンタ」の「印字」「印字テキスト」の印字位置を確認できます。

ピンチアウトで拡大表示されます。スワイプで移動できます。



SHEET 切替キー: 左下の【SHEET1】、【SHEET2】、【SHEET3】切替キーで各シートの表示が確認できます。信号名称やスケール値が確認できます。

全体表示: 拡大している場合、【全体表示】キーをタップすると高さにあわせて表示されます。

Close: 本画面を閉じます。

## 8.2.3.2. SHEET1/SHEET2/SHEET3

各シートのグラフに表示する入力チャネルを割り付けます。

← 設定 - 記録設	淀			×
記録 チャネル	/一覧 ジート	プリンタ グラフ SHEET1 SHEET2 SHEET3		
	グラフ	チャネル	使用チャネル数 24 / 48 ch	
	G1	S1-CH1 / S1-CH2 / S6-CHA1 / S6-CHA8	24/40 01	J
	G2	S2-CH1 / S2-CH2 / S6-CHA2 / S6-CHA7		
	G3	S2-CH3 / S2-CH4 / S6-CHA3		
	G4	S3-CH1 / S3-CH2 / S6-CHA4		
	G5	S6-CHA5		
	G6	S6-CHA6 / S6-CHB		
	G7			
	G8			
	G9			
	G10			
	G11			
	G12			
	G13			
	G14			

設定対象の SHEET およびグラフのセルをタップすると、チャネル割り付け画面が表示されます。画面の上部中央に設定対象のシート番号とグラフ番号が表示されます。

	← 設定 - 記録談						
① 【アナログチャネル】キー				SHEET1 G	1		
		モジュール	сн1/снА	сн2 / снВ	сн3 / снС	сн4 / снD	使用チャネル数
	SLOT1	RA30-101	61	G1			24 / 48 ch
	SLOT2	RA30-102	G2	G2	G3	G3	
② <b>【モジュール】</b> キー	SLOT3	RA30-103	G4	G4			
	SLOT4	RA30-106	OFF	OFF			
	SLOT5						
	SLOT6	RA30-105	G1         G2         G3         G4           G5         G6         G2         G1	G6			
シーロシックテャネル イー	SLOT7						
	SLOT8						
	SLOT9	RA30-112					
D 【ALL ON】キー							]
						ALL ON	
				ОК Са	ncel		
<b>.</b> .							

① 【アナログチャネル】キー: タップすると選択したチャネルがシートのグラフに割り付けられます。

②【モジュール】キー: タップするとそのモジュールの全チャネルがシートのグラフに割り付けられ ます。

③【ロジックチャネル】キー: 「9.5.2. 入力チャネルの設定」(「16ch ロジックモジュール(RA30-105)」)の信 号単位が「1 CH」の場合、1CH 単位で割り付けます。チャネルキーをタップ するとダイアログが表示され、選択したチャネルがシートのグラフに割り付 けられます。

信号単位が「8 CH」の場合、8CH (CHA/CHB)単位で割り付けます。



④ 【ALL ON】 キー:

タップすると全モジュールの全チャネルがシートのグラフに割り付けられます。

1シートには最大 48 チャネルを設定することができ、表の右側に現在の使用チャネル数が表示されま す。使用チャネル数が 48 CH を超える場合、【OK】または【Cancel】をタップし、別シートにチャネル を割り付けてください。

## 8.2.4. プリンタ

記録設定の【プリンタ】をタップすると、プリンタ出力の各種印字機能の設定が行えます。

## 8.2.4.1. 印字

【印字】キーをタップすると波形印字と同時に印字される各種印字情報の設定が行えます。



- **ヘッダ**: 【テキスト】、【信号名称】、【テキスト・信号名称】の場合、信号名称やヘッダテキストが 波形の印字開始前に印字されます。
- **アノテーション**: 【テキスト】の場合、波形印字中にアノテーションテキストが 300mm 毎に自動的に波形 に重ねて印字されます。
- **フッタ**: 【テキスト】、【スケール値】、【テキスト・スケール値】の場合、スケール値やフッタテキ ストが波形の印字終了後に印字されます。
- **グリッド**: 【10 mm STD】、【10 mm】、【5 mm STD】、【5 mm】の場合、グリッドが印字されま す。



日付/記録名称: 【日付】、【記録名称】、【日付・記録名称】の場合、日付や記録名称が印字されます。

 トリガ/マーク:
 【ON】の場合、トリガまたはマーク検出時にTまたはMマークが印字されます。

 日付
 2020/06/25 16:40:13 Demo237

 記録名称

 トリガ
 5 

 マーク

- 時間軸: 【ON】の場合、時間軸スケール値が印字されます。表記は「8.2.5. その他」のX軸表記設定となります。X軸表記設定が「日付」の場合2行で印字されます。最終行(86行目)に設定した場合、1行のみ印字されます。
- 記録速度: 【ON】の場合、【サンプリング速度】または【紙送り速度】が印字されます。

プリンタ速度	印字例
サンプリング速度 (周波数の場合)	時間軸 Oms 記録速度 Sampling speed = 1 kS/s (100 ms/div)
紙送り速度	時間軸 Oms 記録速度 子Chart speed = 100 mm/s

**フィード長**: 波形印字終了時や画面のコピー(スクリーンショット)などのすべての印字終了後にフィード する長さを設定します。

## 印字例:



## 8.2.4.2. 印字テキスト

【**ヘッダ】、【アノテーション】、【フッタ】**をタップすると、各々の印字用テキストの設定画面が表示 されます。アノテーション、ヘッダ、フッタの設定方法は全て同じです。

設定方法は「6.3.3. 印字テキストの機能」を参照してください。

· 設定 - 記録	設定	
記録 チャネ	ルー覧   シート ブリンタ	
_P		
1		クリア
3		全てクリア
4 5 タイトル:	XX勤作種認試験	行挿入
6		行削除
8 試験No.	:0123456	
9 10 試験日	: 2020年3月3日	
11 12 試験場所	:センター	
13		ÉDIQU
14 試験者 15	: OmniAce	インポート

## 8.2.5. その他

記録設定の【その他】をタップすると、記録に関する設定の一覧が表示されます。

← 設定 - 記録設定						×
記録  チャネル一覧  シート  プリ:	ッタ その他					
サンプリング速度	周波数    周期					
プリンタ速度	サンプリング速度 紙送り速度					
紙送り速度キー	1 5 mm/s mm/s	10 mm/s	20 mm/s	50 mm/s	100 mm/s	
X軸表記	時間日付	ポイン	۲			
記録情報XMLファイル出力	ON OFF					

### サンプリング速度:

周波数/周期によりキーの括弧内の単位表記が変わります。

## 例:コントロールバー【WAVE】のサンプリング速度

【周波数】の場合

v	100s/div	50s/div	20s/div	10s/div	5s/div	2s/div	1s/div	500ms/div	200ms/div	100ms/div		
n)	(1S/s)	(2S/s)	(5S/s)	(10S/s)	(20S/s)	(50S/s)	(100S/s)	(200S/s)	(500S/s)	(1kS/s)	EXT.	OK

## 【周期】の場合

v	100s/div	50s/div	20s/div	10s/div	5s/div	2s/div	1s/div (10ms)	500ms/div	200ms/div	100ms/div	EXT.	ок
	(1S)	(500ms)	(200ms)	(100ms)	(50ms)	(20ms)	(10ms)	(5ms)	(2ms)	(1ms)		

プリンタ速度:

サンプリング速度/紙送り速度によりプリンタ記録の速度単位表記が変わります。

#### **例**: コントロールバー【WAVE】のサンプリング速度

【サンプリング速度】の場合(下図はサンプリング速度が周波数のとき)

v         100s/div         50s/div         20s/div         10s/div         5s/div         2s/div         1s/div         500ms/div         200ms/div         100ms/div         EXT.           i)         (15/s)         (25/s)         (55/s)         (105/s)         (205/s)         (505/s)         15/div         (2005/s)         (2005/s)         (100ms/div         100ms/div         EXT.	ок
---	----

#### 【紙送り速度】の場合

	6	12	30	1	2	5	• 10	20	50	100	Any	ок
n	mm/min	mm/min	mm/min	mm/s	mm/s	mm/s	mm/s	mm/s	mm/s	mm/s	Speed	

### Tips

□ 【サンプリング速度】の場合には【EXT.】(外部サンプリング)が使用できます。 【紙送り速度】の場合には【Any Speed】(任意紙送り速度)が使用できます。

紙送り速度キー:

コントロールバーの右端の切替メニューで【PEN REC】が選択された時にコントロールバーに表示される紙送り速度の設定を行います。

6個の紙送り速度を登録できます。左端が【紙送り速度キー1】の設定です



【紙送り速度キー】をタップすると設定ダイアログが表示されます。

設定ダイアログの選択パレットから紙送り速度を選択します。 【Any Speed】を選択すると任意速度設定が有効になります。

**X 軸表記**: 時間/日付/ポイント を設定します。



#### 記録情報 XML ファイル出力:

記録ファイルをお客様が製作したアプリケーションで読み込む場合は ON とします。ON の場合、記録 データに記録情報の XML フォーマットファイルが追加されます。

	選択	パレッ	$\vdash$
	紙送り速	度キ− 1	
1 mm/min	2 mm/min	5 mm/min	6 mm/min
12 mm/min	30 mm/min	1 mm/s	2 mm/s
5 mm/s	10 mm/s	20 mm/s	50 mm/s
100 mm/s	Any Speed		
	任意	速度	
	1 "	n <b>m/s</b> mm/m	in
	ок	Cancel	
			_

## 8.3. 本体設定

【環境】、【通信】、【表示】、【その他】の設定を行います。 各設定項目をタップすると各々の詳細設定画面が表示されます。

## 8.3.1. 環境

本体設定の【環境】をタップすると、[環境]画面が表示されます。 [環境]画面では本製品の環境設定が行えます。



各項目の機能は以下の通りです。

 ① 本体名称: 本製品の名称を設定できます。本体名称欄をタップすると[本体名称]変更ダイア ログが表示されます。名称の部分をダブルタップするとソフトキーボードが表示 されるので、設定してください。

ダブルタップでソフトキーボードが表示される

+4.6.4												e X
本体名称	q	2 W	e	4 r	5 t	<sup>6</sup> у	7 u	<sup>8</sup> i	9 0	р	<	X
RA3100-01	а	s	d	f	g	h	j	k	I	-		¢
OK Cancel	$\uparrow$	z	х	с	v	b	n	m	,		?	Ŷ
	&123	Ctrl	٢	А					次頁	<	>	8# 100

- 言語:本製品の使用言語を選択します。
- ③ タイムゾーン: 本製品の時計のタイムゾーンを設定します。
   日本国内で使用する場合は、
   「(UTC+9:00) 大阪、札幌、東京」で問題ありません。



④ サマータイム: サマータイムに合わせて自動的に時刻を調整するか選択します。
 タイムゾーンで指定された地域がサマータイムを採用していない場合は選択できません。

## Tips

□ サマータイムの切り替わりは、記録データの時間軸には反映されません。

 ⑤ 日付と時刻: 本製品の時計を設定します。日付と時刻キーを タップすると[日付と時刻]設定ダイアログが表示されます。
 年 月 日 時 分 の部分をタップし、設定してください。

	日付。	と時刻	
日付			
2020年	8月		21日
時刻			
17		22	
	ок	Car	ncel

2

8 9

10

- ⑥ モニタ輝度: 画面の輝度を変更します。
   1 ~ 10の範囲で設定してください。
- ⑦ ブザー音: オーバーレンジ発生時にブザーを鳴らす場合はON、鳴らさない場合は OFF とします。

### 8.3.2. 通信

本体設定の【通信】をタップすると、[通信]画面が表示されます。 [通信]画面では本製品の通信、Webサーバ、FTPサーバ、データ転送の設定が行えます。

#### 8.3.2.1. 通信

[通信] 画面の中央部の【通信】 キーをタップすると[通信] 設定画面が表示されます。

← 設定 - 本体設定	← 設定 - 本体設定							
環境 通信 表示 そ	の他							
		通信テ	「-夕転送					
ネットワーク		認証						
IPアドレス設定	手動で設定する	ユーザ名						
IPアドレス	192.168.0.1	パスワード						
サブネットマスク	255.255.255.0							
デフォルトゲートウェイ	0.0.0.0	Webサーバ						
DNSサーバアドレス設定	手動で設定する	ON / OFF	OFF					
優先DNSサー/	0.0.0.0	認証	OFF					
代替DNSサー/	0.0.0.0	アクセス制限	操作可					
RS232C		FTPサーバ						
伝送速度	E 9600	ON / OFF	OFF					
データビット	8bit							
ストップビット	1bit	認証	OFF					
パリティ フロー制御	None J None	アクセス制限	読み取りのみ					

ネットワーク設定

⚠注意 □ ネットワーク設定上の注意 構内ネットワークに本製品を接続する場合はネットワーク設定内容をネットワーク管理者にお問い合 わせください。



IPアドレス設定: LANのIPアドレス等を自動的に取得する(DHCP設定)または、手動で設定するかの選択です。自動的に取得する場合、② ~ ④の設定は不要です。
 IPアドレス: LANのIPアドレスを手動で設定します。IPアドレスは機器固有のアドレスのため、本製品を2台以上接続する場合は必ず異なるアドレスに設定してください。
 サブネットマスク: IPアドレスの範囲(サブネット)を定義する値です。通常はクラスCを設定します。

クラス**C**: 255.255.255.000

クラスB: 255.255.000.000 クラスA: 255.000.000.000

- ④ デフォルトゲートウェイ: 本製品の接続されたネットワークと外部のネットワークを接続するゲート ウェイ機器の IP アドレスを設定します。
- ⑤ DNS サーバのアドレス設定: DNS サーバの IP アドレス設定を自動的に取得するか、手動で設定する かの選択です。自動的に取得する場合、⑥ ~ ⑦の設定は不要です。
- ⑥ 優先 DNS サーバ: ネットワーク内の優先 DNS サーバの IP アドレスを設定します。
- ⑦ 代替 DNS サーバ: ネットワーク内の代替 DNS サーバの IP アドレスを設定します。

#### RS-232C 設定

# / 注意

RS-232C 設定上の注意
 本製品の RS-232C ポートを使用して外部機器と通信を行う場合は、RS-232C 設定の各項目をホスト機器と同じ設定にしてください。



① 伝送速度: RS-232C データ伝送速度を設定します。
 300、600、1200、2400、4800、9600、14400、19200、38400、57600、115200、
 230400、460800 bps から選択します。

- ② **データビット**: 1バイトデータのビット数。8 bit 固定です。
- ③ ストップビット: 1バイトデータのストップビット。1、2 bit から選択します。
- ④ パリティ: 1バイトデータのパリティビット。
   None、Odd、Even、Mark、Space から選択します。

#### 8. 各種設定の詳細 - 8.3. 本体設定

⑤ フロー制御: 通信のフロー制御です。Hardware は通信ラインの CTS/RTS による制御です。
 None、Xon/Xoff、Hardware から選択します。

#### 認証設定

パソコン等の Web ブラウザから接続するとき(Web サーバ認証設定を [ON]に設定したとき)の認証 に使用します。認証の設定をするとユーザ名とパスワードがそれぞれ設定したものと一致したときだけ 接続できます。

[通信]画面の【認証】枠内をタップすると認証設定ダ イアログボックスが表示されます。設定を終了する場 合、【OK】をタップしてください。



- ① ユーザ名: ユーザ名を設定します。
- ② パスワード:
- ③ パスワードを表示する:
- パスワードを設定します。入力した文字は●で表示されます。
- ✔(チェック)を入れるとパスワードに入力した文字を表示します。

パスワード	••••		パスワード	12345		
	パスワードを表示する	יך		✓ パスワードを表示する		

Tips

ロ ユーザ名、パスワードに使用できる文字は ( $a \sim z$ 、 $A \sim Z$ 、 $0 \sim 9$ 、-) です。 それ以外を入力した場合、  ${OK}$ キーが無効になります。

#### Web サーバ設定

Web サーバ機能を ON すると、パソコン等の Web ブラウザを使用して RA3100 のリモート操作、設定、画面の閲覧等ができます。

#### Note

#### □ Web サーバ設定上の注意

不正アクセスを防ぐために必要に応じて認証設定を行ってください。

[通信] 画面の【Web サーバ】枠内をタップすると Web サーバ設定ダイアログボックスが表示されます。設定 を終了する場合、【OK】をタップしてください。



- ① ON / OFF: Web サーバ機能の ON/OFF を設定します。
- ② 認証: 認証機能の ON/OFF を設定します。
   ON の場合、Web サーバを認証ありで使用します。(認証設定のユーザ名、パスワードをパソコンから入力して接続します)

 ③ アクセス制限:Web ブラウザからのアクセス制限を選択します。 操作不可の場合、Web ブラウザから閲覧のみで操作はできません。

Web サーバへの接続方法は「10.7. Web ブラウザで本製品に接続」を参照してください。

## Tips

ロ 本製品の IP アドレス設定が「自動的に取得する」の場合は、Web サーバを使用できません。

#### FTP サーバ

FTP サーバ機能を ON にすると、FTP クライアントソフトウェアを使用することで、記録データ、画像データ、設定データのダウンロードができます。

#### Note

□ 不正アクセスを防ぐために必要に応じて認証設定を行ってください。

□ ダウンロードは記録やペンレコを行っていないときに使用してください。

[通信] 画面の【FTP サーバ】 枠内をタップすると FTP サー バ設定ダイアログボックスが表示されます。設定を終了す る場合、【OK】をタップしてください。



① ON / OFF: FTP サーバ機能の ON/OFF を設定します。

② 認証: 認証機能を基本/匿名のどちらで使用するか設定します。
 ON の場合、基本認証で使用します。(認証設定のユーザ名、パスワードをクライアントから入力して接続します。)

OFF の場合、匿名認証で使用します。(ユーザ名は「anonymous」、パスワードは空白 をクライアントから入力して接続します。)

**FTP** サーバへの接続とダウンロード方法は「10.8. FTP で本製品のデータをダウンロード」を参照 してください。

Tips

- ロ 本製品の IP アドレス設定が「自動的に取得する」の場合は、FTP サーバを使用できません。
- 本製品の認証設定のユーザ名とパスワードが下記の場合は、FTP サーバの認証を使用できません。
   ユーザ名:「」(空白)「AND」「Administrator」「DefaultAccount」「Guest」
   「WDAGUtilityAccount」
   パスワード:「」(空白)

#### 8. 各種設定の詳細 - 8.3. 本体設定

#### 8.3.2.2. データ転送

[通信] 画面の中央部の【データ転送】キーをタップすると[データ転送] 設定画面が表示されます。 データ転送を ON すると本製品がサンプリングした測定データを転送します。

**した** 測定データの取得方法は「10.9 データ転送」を参照してください。

## Tips

□ 本製品の測定モード設定が「MFG モード」の場合のみ使用できます。



① ステータス: データ転送のステータスを表示します。

ステータス	アイコン			
OFF	(なし)	データ転送機能が停止		
転送中	•	データ転送中		
待機中		転送先との接続が確立され、データ転送を待機している		
未接続		転送先との接続が確立されていない		
エラー	!	データ転送でエラーが発生		

## Tips

ステータスはサイドメニューの測定モードにもアイコンが表示されます。

② **ON / OFF**: データ転送機能の **ON/OFF** を設定します。

- (3) 転送モード:転送モードの常時/記録中/手動を設定します。
   常時:常に測定データを転送します。
   記録中:記録中に測定データを転送します。
   手動:[手動制御]を開始にすると測定データを転送します。
   (4) データ種類:転送する測定データの種類を設定します。
- ⑤ **プロトコル**: PC との通信プロトコルを設定します。



- ⑥ UDP 送信先: PC の IP アドレスとポート番号を設定します。
   プロトコルが UDP の場合、有効です。
- ⑦ 転送データ:転送データのワンショット/連続を設定します。
  - **ワンショット**: 本製品のサンプリング速度に関わらず、測定データを約 100 ms 周期で転送します。
    - 連続: 本製品のサンプリング速度と同期した測定データを転送します。
- ⑧ 間引き: [転送データ]が連続の場合、転送データの間引きを設定します。
- ⑨ **タイムスタンプ**: 転送データのタイムスタンプの付加を設定します。

#### Tips

□ [データ種類]が SSD の場合、[転送データ]の連続は内部サンプリング1kS/s以下のみ使用できます。

## 8.3.3. 表示

本体設定の【表示】をタップすると、[表示]画面が表示されます。 [表示]画面ではモニタ表示の補助機能の設定が行えます。

- **グリッド**: 波形モニタのグリッドラインの表示の 明/暗/**OFF**を設定します。
- トリガ検出時のトリガラインの表示のON/OFF を設定します。
- **マーク線**: マーク検出時のマークラインの表示の ON/OFF を設定します。
- ※ マーク検出は、オプションのリモート制御モジュール 実装時に有効です。
  - **検索結果線**: 検索結果ラインの表示の **ON**/**OFF** を設定 します。





ON 時





OFF 時

### 8.3.4. その他

本体設定の【その他】をタップすると、[その他]画面が表示されます。 [その他]画面では CSV 形式・本体設定のその他の設定が行えます。

#### 8.3.4.1. CSV 形式

[その他] 画面の中央部の【CSV 形式】 キーをタップすると [CSV 形式] 設定画面が表示されます。



 ヘッダ情報:
 ON の場合、CSV ファイルの先頭に本体設定・記録設定・チャネル設定等の記録 情報が出力されます。OFF の場合、CSV ファイルの先頭に時間軸(T軸)と信号 名称・単位のみ出力されます。

1ファイルあたりの出力データ最大数:

1つのファイルに出力される測定データのサンプル数を制限します。 最大数を超えた場合、複数の CSV ファイルに分割して保存します。

区切り記号: 区切り記号を設定します。

小数点の記号: 小数点として使用する記号を設定します。

#### 外部サンプリング設定:

外部サンプリングで記録されたデータを CSV 保存する場合に有効です。 X 軸の単位表記を時間や角度、距離等に変換して出力できます。

外部サンプリング設定	X軸単位変換	ON	OFF	
	ΔX	1		
	X軸単位	mm		

X 軸単位変換: ON の場合、X 軸単位はΔXとX 軸単位の設定により出力されます。
 OFF の場合、X 軸単位はサンプル数で出力されます。
 ΔX : 1サンプルごとに増やしたい数を入力します。

X軸単位 : 単位を入力します。10 文字まで入力できます。



変換後の出力結果については「10.13.1 CSV ファイル形式」を参照してください。

## 8.3.4.2. その他

[その他] 画面の中央部の【その他】 キーをタップすると[その他] 設定画面が表示されます。

← 設定 - 本体設定	×
環境 通信 表示 その他	
	CSV形式 その他
カーソル波形連動	ON OFF
TRIG+-	TRIG FEED

- **カーソル波形連動**: ON の場合、カーソルが波形モニタ外に移動したときに波形とカーソルが表示され るようになります。OFF の場合、波形モニタ外に移動したときに波形は移動され ずにカーソルのみが移動します。(カーソル線が表示されなくなります。)
- TRIG キー:操作パネルの TRIG キーを押したときの動作を選択します。TRIG の場合、トリガ<br/>を発生させます。FEED の場合、押下してる間に記録紙をフィード(空送り)し<br/>ます。

## 8.4. 管理

【ファイル管理】、【メンテナンス】、【操作履歴】、【バージョン管理】の設定・表示を行います。 各設定項目をタップすると各々の詳細画面が表示されます。

## 8.4.1. ファイル管理

[設定・管理]の【ファイル管理】をタップすると、[ファイル管理]画面が表示されます。 [ファイル管理]画面では本製品に保存されているデータの操作が行えます。

8.4.1.1. 記録

[ファイル管理]画面の中央部の【記録】キーをタップすると[記録]管理画面が表示されます。

[記録]管理画面の左側に本体内蔵の SSD に記録された記録データのリストが表示されます。 記録データの記録名称・記録日時をタップするとそのデータの[記録情報]が右側に表示されます。

← 設定	- 管理							:	×	記録デー	ータリスト
ファイル	管理 メンテナンス	操作履	歴   バージョン管	理記	録 画像 設定	CSV					記録情報
			20 件	]-							
選択	記録名称		記録日時			ici ا	录情報				
	環境試験7	2024/	01/12 16:07:33		記録名称		環境試験19				
	環境試験8	2024/	01/12 16:07:36		開始日時		2024/01/12 16:11:59			/	
	環境試験9	2024/	01/12 16:07:38		終了日時		2024/01/12 16:12:10		1		
	環境試験10	2024/	01/12 16:07:41		本体名称		RA3100-01		/		
	環境試験11	2024/	01/12 16:07:44		バージョン	記翁	t : Ver.2.0.0 ファイル : Ver.	2.0.0	6		
	環境試験12	2024/	01/121		ノルサイズ		2.61 MB				
	環境試験13	2024/	01 46:07:49	Τ	測定モード		R&D				
	環境試験14	2024	12 16:07:51			プリンタ記録	SSD記録	メモリ記録			
	環境試験15	202	1/12 16:07:54		サンプリング速度	1s/div(100S/s)	100ms/div(1kS/s)	100µs/div(1MS/s)			
	環境試験16	202	, 1/12 16:07:57		データ形式	P-P	NORMAL	NORMAL			
$\checkmark$	環境試験17	202	, 1/12 16:08:00		リアルタイム波形印字	シート1 / OFF	-	-			
	環境試験18	202	,		プリトリガ	-	-	10%			
	環境試験19	201	//12 16:11:59		ポイント数	-	-	10 k			
	すべて選択	すべ、	7	」 削	k 記錄	設定の復元	ファイル更新	インポート エクスポート			

← 設定-	- 管理						×
ファイル背	管理 メンテナンス	│操作履歴│バ−ジョン管	理				
		20.44	記録 画像 討	段定			
選択	記録名称	記錄日時	プリトリガ	-		10%	1
	環境試験7	2024/01/12 16:07:33	ポイント数	-	-	10 k	
	環境試験8	2024/01/12 16:07:36	記録ブロック数	-	-	10 / 10	
	環境試験9	2024/01/12 16:07:38		モジ	構成	1	
	環境試験10	2024/01/12 16:07:41		モジュール	バージョン	$\triangle$	1
	環境試験11	2024/01/12 16:07:44	SLOT1	RA30-101	Ver.1.0.2		司紀桂却たしたマニノド
	環境試験12	2024/01/12 16:07:46	SLOT2	RA30-102	Ver.1.0.2		記録情報を上に入フィト
	環境試験13	2024/01/12 16:07:49	SLOT3	RA30-103	Ver.1.0.2	L Ó L	すると、モジュールの情
	環境試験14	2024/01/12 16:07:51	SLOT4	RA30-106	Ver.1.0.4		報が表示されます。
	環境試験15	2024/01/12 16:07:54	SLOT5	-	-		
	環境試験16	2024/01/12 16:07:57	SLOT6	RA30-105	Ver.1.1.2		
$\checkmark$	環境試験17	2024/01/12 16:08:00	SLOT7	-	-		
$\checkmark$	環境試験18	2024/01/12 16:08:02	SLOT8	-	-		
$\checkmark$	環境試験19	2024/01/12 16:11:59	SLOT9	RA30-112	Ver.1.0.2		
a a	すべて選択	すべて解除	削除 記	録設定の復元	ファイル更新	インポート エクスポート	
	1)	2	3	4	5	6	

### 記録管理の操作

リストの左側の選択欄をタップすると、✔(チェック)が表示され、そのデータが選択され、記録データの削除、設定の復元の対象になります。再度、選択欄をタップすると選択が解除されます。

- ① すべて選択: 記録データ全てを選択します。
- すべて解除:
   選択を全て解除します。

③ 削除: 選択された記録データを削除します。

- ④ 記録設定の復元: 記録データと同時に保存された設定情報を本体に設定します。
- ⑤ **ファイル更新**: 古い記録データのファイルフォーマットを更新します。
- ⑥ インポート・エクスポート: 記録データを保存用の外部メディア(SDメモリカード、USBメモリ
   等) ヘエクスポート(バックアップ)、外部メディアにバックアップ
   されたデータのインポート(読み込み)を行います。

### 記録設定の復元

本製品の記録条件は記録データと一緒に保存されています。

[記録]管理画面で復元、再設定したい記録条件のデータを選び、【記録設定の復元】キーをタップする と記録条件が本体に設定されます。


Tips

□ 記録データのファイルバージョンが本体のソフトウェアバージョンと異なる場合、記録設定の復元はで きないことがあります。

本体のソフトウェアバージョンより記録データのファイルバージョンが古い場合は**ファイル更新**を、新 しい場合は**システム更新**をすることで復元できるようになります。



(2) バージョンについては「10.1 バージョン」を参照してください。

#### ファイル更新

ファイルバージョンが古くて再生などで扱えない記録データのファイルフォーマットを更新します。 [記録]管理画面でファイル更新したい記録データを選び、【ファイル更新】キーをタップすると更新されます。

Tips

- □ 記録データのファイルバージョンが Ver.1.x.x の記録データをファイル更新した場合は、下記項目の再 設定を行う必要があります。
  - ・フィード長
  - ・記録情報 XML ファイル出力

【2 バージョンについては「10.1 バージョン」を参照してください。

**エクスポート 記録データのバックアップ** 保存用の外部メディア(SDメモリカード、USBメモリ等) を本体に接続し、サイドメニューの SD、USB インジケータ が有効(アクティブ)になっていることを確認します。

[記録]管理画面右下の【インポート・エクスポート】キーをタ ップするとインポート/エクスポート先の外部メディア選択 ダイアログが表示されるので、対象とする外部メディアを選 択してください。

SDカードまたはUSBを選択してください	
USB Flash Disk:USB ドライブ (E:) 〜	
OK Cancel	

【OK】をタップすると画面は、[インポート/エクスポート]画面に切替わります。

← 設定 - 管理 - ファイル	X	]   内蔵 SSD の記録データリスト
本体 選択 記録名称 記録日時	禄 画像 設定 C <sup>C</sup> / 20件 SD / USB 4件 選択 記録2時	外部メディアの記録データリスト
環境記録7         2024/01/12 16:0           環境記録8         2024/01/12 16:0           環境記録9         2024/01/12 16:0           環境記録10         2024/01/12 16:0           環境記録11         2024/01/12 16:0           環境記録12         2024/01/12 16:0           環境記録13         2024/01/12 16:0           環境記録13         2024/01/12 16:0           環境記録14         2024/01/12 16:0	1:33     耐久試験36     2024/01/12 17:10:54       1:36     耐久試験37     2024/01/12 17:10:56       1:38     耐久試験38     2024/01/12 17:10:59       1:741     耐久試験39     2024/01/12 17:11:17       1:744     耐久試験39     2024/01/12 17:11:17       1:744     ・     ・       1:745     ・     ・       1:746     ・     ・       1:749     ・     ・       1:751     ・     ・	バックアップするデータを✔
環境試験15 2024/01/12 16:0 環境試験16 2024/01/12 16:0 環境試験17 2024/01/12 16:0 マーマcullet18 2024/01/12 16:0 環境試験19 2024/01/12 16:1 すべて選択 すべて解除	1:54       8:00       8:02       1:59       第本で選択       第本で編除	(チェック)する

バックアップするデータの選択欄に✔(チェック)を入れ、中央の【**エクスポート】**キーをタップすると記録データのエクスポートが行えます。

エクスポートした記録データは PC 上で波形表示やファイル変換ができます。 「13.5. PC ソフトウエア」を参照してください。

#### インポート バックアップデータの読み込み

エクスポートと同様に[**インポート・エクスポート**]画面を開き、外部メディアにバックアップしている バックアップデータを本体に読み込めます。

インポートの場合は、右側の外部メディアのデータリストに✔(チェック)を入れ、中央の【インポート】 キーをタップします。



本体内部にバックアップと同一の記録データがある場合 は、注意のダイアログボックスが表示されるので、 【上書き】キー、【スキップ】キー、【キャンセル】キーから 適切な処理を選んでください。

本体に同し	ご記録データが存在	Eします
記録日	₩ 喇久武殿30 時 2020/06/25 1	6:40:13
以降す/	べての既存データに適	用する
上書き	スキップ	キャンセル

#### 8.4.1.2. 画像

[ファイル管理] 画面の中央部の【画像】キーをタップすると[画像] 管理画面が表示されます。 [画像] 管理画面では PRINT キーの長押しで保存したモニタのスクリーンショット画像の管理が行 えます。

画面の左側に本体内蔵の SSD に記録された画像データのリストが表示され、リストの日付欄をタップ するとその画像のプレビューが右側に表示されます。



#### 画像管理の操作

リストの左側の選択欄をタップすると、✔(チェック)が表示され、そのデータが選択され、データの 操作の対象になります。再度、選択欄をタップすると選択が解除されます。

- ① すべて選択: 画像データ全てを選択します。
- ② すべて解除: 選択を全て解除します。
- ③ 削除: 選択された画像データを削除します。
- ④ **印刷**: プレビュー表示されている画像データをプリンタより印刷します。
- ⑤ **エクスポート**: 画像データを外部メディア(SD メモリカード、USB メモリ等) ヘエクスポートします。





#### 8.4.1.3. 設定

[ファイル管理]画面の中央部の【設定】キーをタップすると[設定]管理画面が表示されます。

[設定]管理画面では[設定ファイル作成]で作成した設定データの管理が行えます。 画面の左側に本体内蔵の SSD に記録された設定データのリストが表示されます。リストの名称・作成 日時欄をタップすると右側にその設定の情報が表示されます。

← 設定 - 管理						×
						設定テータリスト
ファイル管理 メンテナンス	操作履歴 バージョン管	理				T
		記録 画像 設定	CSV			
	100 件					設定情報
選択 名称	作成日時		設定	定情報		
Endurance Test 36	2024/01/17 09:46:01	名称		Environmental Test 6		
Endurance Test 37	2024/01/17 09:46:33	作成日時		2024/02/08 12:35:11		/
Endurance Test 38	2024/01/17 09:47:21			RA3100-01		/
Endurance Test 39	2024/01/170	バーション		Ver.2.0.0		
Environmental Test 1	2024/01 9:48:50	ファイルサイズ		6.92 KB		
Environmental Test 2	2024/0 09:49:06	測定モード		R&D		<u>/</u>
Environmental Test 3	2024/ 7 09:49:22		<u>التعليم</u>	录設定		T I
Environmental Test 4	2024/ 7 09:49:55	記録モード		通常		
Environmental Test 5	2024/ 7 09:50:03		プリンタ記録	SSD記録	メモリ記録	
Environmental Test 6	2024/1 8 12:35:11	ON/OFF	ON	ON	ON	
Environmental Test 7	2024/(	サンプリング速度	1s/div(100S/s)	100ms/div(1kS/s)	100µs/div(1MS/s)	
Environmental Test 8	2024	データ形式	P-P	NORMAL	NORMAL	
Environmental Test 9	2024/01, .50:37			本設定		
すべて選択	すべて解除	削除	設定の復元		インポート エクスポート	
(])	(2)	3	(4)		(5)	

#### 設定管理の操作

リストの左側の選択欄をタップすると、**✓**(チェック)が表示され、そのデータが選択され、削除、設定 の復元の対象になります。再度、選択欄をタップすると選択が解除されます。

- ① すべて選択: 設定データ全てを選択します。
- ② **すべて解除**: 選択を全て解除します。
- ③ **削除**: 選択された設定データを削除します。
- ④ 設定の復元: 選択された設定データの設定情報に本体を更新します。
- ⑤ インポート・エクスポート: 設定データを保存用の外部メディア(SDメモリカード、USBメモリ等)
   ヘエクスポート(バックアップ)、外部メディアにバックアップされた設 定データのインポート(読み込み)を行います。

#### 設定の復元

[設定]管理画面で復元、再設定したい設定デ ータを選び、【設定の復元】キーをタップする と[設定の復元]ダイアログが表示されます。

復元させる項目を選択し、【OK】キーをタッ プすると設定値が更新されます。

# Tips

- □ 測定モードは必ず復元されます。
- □ 本体名称/言語を選択した場合、復元後にシャッ トダウンします。

すべて選択	すべて解除	削除	F NT		インボート エクスポー
		設定	<b>【</b> 】	<b>]</b>	
		復元する項目を	指定してく		
✔ 記錄設定			-		
■ 本体設定					
■ 環境					
□ 本体	治称 🗌 言語	9747-2	🗸 モニタ輝度	🏹 ブザー音	
▶ 通信					
☑ 通信	✓ データ転	ž			
🗸 表示					
🔽 その他					

# 設定のエクスポート

保存用の外部メディア(SDメモリカード、USBメモリ等) を本体に接続し、サイドメニューのSD、USB インジケータ が有効(アクティブ)になっていることを確認します。

[設定]管理画面右下の【インポート・エクスポート】キーをタ ップするとインポート/エクスポート先の外部メディア選択 ダイアログが表示されるので、対象とする外部メディアを選 択してください。

SDカードまたはUSBを選択してください	
USB Flash Disk:USB ドライブ (E:) 〜	
OK Cancel	

【OK】キーをタップすると画面は、[インポート/エクスポート]画面に切替わります。

バックアップする設定データの選択欄に✔(チェック)を入れ、中央の【**エクスポート】**キーをタップする と設定データのエクスポートが行えます。

内蔵 SSD の設: 内蔵 SSD の設: 外部メ       ***     19*       施尿     19*       施尿     19*       施尿     19*       施尿     19*       「Endurance Test 35     2024/01/17 09:46:01       Endurance Test 37     2024/01/17 09:46:03       Endurance Test 38     2024/01/17 09:47:36       Environmental Test 1     2024/01/17 12:19:28       Environmental Test 1     2024/01/17 12:19:34       Environmental Test 1     2024/01/17 12:19:42	
Att     19 ft       第次     46       作成日時       正 Fndurance Test 36     2024/01/17 09:46:01       正 Fndurance Test 37     2024/01/17 09:46:03       正 Fndurance Test 38     2024/01/17 09:47:21       E Fndurance Test 39     2024/01/17 09:47:21       E Fndurance Test 39     2024/01/17 09:47:21       E Fndurance Test 39     2024/01/17 09:47:21       E Fnvironmental Test 1     2024/01/17 09:47:26       E Fnvironmental Test 3     2024/01/17 09:49:26       E Fnvironmental Test 4     2024/01/17 09:49:26       E Fnvironmental Test 3     2024/01/17 09:49:26       E Fnvironmental Test 4     2024/01/17 09:49:55       E Fnvironmental Test 4     2024/01/17 09:49:55	定データリスト
Environmental Test 5     2024/01/17 09:50:03       Environmental Test 6     2024/01/17 09:50:10       ・     Environmental Test 7       2024/01/17 09:50:18     ・       ・     Environmental Test 8       2024/01/17 09:50:24     ・       ・     Environmental Test 9       2024/01/17 09:50:37     ・       ・     Fnvironmental Test 9       2024/01/17 09:50:37     ・       ・     Fnvironmental Test 9       2024/01/17 09:50:37     ・	<u>定データリスト</u> ディアの -タリスト

#### 設定のインポート

エクスポートと同様に[**インポート・エクスポート**]画面を開き、外部メディアにバックアップしている バックアップデータを本体に読み込めます。

インポートの場合は、右側の外部メディアの設定データリストに✔(チェック)を入れ、中央の【インポート】キーをタップします。



本体内部にバックアップと同一の設定データがある場合 は、注意のダイアログボックスが表示されるので、 【上書き】キー、【スキップ】キー、【キャンセル】キーから 適切な処理を選んでください。

本体に同名( ファイル : E	の設定ファイルが <sup>注</sup> Environmental T	存在します。 Test 18
以降す	すべての競合に同じ	処理を適用する
上書き	スキップ	Cancel

#### 8.4.1.4. CSV

[ファイル管理]画面の中央部の【CSV】キーをタップすると[CSV]管理画面が表示されます。

[CSV]管理画面の中央に本体内蔵のSSDに記録されたCSVファイルのリストが表示されます。



#### CSV 管理の操作

リストの左側の選択欄をタップすると、✔(チェック)が表示され、操作対象になります。再度、選択欄 をタップすると選択が解除されます。

- ① **すべて選択**: CSV ファイル全てを選択します。
- すべて解除: 選択を全て解除します。
- ③ 削除: 選択された CSV ファイルを削除します。
- ④ **エクスポート**: CSV ファイルを外部メディア(SD メモリカード、USB メモリ等)へエクスポート します。

#### CSV ファイルのエクスポート

保存用の外部メディア(SDメモリカード、USBメモリ等) を本体に接続し、サイドメニューの SD、USB インジケータ が有効(アクティブ)になっていることを確認します。

[CSV]管理画面右下の【エクスポート】キーをタップするとエ クスポート先の外部メディア選択ダイアログが表示されるの で、対象とする外部メディアを選択してください。

SDカードまたはUSBを選択してください
USB Flash Disk:USB ドライブ (E:) 〜
OK Cancel

【OK】キーをタップすると画面は、[エクスポート]画面に切替わります。

**エクスポート**するファイルの選択欄に**ノ**(チェック)を入れ、中央の【**エクスポート**】キーをタップすると CSV ファイルのエクスポートが行えます。



# 8.4.2. メンテナンス ① 本メンテナンスのチェックにより本製品に異常が発生していると確認された場合はご購入先または巻末に記載のお問い合わせ窓口・営業所にご連絡ください。 □ 「余寿命」が少なくなってきた場合、「健康状態」が正常ではなくなった場合は正常に記録すること、データの長期間保持ができなくなるので、SSDの交換をお勧めします。 □ ファンの状態が「停止」になっている場合はファンが故障するので、修理をお願いいたします。 □ 納入時の状態で液晶画面に画素の欠陥が生じている場合でも、3 点以下は合格としています。また、長期間使用していると、液晶の劣化が生じ、画素に欠陥が生じる場合があります。 □ 長時間プリンタ記録を行った後はヘッド温度が上昇し異常になる場合があります。その場合は時間をおいて再度チェックを行ってください。

その他の【メンテナンス】をタップすると、[メンテナンス]画面が表示され、本製品のメンテナンスを 行うことができます。



 SSD: 内蔵 SSD の健康状態をチェックします。
 【チェック】キーをタップする SSD の状態確認および書き込み テストを実行し、その結果を表示します。

SSDの健康状態をチョ	ェックします。
余寿命	100%
健康状態	正常
書き込みテスト	正常
チェ	ック
ファン	
ファンの状態を表し	ます。
状態	動作中

- ② **ファン**: 冷却ファンの状態を表示します。
- ③ LCD: 液晶ディスプレイの状態を確認します。 【 チェック】キーをタップすると画面がチェック用の画面になり、タップするごとに画面 が赤 → 緑 → 青 → 白 → 黒の順に表示します。この時、大きな塊で表示不良(常時 黒、または白)が起きていないか確認します。

④ 輝度: 液晶画面の輝度調整のテストが行えます。
 【 暗】キーをタップすると画面が暗くなります。
 【 明】キーをタップすると画面が明るくなります。

⑤ プリンタ: プリンタの状態を表示しています。また、テスト印字の【開始】、 【停止】キーでプリンタの印字状態を確認できます。 テスト印刷は記録紙にテストした日時、本体のシリアル番号を印 刷し、その後、全面にテストパタンを印字します。印刷されたテ ストパタンから左右の濃度ムラ、印字用サーマルヘッドの欠損が 確認できます。

<テスト印刷 印字例>

2020/05/20 15:58:48 omniace RA3100 Ver	0.0.17 S/N3600000		

6	OS info report	:

外部メディアに OS info report ファイル(本製品の OS 情報)を 出力します。キーをタップすると出力先の選択ダイアログボック スが表示されるので、【OK】をタップし実行します。出力には数 分かかります。(1MB 以上空き容量がある外部メディアをご使用 ください)。

# Tips

- □ OS info report ファイルは本製品が異常時または正常に動作しない場合、弊社 で解析に使用するファイルです。お客様はご使用できません。
- ⑦ ブザー: ブザー音の ON/OFF キーをタップすると、「ピピッピピッ」と ブザーが鳴動し、確認することができます。
- ⑧ LED: 操作パネルの色で、本体の状態を確認ができます。
   回転ノブ周りの色で、微調・粗調を確認ができます。
   PRINT:オレンジ色
   TRIG: 青色
   XIART:緑色

輝度					
画面の輝度をチェックします。					
暗明					



Extre	me:USB drive (G	ž:) ~	·
	ок	Cancel	
	ш7.	9±07	
	ок	Cancel	
	出力が9	紀了しました	
	ок	Cancel	



LED						
パネル	キーのLEDを	チェック	します。			
微調	OFF	PRINT	OFF			
粗調		TRIG	OFF			
		START	OFF			

⑨ KEY: 操作パネルの回転ノブ、操作キーのチェックを行います。
 操作パネルのキーを押す、回転ノブを左右に回すと、画面の表示がハイライトされます。

```
操作パネル

[メンテナンス] - KEY

KEY

パネルキーの動作をチェックします。

PRINT

TRIG

START

STOP
```

 初期化

 本体設定を工場出荷状態に初期化します。

 初期化

 りまた主く切場化してようしいですか?

 のK

 の期化

 初期化

 初期化

 の期化

 しばらくお待ちください

 の期化

 アしました<</td>

 のK

# Tips

⑩ 初期化:

下記の設定は初期化で工場出荷状態に戻りません。
 [言語]、[タイムゾーン]、[サマータイム]、[日付と時刻]

してください。

# 8.4.3. 操作履歴

その他の【操作履歴】をタップすると本製品の最新の100件の操作履歴が表示されます。

本製品の設定を工場出荷状態に初期化します。【初期化】キーを

タップすると初期化実行の確認ダイアログボックスが表示される

ので【OK】をタップし実行します。初期化が完了すると、自動的

にシャットダウンするので、電源スイッチを押して電源を入れ直

← 設定 - その他				
メンテナンス 操作履	歴バーシ	ジョン管理		
	No	時刻	操作	]
	11	2020/08/20 08:51:50	電源 ON	
	12	2020/08/19 17:59:13	電源 OFF	
	13	2020/08/19 16:20:10	記録 STOP	
	14	2020/08/19 16:18:38	記録 START	
	15	2020/08/19 15:50:20	記録 STOP	
	16	2020/08/19 15:50:14	記録 START	
	17	2020/08/19 15:49:39	記録 STOP	
	18	2020/08/19 15:49:32	記録 START	
	19	2020/08/19 15:49:28	記録 STOP	
	20	2020/08/19 15:49:23	記録 START	
	21	2020/08/19 15:49:19	記録 STOP	
	22	2020/08/19 15:49:04	記録 START	
	23	2020/08/19 15:49:02	記録 STOP	
	24	2020/08/19 15:48:57	記録 START	
	25	2020/08/19 15:48:16	記録 STOP	
	26	2020/08/19 15:48:00	記録 START	

#### 8.4.4. バージョン管理

その他の【バージョン管理】をタップすると本製品のバージョン表示とアップデートができます。

← 設定-その他			×
メンテナンス  操作履歴 バ	ージョン管理		
シリアノ	レナンバー	S/N 3600150	
Wi	ndows OS	Ver. 1809 / OS build 17763.107	
95	フトウェア	Ver.1.4.3 システム更新 モジュール更新	
/\-	ードウェア	Ver. 1.0.15	
SLOT 1	RA30-101	Ver. 1.0.2	
SLOT 2	RA30-101	Ver. 1.0.2	
SLOT 3	RA30-101	Ver. 1.0.2	
SLOT 4	RA30-104	Ver. 1.0.4	
SLOT 5	RA30-105	Ver. 1.0.1	
SLOT 6	RA30-106	Ver. 1.1.2	
SLOT 7	RA30-107	Ver. 1.0.1	
SLOT 8	RA30-108	Ver. 1.0.3	
SLOT 9	RA30-112	Ver. 1.0.0 モジュール更新が必要です	

システム更新: SD カードまたは USB メモリを使用してシステム全体(ソフトウェア、ハードウェア、モジュール)のアップデートを行います。
 ご使用には弊社ホームページより「バージョンアップファイル」と「RA3100 アップデート手順書」をダウンロードしてください。

#### Tips

- レシステム更新後は記録データのファイル更新を行うことを推奨します。
- ② モジュール更新: モジュールのみアップデートを行います。
   本体のソフトウェアに対応している最新バージョンへアップデートします。
   ご使用には本製品のみでアップデートが可能です。バージョンアップファイル等は
   不要です。
- ③ 警告表示: 本体のソフトウェアとモジュールのバージョンが適合しない場合に表示されます。
  - モジュール更新が必要です:
     本体ソフトウェアに対して、モジュールのバージョンが古い場合に表示されます。
     「② モジュール更新」を行ってください。
  - システム更新が必要です:
     モジュールに対して、本体ソフトウェアのバージョンが古い場合に表示されます。
     「① システム更新」を行ってください。

Note

システム更新中、またはモジュール更新中に本製品の電源を切らないでください。正常に動作しなくなる恐れがあります。

# 9. オプションモジュールの使い方

本章ではオプションモジュールの使用方法の概要を示します。

# 9.1. 2ch 電圧モジュール(RA30-101)

#### 9.1.1. 概要

本モジュールは、±100 mV ~ ±500 V の測定レンジで、DC ~ 100 kHz の信号を、16 bit、1 MS/s で サンプリングし、A/D 変換することができる 2 CH の電圧入力モジュールです。アナログフィルタとア ンチエイリアシングフィルタを搭載しています。また、各チャネル間、入出力間は絶縁されています。

# 9.1.2. 入力チャネルの設定

<RA3100本体での設定スイッチと設定内容について説明します。>

- ① SLOT1: スロット番号、入力モジュールタイプ。
- ② スロット変更: スロット を変更します。
- ③ チャネル選択: スロット内の CH を選択します。
- ④ 測定 ON/OFF
- **ON**: 入力信号の測定を行います。
- ⑤ **カラー**: 波形モニタの表示色を変更します。
- ⑥ 入力結合: 入力信号の結合を切り替えます。
- ⑦ 測定レンジ:測定レンジを変更します。
- ⑧ L.P.F.: ローパスフィルタを変更します。
- ⑨ A.A.F.: 入力チャネルのアンチエイリアシングフィルタの ON/OFF 設定を行います。
- 10 表示位置: 表示位置を指定します。
- 1 表示範囲: 各グラフの振幅方向の表示幅を指定します。
- 12 表示最小: 表示範囲の最下部の表示下限値を設定します。
- 13 表示最大: 表示範囲の最上部の表示上限値を設定します。
- ④ シート: チャネルをシートに割り当てます。
- 15 **グラフ**: チャネルをグラフに割り当てます。
- 10 波形表示: ON は波形モニタに波形が表示され、OFF は表示されません。
- 1 ゼロキャンセル:

入力チャネルの内部オフセットをキャンセルします。ゼロキャンセルを実行することで、より正確な測定ができます。

18 測定可能範囲/測定值:

現在の測定可能範囲と測定値を表示します。



#### 9.1.3. 測定時の設定

SLOT 番号とチャネルを確認し、該当する入力モジュールに信号を接続し、【測定】キーを ON にしま すと、モニタ画面に入力波形が表示されます。その波形を見ながら、必要な信号波形に調整できます。 以下の手順で入力チャネルを設定します。

手順 1. 【入力結合】キー⑥により、入力のカップリングを設定します。

カップリング	内容
DC	入力信号の DC、AC 成分を含めた実際の信号が測定できます。
AC	入力信号の AC 成分だけを測定します。信号の DC オフセットをキャンセルして 測定するので、交流信号の振幅だけを測定したい場合に設定します。
GND	入力信号を CH 内部に接続せず、CH の入力を GND に接続します。 入力の GND レベルを波形モニタ、プリンタ記録で確認できます。

※ 測定中に DC 結合から AC 結合に切り替えた時、完全に DC 成分がなくなるまで約 12 秒程度要し ます。

#### 手順2. 測定対象に合わせて測定レンジを設定します。

CH 設定サブメニューの【測定レンジ】キー⑦により、入力感度の変更ができます。 測定レンジに表示されている値(RANGE)は、入力(測定)最大値を示し、波形モニタの10 div に相 当します。表示位置が50%の時、±RANGE(全測定範囲)が表示されます。

【測定レンジ】キーをタップし、回転ノブを回してレンジを変更します。回転ノブを左に回すと感 度が下がり、右に回すと感度が上がります。

測定レンジは、下記の12レンジです。

$500\mathrm{V}$	$200\mathrm{V}$	$100\mathrm{V}$	$50\mathrm{V}$	$20\mathrm{V}$	10 V	5V	2 V	1 V	$500\mathrm{mV}$	200  mV	100  mV

# Tips

 入力が測定レンジを超え、オーバーレンジが発生すると画面右下に OVER RANGE を表示し、本体から「ピピッ!、ピピッ!」と警告音を発します。入力信号がオーバーレンジしないように測定レンジで 感度を下げてください。警告音を鳴らしたくない場合、ブザー音設定を OFF としてください。「8.3.1. 環境」のブザー音設定を参照してください。



#### 手順3.入力フィルタを設定します。

【L.P.F.】キー⑧により、ローパスフィルタを設定します。 本モジュールのローパスフィルタは、波形を重視した、なだらかな減衰特性のフィルタです。信 号として有効な周波数の10倍以上を目安にカットオフ周波数を設定し、不要な高周波成分、ノイ ズ成分をカットします。

OFF	3 kHz	300 Hz	30 Hz	3 Hz
-----	-------	--------	-------	------

【A.A.F.】キー⑨により、アンチエイリアシングフィルタを設定します。

急峻な減衰特性のローパスフィルタです。ON に設定すると、サンプリングによる測定データにエ イリアシングが生じないように、サンプリング速度に連動して自動的にカットオフ周波数が選択 されます。特に、FFT 解析を行う場合に有効です。この時、内部的に LPF を併用するので LPF の 設定は無効となります。

手順4. 表示範囲と表示位置を設定します。

「4.3.2. 入力 CH を設定する - 表示範囲と表示位置(表示領域)設定の説明」を参照してください。

- 表示範囲: 波形モニタ内の波形表示エリアの振幅方向の表示幅
- **表示位置**: 指定された表示範囲の波形表示エリアを波形モニタのどの位置に表示するかを指定します。
- 手順5. 表示最大と表示最小を設定します。

「4.3.2. 入力 CH を設定する - 表示最大と表示最小(波形表示スケール)設定の説明」を参照してください。

表示最大: 表示範囲の最上部の表示上限値を設定します。

表示最小: 表示範囲の最下部の表示下限値を設定します。

手順6. ゼロキャンセルを実行します。

電源投入後、時間の経過や周囲温度の変化により、RA3100本体の内部温度が変化すると、入力モジュール内で温度ドリフトが発生し、これが DC オフセット電圧の変化となり、測定の誤差となります。ゼロキャンセルを実行することで、これらの誤差を最小化することができます。 ゼロキャンセルは、電源投入後は 60 分間のウォームアップ時間をおき、【ゼロキャンセル】キー ⑪をタップします。

Tips

本機能は内部のオフセット、ドリフトをキャンセルする機能で、入力信号のオフセットをキャンセルするものではありません。

# 9.1.4. 参考資料



□ 各入力-筐体(GND)間、各チャネル間の電圧がそれぞれ 300 V (DC + AC peak)を超えないようにしてく ださい。超えた場合、破損の危険があります。

#### 1 入力ケーブル

CH1 と CH2 の入力コネクタは、絶縁型 BNC コネクタです。金属 BNC のプラグを使用するとコネクタ の破損や接続不良の原因になるので金属 BNC は接続しないでください。 信号入力ケーブルには下記の絶縁 BNC ケーブル(RA30-507)をご使用ください。

推奨ケーブル



#### 2 对地間最大定格電圧



# 9.2. 4ch 電圧モジュール(RA30-102)

# 9.2.1. 概要

本モジュールは、±1 V ~ ±200 V の測定レンジで、DC ~ 100 kHz の信号を、16 bit、1 MS/s でサン プリングし、A/D 変換することができる 4 CH の電圧入力モジュールです。波形観測用のアナログフィ ルタを搭載しています。また、各チャネル間、入出力間は絶縁されています。

# 9.2.2. 入力チャネルの設定

<RA3100本体での設定スイッチと設定内容について説明します。>

- ① SLOT2: スロット番号、入力モジュールタイプ。
- ② スロット変更: スロット を変更します。
- ③ チャネル選択: スロット内の CH を選択します。
- ④ 測定 ON/OFF

**ON**: 入力信号の測定を行います。

- ⑤ **カラー**: 波形モニタの表示色を変更します。
- ⑥ 入力結合: 入力信号の結合を切り替えます。
- ⑦ 測定レンジ:測定レンジを変更します。
- ⑧ L.P.F.: ローパスフィルタを変更します。
- ⑨ 表示位置: 表示位置を指定します。
- 10 表示範囲: 各グラフの振幅方向の表示幅を指定します。
- 1 表示最小:表示範囲の最下部の表示下限値を設定します。
- ② 表示最大: 表示範囲の最上部の表示上限値を設定します。
- 13 **シート**: チャネルをシートに割り当てます。
- (4) **グラフ**: チャネルをグラフに割り当てます。
- ⑤ 波形表示: ON は波形モニタに波形が表示され、OFF は表示 されません。
- 16 ゼロキャンセル:

入力チャネルの内部オフセットをキャンセルします。ゼロキャンセルを実行することで、より正確な測定ができます。

① 測定可能範囲/測定值:

現在の測定可能範囲と測定値を表示します。



#### 9.2.3. 測定時の設定

SLOT 番号とチャネルを確認し、該当する入力モジュールに信号を接続し、【測定】キーを ON にしま すと、モニタ画面に入力波形が表示されます。その波形を見ながら、必要な信号波形に調整できます。 以下の手順で入力チャネルを設定します。

手順 1. 【入力結合】キー⑥により、入力のカップリングを設定します。

カップリング	内容
DC	入力信号の DC、AC 成分を含めた実際の信号が測定できます。 測定時は DC は合に訊字します。
	入力信号をCH内部に接続せず、CHの入力をGNDに接続します。
GND	入力の GND レベルを波形モニタ、プリンタ記録で確認できます。

#### 手順2. 測定対象に合わせて測定レンジを設定します。

CH 設定サブメニューの【測定レンジ】キー⑦により、入力感度の変更ができます。 測定レンジに表示されている値(RANGE)は、入力(測定)最大値を示し、波形モニタの 10 div に相 当します。表示位置が 50 %の時、±RANGE(全測定範囲)が表示されます。 【測定レンジ】キーをタップし、回転ノブを回してレンジを変更します。回転ノブを左に回すと感 度が下がり、右に回すと感度が上がります。測定レンジは、下記の 8 レンジです。

200 V	100 V	$50\mathrm{V}$	$20\mathrm{V}$	10 V	5V	2 V	1 V
-------	-------	----------------	----------------	------	----	-----	-----

Tips

A力が測定レンジを超え、オーバーレンジが発生すると画面右下に OVER RANGE を表示し、本体から「ピピッ!、ピピッ!」と警告音を発します。入力信号がオーバーレンジしないように測定レンジで 感度を下げてください。警告音を鳴らしたくない場合、ブザー音設定を OFF としてください。「8.3.1. 環境」のブザー音設定を参照してください。



手順3.入力フィルタを設定します。

【L.P.F.】キー⑧により、ローパスフィルタを設定します。 本モジュールのローパスフィルタは、波形を重視した、なだらかな減衰特性のフィルタです。信 号として有効な周波数の10倍以上を目安にカットオフ周波数を設定し、不要な高周波成分、ノイ ズ成分をカットします。

OFF	3  kHz	300 Hz	30 Hz	3  Hz
-----	--------	--------	-------	-------

手順4 表示範囲と表示位置を設定します。 「4.3.2. 入力 CH を設定する - 表示範囲と表示位置(表示領域)設定の説明」を参照してください。 表示範囲: 波形モニタ内の波形表示エリアの振幅方向の表示幅 表示位置: 指定された表示範囲の波形表示エリアを波形モニタのどの位置に表示するかを指定し ます。

#### 手順5 表示最大と表示最小を設定します。

「4.3.2. 入力 CH を設定する - 表示最大と表示最小(波形表示スケール)設定の説明」を参照してください。

表示最大: 表示範囲の最上部の表示上限値を設定します。

表示最小: 表示範囲の最下部の表示下限値を設定します。

#### 手順6 ゼロキャンセルを実行します。

電源投入後、時間の経過や周囲温度の変化により、RA3100本体の内部温度が変化すると、入力モジュール内で温度ドリフトが発生し、これが DC オフセット電圧の変化となり、測定の誤差となります。ゼロキャンセルを実行することで、これらの誤差を最小化することができます。 ゼロキャンセルは、電源投入後は 60 分間のウォームアップ時間をおき、【ゼロキャンセル】キー ⑪をタップします。

Tips

□ 本機能は内部のオフセット、ドリフトをキャンセルする機能で、入力信号のオフセットをキャンセルす るものではありません。

# 9.2.4. 参考資料



□ 各入力—筐体(GND)間、各チャネル間の電圧がそれぞれ 300 V (DC + AC peak)を超えないようにして ください。超えた場合、破損の危険があります。

#### 1 入力ケーブル

CH1 ~ CH4 の入力コネクタは、絶縁型 BNC コネクタです。金属 BNC のプラグを使用するとコネク タの破損や接続不良の原因になるので金属 BNC は接続しないでください。 信号入力ケーブルには下記の絶縁 BNC ケーブル(RA30-507)をご使用ください。

推奨ケーブル



#### 2 对地間最大定格電圧



# 9.3. 2ch 高速電圧モジュール(RA30-103)

#### 9.3.1. 概要

本モジュールは、 $\pm 100 \text{ mV} \sim \pm 500 \text{ V}$ の測定レンジで、DC ~ 5 MHz の信号を、16 bit、20 MS/s で サンプリングし、A/D 変換することができる 2 CH の電圧入力モジュールです。波形観測用のアナログ フィルタを搭載しています。また、各チャネル間、入出力間は絶縁されています。

# 9.3.2. 入力チャネルの設定

<RA3100本体での設定スイッチと設定内容について説明します。>

- ① SLOT3: スロット番号、入力モジュールタイプ。
- ② スロット変更: スロット を変更します。
- ③ チャネル選択: スロット内の CH を選択します。
- ④ 測定 ON/OFF

**ON**: 入力信号の測定を行います。

- ⑤ **カラー**: 波形モニタの表示色を変更します。
- ⑥ 入力結合: 入力信号の結合を切り替えます。
- ⑦ 測定レンジ:測定レンジを変更します。
- ⑧ L.P.F.: ローパスフィルタを変更します。
- ⑨ 表示位置: 表示位置を指定します。
- 10 **表示範囲**: 各グラフの振幅方向の表示幅を指定します。
- 1 表示最小:表示範囲の最下部の表示下限値を設定します。
- ② 表示最大: 表示範囲の最上部の表示上限値を設定します。
- 13 **シート**: チャネルをシートに割り当てます。
- (4) **グラフ**: チャネルをグラフに割り当てます。
- ⑤ 波形表示: ON は波形モニタに波形が表示され、OFF は表示 されません。
- 16 ゼロキャンセル:

入力チャネルの内部オフセットをキャンセルします。ゼロキャンセルを実行することで、より正確な測定ができます。

#### ① 測定可能範囲/測定值:

現在の測定可能範囲と測定値を表示します。



#### 9.3.3. 測定時の設定

SLOT 番号とチャネルを確認し、該当する入力モジュールに信号を接続し、【測定】キーを ON にしま すと、モニタ画面に入力波形が表示されます。その波形を見ながら、必要な信号波形に調整できます。 以下の手順で入力チャネルを設定します。

手順 1. 【入力結合】キー⑥により、入力のカップリングを設定します。

カップリング	内容
DC	入力信号の DC、AC 成分を含めた実際の信号が測定できます。
AC	入力信号の AC 成分だけを測定します。信号の DC オフセットをキャンセルして測定するので、交流信号の振幅だけを測定したい場合に設定します。
GND	入力信号を CH 内部に接続せず、CH の入力を GND に接続します。 入力の GND レベルを波形モニタ、プリンタ記録で確認できます。

#### 手順2. 測定対象に合わせて測定レンジを設定します。

CH 設定サブメニューの【測定レンジ】キー⑦により、入力感度の変更ができます。 測定レンジに表示されている値(RANGE)は、入力(測定)最大値を示し、波形モニタの10 div に相 当します。表示位置が50%の時、±RANGE(全測定範囲)が表示されます。

【測定レンジ】キーをタップし、回転ノブを回してレンジを変更します。回転ノブを左に回すと感 度が下がり、右に回すと感度が上がります。測定レンジは、下記の12 レンジです。

500 V 200 V 100 V 50 V 20 V 10 V 57 20 V 20 V 10 V 50 V 20 0 mV 200 mV 200 mV 100 mV	$500\mathrm{V}$	$200\mathrm{V}$	100 V	50V	$20\mathrm{V}$	10 V	5V	2 V	1 V	500  mV	$200\mathrm{mV}$	100 mV
	. 000		100.	••••		40.	•	·		000		100

Tips

 入力が測定レンジを超え、オーバーレンジが発生すると画面右下に OVER RANGE を表示し、本体から「ピピッ!、ピピッ!」と警告音を発します。入力信号がオーバーレンジしないように測定レンジで 感度を下げてください。警告音を鳴らしたくない場合、ブザー音設定を OFF としてください。「8.3.1. 環境」のブザー音設定を参照してください。



手順3. 入力フィルタを設定します。

【L.P.F.】キー⑧により、ローパスフィルタを設定します。

本モジュールのローパスフィルタは、波形を重視した、なだらかな減衰特性のフィルタです。信号として有効な周波数の10倍以上を目安にカットオフ周波数を設定し、不要な高周波成分、ノイズ成分をカットします。

OFF 500 kHz 50 kHz 5 Hz

手順4 表示範囲と表示位置を設定します。
 「4.3.2. 入力 CH を設定する - 表示範囲と表示位置(表示領域)設定の説明」を参照してください。
 表示範囲: 波形モニタ内の波形表示エリアの振幅方向の表示幅
 表示位置: 指定された表示範囲の波形表示エリアを波形モニタのどの位置に表示するかを指定します。

#### 手順5 表示最大と表示最小を設定します。

「4.3.2. 入力 CH を設定する - 表示最大と表示最小(波形表示スケール)設定の説明」を参照してください。

表示最大: 表示範囲の最上部の表示上限値を設定します。

表示最小: 表示範囲の最下部の表示下限値を設定します。

#### 手順6 ゼロキャンセルを実行します。

電源投入後、時間の経過や周囲温度の変化により、RA3100本体の内部温度が変化すると、入力モジュール内で温度ドリフトが発生し、これが DC オフセット電圧の変化となり、測定の誤差となります。ゼロキャンセルを実行することで、これらの誤差を最小化することができます。 ゼロキャンセルは、電源投入後は 60 分間のウォームアップ時間をおき、【ゼロキャンセル】キー ⑪をタップします。

Tips

本機能は内部のオフセット、ドリフトをキャンセルする機能で、入力信号のオフセットをキャンセルするものではありません。

# 9.3.4. 参考資料

#### 1 入力ケーブル

CH1 と CH2 の入力コネクタは、絶縁型 BNC コネクタです。金属 BNC のプラグを使用するとコネクタ の破損や接続不良の原因になるので金属 BNC は接続しないでください。 信号入力ケーブルには下記の絶縁 BNC ケーブル(RA30-507)をご使用ください。

推奨ケーブル



#### 2 入力周波数と入力電圧のディレーティング特性

電圧では、最大 1000 Vp-p、周波数では、最大 5 MHz を入力可能ですが、電圧と周波数の関係には制限があります。これには機器が損傷する限界と安全に測定可能な範囲が設定されています。 機器の発熱や入力電流の増大により、信号源や機器の損傷が発生する可能性があります。



3 对地間最大定格電圧



# **安全使用範囲でご使用ください。** 1000 Vp-p 100 kHz では、入力電流が約 21 mA となり、信号源の負荷となるのでご注意ください。 各入力一筐体(GND)間、各チャネル間の電圧がそれぞれ 300 V (DC + AC peak)を超えないようにして ください。超えた場合、破損の危険があります。

# 9.4. 2ch AC ひずみモジュール(RA30-104)

#### 9.4.1. 概要

本モジュールは、500×10<sup>-6</sup> ひずみ ~ 80000×10<sup>-6</sup> ひずみの測定レンジで、DC ~ 2 kHz のひずみ信 号を 16 bit、100 kS/s で サンプリングし、A/D 変換することができる 2 CH のひずみ入力モジュー ルです。ひずみゲージ式変換器の出力やひずみゲージを接続して使用します。オートバランス、簡易ブ リッジチェック機能を搭載しています。また、各チャネル間、入出力間は絶縁されています。

# Tips

本モジュール使用の際は、RA3100本体のSLOT9にRA30-112 リモート制御モジュールを実装する必要があります。

# 9.4.2. 接続方法

ブリッジボックス及び、ひずみゲージ式変換器をオプションの NDIS 変換ケーブル RA30-508 を使用 して接続します。



#### Tips

本モジュールの非直線性、平衡調整範囲及び、平衡調整精度仕様は接続した NDIS 変換ケーブル端に て規定しています。

# Note

□ NDIS 変換ケーブルの抜き差しはコネクタを持って行い、ケーブル側に過度の負担(折り曲げ、引っ張り、ねじり)がかからないようにご使用ください。 温度の色担なたらた担合は転換や確認の可能性がたります。

過度の負担を与えた場合は断線や破損の可能性があります。

# 9.4.3. 入力チャネルの設定

<RA3100本体での設定スイッチと設定内容について説明します。>

- CH 設定サブメニュー1
- ① SLOT1: スロット番号、入力モジュールタイプ。
- ② スロット変更: スロット を変更します。
- ③ チャネル選択: スロット内の CH を選択します。
- ④ 測定 ON/OFF
   ON: 入力信号の測定を行います。
- ⑤ **カラー**: 波形モニタの表示色を変更します。
- ⑥ CH 設定サブメニュー2:
   この枠内をタップすると<CH 設定サブメニュー2>
   を表示します。
- ⑦ 表示位置:表示位置を指定します。
- ⑧ 表示範囲: 各グラフの振幅方向の表示幅を指定します。
- ⑨ 表示最小: 表示範囲の最下部の表示下限値を設定します。
- ⑩ 表示最大: 表示範囲の最上部の表示上限値を設定します。
- シート: チャネルをシートに割り当てます。
- 12 グラフ: チャネルをグラフに割り当てます。
- ③ 波形表示: ON は波形モニタに波形が表示され、OFF は表示 されません。
- ⑭ 測定可能範囲/測定值:

現在の測定可能範囲と測定値を表示します。



#### CH 設定サブメニュー2

- ⑤ 入力結合: 入力信号の結合を ひずみ または GND に切り替 えます。
- (BAL: ひずみゲージブリッジの不平衡バランスをとります。不平衡分をキャンセルすることができます。実行すると [R-FINE]が0にリセットされます。
- ① 測定レンジ:測定レンジを変更します。
- R-FINE: バランス微調整します。
- 19 L.P.F.: ローパスフィルタを変更します。
- ② CAL 値: 内部校正器の設定値を変更します。
   設定範囲は1 ~ 9999×10<sup>-6</sup>ひずみとなります。
- CAL: 内部校正器の出力を「+、OFF、-」に切り替えます。
  - +: CAL 値で設定した内部校正器の設定値をプラスの 値として出力します。
  - -: CAL 値で設定した内部校正器の設定値をマイナス の値として出力します。
  - **OFF**: 内部校正器の出力をオフにします。(設定値表示は そのままですが出力はされません)

#### Tips

- □ 校正値として使用後(測定時)は OFF に設定してください。
- □ 内部校正器設定値は入力信号に加算されます。
- ② B.V.: ブリッジ電源電圧を切り替えます。
- ② ブリッジ: 簡易ブリッジチェックを行います。ブリッジの異常を検出するとエラーメッセージが表示されます。(異常時には「ブリッジが異常です」メッセージを表示します。)エラーメッセージが表示されたときには、ブリッジ部やセンサの接続を確認してください。
- ② Close: Close キーをタップすると、<CH 設定サブメニュー2>を閉じて<CH 設定サブメニュー1> 表示となります。



#### 9.4.4. 測定時の設定

SLOT 番号とチャネルを確認し、該当する入力モジュールに信号を接続し、【測定】キーを ON にしま すと、モニタ画面に入力波形が表示されます。その波形を見ながら、必要な信号波形に調整できます。 以下の例に沿って入力チャネルを設定します。

#### 手順1. 筐体間のブリッジ電源キャリア(搬送波)の同期設定を行います。

リモート制御モジュール(RA30-112)の OSC を「内部」に設定します。

#### Tips

設定方法については「9.10. リモート制御モジュール(RA30-112)」を参照ください。
 ただし、複数のRA3100本体を使用した場合でビートの影響が気になる場合には「9.4.5. 参考資料」の
 「筐体間のブリッジ電源キャリア(搬送波)同期について」に従って、筐体間の同期をとってください。

#### 手順2.入力結合を設定します。

CH 設定サブメニュー2 【入力結合】 ⑮により、入力結合を設定します。

入力結合	内容
ひずみ	ひずみ測定時に選択します。
GND	ゼロレベルを確認したい時に選択します。

#### 手順3. ブリッジ電源を設定します。

CH 設定サブメニュー2 【B.V.】 ⑳により、ブリッジ電源を設定します。

ブリッジ電源	内容
2 Vrms	接続するひずみゲージまたは、ひずみゲージ式変換器にあったブリッジ電源電圧
0.5 Vrms	を設定します。

#### Tips

ブリッジ電圧は常時出力されます。
 特に大きなひずみを測定する場合には、ブリッジ電圧を 0.5 Vrms に設定してご使用ください。

#### 手順4. 簡易ブリッジチェックを行います。

CH 設定サブメニュー2 【ブリッジチェック】 20により簡易ブリッジチェックを実行します。 ひずみゲージまたはひずみゲージ式変換器との接続に問題が無いか簡易ブリッジチェックを行い ます。エラーメッセージが表示された場合にはブリッジ部やセンサの接続を確認してください。

#### Tips

簡易ブリッジチェックはブリッジ辺の短絡、及び一部のブリッジ辺とケーブルの断線を検出することができます。ただし、短絡及び断線個所を特定することはできません。

#### 手順5. 測定レンジを設定します。

CH 設定サブメニュー2 【測定レンジ】 ⑪により測定レンジ設定を行います。 想定される入力ひずみの大きさにあった測定レンジを設定します 測定レンジは下記の各ブリッジ電源において6レンジです。

ブリッジ電源	測定レンジ(×10 <sup>-6</sup> ひずみ)								
2 Vrms	2000	4000	8000	20000	40000	80000			
0.5 Vrms	500	1000	2000	5000	10000	20000			

#### Tips

 入力が測定レンジを超え、オーバーレンジが発生すると画面右下に OVER RANGE を表示し、本体から「ピピッ!、ピピッ!」と警告音を発します。入力信号がオーバーレンジしないように測定レンジで 感度を下げてください。警告音を鳴らしたくない場合、ブザー音設定を OFF としてください。「8.3.1. 環境」のブザー音設定を参照してください。



手順6. ローパスフィルタを設定します。

CH 設定サブメニュー2 【L.P.F.】 ⑲によりローパスフィルタを設定します。 不要な高周波成分、ノイズをカットするために、必要に応じてローパスフィルタを設定します。 設定値よりもさらに高い周波数成分、ノイズ成分が制限されます。ただし、周波数設定値を低く するに従って応答が遅くなりますので、制限の必要が無い場合は OFF とします。

OFF 300 Hz 100 Hz 30 Hz 10 Hz

手順7. 表示範囲と表示位置を設定します。

「4.3.2. 入力 CH を設定する - 表示範囲と表示位置(表示領域)設定の説明」を参照してください。

- 表示範囲: 波形モニタ内の波形表示エリアの振幅方向の表示幅
- 表示位置: 指定された表示範囲の波形表示エリアを波形モニタのどの位置に表示するかを指定し ます。
- 手順8. 表示最大と表示最小を設定します。

「4.3.2. 入力 CH を設定する – 表示最大と表示最小(波形表示スケール)設定の説明」を参照してく ださい。

表示最大: 表示範囲の最上部の表示上限値を設定します。

表示最小: 表示範囲の最下部の表示下限値を設定します。

手順9. 初期バランスを実行します。

CH 設定サブメニュー2 【BAL】 10 によりブリッジの初期バランスを実行します。 ブリッジ部が無負荷の状態でブリッジの初期バランスを実行します。 ノイズ等の影響等でゼロが取り切れない場合は必要に応じて<CH 設定サブメニュー2>の 【R-FINE】 18 で微調整を 行ってください。

#### Tips

- ひずみゲージブリッジの不平衡成分には抵抗不平衡分と容量不平衡分があり、【BAL】実行でキャンセルされるのは抵抗不平衡分です。容量不平衡分は常時自動でキャンセルされます。
- □ 環境変化等でブリッジ部の無負荷時におけるゼロがずれた場合には、初期バランスの再実行を行います。

# 9.4.5. 参考資料

# <u>▲</u>注意

- □ 入力端子には、ブリッジボックスまたはひずみゲージ式変換器を使用して接続したひずみゲージセンサ 以外、接続しないでください。電圧、電流を入力しないでください。故障の原因になります。
- □ 各入力─筐体(GND)間、各チャネル間の電圧がそれぞれ 100 V (DC + ACpeak)を超えないようにしてく ださい。超えた場合、破損の危険があります。
- □ 電位を持った箇所の測定をする場合は、ケーブル自体に電位が発生するため、入力線の金属部分に触れ ないようにしてください。感電の恐れがあります。
- 1 フロントパネル



入力コネクタ (NDIS4109 レセプタクル)



ピン配置						
ピン番号	機能					
А	ブリッジ電源+					
В	入力-					
С	ブリッジ電源-					
D	入力+					
Е	コモン					
F						
G	+++++++++++++++++++++++++++++++++++++++					
Н	木按杭					
J						

#### 2 変換ケーブル

**CH1** と **CH2** の入力コネクタは NDIS4109 コネクタです。 下記の NDIS 変換ケーブル RA30-508 をご使用ください。

名称(形式)	形状/特徴	
NDIS 変換ケーブル RA30-508		NDIS4109 ↓ NDIS4102 長さ 0.6 m



#### 3 对地間最大定格電圧



#### 4 ブリッジボックス接続の場合

弊社ブリッジボックスを例に説明します。ブリッジボックスの構成は、端子箱、ケーブル、コネクタで す。端子箱にはひずみゲージ接続用端子を設け、3 個の高性能抵抗を内蔵しています。ひずみゲージを 接続してブリッジ回路を構成しますが、様々なゲージ接続法を実現するためショートバーが付属してい ます。



#### (1) 設置方法

- □ なるべく測定点に近い場所に置いてください。
- □ 固定する場合には取付穴を利用してビス止めします。
- □ 水気の多い所、温度変化の激しい所および強電界、強磁界中には設定しないでください。
- □ 設置が完了したら接続ケーブルはなるべく動かさないよう固定してください。
- (2) ブリッジボックスの外観、接続方法



#### □ コネクタの結線

コネクタの結線は、上図に示すように A、C 端子がブリッジ電源の供給、B、D 端子が RA30-104 への 入力となります。

#### □ ブリッジボックスの結線

ひずみ測定の主なブリッジ回路と主な結線方法は、「9.4.5. 参考資料」の「ひずみゲージによるブリッジ 構成例」を参照してください。



ブリッジボックスを中継して変換器を使用する場合、下図を参考にしてください。 E端子の接続は、「9.4.5.参考資料」の「E端子接続について」を参照してください。



変換器接続例(1ゲージ法の時)

#### □ ケーブル長の影響

ブリッジボックスと RA30-104 を接続するケーブルが長い場合、ケーブルの導体抵抗によりブリッジ 電圧が低下して、ひずみ値と本モジュールでの測定値の間に誤差を生じます。「9.4.5. 参考資料」の 「測定ひずみ値の補正(3)ブリッジボックスや変換器とのケーブル距離が長い場合」を参照し、必要に 応じて物理量換算で補正してください。

#### □ リード線の注意事項

ひずみゲージよりブリッジボックスまでのリード線が長い場合、初期バランスがとれたとしても見掛け上 ゲージ率の低下や出力の直線性悪化が生じます。ひずみゲージからのリード線はできるだけ短くしてくだ さい(2 m 以下)。目的によってはリード線付ひずみゲージを使用してください。リード線付ひずみゲー ジは、リード線がついた状態でゲージ率の校正がされていますので、リード線を切ったり、継ぎ足したり しないでください。

#### 5 変換器接続の場合

ひずみゲージ式変換器の多くは測定しようとする物理量を弾性体で受け、これに生ずるひずみを電気量に 変換しています。この弾性体の部分を受感部または起歪部と呼びます。受感部の材料は比例限度が高くク リープやヒステリシスの小さなものが使用されています。受感部はひずみゲージが接着され、ブリッジ回 路が構成されています。温度補償を行い、さらに防湿処理が施されています。なお、各種変換器について の詳細は各メーカーの技術資料を参照してください。

#### (1) 設置方法

各種の変換器を本製品と組み合せて使用する場合には図のように結線します。



変換器との接続

なお、各種変換器と動ひずみ測定器を直接接続するケーブルには、弊社オプションの「**中継ケーブル**」 「**延長ケーブル**」があります。弊社の中継ケーブル、延長ケーブルは日本非破壊検査協会のひずみ測定器用 入力コネクタの規定に基づいて作られています。変換器の接続ケーブルがコネクタ付でなくバラ線となっ ている場合、ブリッジボックスを使用して接続することもできます。「9.4.5.参考資料」の「ブリッジボッ クス使用時の接続」を参照してください。







#### Tips

- 変換器の固定が不安定であると誤動作、雑音発生などの原因となるので変換器メーカーの取扱説明書を 参照してしっかり固定してください。
- □ 変換器、接続コネクタは一般には耐湿性ですが、水、雨などがかからないようにして絶縁を保ってくだ さい。
- 本製品から変換器までのケーブルが長い場合は、ブリッジ電圧が降下し、ブリッジからの出力電圧と測 定値との間に誤差を生じるため測定値の補正が必要となります。補正方法は「測定値の補正」を参照く ださい。
- □ 使用する変換器は本製品のE端子と他のA、B、C、D端子が接続されていないものを使用してください。
- □ 変換器および接続ケーブルは強力な電界中や磁界中に置かないようにしてください。

□ ケーブル長の影響

変換器と RA30-104 を接続するケーブルが長い場合、ケーブルの導体抵抗によりブリッジ電圧が低下 して、ひずみ値と本モジュールでの測定値の間に誤差を生じます。「9.4.5. 参考資料」の「測定ひずみ 値の補正 (3)ブリッジボックスや変換器とのケーブル距離が長い場合」を参照して必要に応じて物理量 換算で補正してください。
#### 6 ひずみゲージによるブリッジ構成例

- ホイートストンブリッジ回路の四辺にひずみゲージを組込む場合、ゲージは1、2、4枚の組合せが行 えます。また、ひずみゲージの受けるひずみにより、同符号同値、異符号同値、異符号一定比例値など の場合に分けて組合せが考えられます。さらに、ブリッジの特長を有効に利用し、温度補償、誤差消去 および出力の増大策などをとることが可能です。 ここでは、一般に用いられるひずみゲージによるブリッジ構成例を記します。なお、使用する記号は次 の通りです。
  - R : 固定抵抗の値(Ω)
- K : 使用ひずみゲージのゲージ率(2.00 とする)
- Rg: ひずみゲージの抵抗値(Ω) Rd: ダミーゲージの抵抗値(Ω)
- ε : ひずみ値(10<sup>-6</sup>ひずみ)
   E : ブリッジの印加電圧(V)
- r : リード線の抵抗値(**Ω**)
- v : 被測定体のポアソン比
- e : ブリッジからの出力電圧(V)
- N : ゲージ法によるブリッジ出力係数
- □ ひずみゲージの貼り方、ゲージ自体の特徴、ブリッジ回路での測定方法等は、ひずみゲージメーカーの 技術資料および日本非破壊検査協会編集「ひずみゲージ試験 I」「ひずみゲージ試験 II」「ひずみゲージ試験 験II」等を参照してください。

回路	ゲージ法	具体例	ブリッジボックス 配線法	用途、備考
D R <sub>1</sub> <sup>1</sup> <sup>1</sup> <sup>1</sup> <sup>1</sup> <sub>2</sub> R H Rg T <sup>1</sup> <sup>1</sup> <sup>1</sup> <sup>1</sup> <sup>1</sup> <sup>1</sup> <sup>1</sup> <sup>1</sup> <sup>1</sup> <sup>1</sup> <sup>1</sup> <sup>1</sup> <sup>1</sup> <sup></sup>	1 ゲージ法	Rg		<ul> <li>単純引張り、圧縮、単純曲げ。</li> <li>周囲の温度変化が少ない。</li> <li>ブリッジ出力係数 N = 1 ひずみ値 = 測定値/N</li> </ul>
	1 ゲージ 3 線式結線 法	Rg	R <sup>g</sup> B B D B D B	<ul> <li>単純引張り、圧縮、単純曲げ。</li> <li>ひずみゲージリード線の温度補償。</li> <li>ブリッジ出力係数 N = 1</li> <li>ひずみ値 = 測定値/N</li> </ul>
D R <sub>x</sub> x <sup>x</sup> Z <sub>z</sub> R H Rg B E ブリッジ電圧(E)	1アクティ ブ1ダミー ゲージ法	Rg Rd Rd		<ul> <li>単純引張り、圧縮、単純曲げ。</li> <li>ダミーゲージによる温度補償。</li> <li>ブリッジ出力係数 N = 1</li> <li>ひずみ値 = 測定値/N</li> </ul>
D A Rg1 B ブリッジ電圧(E)	2 アクティ ブゲージ法	Rg1 Rg1 Rg2	Rg2 Rg1	<ul> <li>□ 単純引張り、圧縮、単純曲げ。</li> <li>□ 温度補償。</li> <li>□ ブリッジ出力係数 N = 1 + v</li> <li>ひずみ値 = 測定値/N</li> </ul>
D Rg1 Rg1 ブリッジ電圧(E)	2 アクティ ブゲージ法	Rg1 Rg1 Rg2	Rg2 ■ Rg1 = 0 0 8 A 0 0 0 €	<ul> <li>由げひずみの検出。</li> <li>引張り、圧縮ひずみを消去。</li> <li>温度補償。</li> <li>ブリッジ出力係数 N = 2 ひずみ値 = 測定値/N</li> </ul>

□ 下記のブリッジボックス配線法は、弊社ブリッジボックスを使用した場合です。

## 9. オプションモジュールの使い方 – 9.4. 2ch AC ひずみモジュール(RA30-104)

回路	ゲージ法	具体例	ブリッジボックス 配線法	用途、備考
D Rg1 Rg1 ブリッジ電圧(E)	対辺2 アクティブ ゲージ法	Rg1 Rg2	Rg2 Rg1	<ul> <li>□ 引張り、圧縮ひずみのみ検出。</li> <li>□ 曲げひずみを消去。</li> <li>□ 温度変化の影響は倍増される。</li> <li>□ ブリッジ出力係数 N = 2</li> <li>ひずみ値 = 測定値/N</li> </ul>
D' 「 <sup>1</sup> 」」 R 1 Rg2 H 2 Rg1 Rg1 Rg1 Rg1 B ブリッジ電圧(E)	対辺2 アクティブ ゲージ 3線式 結線法	Rg1 Rg2	Rg2 Rg1	<ul> <li>引張り、圧縮ひずみのみ検出。</li> <li>曲げひずみを消去。</li> <li>温度変化の影響は倍増される。</li> <li>ひずみゲージリード線の温度補償。</li> <li>ブリッジ出力係数 N = 2 ひずみ値 = 測定値/N</li> </ul>
D Rg4 A Rg1 B ブリッジ電圧(E)	4 アクティ ブゲージ法	$Rg1 \rightarrow Rg2$ $Rg3 \rightarrow Rg4$ $Rg1 \rightarrow Rg2$ $Rg2 \rightarrow Rg2$	Rg3 Rg2 Rg1 DC BA Rg4 E	<ul> <li>□ 引張り、圧縮ひずみのみ検出。</li> <li>□ 曲げひずみを消去。</li> <li>□ 温度補償。</li> <li>□ ブリッジ出力係数 N = 2(1 + v) ひずみ値 = 測定値/N</li> </ul>
D Rg4 A Rg1 B ブリッジ電圧(E)	4 アクティ ブゲージ法	Rg1 Rg2 Rg1 Rg1 Rg3 Rg4 Rg3	Rg3 Rg2 Rg1 DCBA Rg4 E	<ul> <li>由げひずみのみ検出。</li> <li>引張り、圧縮ひずみを消去。</li> <li>温度補償される。</li> <li>ブリッジ出力係数 N = 4 ひずみ値 = 測定値/N</li> </ul>
D Rg4 Rg1 B ブリッジ電圧(E)	4 アクティ ブゲージ法	Rg1 Rg2 Rg1 Rg4 Rg3 Rg4 Rg2 Rg3	Rg3 Rg2 Rg1	<ul> <li>ねじりひずみのみ検出。</li> <li>引張り、圧縮、曲げひずみを消去。</li> <li>温度補償。</li> <li>ブリッジ出力係数 N = 4 ひずみ値 = 測定値/N</li> </ul>

#### 7 E端子接続について

本モジュールの E 端子は筐体から絶縁されたひずみ入力部のコモン (COM) に接続されています。 また、入力の NDIS4109 コネクタのシェルは筐体に接続されています。



#### Tips

ブリッジボックスやひずみゲージ型変換器のシャーシが GND 電位の場合、E 端子をブリッジボックス やひずみゲージ型変換器のシャーシに接続しない方が、安定性や出力ノイズに改善がみられる場合があ ります。

#### 8 測定ひずみ値の補正

#### (1) ゲージ率が異なる場合

本製品のゲージ率は、2.00 と仮定しています。 ゲージ率が 2.00 以外のひずみゲージを使用した場合は、下記の補正計算を行います。

ひずみ値  $[\times 10^{-6} \text{ Uずみ}] = \frac{2.00}{\kappa} \times 測定値 [\times 10^{-6} \text{ Uずみ}]$ 

K:使用ひずみゲージのゲージ率

#### (2) ゲージ法が異なる場合

本製品の測定ひずみ値は、ゲージ率 2.00、1 ゲージ法での値となります。 2 ゲージ法または 4 ゲージ法を使用した場合は、下記の「主なゲージ法と測定ひずみ値の関係」内の式 に従って補正計算を行います。ホイートストンブリッジ回路については、「9.4.5. 参考資料」の「ひず みゲージによるブリッジ構成例」を参照してください。

主なゲージ法と補正後の測定ひずみ値の関係

	Eなゲージ法	測定ひずみ値 = 測定値/ブリッジ出力係数 N
	1アクティブ1ダミー	ブリッジ出力係数 N = 1
2 ゲージ法	2アクティブ	ブリッジ出力係数 N = 2、1 + v
	対辺2アクティブ	ブリッジ出力係数 N = 2
4 ゲージ法	4アクティブ	ブリッジ出力係数 N = 4、2(1 + v)
変換器	4アクティブ	ブリッジ出力係数 N = 1 💥

※ 変換器は一般的に4ゲージ法ですが、出力は1ゲージ法に対応するようになっています。

#### 9. オプションモジュールの使い方 - 9.4. 2ch AC ひずみモジュール(RA30-104)

#### (3) ブリッジボックスや変換器とのケーブル距離が長い場合

ブリッジボックスや変換器と RA30-104 を接続するケーブルが長い場合、ケーブルの導体抵抗により ブリッジ電圧が低下して、実際のひずみ値と本モジュールでの測定値の間に誤差を生じます。必要に応 じて物理量換算機能で補正を行ってください。

#### ブリッジ電圧の降下率例

ゴロシン市井	NDIS 変換ケーブルコネクタ(ジャック)からブリッジボックスまでの長さ				
フリッン抵抗	20 m	50  m	100 m	200 m	
120 Ω	-1.2 %	-2.9 %	-5.6 %	-10.6 %	
350 Ω	-0.4 %	-1.0 %	-2.0 %	-3.9 %	

\* すずメッキ軟銅線、0.5 mm<sup>2</sup>、20 °C、35.73 Ω/km にて計算した例。
 (弊社 中継ケーブル、延長ケーブル使用時)

#### 9 筐体間のブリッジ電源キャリア(搬送波)同期について

本モジュール(RA30-104)を複数台の RA3100 にわたって使用する場合、ブリッジ電源を同期させる必要 があります。同期しない場合、ブリッジ電源間のビート(うなり)が発生し、本来とは違う信号が測定され る場合があります。ビートの影響度合いは測定対象の構成、センサ間の距離によって異なります。



RA3100 複数台の筐体間同期接続を行う場合、RA3100 に実装した RA30-112(リモート制御モジュール)間をオプションのリモート制御ケーブル(本体間接続用) RA30-505 で接続します。





#### 16ch ロジックモジュール (RA30-105) 9.5

#### 9.5.1. 概要

本モジュールは、16 CH (8 CH x 2)の入力信号を閾値で2 値化して High レベル/Low レベルのロジック信 号に変換するロジック測定モジュールです。入力信号は電圧(High レベル/Low レベル)の検出と無電圧接 点(Open/Close)の検出に対応し、選択できます。16 CHのデータは同期して測定し、記録されます。本 モジュールに接続できるプローブは、100 V、200 V系の電圧の有無を記録する為のオプションのフロー ティング電圧プローブ 1539S と AC100V 系、AC200V 系の電圧増加・低下を記録できるオプションの電 圧変動用プローブ 1540S、1543S です。

#### 9.5.2. 入力チャネルの設定

本モジュールは【入力信号】の設定が「電圧」と「接点」で下図のように異なります。



SLOT 6 2 < RA30-105 / 16ch LOGIC СНВ CHA カラー ON 入力信号 抵抗聞値 6 (7) 接点 2kΩ デジタル 表示位置 表示範囲 50 % 100 % 信号振幅 信号単位 50 % 8 ch グラフ / 波形表示 トリガ CH1 CH2 CH3 CH4 G6 G6 G6 G6 **G6 G6 G6** G6 CH6 CH7 CH8 CH5 ピーテ シート

SHEET1

く接点入力>

- ① SLOT6: スロット番号、入力モジュールタイプ。
- ② スロット変更: スロット を変更します。
- ③ チャネル選択: スロット内の CH を選択します。
- ④ 測定 ON/OFF ON :
  - 入力信号の測定を行います。
- 波形モニタの表示色を変更します。 ⑤ カラー:
- ⑥ 入力信号: 電圧か接点を選択します。この設定は、CHA (8 ch)、CHB (8 ch)毎に選択できます。

9. オプションモジュールの使い方 - 9.5. 16ch ロジックモジュール (RA30-105)

- ⑦ 閾値の設定:
   【入力信号】 = 電圧の時:【電圧閾値】⑦が設定可能となります。
   電圧検出用の閾値を3種類から選択できます。
   【入力信号】 = 接点の時:【抵抗閾値】⑦が設定可能となります。
   接点検出用の閾値を3種類から選択できます。
- ⑧ 表示位置: CHA または、CHB のロジック信号の表示位置を設定します。
   CH-4 の Low レベル位置が設定された値になります。

③ 表示範囲: CHA または、CHB のロジック信号の表示振幅を設定します。
 各グラフの全範囲を 100 %としたときの表示幅を%で指定します。
 8 ch の信号は、等間隔で表示され、8 ch 全体の表示幅を設定することになります。

 ⑩ 信号振幅: 各チャネルの Low レベルに対して、High レベル(波形)の高さを%で設定します。下図 は信号単位ごとの表示例です。



① 信号単位: グラフへのチャネル割り付け単位を 8 ch または 1 ch で設定します。
 8 ch の場合、CHA または CHB (8 ch)単位で設定します。
 1 ch の場合、CH1 ~ CH8 (1 ch)で設定します。
 チャネル割り付けについては「8.2.3. シート」の「SHEET1/SHEET2/SHEET3」を参照してください。

② グラフ/波形表示: グラフ/波形表示の枠内をタップすると設定ダイアログが表示されます。
 グラフはG1 ~ G18を【グラフ】キーで設定します。
 波形表示のON は波形モニタに波形が表示され、OFF は表示されません。



① シート:

チャネルをシートに割り当てます。

## 9.5.3. 測定時の設定

⚠注意

□ 電圧入力の最大値は24Vです。

高電圧を加えるとモジュールの破損になるので注意してください。 高電圧を入力する場合は、フローティング電圧プローブ **1539S** を使用してください。

SLOT 番号とチャネルを確認し、該当する入力モジュールに信号を接続し、【測定】を ON にすると、 モニタ画面に入力波形が表示されます。その波形を見ながら、必要な信号波形に調整できます。 以下の手順で入力 CHA と入力 CHB を各々設定します。

手順1. 【入力信号】⑥で電圧か接点を設定します。

電圧入力の場合、電圧(High/Low)の状態を、2値データとして High レベル/Low レベルで波形表示しま す。接点接続の場合、無電圧接点(Open/Close)の状態を、2値データとして High レベル/Low レベルで 波形表示します。



手順2. 測定対象に合わせて【閾値】⑦を設定します。

電圧入力

閾値	High レベル 検出	Low レベル 検出
1.4 V	1.8 V 以上	1.0 V 以下
2.5 V	3.0 V 以上	2.0 V 以下
4 V	4.6 V 以上	3.4 V 以下

接点入力

閾値	<b>Open</b> 検出	Close 検出
2 kΩ	2.0 kΩ以上	250 Ω以下
5 kΩ	5.0 kΩ以上	1.5 <b>k</b> Ω以下
9 kΩ	9.0 kΩ以上	3.0 kΩ以下

Tips

□ 検出範囲外の場合、入力信号の状態は正しく判定できません。

□ 接点接続時は、約0.5 mAの負荷電流が流れています。

手順3.【信号振幅】⑩でモニタに表示、プリンタ記録するチャネルを設定します。

手順4. 【表示位置】⑧と【表示範囲】⑨を設定します。

## 9.5.4. 参考資料

### 1 入力コネクタ ピン配置

本モジュールの入力は 16 CH 入力ですが、8 CH ずつ CHA、CHB にグループ化されています。 入力の設定、トリガ設定、波形表示設定もこの CHA、CHB の単位で行います。 コネクタも CHA、CHB の 2 つのコネクタに分かれています。



CHA コネクタ

ピン番号	信号名	ピン番号	信号名
A1	+5VA2	B1	
A2	+5VA2	B2	
A3	CH8	B3	
A4	CH7	B4	
A5	CH6	B5	
A6	CH5	B6	GND
A7	CH4	B7	
A8	CH3	B8	
A9	CH2	B9	
A10	CH1	B10	

CHB コネクタ

	-		
ピン番号	信号名	ピン番号	信号名
A1	+5VA2	B1	
A2	+5VA2	B2	
A3	CH8	B3	
A4	CH7	B4	
A5	CH6	B5	
A6	CH5	B6	GND
A7	CH4	B7	
A8	CH3	B8	
A9	CH2	B9	
A10	CH1	B10	

※ 入力信号用コネクタ: DF02R020NA3(日本航空電子工業)

※ A列とB列は対になっています。GND (B列)は、A列の信号と対になる入力コモンです。

※ 入力信号用コネクタに適合するプラグ(メーカ型番)は以下の通りです。 適合プラグ: DF02P020F22A1(半田結線タイプ)、DF02P020G28A1(圧接結線タイプ)

#### 2 对地間最大定格電圧



⚠注意

 各入力 - 筐体(GND) 間、42 V (DC + AC peak)を超えないようにしてください。
 超えた場合、破損の危険があります。
 各入力間は、絶縁されていません。L (GND) は内部で接続されています。

#### 

#### (1) 接続方法

フローティング電圧プローブ 1539S、電圧変動用プローブ 1540S/1543S を本製品と組み合せて使用する場合には、8 ch ロジックケーブル(RA30-503)を介して図のように結線します。 1 つの CH に最大 2 つのプローブを接続できます。





#### (2) 設定

入力信号を接点、抵抗閾値を 2 kΩ にします。

## 9.5.5. オプション

## 1 接続ケーブルおよび端子台

信号入力のため、以下のケーブルおよび端子台、プローブが用意されています。

名称(形式)	形状/特徴	
8 ch ロジックケーブル (IC クリップ) RA30-501		ロジック入力用 20P - 4CH x 2、 GND 共通 1.5 m
8 ch ロジック ケーブル (ミノ虫) RA30-502		ロジック入力用 20P - 4CH x 2 GND 共通 1.5 m
8 ch ロジックケーブル (丸形コネクタ変換) RA30-503		1539S 接続用 20P - 4CH x 2 GND 共通 長さ 0.3 m
端子台接続用ケーブル RA30-504		MDR20 極端子台 接続用 20P - 20P 長さ2m
リモート制御ケーブル (バラ線) RA30-506		リモート制御入力用 20P - バラ線 長さ2m
端子台 AX-PCX-10S20	20p 10p	MDR20 極端子台 (AWG16-28 用) 1~10:A1~A10 11~20:B1~B10

2 7



876

#### 3 ピン配置

RA30-105 入力コネクタのピン配置とリモート制御ケーブル及び、端子台接続ケーブルの対応表。

	RA30-105	AX-PCX-10S20 端子台と		RA30-506	6
	CHA/CHB コネクタ	RA30-504 ケーブルの組み合わせ	リモート制御ケーブル(バラ線		ル(バラ線)
信号名	ピン番号	ピン番号	線色	マーク色	マーク表示
+5VA2	A1	1			
GND	B1	11			
+5VA2	A2	2			
GND	B2	12			
CH8	A3	3	+ <b>z</b> ×	アカ	_
GND	B3	13	位	クロ	—
CH7	A4	4	港匠	アカ	—
GND	B4	14	專灰	クロ	—
CH6	A5	5	н	アカ	—
GND	B5	15		クロ	—
CH5	A6	6	共	アカ	—
GND	B6	16	甲	クロ	—
CH4	A7	7		アカ	—
GND	B7	17	190	クロ	—
CH3	A8	8	+ <b>z</b> ×	アカ	
GND	B8	18	1豆.	クロ	
CH2	A9	9	本日	アカ	
GND	B9	19	<b></b>	クロ	
CH1	A10	10	Ц	アカ	
GND	B10	20	H	クロ	

AX-PCX-10S20 端子台と RA30-504 ケーブルの組み合わせの場合

#### 丸形コネクタ 8ch ロジックケーブルの場合

	RA30-105 CHA / CHB コネクタ	RA30-503 丸形コネクタ 8ch ロジッ		03 ジックケーブル 20
信号名	ピン番号	ピン番号	マークチューブ印字	線色
+5VA2	A1	6		青
GND	B1	5	Спр-о	シールド
+5VA2	A2	6		· · · · · · · · · · · · · · · · · · ·
GND	B2	5	011-4	シールド
CH8	A3	4		
GND	B3	NC		
CH7	A4	3		·······橙·····························
GND	B4	NC	CH5-8	
CH6	A5	2		·····································
GND	B5	NC		
CH5	A6	1		· · · · · · · · · · · · · · · · · · ·
GND	B6	NC		
CH4	A7	4		黄
GND	B7	NC		
CH3	A8	3		·······橙·····························
GND	B8	NC		
CH2	A9	2	001-4	·····································
GND	B9	NC		
CH1	A10	1		·····································
GND	B10	NC		

## 9.6. 2ch 温度モジュール(RA30-106)

## 9.6.1. 概要

本モジュールは、熱電対(TC)と白金測温抵抗体(RTD)に対応し、各センサ毎に3つの測定レンジを設 定でき、3段階のデータ更新レートで16 bit サンプリングし、A/D 変換することができる2CHの温度 測定モジュールです。

内部/外部の基準接点の切替と断線チェック機能も搭載しています。また、各チャネル間、入出力間は 絶縁されているので、温度測定全般に対応し安全に測定できます。

## 9.6.2. 入力チャネルの設定

【センサー】⑥の種類が「熱電対」と「測温抵抗体」で図のように設定内容が異なります。



- ① SLOT4: スロット番号、入力モジュールタイプ。
- ② スロット変更: スロット を変更します。
- ③ チャネル選択: スロット内の CH を選択します。
- ④ 測定 ON/OFF
  - **ON**: 入力信号の測定を行います。
- ⑤ **カラー**: 波形モニタの表示色を変更します。
- ⑥ センサー: センサーの種類を「熱電対」、「測温抵抗体」から選択します。

- ⑦ タイプ: 熱電対の場合、接続する熱電対をK、E、J、T、N、R、S、B、Cから選択します。
   測温抵抗体の場合、Pt100(1 mA)、Pt100(0.5 mA)、Pt1000(0.1 mA)から選択します。
- ⑧ 測定レンジ: 測定する温度レンジを設定します。各センサのタイプごとに3種類のレンジが選択できます。
- ⑨ データ更新: データの更新速度を 低速(1 s)、通常(100 ms)、高速(1.5 ms) から設定します。
- ⑩ 基準接点: 熱電対を使用するとき、センサを直接接続する場合は "内部"を選択します。
   外部に基準接点(冷接点)を置き、温度補償を行う場合は "外部"を選択します。
- ① 断線検出: ON/OFF を設定します。ON にすると断線時、出力がオーバースケールとなります。
- 12 表示位置: 表示位置を指定します。
- ③ 表示範囲: 各グラフの振幅方向の表示幅を指定します。
- ④ 表示最小: 表示範囲の最下部の表示下限値を設定します。
- (b) 表示最大: 表示範囲の最上部の表示上限値を設定します。
- 1 シート: チャネルをシートに割り当てます。
- ① グラフ: チャネルをグラフに割り当てます。
- 18 波形表示: ON は波形モニタに波形が表示され、OFF は表示されません。
- 19 測定可能範囲/測定值:

現在の測定可能範囲と測定値を表示します。

#### 9.6.3. 測定時の設定

SLOT 番号とチャネルを確認し、該当する入力モジュールに使用するセンサの種類などを設定します。 以下の手順で入力チャネルを設定します。

- 手順 1. 使用するセンサに合わせ、【センサー】で熱電対(TC)か測温抵抗体(RTD)を選択、【タイプ】でセンサの種類を設定します。
- 手順2. センサを接続し、【測定】を ON にしますと、モニタ画面に入力波形が表示されます。 その波形を見ながら、必要な信号波形に調整できます。
- 手順3. 測定対象に合わせて【測定レンジ】を設定します。 測定レンジに表示されている値(RANGE)は、入力(測定)される温度の最大値を示しています。 温度測定の場合、測定値の最小値は、+RANGEと異なります。 実際の測定範囲は、「測定可能範囲」で確認してください。

#### Tips

 入力が測定レンジを超え、オーバーレンジが発生すると画面右下に OVER RANGE を表示し、本体から「ピピッ!、ピピッ!」と警告音を発します。入力信号がオーバーレンジしないように測定レンジで 感度を下げてください。警告音を鳴らしたくない場合、ブザー音設定を OFF としてください。「8.3.1. 環境」のブザー音設定を参照してください。



手順 4. 【 **更新レート】**を設定します。

データ更新レートは、高速、通常、低速の3種類から設定します。 低速(1s)時は、応答速度は遅くなりますが、データのバラツキが小さく、正確な測定が可能です。 通常(100 ms)時は、10回/秒のデータ更新です。高速時に比べ安定した測定確度が得られます。 高速(1.5 ms)時は、応答速度が速く、変化の速い温度測定に使用します。測定確度の仕様は、高 速時にも満足されます。

- 手順 5. 【 基準接点】を設定します。 ゼロコンなどの基準接点装置を接続する場合は、外部に設定します。 内部に設定した場合、フロントパネル部の温度を測定し基準接点とします。
- 手順6. 【断線検出】を設定します。
- 手順7. 表示範囲と表示位置を設定します。 「4.3.2. 入力 CH を設定する - 表示範囲と表示位置(表示領域)設定の説明」を参照してください。 表示範囲: 波形モニタ内の波形表示エリアの振幅方向の表示幅 表示位置: 指定された表示範囲の波形表示エリアを波形モニタのどの位置に表示するかを指定し ます。

手順8. 表示最大と表示最小を設定します。 「4.3.2. 入力 CH を設定する - 表示最大と表示最小(波形表示スケール)設定の説明」を参照してく ださい。 表示最大: 表示範囲の最上部の表示上限値を設定します。 表示最小: 表示範囲の最下部の表示下限値を設定します。

Tips

 本製品のサンプリング速度が本モジュールのデータ更新時間より速い場合、更新期間中は同一のデータ を出力します。

## 9.6.4. 参考資料

# <u>▲</u>注意

- □ 入力端子には、センサ(熱電対、白金測温抵抗体)以外は接続しないでください。
   (電圧、電流を入力しないでください。故障の原因になります。)
- □ 各入力─筐体(GND)間、各チャネル間の電圧がそれぞれ 300 V (DC + AC peak)を超えないようにして ください。超えた場合、破損の危険があります。
- □ 非絶縁型の熱電対や測温抵抗体で電位を持った箇所の測定をする場合は、ケーブル自体に電位が発生す るため、絶対に入力線の金属部分に触れないようにしてください。

1 フロントパネル



#### 2 熱電対 (TC) センサの接続方法

#### 2.1 接続端子

熱電対を温度センサ接続コネクタにねじ止めした後に、フロントパネルのコネクタに差し込みます。 入力コネクタの端子名はパネル表記の左側 +、 -、 S となります。

+ /A 端子	熱電対( <b>TC</b> )の+側線を接続します。
/B 端子	熱電対( <b>TC</b> )の一側線を接続します。
S /b 端子	シールド用端子です。非接地型シース熱電対のシース(シールド)線を接続しま す。接地型の場合は、S端子は未接続としてください。

#### Note

- □ 非接地型センサを使用する場合は、S端子は+端子、−端子に対して絶縁されている必要があります。 接続されている場合、正しい測定ができないばかりか故障の原因にもなります。
- 熱電対には+、-があります。正しく接続してください。
   (+、-を逆に接続すると正しい測定ができません。)
- □ 熱電対の抵抗値は1 kΩ以下となるようにしてください。
- □ 熱電対の延長には対応する補償導線等を使用ください。
- □ 1つのチャネルには1つの熱電対を接続ください。
- □ 熱電対のケーブルは電源ラインやノイズ源から離して配線してください。

#### 2.2 熱電対(TC)センサ接続図





#### 2.3 熱電対の種類と特長

熱電対	特長	欠点
В	使用温度が高いです。	0 ℃ 以下の低温測定が不可能です。
R、S	高温での不活性ガス、酸化雰囲気での精密測定に適し ます。精度が良くバラツキや劣化が少ない。標準熱 電対として利用できます。	起電力特性の直線性が悪いです。 還元性雰囲気に弱いです。 0 ℃以下の低温測定が不可能です。
Ν	低温から高温まで、広い範囲で熱起電力が安定	
к	熱起電力の直線性が良く、酸化性雰囲気に適す工業用 として最も多く利用できます。	還元性雰囲気に弱いです。
Е	熱起電力が高いです。	
J	熱起電力が高く、工業用途、中温域で使用できます。	還元性雰囲気に弱いです。
Т	熱起電力が安定し、低温での精密測定に適します。	最高使用温度が低いです。
С	還元性雰囲気、不活性ガス、水素気体に適します。	空気中で使用できません。

#### 3 白金測温抵抗体 (RTD) センサの接続方法

#### 3.1 接続端子

白金測温抵抗体を温度センサ接続コネクタにねじ止めした後に、フロントパネルのコネクタに差し込み ます。入力コネクタの端子名はパネル表記の右側 A、B、b となります。

+ /A 端子	白金測温抵抗体(RTD)のA側線を接続します。
/B 端子	白金測温抵抗体(RTD)の B 側線を接続します。
S /b 端子	白金測温抵抗体(RTD)のb側線を接続します。

## Note

- □ 白金測温抵抗体(RTD)センサには、必ず3線式のものをご使用ください。
- □ RTD の延長は抵抗値を合わせるため3本とも同じケーブルで長さを等しくしてください。
- □ 配線抵抗は10Ω以下(1線あたり)としてください
- □ 1つのチャンネルには1つの RTD を接続ください。
- □ RTD のケーブルは電源ラインやノイズ源から離して配線してください。



#### 4 センサケーブルの接続

手順1. センサケーブルの被膜を剥き、ソケットに接続します。 適合線材は、0.2 sq ~ 1.5 sq (AWG 24 ~ AWG 16)です。 右方向からセンサケーブルを差し込み、上方のネジで締め付けます。 ケーブルを軽く引っ張って抜けないことを確認します。 ケーブル固定ネジ センサケーブル 剥きしろ: 6 mm 温度センサ接続コネクタ(付属品)

Note

- □ ケーブル固定ネジ締付トルク: 0.2 Nm ~ 0.25 Nm
- □ マイナスドライバ刃先サイズ: 0.4 m(厚み) x 2.5 mm(幅)
- 手順2. ソケットにケーブルカバー上とケーブルカバー下を挟み込むように止めます。 ケーブルをケーブルカバー下から束線バンドで固定します。



- 手順3. ソケットを入力パネルのコネクタに接続します。
- 手順4. ソケットを入力パネルのコネクタにソケット固定ネジでネジ止めして固定します。



Note

- □ ソケット固定ネジ締付トルク: 0.2 Nm ~ 0.25 Nm
- ロ ケーブルカバーにより、端子部、ケーブル固定ネジ部が、静電気などから保護されます。

#### 9. オプションモジュールの使い方 - 9.6. 2ch 温度モジュール(RA30-106)

5 熱電対 (TC) 測定時の基準接点補償 (CJC)

熱電対測定時には基準接点補償が必要になりますが、本モジュールでは内部と外部の切替ができます。 内部基準接点補償時は、本モジュールフロントパネル部にて基準接点温度を測定しています。 外部設定時には外部に0℃基準接点補償が必要になります。

## Note

- □ 入力コネクタ周辺の温度が安定するようにして測定してください。
- □ 周囲温度が急変した場合はモジュール温度が安定するまで(目安1時間)待ってから測定を開始してくだ さい。
- □ 風が直接入力コネクタ部に当たらないようにしてください。
- □ フロントパネルの通風孔をふさがないでください。





#### 6 断線検出機能

本モジュールには断線検出機能があり、TC 測定時に ON/OFF できます。 ON 時には 0.5 µA の電流が供給され、センサーがオープン(300 kΩ 以上)となったときに+側オーバー レンジ出力となります。(オーバーレンジから断線の可能性を検知します。)

### Note

- □ 断線検出オン時には、0.5 µA の電流が常時供給されるため、熱電対抵抗における消費電力からの温度上昇 誤差が発生します。
- □ 通常測定時は、OFF にすることにより上記誤差を減らすことができます。
- □ 設定 ON: 断線・オープン時の抵抗が 300 kΩ 以上の時に検知可能です。

#### 7 对地間最大定格電圧



## 9.6.5. スペアパーツ

標準で温度センサ接続コネクタを2セット付属していますが、代替用センサなどにあらかじめ接続して おくと、変更が容易になります。



## 9.7. 2ch 高電圧モジュール(RA30-107)

## 9.7.1. 概要

本モジュールは、 $\pm 2$  V ~  $\pm 1000$  V の測定レンジで、DC ~ 100 kHz の信号を、16 bit、1 MS/s でサ ンプリングし、A/D 変換することができる 2 CH の高電圧入力モジュールです。電圧測定や実効値測 定、アナログフィルタの機能を搭載しています。また、各チャネル間、各チャネル筐体間は絶縁されて います。

## 9.7.2. 入力チャネルの設定

<RA3100本体での設定スイッチと設定内容について説明します。>

- ① SLOT6: スロット番号、入力モジュールタイプ。
- ② スロット変更: スロット を変更します。
- ③ チャネル選択: スロット内の CH を選択します。
- ④ 測定 ON/OFF
   ON: 入力信号の測定を行います。
- ⑤ **カラー**: 波形モニタの表示色を変更します。
- ⑥ 入力結合: 入力信号の結合を切り替えます。
- ⑦ 測定モード:入力チャネルの測定モードを DC  $\rightarrow$  RMS(Fast)  $\rightarrow$  RMS(Mid)  $\rightarrow$  RMS(Slow)の順に切り替えます。
- ⑧ 測定レンジ:測定レンジを変更します。
- ⑨ L.P.F.: ローパスフィルタを変更します。
- ⑩ 表示位置:表示位置を指定します。
- ① 表示範囲: 各グラフの振幅方向の表示幅を指定します。
- ② 表示最小: 表示範囲の最下部の表示下限値を設定します。
- <sup>13</sup> 表示最大:表示範囲の最上部の表示上限値を設定します。
- ④ シート: チャネルをシートに割り当てます。
- 15 **グラフ**: チャネルをグラフに割り当てます。
- 16 波形表示: ON は波形モニタに波形が表示され、OFF は表示されません。
- 1 ゼロキャンセル:

入力チャネルの内部オフセットをキャンセルします。ゼロキャンセルを実行することで、より正確な測定ができます。

18 測定可能範囲/測定值:

現在の測定可能範囲と測定値を表示します。



#### 9.7.3. 測定時の設定

SLOT 番号とチャネルを確認し、該当する入力モジュールに信号を接続し、 測定 キーを ON にします と、モニタ画面に入力波形が表示されます。その波形を見ながら、必要な信号波形に調整できます。 以下の手順で入力チャネルを設定します。

手順 1. 【入力結合】キー⑥により、入力のカップリングを設定します。

カップリング	内容
DC	入力信号の DC、AC 成分を含めた実際の信号が測定できます。
	入力信号の AC 成分だけを測定します。信号の DC オフセットをキャンセルして
AC	測定するので、交流信号の振幅だけを測定したい場合に設定します。
GND	入力信号を CH 内部に接続せず、CH の入力を GND に接続します。
	入力の GND レベルを波形モニタ、プリンタ記録で確認できます。

Tips

□ DC 結合から AC 結合に切り替えた場合、完全に DC 成分がなくなるまで最大2秒程度要します。

#### 手順2. 【測定モード】キー⑦により、測定モードを設定します。

測定モード	内容						
DC	入力信号の電圧が測定できます。						
RMS(Fast)	1 上行日の中共体が別でなるとよ						
RMS (Mid)	人力信号の美効値が測定でさよう。 2.種類の広燃油座(方法/広法/低法)が翌辺でたます。						
RMS (Slow)	3 催頻の応合述及(前述/ 屮述/ 仏述/ 小进択 ぐさより。						

#### 手順3. 測定対象に合わせて測定レンジを設定します。

想定される入力信号の最大値以上のレンジを設定してください。 CH 設定サブメニューの【測定レンジ】キー⑧により、入力感度の変更ができます。 測定レンジは、下記の各測定モード9レンジです。

DC モード

1000 V	500 V	200 V	100 V	50 V	20 V	10 V	5 V	2 V
1000 Vrms	500 Vrms	200 Vrms	100 Vrms	50 Vrms	20 Vrms	10 Vrms	5 Vrms	2 Vrms

Tips

- □ 1000 Vrms レンジ時の測定範囲は、最大 700 Vrms になります。
- 入力が測定レンジを超え、オーバーレンジが発生すると画面右下に OVER RANGE を表示し、本体から「ピピッ!ピピッ!」と警告音が鳴ります。入力信号がオーバーレンジしないように測定レンジで感度を下げてください。警告音を鳴らしたくない場合、ブザー音設定を OFF としてください。「8.3.1. 環境」のブザー音設定を参照してください。



#### 9. オプションモジュールの使い方 - 9.7. 2ch 高電圧モジュール(RA30-107)

#### 手順4. 入力フィルタを設定します。

【L.P.F.】キー⑧により、ローパスフィルタを設定します。 本モジュールのローパスフィルタは、波形を重視した、なだらかな減衰特性のフィルタです。信 号として有効な周波数の10倍以上を目安にカットオフ周波数を設定し、不要な高周波成分、ノイ ズ成分をカットします。

OFF 30 kHz 3 kHz 300 Hz 30 Hz 3 Hz

#### 手順 5. 表示範囲と表示位置を設定します。

「4.3.2. 入力 CH を設定する - 表示範囲と表示位置(表示領域)設定の説明」を参照してください。

表示範囲: 波形モニタ内の波形表示エリアの振幅方向の表示幅

表示位置: 指定された表示範囲の波形表示エリアを波形モニタのどの位置に表示するかを指定し ます。

手順6. 表示最大と表示最小を設定します。

「4.3.2. 入力 CH を設定する - 表示最大と表示最小(波形表示スケール)設定の説明」を参照してください。

表示最大: 表示範囲の最上部の表示上限値を設定します。

表示最小: 表示範囲の最下部の表示下限値を設定します。

手順7. ゼロキャンセルを実行します。

電源投入後、時間の経過や周囲温度の変化により、RA3100本体の内部温度が変化すると、入力モジュール内で温度ドリフトが発生し、これが DC オフセット電圧の変化となり、測定の誤差となります。ゼロキャンセルを実行することで、これらの誤差を最小化することができます。 ゼロキャンセルは、電源投入後は 60 分間のウォームアップ時間をおき、【ゼロキャンセル】キー ⑪をタップします。

Tips

本機能は内部のオフセット、ドリフトをキャンセルする機能で、入力信号のオフセットをキャンセルするものではありません。

## 9.7.4. 参考資料

# <u>▲</u>注意

□ 各入力─筐体(GND)間、各チャネル間の電圧がそれぞれ 1000 V (DC + ACpeak)を超えないようにして ください。超えた場合、破損の危険があります。

#### 1 入力ケーブル

CH1 と CH2 の入力コネクタは、安全バナナ端子です。 信号入力には安全のため下記の高耐圧ワニグチクリップ・ケーブルをご使用ください。

#### 推奨ケーブル

名称(形式)	形状/特徴				
高耐圧ワニグチクリップ RA30-509-01		ワニグチクリップ 赤・黒 各1個 規格:CATⅢ 1000V			
高耐圧接続ケーブル RA30-509-02		安全バナナプラグ 赤・黒 各1本 長さ2m 規格:CATⅢ 1000V			
高耐圧延長ケーブル RA30-509-03		安全バナナプラグ/ ソケット 赤・黒 各1本 長さ2m 規格:CATⅢ 1000V			

#### 2 对地間最大定格電圧



## 9.8. 2ch 周波数モジュール(RA30-108)

## 9.8.1. 概要

本モジュールは、±1 V ~ ±500 V の測定レンジで、入力信号の周波数を測定できる 2 CH の周波数モ ジュールです。9 種類の測定モード(周期、周波数、回転数、電源周波数、周波数偏差、パルス幅、 Duty 比、パルスカウント、パルス積算)と入力信号を常にモニタする機能を搭載しています。また、 各チャネル間、各チャネル筐体間は絶縁されています。

## 9.8.2. チャネルと各設定の関係

#### <フロントパネル>



#### <RA3100 本体の CH1 ~ CH4>

- ① CH1 でフロントパネル CH1 の測定モードを設定します。
- ② CH2 でフロントパネル CH2 の測定モードを設定します。
- ③ CH3 でフロントパネル CH1 の入力電圧を設定します。
- ④ CH4 でフロントパネル CH2 の入力電圧を設定します。

フロントパネルにある BNC コネクタは 2 CH ですが、 RA3100 本体は 4 CH 表示と異なります。 測定モードと入力電圧の詳細は「9.8.3.入力電圧と測定モー ドの設定」を参照してください。

## Tips

CH3 ③の設定が CH1 に対して有効になります。
 CH4 ④の設定が CH2 に対して有効になります。

### チャネル設定の手順

- 手順 1. 入力電圧の設定 CH1、CH2 の入力電圧の設定を CH3 ③、CH4 ④で行 います。(入力結合、測定レンジ、閾値、等)
- 手順 2. 測定モードの設定 CH1、CH2 の測定モードを CH1 ①、CH2 ②で設定し ます。(測定モード、測定レンジ、等)



<

(13)

SLOT 7

RA30-108 / 2ch FREQ

СНЗ

カラー

測定レンジ

200 kHz

パルス平均

OFF

応答速度

0 ms

表示範囲

100 %

表示最大

200.0000 kHz

グラフ

G 1

 $0\sim 200~kHz$ 

100.0000 kHz

CH2

測定

ON

測定モード

周波数

スムージング

OFF

表示位置

50 %

表示最小

0.0000 kHz

シート

SHEET1

波形表示

ON

測定値:

測定可能範囲:

>

CH4

(12)

-(14)

(15)

デジタル

トリガ

ى ا

## 9.8.3. 入力電圧と測定モードの設定

<RA3100本体での設定スイッチと設定内容について説明します。>



<測定モード設定パネル>

- ① SLOT7: スロット番号、入力モジュールタイプ。
- ② スロット変更: スロット を変更します。
- ③ チャネル選択: スロット内の CH を選択します。
   CH1: CH1 の測定モード CH2: CH2 の測定モード
   CH3: CH1 の入力電圧 CH4: CH2 の入力電圧
- ④ 測定 ON/OFF ON:

入力信号の測定を行います。

- 5 **カラー**: 波形モニタの表示色を変更します。
- ⑥ 入力結合: 入力信号の結合を切り替えます。
- ⑦ **測定レンジ**: 測定レンジを変更します。

⑧ **閾値**: パルスを検出するための閾値電圧を設定します。

- ⑨ ヒステリシス: 閾値のヒステリシス幅を設定します。ノイズによる誤測定を防止できる値に設定してください。
- ⑩ L.P.F.: ローパスフィルタを変更します。
- ① 測定モード: 周期、周波数、回転数、パルス幅、Duty 比、電源周波数、周波数偏差、パルスカウント、パルス積算の内から測定モードを選択します。

#### 9. オプションモジュールの使い方 - 9.8. 2ch 周波数モジュール(RA30-108)

- 12 **測定レンジ**: 測定レンジを変更します。
- ③ スムージング: 測定データをスムージングする回数を設定します。
- ④ パルス平均: 入力パルスの平均回数を設定します。
- (b) 応答速度: チャタリング防止のための応答時間を設定します。
- ⑩ 表示位置: 表示位置を指定します。
- ① 表示範囲: 各グラフの振幅方向の表示幅を指定します。
- 18 表示最小: 表示範囲の最下部の表示下限値を設定します。
- 19 表示最大: 表示範囲の最上部の表示上限値を設定します。
- ② シート: チャネルをシートに割り当てます。
- グラフ: チャネルをグラフに割り当てます。
- 22 波形表示: ON は波形モニタに波形が表示され、OFF は表示されません。

23 測定可能範囲/測定值:

現在の測定可能範囲と測定値を表示します。

## 9.8.4. 測定時の設定

SLOT 番号とチャネルを確認し、該当する入力モジュールに信号を接続し、 測定 キーを ON にしますと、 モニタ画面に入力波形が表示されます。その波形を見ながら、必要な信号波形に調整できます。 以下の手順で入力電圧設定パネル・測定モード設定パネルの順に設定します。

### 9.8.4.1. 入力電圧の設定

以下の手順で入力電圧設定パネルを設定します。

#### 手順 1. 【入力結合】キー⑥により、入力のカップリングを設定します。

カップリング	内容
DC	入力信号の DC、AC 成分を含めた実際の信号が測定できます。
4.0	入力信号の AC 成分だけを測定します。信号の DC オフセットをキャンセルして
AC	測定するので、交流信号の振幅だけを測定したい場合に設定します。
GND	入力信号を CH 内部に接続せず、CH の入力を GND に接続します。
	入力の GND レベルを波形モニタ、プリンタ記録で確認できます。

Tips

DC 結合から AC 結合に切り替えた場合、完全に DC 成分がなくなるまで最大 5 秒程度要します。

#### 手順2. 測定対象に合わせて入力電圧の測定レンジを設定します。

【測定レンジ】キー⑦により、入力感度の変更ができます。 入力電圧の測定レンジは、下記の9レンジです。

500  V	200V	100 V	50V	20V	10 V	5V	2V	1 V
			-					-

#### Tips

 入力が測定レンジを超え、オーバーレンジが発生すると画面右下に OVER RANGE を表示し、本体から「ピピッ!、ピピッ!」と警告音を発します。入力信号がオーバーレンジしないように測定レンジで 感度を下げてください。警告音を鳴らしたくない場合、ブザー音設定を OFF としてください。「8.3.1. 環境」のブザー音設定を参照してください。



#### 手順3. 閾値を設定します。

【閾値】キー⑧により閾値を設定します。

キーをタップすると波形モニタに閾値ライン(赤)が表示されます。入力波形を確認しながら閾値 を変更します。

手順4. ヒステリシスを設定します。 【ヒステリシス】キー⑨により閾値のヒステリシス幅を設定します。

Tips



閾値 0V、ヒステリシス 10%の設定例

手順5. 入力フィルタを設定します。

【L.P.F.】キー⑩によりローパスフィルタを設定します。 本モジュールのローパスフィルタは、波形を重視した、なだらかな減衰特性のフィルタです。 信号として有効な周波数の10倍以上を目安にカットオフ周波数を設定し、不要な高周波成 分、ノイズ成分をカットします。

OFF 30 kHz 3 kHz 300 Hz

#### 9. オプションモジュールの使い方 - 9.8. 2ch 周波数モジュール(RA30-108)

手順 6. 表示範囲と表示位置を設定します。 「4.3.2. 入力 CH を設定する - 表示範囲と表示位置(表示領域)設定の説明」を参照してください。 表示範囲: 波形モニタ内の波形表示エリアの振幅方向の表示幅 表示位置: 指定された表示範囲の波形表示エリアを波形モニタのどの位置に表示するかを指定し ます。

#### 手順7. 表示最大と表示最小を設定します。

「4.3.2. 入力 CH を設定する - 表示最大と表示最小(波形表示スケール)設定の説明」を参照してください。

表示最大: 表示範囲の最上部の表示上限値を設定します。

表示最小: 表示範囲の最下部の表示下限値を設定します。

#### 9.8.4.2. 測定モードの設定

以下の手順で測定モード設定パネルを設定します。

#### 手順1. 【測定モード】キー⑪により、測定モードを設定します。

測定モード	内容(単位)	
周期	測定パルスの周期を測定します。	( <b>s</b> :秒)
周波数	測定パルスの周波数を測定します。	(Hz : ヘルツ)
回転数	測定パルスの回転数を測定します。	(rpm : 回転)
パルス幅	測定パルスのパルス幅を測定します。	( <b>s</b> :秒)
Duty 比	測定パルスの Duty 比を測定します。	(%:パーセント)
電源周波数	電源周波数変動を測定します。	(Hz : ヘルツ)
周波数偏差	中心周波数からの偏差を測定します。	(%:パーセント)
パルスカウント	ゲート時間内の測定パルスの数をカウントします。	(個数)
パルス積算	測定パルスの数を積算します。	(個数)

#### 手順2. 測定対象に合わせて測定レンジを設定します。

【測定レンジ】キー⑫により、測定レンジの変更ができます。

測定モード	内容							
田田	$1\mathrm{ms}$	$2\mathrm{ms}$	$5\mathrm{ms}$	$10\mathrm{ms}$	$20\mathrm{ms}$	$50\mathrm{ms}$	100 ms	$200\mathrm{ms}$
同别	$500\mathrm{ms}$	1 <b>s</b>	$2\mathrm{s}$	5 s	10 <b>s</b>	20 s	$50\mathrm{s}$	100 <b>s</b>
用业本	$200\mathrm{kHz}$	$100  \mathrm{kHz}$	$50  \mathrm{kHz}$	$20\mathrm{kHz}$	$10\mathrm{kHz}$	$5\mathrm{kHz}$	$2  \mathrm{kHz}$	$1  \mathrm{kHz}$
同波剱	500 Hz	200 Hz	100 Hz	$50\mathrm{Hz}$	20  Hz	10 Hz	$5{\rm Hz}$	2  Hz
	1000 krpm	$500\mathrm{krpm}$	$200  \mathrm{krpm}$	100 krpm	$50\mathrm{krpm}$	$20  \mathrm{krpm}$	10 krpm	5 krpm
回転剱	$2  \mathrm{krpm}$	1 krpm	$500 \mathrm{ rpm}$	$200\mathrm{rpm}$	100 rpm	$50 \mathrm{rpm}$	$20 \mathrm{rpm}$	10 rpm
シュノロ	$1{\rm ms}$	$2\mathrm{ms}$	$5\mathrm{ms}$	$10\mathrm{ms}$	$20\mathrm{ms}$	$50\mathrm{ms}$	100 ms	$200\mathrm{ms}$
	$500\mathrm{ms}$	1 <b>s</b>	$2\mathrm{s}$	5 s	10 <b>s</b>	20 <b>s</b>	$50\mathrm{s}$	100 <b>s</b>
Duty 比	100 %	(20 Hz)	100 % (200 Hz)		$100$ % $(2\mathrm{kHz})$		100 % (20 kHz)	
電源周波数	400 Hz	60 Hz	$50\mathrm{Hz}$					
周波数偏差	$\pm 50$ %				—			
パルスカウント	4000							
パルス積算	50 k	100 k	200 k	500 k	1 <b>M</b>	2 M	5 M	10 M
	20 M	50 M	100 M	200 M	500 M	1000 M	2000 M	

#### Tips

□ 入力が測定レンジを超え、オーバーレンジが発生すると画面右下に OVER RANGE を表示し、本体から「ピピッ!ピピッ!」と警告音が鳴ります。入力信号がオーバーレンジしないように測定レンジで感度を下げてください。警告音が鳴らない場合は「8.3.1.環境」のブザー音設定を参照してください。



- ロ Duty 比モード、パルスカウントモードは、オーバーレンジは発生しません。
- 手順3. 各測定モードに合わせて個別設定を行います。

各測定モードとは、「回転数モード」「パルス幅モード」「Duty 比モード」「周波数偏差モード」 「パルスカウントモード」「パルス積算モード」です。

### 「回転数モード」の場合

【パルス/回転】キーをタップし、1回転当たりのパルス数を 設定します。

Tips

□ 図歯車の場合、11 歯のため1回転当たりのパルス数は11 に なります。



#### 9. オプションモジュールの使い方 - 9.8. 2ch 周波数モジュール(RA30-108)

# 「パルス幅モード」「Duty 比モード」の場合

【パルス極性】キーをタップし、パルス極性を設定します。

<パルス幅モード設定時>

Positive: 測定パルスの立上りから立下りまでのパルス幅(Tp)を測定



Negative:測定パルスの立下りから立上りまでのパルス幅(Tp)を測定



#### <Duty 比モード設定時>

Positive: 測定パルスの立上りから立下りまでのパルスの割合(Ta/Tb)を測定





Negative: 測定パルスの立下りから立上りまでのパルスの割合(Ta/Tb)を測定



## 「周波数偏差モード」の場合

【中心周波数】キーをタップし、中心周波数を設定します。



# 「パルスカウントモード」「パルス積算モード」の場合

【パルス極性】キーをタップし、パルス極性を設定します。

Positive : 測定パルスの立上りから立下りを検出し、測定パルスが確定し た時点でカウント値をアップ。

> 測定パルス カウント値アップ 0 1

測定パルスの立下りから立上りを検出し、測定パルスが確定し Negative : た時点でカウント値をアップ。

カウント値アップ





## 「パルスカウントモード」の場合

【ゲート時間】キーをタップし、ゲート時間を設定します。 ゲート時間内の入力パルスがカウントされます。



## 「パルス積算モード」の場合

【Auto reset】キーをタップし、カウント値のリセット動作を設定します。

OFF: レンジ上限値でカウント値をストップ。

 Start:
 記録開始時に、カウント値をリセットし、レンジ上限値

 でカウント値をストップ。

 Over:
 カウント値がレンジ上限値になったらカウント値をリセットし、0から再計測開始。

Start & Over: 記録開始時にカウント値をリセット。カウント値がレンジ上限値になったらカウント値をリセットし、0から再計測開始。

【Reset(実行)】キーをタップすると、カウント値がリセットされます。





手順 4. パルス平均の設定 パルス平均は、「周期モード」「周波数モード」「回転数モード」「パルス幅モード」「Duty 比モード」 「電源周波数モード」「周波数偏差モード」で設定可能です。入力信号のムラを取るのに有効です。

### Tips

パルス平均を設定していると、設定されたパルス数が測定されるまでデータが出力されませんのでご注意ください。

#### パルス平均の設定手順

以下の手順でパルス平均を設定します。

- 【パルス平均】キーをタップします。
- □ [パルス平均] 画面が表示されます。
- □ 数値入力画面でパルス平均数を設定します。
- □ 【OFF】をタップし、【ON】にします。
- □ 【OK】をタップします。



手順5. スムージングの設定

スムージングは、「周期モード」「周波数モード」「回転数モード」「パルス幅モード」「Duty 比モード」 「電源周波数モード」「周波数偏差モード」で設定可能です。 階段状に変化する波形を滑らかな波形にします。

<スムージング処理機能>







#### スムージングの設定手順

以下の手順でスムージングを設定します。

- □ 【**スムージング**】キーをタップします。
- **ロ** [**スムージング**] 画面が表示されます。
- □ 数値入力画面でスムージング回数を設定します。
- □ 【OFF】をタップし、【ON】にします。
- □ 【OK】をタップします。



#### Tips

□ 遅延時間 = 平均処理時間 x スムージング回数 になります。

#### <スムージング設定時の各モードにおける測定レンジの平均処理時間>

測定レンジ							
周期	周波数	回転数	電源周波数	周波数偏差 (中心周波数範囲)	パルス幅	<b>Duty</b> 比	処理時間
1 ms	200  kHz	_	—	—	1 <b>ms</b>	$100~\%~(20~\mathrm{kHz})$	40 µs
2  ms	100 kHz	_	—	_	2  ms	_	80 µs
—	50  kHz	_	—	—	_	_	160 µs
5  ms	—	_	—	—	5  ms	_	200 µs
10 ms	20  kHz	$1000 \ \mathrm{krpm}$	—	$13000\sim\!6600~\mathrm{Hz}$	10 ms	$100$ % $(2~\mathrm{kHz})$	400 µs
20  ms	10  kHz	$500 \mathrm{krpm}$	—	$6600\sim\! 3300~{\rm Hz}$	20  ms	_	800 µs
—	$5  \mathrm{kHz}$	200  krpm	_	$3300\sim\!1320~{\rm Hz}$			1.6 ms
50  ms	—	_	—	_	50  ms	_	2  ms
$100 \ \mathrm{ms}$	2  kHz	100  krpm	—	$1320\sim\!660~{\rm Hz}$	$100 \ \mathrm{ms}$	100 % (200 Hz)	4 ms
$200 \mathrm{ms}$	1  kHz	$50 \mathrm{krpm}$	400 Hz	$660\sim\!330~{ m Hz}$	200 ms	_	8 ms
—	500 Hz	20  krpm	—	$330\sim\!132\mathrm{Hz}$		_	16  ms
$500 \mathrm{ms}$	—	_	—	_	500  ms	_	20  ms
1 <b>s</b>	200 Hz	10  krpm	_	$132\sim\!66~{\rm Hz}$	1 <b>s</b>	100 % (20 Hz)	40 ms
2 s	100 Hz	$5~{ m krpm}$	$60/50~\mathrm{Hz}$	$66\sim 33~{ m Hz}$	2 s	_	80 ms
—	50 Hz	2  krpm	—	$33\sim\!13.2~{\rm Hz}$	_	_	160 ms
5 s	—		—		5 s	_	200 ms
10 <b>s</b>	20 Hz	1 krpm	—	$13.2\sim\!6.6\mathrm{Hz}$	10 <b>s</b>	_	400 ms
20 <b>s</b>	10 Hz	$500 \mathrm{rpm}$	—		20 s	_	800 ms
—	5 Hz	200 rpm	—	_	_	_	1.6 <b>s</b>
50 s	—		—		$50~{ m s}$	_	2 s
100 s	2 Hz	100 rpm 50 rpm 20 rpm 10 rpm	—	_	100 s	_	4 s

#### 手順6. 応答速度を設定します。

【応答速度】キー⑮により、ノブを回転して応答速度を設定します。 チャタリングによる誤測定を防止できます。

#### 手順7. 表示範囲と表示位置を設定します。

「4.3.2. 入力 CH を設定する - 表示範囲と表示位置(表示領域)設定の説明」を参照してください。 表示範囲: 波形モニタ内の波形表示エリアの振幅方向の表示幅

表示位置: 指定された表示範囲の波形表示エリアを波形モニタのどの位置に表示するかを指定し ます。

#### 手順8. 表示最大と表示最小を設定します。

「4.3.2. 入力 CH を設定する - 表示最大と表示最小(波形表示スケール)設定の説明」を参照してく ださい。

表示最大: 表示範囲の最上部の表示上限値を設定します。

表示最小: 表示範囲の最下部の表示下限値を設定します。

## 9.8.5. 参考資料



□ 各入力─筐体(GND)間、各チャネル間の電圧がそれぞれ 300 V (DC + ACpeak)を超えないようにしてく ださい。超えた場合、破損の危険があります。

#### 1 入力ケーブル

CH1 と CH2 の入力コネクタは、絶縁型 BNC コネクタです。金属 BNC のプラグを使用するとコネクタ の破損や接続不良の原因になるので金属 BNC は接続しないでください。 信号入力ケーブルには下記の絶縁 BNC ケーブル(RA30-507)をご使用ください。

推奨ケーブル



#### 2 对地間最大定格電圧


# 9.9. 2ch 加速度モジュール(RA30-109)

#### 9.9.1. 概要

本モジュールは、加速度信号を16 bit、1 MS/s でサンプリングし、A/D 変換することができる2 CH の 加速度モジュールです。プリアンプ内蔵型加速度センサのほか、チャージコンバータを使用することで 電荷出力型加速度センサに対応します。

積分機能による加速度信号から速度、変位への変換出力のほか、アナログフィルタ、アンチエイリアシ ングフィルタ、実効値演算、エンベロープ演算の機能を搭載しています。

また、各チャネル間、各チャネル筐体間は絶縁されています。

# 9.9.2. 入力チャネルの設定

<RA3100本体での設定スイッチと設定内容について説明します。>

- ① SLOT8: スロット番号、入力モジュールタイプ。
- ② スロット変更: スロット を変更します。
- ③ チャネル選択: スロット内の CH を選択します。
- ④ 測定 ON/OFF
  - **ON**: 入力信号の測定を行います。
- ⑤ **カラー**: 波形モニタの表示色を変更します。
- ⑥ 測定モード:入力チャネルの測定モードを OFF  $\rightarrow$  加速度  $\rightarrow$  速度  $\rightarrow$  変位の順に切り替えます。
- ⑦ **センサ**: 接続するセンサの条件を設定します。
- ⑧ **測定レンジ**: 入力チャネルの測定レンジを変更します。
- ⑨ 演算モード: 入力チャネルの演算モードを OFF → Envelope → RMS(Fast) → RMS(Mid) → RMS(Slow) の順に 切り替えます。
- ⑩ L.P.F.: ローパスフィルタを変更します。
- ① A.A.F.: 入力チャネルのアンチエイリアシングフィルタの
   ON/OFF 設定を行います。
- 12 表示位置:表示位置を指定します。
- ③ 表示範囲: 各グラフの振幅方向の表示幅を指定します。
- ④ 表示最小: 表示範囲の最下部の表示下限値を設定します。
- ⑤ 表示最大: 表示範囲の最上部の表示上限値を設定します。
- 16 **シート**: チャネルをシートに割り当てます。
- ① グラフ: チャネルをグラフに割り当てます。
- 18 波形表示: ON は波形モニタに波形が表示され、OFF は表示されません。
- ⑨ 測定可能範囲/測定値:
   現在の測定可能範囲と測定値を表示します。



## 9.9.3. 測定時の設定

# <u>⚠</u>注意

 入力端子には、プリアンプ内蔵型圧電式加速度センサまたは、チャージョンバータを介した電荷出力型 加速度センサ以外は接続しないでください。

(電圧、電流を入力しないでください。故障の原因になります。)

- プリアンプ内蔵型加速度センサは、センサ用電源の仕様にあったものをご使用ください。
   仕様にあっていないセンサを使用すると、センサが破損する場合があります。
- 手順1. 本体の電源を OFF にした状態、または 【 測定モード】キー⑥により測定モードを OFF にして、 プリアンプ内蔵型加速度センサまたは、チャージコンバータを介して電荷出力型加速度センサを 接続します。

Note

- □ 測定モードが OFF 以外に設定されていると、BNC コネクタからセンサ用電源が出力されます。感電及びセンサの破損を防ぐため、センサを接続するときは、必ず測定モードを OFF に設定してください。
- 手順2. センサを接続し、[測定モード]を加速度、[測定]を ON にしますと、モニタ画面に入力波形が表示されます。その波形を見ながら、必要な信号波形に調整できます。

Tips

センサに電源を投入すると、センサのバイアス電圧が安定するまで数秒間ノイズが発生します。ノイズの影響でオーバーレンジとなることがありますが、正常な動作です。

手順 3. 使用するセンサの種類・感度を設定します。 【センサ】キー⑦をタップするとセンサ設定サブメニューが開きます。



<センサ「プリアンプ」選択時>

<センサ「Charge Conv.」選択時>

#### <アンプ内蔵型加速度センサを使用する場合>

- ロ センサ設定サブメニューの【センサ】キー@により、センサを「プリアンプ」に設定します。
   使用するセンサに合わせてセンサ感度を設定します。
- □ TEDS に対応しているセンサの場合、【TEDS 読込】キー⑳をタップするとセンサ感度が自動 的に設定されます。
- TEDS に対応していないセンサの場合、【センサ感度】キー@により、センサに記載されている感度 mV/(m/s<sup>2</sup>)を設定します。センサ感度が重力加速度 G で記載されている mV/G 場合は、9.8 で割った値を設定します。
- ・設定が終了しましたら、【Close】キー図により、センサ設定サブメニューを閉じてください。

#### 9. オプションモジュールの使い方 - 9.9. 2ch 加速度モジュール(RA30-109)

#### <電荷出力型加速度センサを使用する場合>

電荷出力型加速度センサを使用する場合、チャージコンバータも必要です。 使用するセンサ・チャージコンバータに合わせて、以下の手順で設定します。

- ロ センサ設定サブメニューの【センサ】キー⑳により、センサを「Charge Conv.」に設定します。
- □ 使用するチャージコンバータに合わせて利得を設定します。
- 【利得】キー@により、利得の変更ができます。
   設定できる利得は、下記の3レンジです。
   チャージョンバータに記載されている利得に最も近いレンジを設定してください。

$0.1~{ m mV/pC}$	$1 \ { m mV/pC}$	$10~{ m mV/pC}$

- □ 使用する電荷出力型加速度センサに合わせてセンサ感度を設定します。
- □ 【センサ感度】キー៉により、センサに記載されている感度 pC/(m/s<sup>2</sup>)を設定します。 センサ感度が重力加速度 G で記載されている pC/G 場合は、9.8 で割った値を設定します。

Tips

使用するチャージョンバータの利得が選択レンジとずれている場合、ずれ分をセンサ感度に乗算して設定する必要があります。

設定するセンサ感度 =  $\frac{f_{r} - \frac{j_{r}}{2} \frac{f_{r} - \frac{j_{r}}{2} \frac{j_{r}}{2}}{\pi} \mathbf{x}$  センサの感度 [pC/(m/s<sup>2</sup>)]

- 例:使用するチャージコンバータの利得が 0.990 mV/pC、電荷出力型加速度センサのセンサ感度が 100 pC/(m/s<sup>2</sup>)の場合、以下のように設定します。
- □ 【利得】キー@により、チャージコンバータ利得 0.990 mV/pC に最も近い、1 mV/pC レンジに 設定する。
- □ 設定するセンサ感度を算出する。

 $\frac{0.990 \ [mV/pC]}{1.0 \ [mV/pC]} \ x \ 100 \ [pC/(m/s^2)] = 99 \ [mV/(m/s^2)]$ 

□ 【センサ感度】キー⑬により、センサ感度を 99 pC/(m/s<sup>2</sup>)に設定する。

電荷出力型	チャージョンバータ	2ch 加速度モジュール(RA30-109)
加速度センサ	$\frac{1}{2} \int \frac{1}{\sqrt{2}}$	──利得: 1 mV/pC レンジ
$100 \text{ pC}/(\text{m/s}^2)$	0.990 mv /pC	感度: 99 pC/(m/s <sup>2</sup> )に設定

センサ感度 99 mV/(m/s<sup>2</sup>)のプリアンプ内蔵型センサに相当

□ 設定が終了しましたら、【Close】キー⑬ により、センサ設定サブメニューを閉じてください。

手順 4. 測定対象に合わせて測定レンジを設定します。 【測定レンジ】キー⑧により、入力感度の変更ができます。 測定レンジの設定範囲は、センサ感度の設定値により異なります。

```
Tips
```

 入力が測定レンジを超え、オーバーレンジが発生すると画面右下に OVER RANGE を表示し、本体から「ピピッ!、ピピッ!」と警告音を発します。入力信号がオーバーレンジしないように測定レンジで 感度を下げてください。警告音を鳴らしたくない場合、ブザー音設定を OFF としてください。「8.3.1. 環境」のブザー音設定を参照してください。



手順5. [測定モード]キー⑥により、測定モードを設定します。

測定モード	内容 (単位)			
加速度	加速度信号を測定します。	$(m/s^2)$		
速度	加速度信号を速度に変換して測定します。	(m/s)		
変位	加速度信号を変位に変換して測定します。	(m)		

Tips

加速度信号がオーバーレンジすると、速度、変位は正しく測定できません。

必ず、測定モードを加速度に設定し、オーバーレンジが発生していないことを確認してから速度、変位 に設定してください。

手順6. 入力フィルタを設定します。

【L.P.F.】キー⑩により、ローパスフィルタを設定します。 本モジュールのローパスフィルタは、通過域にリプルがなく平坦な、減衰特性のフィルタです。 信号として有効な周波数の10倍以上を目安にカットオフ周波数を設定し、不要な高周波成分、ノ イズ成分をカットします。

【A.A.F.】キー⑪により、アンチエイリアシングフィルタを設定します。

急峻な減衰特性のローパスフィルタです。ON に設定すると、サンプリングによる測定データにエ イリアシングが生じないように、サンプリング速度に連動して自動的にカットオフ周波数が選択 されます。特に、FFT 解析を行う場合に有効です。この時、内部的に LPF を併用するので LPF の 設定は無効となります。 9. オプションモジュールの使い方 - 9.9. 2ch 加速度モジュール(RA30-109)

#### 手順7. 【演算モード】キー⑨により、演算モード(RMS演算、エンベロープ演算)を設定します。

演算モード	内容
	入力信号のエンベロープ値が測定できます。
Envelope	BPF を通した波形を整流及び平滑化し、包絡線波形を出力します。
Envelope	出力信号の FFT 解析を行うことで、反復して現れる微小信号の検出に有効です。
	軸受故障の繰り返し周期の検出などにご使用ください。
RMS (Fast)	入力信号の実効値が測定できます。
RMS (Mid)	3種類の応答速度(高速/中速/低速)が選択できます。
RMS(Slow)	振動現象の変動トレンドや広帯域振動の監視などにご使用ください。
OFF	入力信号がそのまま測定されます。

Tips

入力信号がオーバーレンジとなり波形ひずみが生じていると、大きな誤差が生じ正しく測定できません。オーバーレンジにならないようにレンジを設定してください。

演算モード使用時は設定レンジの約0.7倍でオーバーレンジとなります。

手順8. 表示範囲と表示位置を設定します。

「4.3.2. 入力 CH を設定する - 表示範囲と表示位置(表示領域)設定の説明」を参照してください。 表示範囲: 波形モニタ内の波形表示エリアの振幅方向の表示幅

- **表示位置**: 指定された表示範囲の波形表示エリアを波形モニタのどの位置に表示するかを指定し ます。
- 手順9. 表示最大と表示最小を設定します。

「4.3.2. 入力 CH を設定する - 表示最大と表示最小(波形表示スケール)設定の説明」を参照してください。

表示最大: 表示範囲の最上部の表示上限値を設定します。

表示最小: 表示範囲の最下部の表示下限値を設定します。

9.9.4. ケーブル

# 9.9.4.1. フェライトコア(付属品)の取り付け方法

付属のフェライトコアを開き、BNC ケーブルをモジュール側の BNC コネクタに近いところで挟みま す。フェライトコアを閉じ、両端を市販の結束バンドで固定します。



### 9.9.5. 参考資料

# <u>▲</u>注意

□ 各入力─筐体(GND)間、各チャネル間の電圧がそれぞれ 42 V (DC + ACpeak)を超えないようにしてく ださい。超えた場合、破損の危険があります。

#### 1 加速度センサの接続方法

プリアンプ内蔵型加速度センサを使用する場合は、センサを直接接続します。 電荷出力型加速度センサを使用する場合は、チャージコンバータを介してセンサを接続します。

## Tips

ロ モジュールはプリアンプ内蔵型加速度センサへ定電流を供給します。
 センサは同じ信号線に AC 電圧信号として加速度信号を出力します。
 モジュールは入力信号から DC 成分をカットして得られる加速度信号を測定します。



プリアンプ内蔵型加速度センサは、電荷出力型加速度センサとプリアンプ(チャージョンバータ)が一 体となったセンサです。

低インピーダンスの電圧信号で出力されるため、電荷出力型加速度センサに比べてノイズの影響を受け にくく、チャージコンバータが不要です。ただし、一般的にサイズ・使用温度等の面で電荷出力型加速 度センサよりも制限があります。

電荷出力型加速度センサは、加速度に応じて電荷が発生します。
 発生した電荷はチャージコンバータより、AC 電圧信号に変換されます。
 モジュールはチャージコンバータへ定電流を供給します。
 チャージコンバータは同じ信号線に AC 電圧信号として加速度信号を出力します。
 モジュールは入力信号から DC 成分をカットして得られる加速度信号を測定します。



電荷出力型加速度センサは軽量・小型かつ、低温または高温度での測定に向いています。 ただし、インピーダンスが高く、ノイズの影響を受けやすいため注意が必要です。

#### 2 速度、変位の測定方法

加速度モードに設定した時に、オーバーレンジにならないように測定レンジを設定してください。加速 度信号がオーバーレンジとなり波形ひずみが生じていると、速度、変位にも大きな誤差が発生します。 加速度信号の周波数が約16 Hz の時、測定モードを加速度、速度、変位に切り替えても測定される振 幅は変わりません。

しかし、それ以外の周波数領域では、加速度の振幅に対して、速度の振幅は-6 dB/oct、変位の振幅は-12 dB/octの割合で測定される振幅は小さくなります。



### Tips

□ 加速度(A)、速度(V)、変位(D)には次の関係があります。(f:入力信号の周波数)
 加速度 A (m/s<sup>2</sup>)
 速度 V = A/2πf (m/s)

変位  $D = V/2\pi f(m)$ 

本モジュールはアナログ積分器を通すことで、加速度信号を速度、変位に変換しています。 上式の通り、加速度の振幅に対して、速度の振幅は加速度信号の周波数に反比例し、変位の振幅は加速 度信号の周波数の2乗に反比例します。

加速度の振幅を一定とした場合、約 16 Hz を基準として速度は-6 dB/oct、変位は-12 dB/oct の減衰特 性となります。

#### 3 对地間最大定格電圧



# 9.10. リモート制御モジュール (RA30-112)

# 9.10.1. 概要

リモートモジュール RA30-112 には大きく3種類の機能が搭載されています。

- □ 外部機器から本製品をリモート制御する「**リモート機能**」。
- □ AC ひずみモジュール用「キャリア(搬送波)機能」。
- □ 電圧入力モジュール確認用「波形確認用出力」。

リモート機能には外部機器から制御するためのリモート入力と、本製品をマスタとして他の RA3100 を同期運転するリモート出力の2系統があります。



# 9.10.2. 本製品への実装

本モジュールは、「2.1.2. 入力モジュールの装着」の説明と同様、入 カモジュール部へ装着します。本モジュールは他のモジュールとは 異なり、「SLOT 9」にのみ装着できます。(RA30-112を装着しない 場合、「SLOT 9」へ他のモジュールを装着することは可能です。)

RA30-112 は SLOT 9 にのみ装着可能



# 9.10.3. チャネルの設定

サイドメニューの【CH】キーをタップし、チャネル設定画面を表示します。 SLOT 選択でリモートモジュール(RA30-112)の装着された「SLOT 9」を表示します。 機能については「9.10.5. 測定時の設定」を参照してください。





- ① SLOT9: スロット番号。
- ② 応答速度: リモート入力信号の応答速度を「高速」、「通常」、「低速」から選択します。
- ③ TRIG/EXT.1: 「TRIG」、「EXT.1」から選択します。 TRIG は「⑤TRIG」を、EXT.1 は「⑦EXT.1」を設定してください。
- ④ OSC/EXT.2:「OSC」、「EXT.2」から選択します。
   OSC は「⑥OSC」を、EXT.2 は「⑧EXT.2」を設定してください。
- ⑤ **TRIG**: リモート入力の **TRIG** 信号を設定します。
- ⑥ OSC: AC ひずみモジュールのキャリア(搬送波)信号源を「内部」、「外部」から選択します。
- ⑦ EXT.1: 外部に出力する本製品の状態をシステムエラー、プリンタエラー、オーバーレンジに対して ON/OFF 設定します。タップすると EXT.1/EXT.2 設定ダイアログが表示されます。
- ⑧ EXT.2: EXT.1 と同じです。

EXT	.1
システムエラー	OFF
プリンタエラー	OFF
オーバーレンジ	OFF
ок	Cancel

#### 9.10.4. 波形確認用出力端子

本モジュールの出力端子より0-5V、1kHzの矩形波を出力しています。 この矩形波信号を電圧入力モジュールに接続し、波形モニタすることでモジュールの動作確認を行うこ とができます。



波形確認用出力端子

### 9.10.5. 測定時の設定

#### 1 応答速度

リモート入力信号の応答速度を「高速」、「通常」、「低速」から選択します。 ノイズ環境の悪い場合は、「低速」を選び、フィルタを通した状態で制御をします。 入力信号の有効パルス幅は以下のようになります。

- □ 高速応答時: High レベル期間 1 µs 以上、 Low レベル期間 1 µs 以上
- □ 通常応答時: High レベル期間 1 ms 以上、 Low レベル期間 1 ms 以上
- □ 低速応答時: High レベル期間 10 ms 以上、 Low レベル期間 10 ms 以上

#### 2 OSC

AC ひずみモジュールを実装した時の RA3100 本体で使用するキャリア(搬送波)信号源を選択します。

- **内部**: 本モジュールが実装された RA3100 本体で生成している OSC 信号を使用します。 同期接続している他の RA3100 へも供給します。
- **外部**: リモート入力から入力される OSC IN 信号を実装モジュールへ供給します。 「5 接続方法」の接続図を参照してください。

#### 3 TRIG

リモート入力の TRIG 信号を設定します。

- ロ OFF: リモート入力の TRIG 信号を使用しません。
- ロ スタートトリガ: リモート入力の TRIG 信号を「スタートトリガ」として入力します
- **ロ メモリトリガ**: リモート入力の TRIG 信号を「メモリトリガ」として入力します。
- 4 EXT.1/EXT.2

本製品の状態を外部に出力する設定です。システムエラー、プリンタエラー、オーバーレンジが **ON** の 場合、どれか1つでも発生した時に出力されます。

- **ロ システムエラー**:本製品のソフトウエアが正常に動作できない状態である。
- コ プリンタエラー: プリンタ通信エラー、モーター異常、ヘッド温度異常、プリンタカバーが開いている、記録紙がない場合。
- **ロ オーバーレンジ**: オーバーレンジが発生した場合。

# 9.10.6. 参考資料

1 フロントパネル



2 IN コネクタのピン配置

ピン番号	信号名	ピン番号	信号名	機能			
A1	NC	B1	GND	—			
A2	NC	B2	GND	—			
A3	START/ STOP IN (+)	В3	START/ STOP IN (-)	記録開始・停止 入力 本信号が Low レベルの期間、記録を行います。			
A4	MARK IN (+)	B4	MARK IN (-)	<b>マーク入力</b> 本信号の立ち下がりエッジで記録データにマークを記録します。			
A5	FEED IN (+)	B5	FEED IN (-)	フィード(記録紙の空送り)入力 本信号が Low レベルの期間、記録紙を空送りします。			
A6	PRINT IN (+)	B6	PRINT IN (-)	プリント入力 本信号が Low レベルの期間、ペンレコ記録を行います。 記録中は本信号を受け付けません。			
A7	NC	B7	GND	_			
A8	EXT SMPL IN (+)	B8	EXT SMPL IN (-)	<b>外部サンプリング入力</b> 本信号の立ち下がりエッジでサンプリングされます。			
A9	TRIG IN (+)	В9	TRIG IN (-)	<b>トリガ入力</b> 本信号の立ち下がりエッジで外部トリガを受け付けます。			
A10	OSC IN (+)	B10	OSC IN	AC ひずみモジュール用 OSC 信号入力 本信号をキャリア(搬送波)信号源として AC ひずみモジュールに 供給します。			

□ 入力信号用コネクタ: DF02R020NA3(日本航空電子工業製)

□ A列とB列は対になっています。GND(B列)は、A列の信号と対になる入力コモンです。

入力信号用コネクタに適合するプラグ(メーカ型番)は以下の通りです。
 適合プラグ: DF02P020F22A1(半田結線タイプ)、DF02P020G28A1(圧接結線タイプ)

# Note

□「START/STOP IN」「PRINT IN」「FEED IN」を同時に制御しないでください。

3 OUT コネクタのピン配置

ピン番号	信号名	ピン番号	信号名	機能		
A1	START/ STOP OUT (+)	B1	START/ STOP OUT (-)	記録開始・停止出力 本製品が記録中の間、Low レベルの信号を出力します。		
A2	MARK OUT	B2	MARK OUT (-) MARK IN 信号を MARK OUT 信号に出力します。			
A3	FEED OUT	B3	FEED OUT	フィード(記録紙の空送り)出力 FEED IN 信号を FEED OUT 信号に出力します。		
A4	PRINT OUT	B4	PRINT OUT	プリント出力 PRINT IN 信号を PRINT OUT 信号に出力します。		
A5	EXT SMPL OUT (+)	B5	EXT SMPL OUT (-)	<b>外部サンプリング出力</b> EXT SMPL IN 信号を EXT SMPL OUT 信号に出力します。		
A6	TRIG/EXT.1 OUT (+)	В6	TRIG/EXT.1 OUT (-)	<ul> <li>トリガ出力 (TRIG OUT)</li> <li>トリガ発生時に TRIG OUT 信号を Low レベルに出力します。</li> <li>外部出力 (EXT.1 OUT)</li> <li>システムエラーなどの発生時に Low レベルとなります。</li> <li>「9.10.3. チャネル設定」を参照してください。</li> </ul>		
A7	OSC/EXT.2 OUT (+)	В7	OSC/EXT.2 OUT (-)	AC ひずみモジュール用 OSC 信号出力 (OSC OUT) 他の RA3100 に装着されている AC ひずみモジュールを同期 して動作させるための出力です。 外部出力 (EXT.2 OUT) システムエラーなどの発生時に Low レベルとなります。 「9.10.3. チャネル設定」を参照してください。		

出力信号用コネクタ: DF02R014NA3(日本航空電子工業製)

□ A列とB列は対になっています。GND(B列)は、A列の信号と対になるコモンです。

ロ 出力信号用コネクタに適合するプラグ(メーカ型番)は以下の通りです。
 適合プラグ: DF02P014F22A1(半田結線タイプ)、DF02P014G28A1(圧接結線タイプ)

4 对地間最大定格電圧





- 5 接続方法
- 5.1 リモート制御の場合 オムニエース RA3100 リモート制御 ..... 端子台 ホスト RA30-112 þ ► 20P 20P コントローラ Ο IN 端子台 AX-PCX-10S20 端子台接続用ケーブル RA30-504 オムニエース RA3100 リモート制御 ホスト RA30-112



20P

IN

5.2 RA3100 を複数台接続する場合

コントローラ



- リモート制御ケーブル(本体間接続用) RA30-505
- 5.3 AC ひずみ用キャリア(搬送波)信号



5.4 波形確認用出力端子



5.5 OUT 信号をモニタする場合



#### 6 等価回路



### Note

 OUT コネクタからの出力電流は、1 ピンあたり 5 mA を超えないように使用してください。 超えた場合、破損の危険があります。

# 9.10.7. オプション

# 1 接続ケーブルおよび端子台

信号入力、同期接続のため、以下のケーブルおよび端子台が用意されています。



#### 2 ピン配置

RA30-112 入力コネクタのピン配置とリモート制御ケーブル及び、端子台接続ケーブルの対応表。

	RA30-112 IN コネクタ	AX-PCX-10S20 端子台と RA30-504 ケーブルの 組み合わせ	リモート	<b>RA30-506</b> 制御ケーブル(バラ線)		
信号名	ピン番号	ピン番号	線色	マーク色	マーク表示	
NC	A1	1				
GND	B1	11				
NC	A2	2				
GND	B2	12				
START/STOP IN	A3	3	<del>1</del> 7%	アカ	_	
GND	B3	13	包	クロ	_	
MARK IN	A4	4	遊匠	アカ	_	
GND	B4	14	傳八	クロ	—	
FEED IN	A5	5	н	アカ	_	
GND	B5	15		クロ	—	
PRINT IN	A6	6	共	アカ	_	
GND	B6	16	甲	クロ	—	
NC	A7	7	세소	アカ	_	
GND	B7	17	190	クロ	—	
EXT SMPL IN (+)	A8	8	+ <b>z</b> ×	アカ		
EXT SMPL IN (-)	B8	18	位	クロ		
TRIG IN (+)	A9	9	本古	アカ		
TRIG IN (-)	B9	19	<b>冯</b> 次	クロ		
OSC IN (+)	A10	10	н	アカ		
OSC IN (-)	B10	20		クロ		

□ RA30-112 OUT コネクタ のピン配置とリモート制御ケーブル及び、端子台接続ケーブルの対応表。

	RA30-112 OUT コネクタ	AX-PCX-10S20 端子台と RA30-505 ケーブルの組み合わせ
信号名	ピン番号	ピン番号
START/STOP OUT (+)	A1	3
START/STOP OUT (-)	B1	11/13
MARK OUT (+)	A2	4
MARK OUT (-)	B2	14
FEED OUT (+)	A3	5
FEED OUT (-)	B3	15
PRINT OUT (+)	A4	6
PRINT OUT (-)	B4	16
EXT SMPL OUT (+)	A5	8
EXT SMPL OUT (-)	B5	18
TRIG/EXT.1 OUT (+)	A6	9
TRIG/EXT.1 OUT (-)	B6	19
OSC/EXT.2 OUT (+)	A7	10
OSC/EXT.2 OUT (-)	B7	20

- 3 ケーブル仕様
- 3.1 RA30-504 ケーブル



3.2 RA30-505 ケーブル



3.3 RA30-506 ケーブル



DF02P020F22A1

# 9.11. 4ch 電圧モジュール(RA30-113)

### 9.11.1. 概要

本モジュールは、±2 V ~ ±500 V の測定レンジで、DC ~ 100 kHz の信号を、16 bit、1 MS/s でサン プリングし、A/D 変換することができる 4 CH の電圧入力モジュールです。波形観測用のアナログフィ ルタを搭載しています。また、各チャネル間、入出力間は絶縁されています。

# 9.11.2. 入力チャネルの設定

<RA3100本体での設定スイッチと設定内容について説明します。>

- ① SLOT1: スロット番号、入力モジュールタイプ。
- ② スロット変更:スロット を変更します。
- ③ チャネル選択:スロット内の CH を選択します。
- ④ 測定 ON/OFF

**ON**: 入力信号の測定を行います。

- ⑤ **カラー**: 波形モニタの表示色を変更します。
- ⑥ 入力結合: 入力信号の結合を切り替えます。
- ⑦ 測定レンジ: 測定レンジを変更します。
- ⑧ L.P.F.: ローパスフィルタを変更します。
- ① 表示位置:表示位置を指定します。
- ① 表示範囲: 各グラフの振幅方向の表示幅を指定します。
- 12 表示最小: 表示範囲の最下部の表示下限値を設定します。
- 13 表示最大: 表示範囲の最上部の表示上限値を設定します。
- ④ シート: チャネルをシートに割り当てます。
- 15 **グラフ**: チャネルをグラフに割り当てます。
- 16 波形表示: ON は波形モニタに波形が表示され、OFF は表示されません。
- ⑪ ゼロキャンセル :

入力チャネルの内部オフセットをキャンセルします。ゼロキャンセルを実行することで、より正確な測定ができます。

⑧ 測定可能範囲/測定值:

現在の測定可能範囲と測定値を表示します。



### 9.11.3. 測定時の設定

SLOT 番号とチャネルを確認し、該当する入力モジュールに信号を接続し、【測定】キーを ON にしま すと、モニタ画面に入力波形が表示されます。その波形を見ながら、必要な信号波形に調整できます。 以下の手順で入力チャネルを設定します。

#### 手順 1. 【入力結合】キー⑥により、入力のカップリングを設定します。

カップリング	内容
DC	入力信号の DC、AC 成分を含めた実際の信号が測定できます。 測定時は DC は合に訊字します。
	入力信号をCH内部に接続せず、CHの入力をGNDに接続します。
GND	入力の GND レベルを波形モニタ、プリンタ記録で確認できます。

#### 手順2. 測定対象に合わせて測定レンジを設定します。

CH 設定サブメニューの【測定レンジ】キー⑦により、入力感度の変更ができます。 測定レンジに表示されている値(RANGE)は、入力(測定)最大値を示し、波形モニタの 10 div に相 当します。表示位置が 50 %の時、±RANGE(全測定範囲)が表示されます。 【測定レンジ】キーをタップし、回転ノブを回してレンジを変更します。回転ノブを左に回すと感 度が下がり、右に回すと感度が上がります。測定レンジは、下記の 8 レンジです。

500 V	200V	100 V	50 V	20V	10 V	5 V	2 V
-------	------	-------	------	-----	------	-----	-----

Tips

A力が測定レンジを超え、オーバーレンジが発生すると画面右下に OVER RANGE を表示し、本体から「ピピッ!、ピピッ!」と警告音を発します。入力信号がオーバーレンジしないように測定レンジで 感度を下げてください。警告音を鳴らしたくない場合、ブザー音設定を OFF としてください。「8.3.1. 環境」のブザー音設定を参照してください。



### 手順3.入力フィルタを設定します。

【L.P.F.】キー⑧により、ローパスフィルタを設定します。

本モジュールのローパスフィルタは、波形を重視した、なだらかな減衰特性のフィルタです。信 号として有効な周波数の10倍以上を目安にカットオフ周波数を設定し、不要な高周波成分、ノイ ズ成分をカットします。

OFF	3 kHz	300 Hz	30 Hz	3 Hz
-----	-------	--------	-------	------

手順4 表示範囲と表示位置を設定します。 「4.3.2. 入力 CH を設定する - 表示範囲と表示位置(表示領域)設定の説明」を参照してください。 表示範囲: 波形モニタ内の波形表示エリアの振幅方向の表示幅 表示位置: 指定された表示範囲の波形表示エリアを波形モニタのどの位置に表示するかを指定し ます。

#### 手順5 表示最大と表示最小を設定します。

「4.3.2. 入力 CH を設定する - 表示最大と表示最小(波形表示スケール)設定の説明」を参照してください。

表示最大: 表示範囲の最上部の表示上限値を設定します。

表示最小: 表示範囲の最下部の表示下限値を設定します。

#### 手順6 ゼロキャンセルを実行します。

電源投入後、時間の経過や周囲温度の変化により、RA3100本体の内部温度が変化すると、入力モジュール内で温度ドリフトが発生し、これが DC オフセット電圧の変化となり、測定の誤差となります。ゼロキャンセルを実行することで、これらの誤差を最小化することができます。 ゼロキャンセルは、電源投入後は 60 分間のウォームアップ時間をおき、【ゼロキャンセル】キー ⑪をタップします。

Tips

本機能は内部のオフセット、ドリフトをキャンセルする機能で、入力信号のオフセットをキャンセルするものではありません。

# 9.11.4. 参考資料



□ 各入力—筐体(GND)間、各チャネル間の電圧がそれぞれ 300 V (DC+ACpeak) を超えないようにしてく ださい。超えた場合、破損の危険があります。

#### 1 入力ケーブル

CH1 ~ CH4 の入力コネクタは、絶縁型 BNC コネクタです。金属 BNC のプラグを使用するとコネク タの破損や接続不良の原因になるので金属 BNC は接続しないでください。 信号入力ケーブルには下記の絶縁 BNC ケーブル(RA30-507)をご使用ください。

推奨ケーブル



#### 2 对地間最大定格電圧



# 10.資料

本章では各機能の補足説明を行います。

# 10.1. バージョン一覧

本製品の管理画面で扱うバージョンは以下の通りです。

名称	概要
① Windows OS	組み込まれている Windows 10 IoT のバージョン
② ソフトウェア	RA3100 ソフトウェアのバージョン
③ ハードウェアのメイン	メイン FPGA のバージョン
④ ハードウェアのプリンタ	プリンタ FPGA のバージョン
⑤ モジュール	モジュール FPGA のバージョン
⑥ 記録データの記録	記録時の RA3100 ソフトウェアのバージョン
⑦ 記録データのファイル	記録時またはファイル更新時の RA3100 ソフトウェアのバージョン
⑧ 設定データのファイル	作成時の RA3100 ソフトウェアのバージョン



#### ・バージョン管理画面

RA30-105

RA30-106

RA30-107

RA30-108

RA30-109

Ver. 1.0.1

Ver. 1.1.2

Ver. 1.0.1

Ver. 1.0.5

Ver. 1.0.2

SLOT 5

SLOT 6

SLOT 7

SLOT 8

SLOT 9

・ファイル管理画面-記録



#### ファイル管理画面-設定

- ①

- (1)

- (5)

(8)

メモリ記録

ON

インポート エクスポート

35:11

通常

SSD記録

ON

プリンタ記録

ON

1s/div(10

設定の復元

10. 資料 - 10.2. サンプリングのデータ形式

# 10.2. サンプリングのデータ形式

本製品のデータ形式には、「NORMAL サンプリング」と「P-P サンプリング」の2種類があります。

# 10.2.1. NORMAL サンプリング

NORMAL サンプリングは、サンプリング周期の A/D 値をデータとして記録し、波形の再現、データ解析などに使用します。



#### サンプリングデータから入力波形を再生

サンプリング周期に対して入力信号が速いと、波形の再現性は落ち、突発的なパルスを取りこぼす場合 があります。



# 10.2.2. P-P サンプリング

P-P サンプリングは、サンプリング周期の期間内を最速サンプリング(20 MS/s)でサンプリングして、 ピーク値(最大値と最小値の2点)を検出し、このピーク値を記録データとして記録します。 少ないデータで広帯域までの波形の再現が可能で、突発的なスパイクノイズ等を取りこぼすことのな い、長時間記録の波形再生に適したデータ形式です。

欠点としては、記録後のデータ解析(平均、RMS、FFT等)ができないことです。



# 10.3. サンプリング

# 10.3.1. 内部サンプリング

プリンタ記録、SSD 記録、メモリ記録ごとにサンプリング速度が設定できます。各記録の最大サンプリング速度は異なります。仕様については「12.1.1.本体基本仕様」を参照してください。

# 10.3.2. 外部サンプリング

ペンレコ記録、プリンタ記録、SSD 記録の場合、外部から入力するクロック信号に同期してサンプリングを 行う外部サンプリングが可能です。ただし、記録できるデバイスはプリンタ記録または、SSD 記録のどちら か1つのみとなります。

外部サンプリングのクロック信号は「9.10. リモート制御モジュール(RA30-112)」の「EXT SMPL IN」端子に入力 します。

# 10.3.3. サンプリング速度と紙送り速度の関係

サンプリング速度と紙送り速度の関係は下表のようになります。

<b>サンプリンガ</b>		サンプリ	ング速度		純光の声声
リンノリンク	周波	皮数	周	期	私送り述及
	$100~{\rm ms/div}$	(1  kS/s)	$100~{ m ms/div}$	(1 ms)	100 mm/s
	$200~{ m ms/div}$	$(500 \ { m S/s})$	$200~{ m ms/div}$	(2 ms)	$50~{ m mm/s}$
	$500~{ m ms/div}$	(200  S/s)	$500~{ m ms/div}$	(5 ms)	$20~{ m mm/s}$
	$1~{ m s/div}$	(100 S/s)	$1~{ m s/div}$	(10 ms)	10  mm/s
	$2~{ m s/div}$	$(50~{ m S/s})$	$2~{ m s/div}$	( <b>20 ms</b> )	5  mm/s
	$5~{ m s/div}$	(20  S/s)	$5~{ m s/div}$	(50 ms)	2  mm/s
内部	$10~{ m s/div}$	(10 <b>S</b> / <b>s</b> )	$10~{ m s/div}$	(100 ms)	1  mm/s
	$20~{ m s/div}$	(5  S/s)	$20~{ m s/div}$	(200 ms)	30 mm/min
	$50~{ m s/div}$	(2  S/s)	$50~{ m s/div}$	(500 ms)	12  mm/min
	$100 \ { m s/div}$	(1 <b>S</b> / <b>s</b> )	$100 \ { m s/div}$	(1 s)	6 mm/min
	$2 \ {\sf min}/{\sf div}$	$(50~{ m S/min})$	$2 \ {\sf min}/{\sf div}$	( <b>1.2 s</b> )	5  mm/min
	$5 \ { m min}/{ m div}$	(20  S/min)	$5~{ m min}/{ m div}$	( <b>3</b> s)	2  mm/min
	$10 \ \mathrm{min}/\mathrm{div}$	(10 <b>S</b> /min)	$10 \ { m min}/{ m div}$	(6 s)	1  mm/min
外部		E	XT.		

# 10.4. スケール変換(物理量換算)

スケール変換は、センサなどから出力される電圧を物理量に変換し、直読を可能にする機能です。 本製品では2通りの変換方法があります。どちらの変換も図で示す通り、同じ変換になります。

- 方法1 2点の値で直接変換する方法
  - 2 点 a、b の入力と出力の値、a[Xa、Ya]、b[Xb、Yb]を指定すると、 Y=AX+B の式が求められます。
- 方法2 物理量とセンサ出力電圧との換算が規定されている場合のゲイン補正で変換する方法 センサ入力の感度AとオフセットBが規定され、





例1: 2 点補正

**4-20mA**の伝送 センサ側出力 **4-20mA** (1 - 5 V) が 0 - 10 kg の場合 2 点方式 変換 1:1→0、変換 2:5→10、単位 kg

例 2: ゲイン補正

振動センサ	感度 4.5 N =	1 V	
センサ方式	ゲイン:4.5、	オフセット:0、	単位 N

# 10.5. 波形反転

波形反転を ON したチャネルは、測定値の正負を反転して波形と値を表示します。下記の機能は反転した値で処理されます。

- □ Y-T 波形
- □ X-Y 波形
- □ FFT 解析
- □ デジタル表示
- ロ カーソル
- ロ サムネイル
- □ 検索機能
- ロ トリガ

# 10.5.1. スケール変換との併用

波形反転は測定値の正負を反転しているため、「10.4.スケール変換」を併用した場合、 Y=-AX+B の計算式で物理量が求められます。そのためオフセットが0でない場合、 波形反転後の値が波形反転前の値の正負を反転した値と異なります。

#### 例:入力電圧:5V、ゲイン:2、オフセット:10



Tips

波形反転を使用すると波形が上下逆さまに表示されますが、スケール変換でゲインを-1にすると、ス ケール値のみが上下逆さまに表示されます。



# 10.6. FFT 解析

# 10.6.1. 解析ファンクション

「時間軸波形」「スペクトラム」等の解析を行うことができます。

## Tips

- □ 工業量単位 (Engineering Unit) を 0 dB とします。
  - 例: 電圧測定の場合 1 V = 0 dBRMS 測定の場合 1 Vrms = 0 dB

## 時間軸波形(1信号解析)

入力信号の時間領域波形です。

# リニアスペクトラム(1信号解析)

リニアスペクトラムの各周波数成分 G を G=R+jI(R:実数部,I:虚数部)と定義します。 入力信号の周波数領域波形で、各周波数成分の振幅と位相を知ることができます。 R、I は窓関数ピーク補正係数 k を乗算した結果です。

$$\mathbf{k} = \frac{N}{\sum_{i=0}^{N-1} W(i)}$$
 N:サンプリング点数、W(i):窓関数

実数部	Lin-Rel	R
虚数部	Lin-Img	Ι
振幅	Lin-Amp	$\sqrt{(R^2 + I^2)}$
対数振幅	Log-Amp	$20 \times \log \sqrt{(R^2 + I^2)}$
位相	Phase	$\tan^{-1}(I/R)$

# RMS スペクトラム(1信号解析)

入力信号の周波数領域波形で、振幅(実効値)と位相を知ることができます。 R、I は窓関数ピーク補正係数 k を乗算した結果です。

$$\mathbf{k} = \frac{N}{\sum^{N-1} W(i)}$$

N: サンプリング点数、W(i): 窓関数

$\sum_{i=0}$	·)	
実数部	Lin-Rel	$R/\sqrt{2}$
虚数部	Lin-Img	$I/\sqrt{2}$
振幅	Lin-Amp	$\sqrt{(R^2 + I^2)}/\sqrt{2}$
対数振幅	Log-Amp	$20 \times \log(\sqrt{(R^2 + I^2)}/\sqrt{2})$
位相	Phase	tan <sup>-1</sup> (I/R)

### パワースペクトラム(1信号解析)

入力信号のパワー(2乗値)を表し、振幅情報だけを知ることができます。 R、I は窓関数ピーク補正係数 k を乗算した結果です。

$\mathbf{k} = \left(\frac{N}{\sum_{i=0}^{N-1} \mathbf{J}}\right)$	$\overline{W(i)}$	N:	サンプリング点数、W(i):窓関数
振幅	Lin-Amp		$R^2 + I^2$
対数振幅	Log-Amp		$10 \times \log(\mathbb{R}^2 + \mathbb{I}^2)$

### パワースペクトラム密度(1信号解析)

単位周波数  $\Delta f$  あたりのパワースペクトラムを表します。 **R**、I は窓関数ピーク補正係数 k を乗算した結果です。

振幅	Lin-Amp	$(\mathbf{R}^2 + \mathbf{I}^2)/\Delta f \times k1$
対数振幅	Log-Amp	$10 \times \log((\mathbb{R}^2 + \mathbb{I}^2)/\Delta f \times k1)$

 $\Delta f = Fs/N$ 、Fs: サンプリング点数、W(i): 窓関数

k1:窓関数 BW 補正係数

レクタンギュラ	1
ハニング	0.666
ハミング	0.731

### クロスパワースペクトラム(2信号解析)

クロスパワースペクトラムとは、2つの信号間のパワーを求めます。基準となる信号のリニアスペクト ラム Gx の共役複素数 Gx\* と、比較する信号のリニアスペクトラム Gy との積で求めます。 基準信号のリニアスペクトラム Gx = Rx + jIx, Gx\* = Rx - jIx 比較信号のリニアスペクトラム Gy = Ry + jIy クロスパワースペクトラム Gy = Gy × Gx\* = (Ry + jIy)(Rx - jIx) = Ryx + jIyx クロスパワースペクトラム (実数部) Ryx = (RyRx + IyIx)×k クロスパワースペクトラム(虚数部) Iyx = (RxIy - RyIx)×k

また、Ryx、Iyx は窓関数ピーク補正係数 k を乗算した結果です。

$$\mathbf{k} = \left(\frac{N}{\sum_{i=0}^{N-1} W(i)}\right)$$

N: サンプリング点数、<math>W(i):窓関数

実数部	Lin-Rel	Ryx
虚数部	Lin-Img	Iyx
振幅	Lin-Amp	$\sqrt{(\text{Ryx}^2 + \text{Iyx}^2)}$
対数振幅	Log-Amp	$10 \times \log \left( Ryx^2 + Iyx^2 \right)$
位相	Phase	tan <sup>-1</sup> (lyx/Ryx)

#### 10. 資料 - 10.6. FFT 解析

#### 伝達関数(2信号解析)

伝達関数は、伝達系の入力と出力の周波数特性を表したものです。 クロスパワースペクトラム Gyx と入力(基準)パワースペクトラム Gxx の比として求めます。 伝達関数 = Hyx = Gyx / Gxx

実数部	Lin-Rel	HRyx
虚数部	Lin-Img	HIyx
振幅	Lin-Amp	$\sqrt{HRyx^2 + HIyx^2}$
対数振幅	Log-Amp	$10 \times \log(HRyx^2 + HIyx^2)$
位相	Phase	tan <sup>-1</sup> (HIyx/HRyx)

#### コヒーレンス関数(2信号解析)

伝達系の入力信号によって生じるパワーと、全出力パワーの比を表したものです。クロスパワースペクト ラム Gyx と入力(基準)パワースペクトラム Gxx、出力(比較)のパワースペクトラム Gyy から求めます。

|--|

## Note

 コヒーレンス関数は、1回の測定では全周波数にわたって1となります。必ず周波数軸のアベレージ処理 を行ってください。

## オクターブ分析

1/1 オクターブバンドまたは、1/3 オクターブバンドの解析ができます。 本製品では、パワースペクトラムを求めてから各バンド範囲内のデータを加算して求めています。

振幅	Lin-Amp	Oct × k1
対数振幅	Log-Amp	$10 \times \log(0$ ct $\times$ k1)

k1:窓関数 BW 補正係数

レクタンギュラ	1
ハニング	0.666
ハミング	0.731

# 10.6.2. AVG 処理

アベレージ処理を設定しても解析ファンクションに有効な設定がない場合、アベレージ処理は行いません。解析設定によるアベレージの有効・無効を下記の表に示します。

毎77十二	Ү 軸		AVG 方式		
一			時間軸	周波数軸	ピーク
時間軸波形	振幅	Linear	有効	無効	無効
	実数部	Lin-Rel	無効	無効	無効
	虚数部	Lin-Img	無効	無効	無効
リニアスペクトラム	振幅	Lin-Amp	無効	有効	有効
	対数振幅	Log-Amp	無効	有効	有効
	位相	Phase	無効	無効	無効
	実数部	Lin-Rel	無効	無効	無効
	虚数部	Lin-Img	無効	無効	無効
RMS スペクトラム	振幅	Lin-Amp	無効	有効	有効
	対数振幅	Log-Amp	無効	有効	有効
	位相	Phase	無効	無効	無効
パローマペクトラム	振幅	Lin-Amp	無効	有効	有効
	対数振幅	Log-Amp	無効	有効	有効
パローマペクトラム密度	振幅	Lin-Amp	無効	有効	有効
	対数振幅	Log-Amp	無効	有効	有効
	実数部	Lin-Rel	無効	無効	無効
	虚数部	Lin-Img	無効	無効	無効
クロスパワースペクトラム	振幅	Lin-Amp	無効	有効	有効
	対数振幅	Log-Amp	無効	有効	有効
	位相	Phase	無効	無効	無効
	実数部	Lin-Rel	無効	無効	無効
	虚数部	Lin-Img	無効	無効	無効
伝達関数	振幅	Lin-Amp	無効	有効	有効
	対数振幅	Log-Amp	無効	有効	有効
	位相	Phase	無効	無効	無効
コヒーレンス関数	振幅	Lin-Amp	無効	有効	無効
1/1 オクターブ分析	振幅	Lin-Amp	無効	有効	有効
	対数振幅	Log-Amp	無効	有効	有効
1/2 ナクターブ公折	振幅	Lin-Amp	無効	有効	有効
	対数振幅	Log-Amp	無効	有効	有効

#### 単純加算平均

解析結果の各要素を下式によって平均処理します。

$$S_{\rm N} = (1/{\rm N})\sum_{\rm K=1}^{\rm N} Y_{\rm K}$$

#### 指数加重平均

解析結果の周波数成分に対する平均化処理で、平均化する各要素に指数関数的な重み付けをして平均化 します。

**例**:加算回数 N=3の場合、

 E1 = Y1  $E3 = (1 - \alpha)E2 + \alpha Y3$   $E2 = (1 - \alpha)E1 + \alpha Y2$ 
 $\alpha$ : 指数化加重平均定数
  $\alpha = 1 / N$ 

### 周波数軸ピークホールド

各周波数成分で最大値を保持します。

# 10.6.3. 解析結果の単位

解析結果の単位を以下に示します。

解析		X 軸	単位
時間軸波形	時間		S
その他解析	周波数		Hz
			I
解析		Y 軸	単位
時間軸波形	振幅	Linear	eu
	実数部	Lin-Rel	eu
	虚数部	Lin-Img	eu
リニアスペクトラム	振幅	Lin-Amp	eu
	対数振幅	Log-Amp	db
	位相	Phase	deg
	実数部	Lin-Rel	eu
	虚数部	Lin-Img	eu
RMS スペクトラム	振幅	Lin-Amp	eu
	対数振幅	Log-Amp	db
	位相	Phase	deg
.ºn	振幅	Lin-Amp	eu <sup>2</sup>
NU=XN0 F74	対数振幅	Log-Amp	db
	振幅	Lin-Amp	eu²/Hz
ハリースペクトラム密度	対数振幅	Log-Amp	db
	実数部	Lin-Rel	eu <sup>2</sup>
	虚数部	Lin-Img	eu <sup>2</sup>
クロスパワースペクトラム	振幅	Lin-Amp	eu <sup>2</sup>
	対数振幅	Log-Amp	db
	位相	Phase	deg
	実数部	Lin-Rel	(無単位)
	虚数部	Lin-Img	(無単位)
伝達関数	振幅	Lin-Amp	(無単位)
	対数振幅	Log-Amp	db
	位相	Phase	deg
コヒーレンス関数	振幅	Lin-Amp	(無単位)
	振幅	Lin-Amp	eu
1/1 オクターブ分析	対数振幅	Log-Amp	db
	振幅	Lin-Amp	eu
1/3 オクターフ分析	対数振幅	Log-Amp	db

# 10.7. Web ブラウザで本製品に接続

Web サーバ機能を ON すると、パソコン等の Web ブラウザを使用して RA3100 のリモート操作、設定、画面の閲覧等ができます。

# 10.7.1. パソコンのシステム要件

項目	内容
Memory	空き容量1GB以上
Display	解像度 1920×1080 以上
Web ブラウザ	Microsoft Edge <sup>®</sup> バージョン 79.0.309.65 以降

## 10.7.2. 準備

- ① LAN ケーブルで RA3100 とパソコンを接続します。
- ② RA3100 のネットワークの設定を行い、パソコンとの接続を可能にします。
- ③ RA3100 の Web サーバ機能を ON します。

# 10.7.3. 接続方法

パソコンで Web ブラウザを起動し、アドレス欄に「http://」と RA3100 の IP アドレスを入力します。

例: RA3100のIPアドレスが「192.168.0.1」の場合 RA3100と接続が完了すると、Webブラウザに [遠隔操作]画面が表示されます。



Q

http://192.168.0.1

Tips

 RA3100のWebサーバ機能の認証設定がONだった場合、 接続時にユーザ名とパスワードを入力しサインインします。それぞれRA3100に設定したものと一致したときだけ 接続できます。

このサイトにアクセスするにはサインインしてください				
http://192.168.0.1 では認証が必要となります このサイトへの接続は安全ではありません				
ユーザー名	AND			
パスワード	·····			
	サインインキャンセル			

### 10.7.4. 遠隔操作画面

接続が完了後、もしくは【遠隔操作】ボタンをクリックした際に[遠隔操作]画面に切り替わります。 RA3100のリモート操作、画面の閲覧等ができます。



Tips

□ **RA3100**に接続できるパソコン台数には制限はありませんが、ネットワーク負荷が高いと画面更新に時 間がかかる場合があります。画面更新速度が超高速の場合は1台、高速の場合は2台、通常の場合は3 台、低速の場合は5台までを目安にしてください。

# 10.7.5. 本体情報画面

【本体情報】ボタンをクリックした際に[本体情報]画面に切り替わります。 RA3100の本体情報の確認、時刻設定等ができます。



① 時刻同期: RA3100の時刻をパソコンの時刻に合わせます。

※ 誤差が生じる場合があります。



② PC 時刻:

③ RA3100 時刻: RA3100 の時刻を表示します。

④ RA3100 本体情報: RA3100 のシリアルナンバー、各バージョン情報、モジュール構成等を表示します。

Web ブラウザを表示しているパソコンの時刻を表示します。

# 10.7.6. Web ブラウザからの RA3100 リモート操作方法

Web ブラウザ上の RA3100 画面をマウス操作、キーボードの「Ctrl」、「Shift」、「Alt」とマウスホイール 操作を行う事で、RA3100 のリモート操作ができます。

アクション	マウス操	作と動作	
画面の操作	マウスで左クリックすると、RA3100の画面を操作できます。		
	設定項目を左クリックすると、枠色が橙色 変更できます。	に変わり、マウスホイール操作で設定値を	
設定の変更 (マウスホイール)	例として、「カラー」を選択すると色の変更 数値を変更できます。 カラー カラー	更、「表示位置」を選択すると表示幅の割合	
	設定項目を右クリックすると、設定項目に	対応したダイアログを表示します。	
	<b>選択パレットダイアログ</b> 設定値を選択すると、設定を反映しダイア る場合は、ダイアログ外をクリック」ます	ログが閉じます。設定を変更せずに元に戻	
設定の変更 (ダイアログ)	<b><i>h</i>5-</b>		
	<b>数値入力ダイアログ</b> 画面上のボタン操作、またはキーボード入 力の場合は、「Enter」キーを押すと設定値 <u>表示位置</u> 36 %	力操作で数値を入力します。キーボード入 を反映しダイアログが閉じます。 Mn=0 ×	
波形の X 軸倍率	「Ctrl」キー + マウスホイール上回転:	倍率拡大	
	「Ctrl」キー + マウスホイールト回転:	倍率縮小	
波形の Y 軸倍率	「Shift」キー + マウスホイール上回転:	倍率拡大	
	「Shift」キー + マワスホイールト回転:	倍率縮小	
波形のX軸方向	マウスホイール上回転:	左へ移動	
への移動	マワスホイールト回転:	石へ移動	
波形の Y 軸万回	「Alt」キー + マワスホイール上回転:	上へ移動	
<u>へ</u> の移動	「Alt」キー + マリスホイールト回転:		
	指正したカーソル線をマリスホイール操作		
	マリス小イール上回転:	左へ移動 <b>───</b>	
カーソルの移動		口、修動	
	カーソル A または B マークを直接 ドラック	びして移動できます。 B	
	マウスホイール操作に併せて「z」キーを押す	すと、更新するステップを小さく(微調整)	
微調整	することができます。		
	ー + 「Ctrl」キー + マウスホイール上回転		
### 10.7.7. Web ブラウザの表示言語の切り替え

[**遠隔操作**] 画面、[本体情報] 画面の表示言語は Web ブラウザ設定の言語によって自動で切り替わりま す。対応言語は日本語、英語、韓国語、中国語(繫体字)となり、対応言語以外は英語表記となります。

Tips

□ RA3100の画面は本体設定の言語で表示されます。

10. 資料 - 10.8. FTP で本製品のデータをダウンロード

## 10.8. FTP で本製品のデータをダウンロード

FTP サーバ機能を ON にすると、FTP クライアントソフトウェアを使用することで、記録データ、画像データ、設定データのダウンロードができます。

#### 10.8.1. 準備

- ① LAN ケーブルで RA3100 とパソコンを接続します。
- ② RA3100のネットワークの設定を行い、パソコンとの接続を可能にします。
- ③ RA3100 の FTP サーバ機能を ON します。

## 10.8.2. ダウンロード方法

例として Windows10 のエクスプローラを使用した場合で説明します。

- ① パソコンでエクスプローラを起動し、アドレス欄に「ftp://」と RA3100 の IP アドレスを入力します。
  - 例: RA3100のIPアドレスが「192.168.0.1」の 場合



サーバーが、匿名でのログインを許可しないか、または電子メールのアドレスが受理されませんでした。

ログオンしたときに、このサーバーをお気に入りに追加して、簡単にそのサーバーに戻ることができます。 パスワードまたはデータをサーバーに送信する物に、FTP によるパスワードまたはデータの増号化またはエンコ ード化が実行されていません。パスワードあよびデータのセキコリティを保護するには、代わりに WebDAV を使用してたさい。

□ バスワードを保存する(<u>S</u>)

192.168.0.1

ログオン方法

FTP サーバー:

ユーザー名(<u>U</u>): パスワード(P);

置名でログオンする(A)

Tips

認証が ON になっている場合は、ログオン画面が表示されます。認証設定で設定したユーザ名とパスワードを入力してログオンしてください。

ダウンロードしたいファイルやフォルダをドラッグして、ダウンロード先にドロップします。



Tips

- Env フォルダに設定データ、Record フォルダに記録データ、ScreenShot フォルダに画像データ、CSV フォルダに CSV ファイルがあります。
- □ Record フォルダには記録準備のフォルダやファイルが存在する場合があります。
- □ ファイルの更新日時がクライアント側でずれて表示される場合があります。
- □ FTP サーバに接続できるクライアントの最大数は8台です。

### 10.9. データ転送

データ転送機能を ON すると、RA3100 から LAN 接続した PC に「10.9.2.サンプリングデータ」を転送周 期ごとに転送します。

#### 10.9.1. 手順

- ① LAN ケーブルで RA3100 と PC を接続します。
- ② RA3100のネットワークの設定を行い、PC との接続を可能にします。
- ③ RA3100 のデータ転送機能を ON します。
- ④ PC から RA3100 に TCP または UDP で接続します。
- ⑤ RA3100 と PC の接続後、[転送モード]の設定に応じてサンプリングデータの転送を開始します。
   常時: RA3100 と PC の接続が確立するとサンプリングデータの転送を開始します。
   記録中: 記録中にサンプリングデータの転送を行います。
  - **手動**: ユーザの指示で転送の開始と停止を行います。本体画面では[**データ転送**]の[**手動制御**]、通信コマンドでは「E29:データ転送の手動制御」で行います。
- **レン**ポート番号は「12.2.12.3 ネットワーク使用ポート番号一覧」を参照してください。

### Note

データ転送中に RA3100 の操作を行うとデータ転送が途切れることがあります。

## 10.9.2. サンプリングデータ

サンプリングデータとは、1サンプリング分の複数チャネルの測定データを表します。

### 10.9.2.1. データフォーマット

サンプリングデータはバイナリフォーマット(リトルエンディアン)です。データフォーマットは以下の ようになります。

4 Byte	可変長	2 Byte
タイムスタンプ	測定データブロック	測定ステータス

名称	型	データ長	備考
タイム スタンプ	符号なし 32 ビット 整数値	4 Byte	相対時刻を表します。データ転送を ON すると0 になります。 [転送データ]がワンショットの場合、サンプリングデータごとに 1 加算されます。連続の場合、サンプリングごとに1 加算されま す。そのため、間引きを用いると断続的な値になります。 【データ転送】の[タイムスタンプ]で ON/OFF を変更できます。
測定 データ ブロック	測定データご とに異なる	可変長	1 サンプリングにおける[測定]ON のチャネルの測定データです。 サンプリングのデータ形式と[測定]ON のチャネル数によって データ長が変わります。 詳細は「10.9.3 測定データブロック」を参照してください。
測定 ステータス	符号なし 16 ビット 整数値	2 Byte	<ul> <li>ビットごとに RA3100 のステータスや RA30-112 リモート制御モジュールの入力信号などを 0/1 で表します</li> <li>Bit0 : トリガ トリガが発生したことを表します。</li> <li>Bit1 : マーク マークが発生したことを表します。</li> <li>Bit2 : フィード RA30-112 FEED IN 信号の入力を表します。</li> <li>Bit3 : プリント RA30-112 PRINT IN 信号の入力を表します。</li> <li>Bit4 : 記録中 記録中を表します。</li> <li>Bit5~Bit15 : システム予約</li> </ul>

#### 10.9.3. 測定データブロック

測定データブロックは、1 サンプリングにおける[**測定**]ON のチャネルの測定データの集まりです。

#### 10.9.3.1. 測定データ

測定データは1つが2Byteのバイナリデータです。測定データはアナログ入力モジュールなどのアナログ チャネルデータとロジックモジュールのロジックチャネルデータに分けられます。また、データ形式によっ て測定データのフォーマットが変わります。

「一字」データ形式は「10.2 サンプリングのデータ形式」を参照してください。

#### □ アナログチャネルデータ:

アナログ入力モジュールの測定データで、符号付き 2 Byte の AD カウント値(整数値)で表されます。 データ形式が NORMAL サンプリングの場合は 1 つの測定データです。

2 Byte	
AD カウント値	

P-P サンプリングの場合は AD カウント値の最小値(Min)と最大値(Max)の 2 つの測定データです。

2 Byte	2 Byte
AD カウント値(Min)	AD カウント値(Max)

AD カウント値を物理量に変換するには「10.12 AD カウント値を物理量へ変換」を参照してください。

#### □ ロジックチャネルデータ:

ロジックモジュールの値は1信号を1ビットで表し、2 Byte の測定データに CHA と CHB の測定値を 持ちます。CHA または CHB のどちらかの[測定]が ON で両チャネルの測定値を持ちます。 信号の並びは、Bit0 から CHA-CH1、CHA-CH2・・・と並び、Bit15 が CHB-CH8 です。 データ形式が NORMAL サンプリングの場合は 16ch の 0/1 (Level) です。

	2 Byte														
	Level														
СНВ						С	HA								
CH8	CH7	CH6	CH5	CH4	CH3	CH2	CH1	CH8	CH7	CH6	CH5	CH4	CH3	CH2	CH1
Bit15															Bit0

**P-P** サンプリングの場合はサンプリング周期ごとの 0/1(Level)とサンプリング周期の期間内に 0/1 の 変化が発生したことを表すフラグ(Flag)の 2 つの測定データを持ちます。

	2 B	yte	2 E	Syte
Level			FI	ag
	СНВ	СНА	СНВ	СНА
CH8	CH1	CH8 CH1	CH8 CH1	CH8 CH1
Bit15		Bit0	Bit15	Bit0

#### 10.9.3.2. 測定データの並びとデータ長

測定データの並びとデータ長はサンプリングのデータ形式とチャネルの測定によって変化します。 下記のモジュール構成を例にします。

例: RA3100 に以下の構成でモジュールが装着されている場合

スロット	モジュール	チャネル	表記	測定
4	DA20 404	CH1	S1-CH1	ON
1	RA30-101	CH2	S1-CH2	ON
	DA000 404	CH1	S2-CH1	OFF
2	RA302-101	CH2	S2-CH2	ON
2	DA202 405	CHA	S3-CHA	ON
3	RA302-105	СНВ	S3-CHB	OFF
$4 \sim 9$	未装着			

#### □ データ形式が NORMAL サンプリングの場合:

[測定] ON のチャネルの測定データが先頭から順に並びます。ロジックチャネルデータは、CHA か CHB のどちらか片方の[測定] が ON で CHA と CHB の両方の値を持ちます。

2 Byte	2 Byte	2 Byte	2 Byte	
S1-CH1	S1-CH2	S2-CH2	S3-CHA	S3-CHB

データ長は次式で求めます。

データ長(Byte) = アナログチャネルの測定数 x 2(Byte) + ロジックモジュールの測定数※ x 2(Byte)

※ ロジックモジュールは1つの測定データに CHA・CHB の値を持つためスロット単位で扱います。

構成例でのデータ長は以下のようになります。

 $3(チャネル) \times 2(Byte) + 1(スロット) \times 2(Byte) = 8(Byte)$ 

#### □ データ形式が P-P サンプリングの場合:

[測定] ON のチャネルの測定データが先頭から順に並びます。アナログチャネルデータは最小値 (Min)・最大値(Max)の順に並びます。ロジックチャネルデータは Level、Flag の順に並び、CHA か CHB のどちらか片方の測定が ON で CHA と CHB の両方の値を持ちます。

2 Byte	2 Byte	2 Byte	2 Byte	2 Byte	2 Byte
S1-CH1 Min	S1-CH1 Max	S1-CH2 Min	S1-CH2 Max	S2-CH2 Min	S2-CH2 Max

2 Byte	2 Byte
S3-CHA-CHB Level	S3-CHA-CHB Flag

データ長は次式で求めます。

データ長(Byte) = アナログチャネルの測定数 x 2(Byte) x 2

+ ロジックモジュールの測定数※ x 2(Byte) x 2

※ ロジックモジュールは1つの測定データに CHA・CHB の値を持つためスロット単位で扱います。

構成例でのデータ長は以下のようになります。

3(チャネル) x 2(Byte) x 2 + 1(スロット) x 2(Byte) x 2 = 16(Byte)

### 10.10. リモート制御

リモート制御モジュール(RA30-112)を使用し、外部機器から本製品をリモート制御するタイミング を説明します。ピン配置などの詳細は、「9.10 リモート制御モジュール(RA30-112)」を参照してくだ さい。

### 10.10.1. 記録の開始/停止

リモート制御モジュールの「START/STOP IN」にLow レベル信号を入力すると記録が開始されます。 ただし本製品の状態によりLow レベル信号を入力しても、記録が開始されない場合や、すぐに記録が 開始されず本製品の処理終了後に記録が開始される場合があります。

#### □ 記録が開始されない場合

本製品が「起動中」状態でLow レベル信号を入力した場合は記録が開始されません。

例:「起動中」に START/STOP IN に Low レベル信号を入力した場合



※ RA3100の状態は、①起動中 ②測定中 ③記録中 ④記録保存中 を表します。

#### □ 処理終了後に記録が開始される場合

本製品が「記録保存中」「印字中」「印字停止中」状態で START/STOP IN に Low レベル信号を入力した場合は、処理終了後に記録が開始されます。





### 10.10.2. ペンレコの開始/停止

リモート制御モジュールの「PRINT IN」にLow レベル信号を入力するとペンレコ記録が開始されま す。ただし本製品の状態によりLow レベル信号を入力しても、ペンレコ記録が開始されない場合や、 すぐにペンレコ記録が開始されず本製品の処理終了後にペンレコ記録が開始される場合があります。

#### □ ペンレコ記録が開始されない場合

本製品が「起動中」「記録中」「記録保存中」状態でLow レベル信号を入力した場合はペンレコ記録が 開始されません。

 入力信号

 PRINT IN

 電源 ON

 電源 ON

 電源 ON

 電源 ON

 1
 2

 3
 4

 2
 3

 2
 3

 2
 3

 4
 2

 記録紙
 (記録無し)

 2
 3

 4
 2

例:「起動中」に PRINT IN に Low レベル信号を入力した場合

#### □ 処理終了後にペンレコ記録が開始される場合

本製品が「印字中」「印字停止中」状態で PRINT IN に Low レベル信号を入力した場合は、処理終了後に記録が開始されます。



例:「印字停止中」に PRINT IN に Low レベル信号を入力した場合

※ RA3100の状態は、①測定中 ②印字中 ③印字停止中 を表します。

### 10.10.3. フィードの開始/停止

リモート制御モジュールの「FEED IN」に Low レベル信号を入力するとフィード(記録紙の空送り)が 開始されます。ただし本製品の状態により Low レベル信号を入力しても、フィードが開始されない場 合や、すぐにフィードが開始されず本製品の処理終了後にフィードが開始される場合があります。

#### □ フィードが開始されない場合

本製品が「起動中」状態でLow レベル信号を入力した場合はフィードが開始されません。

**例**:「起動中」に FEED IN に Low レベル信号を入力した場合



※ RA3100の状態は、①起動中 ②測定中 ③フィード中 を表します。

#### □ 処理終了後にフィードが開始される場合

本製品が「記録保存中※」「印字停止中」状態で FEED IN に Low レベル信号を入力した場合は、処理 終了後にフィードが開始されます。

※ リアルタイム波形印字 ON の場合。



例:「記録保存中」に FEED IN に Low レベル信号を入力した場合

## 10.11. AD カウント値と測定値の関係

アナログ入力モジュールの測定値を A/D 変換した値を「AD カウント値」と言います。 AD カウント値は、符号付き 16 ビットの整数値です。



例: RA30-101・500 V レンジにて、
 AD カウント値が+12800 の場合、
 測定値 = (+12800/32000)×500 [V] = +200 [V]



AD カウント値と測定値の関係

各モジュール・測定対象の測定値の算出式は、下表のようになります。

モジュール	測定対象	AD カウント値	算出式			
RA30-101	電圧	$-32000 \sim +32000$				
RA30-102	電圧	$-32000 \sim +32000$				
RA30-103	電圧	$-32000 \sim +32000$				
RA30-104	 電圧	$-32000 \sim +32000$	<sub>測定値 =</sub> <u>AD カウント値</u> x 測定レンジ			
DA20 106	熱電対	22000 ~ 22000				
RA30-100	白金測温抵抗体	-32000 ~ +32000				
BA20 107	DC	22000 ~ 22000				
RA30-107	RMS	-32000 ~ +32000				
	周期					
	周波数	22000 ~ 22000	測定値 = <u>AD</u> カウント値 + 32000 × 測定レンジ			
	回転数	-32000 ~ +32000	64000			
	パルス幅					
		22000 ~+22000	測定値 = <u>AD カウント値 + 32000</u> x100 [%]			
	Duly 24	-32000 - +32000	64000			
			測定値 = <u>AD カウント値</u> x 偏差+ 測定レンジ			
RA30-108	電源周波数	$-32000 \sim +32000$	32000			
		-02000 +02000	<mark>※</mark> 偏差 = 20 (測定レンジ 50 Hz、60 Hz 時)			
			40 (測定レンジ 400 Hz 時)			
	周波数偏差	$-32000 \sim +32000$	測定値 = <u>AD カウント値</u> x100 [%]			
	问以外加庄	02000 +02000	64000			
	パルスカウント	$-32000 \sim +8000$	測定値 = AD カウント値 + 32000			
	パルス積質	$-32000 \sim +18000$	測定値 = (AD カウント値 + 32000)x			
	· · · · · · · · · · · · · · · · · · ·	02000 +10000	50000			
	電圧	$-32000 \sim +32000$				
	加速度		測定値 = <u>AD カウント値</u> x 測定レンジ			
RA30-109	速度	$-32000 \sim +32000$	32000			
	変位					
RA30-113	電圧	$-32000 \sim +32000$				

## 10.12. AD カウント値を物理量へ変換

AD カウント値を物理量に変換するためには、次式を用います。

(式) 物理量(単位) = AD カウント x ゲイン + オフセット

単位、ゲイン、オフセットは通信コマンド「IO9:物理量算出係数読み出し」または、記録情報 XML ファ イルの<ToPhysical>タグで得られます。

項目	説明	取得先		
		I09 コマンド	XML ファイル <tophysical></tophysical>	
ゲイン	AD カウントに乗算する値	A1 : ゲイン	<gain></gain>	
オフセット	AD カウントに加算する値	A2:オフセット	<offset></offset>	
単位	物理量の単位	A3:単位	<unit></unit>	

例: AD カウントが 12800、IO9 の応答が下記の場合、

ゲイン	:	1.5625E-02
オフセット	:	0E+00
単位	:	V

物理量 = 12800 x 1.5625E-02 + 0E+00 = 200 [V]

## 10.13. CSV ファイル

### 10.13.1. CSV ファイル形式

CSV ファイルは、記録・チャネルのヘッダ情報と各チャネルの測定データが含まれたファイルです。 また、ファイル形式は BOM 付きの文字コード UTF-8 で出力されます。

ヘッダ 情報 CSV ファイル例 [Record Info] Name, RA3100-01 S/N. 3600150 Version, 2.2.0 Record Title, VibrationTest Record Time, 2024/10/17 18:27:39 Record Type, SSD Sampling, 10ms Data Type, Normal TriggeredTime, [CH Info] S1-CH1, RA30-102, Signal-A, ON, [GAIN=1] [OFFSET=0] [WaveINV=OFF] [RANGE=10V] [COUPLING=DC] [L.P.F.=OFF] S1-CH2, RA30-102, Signal-B, ON, [GAIN=1] [OFFSET=0] [WaveINV=OFF] [RANGE=10V] [COUPLING=DC] [L.P.F.=OFF] S1-CH3, RA30-102, Signal-C, ON, [GAIN=1] [OFFSET=0] [WaveINV=OFF] [RANGE=10V] [COUPLING=DC] [L.P.F.=OFF] S1-CH4, RA30-102, Signal-D, ON, [GAIN=1] [OFFSET=0] [WaveINV=OFF] [RANGE=10V] [COUPLING=DC] [L.P.F.=OFF] 測定 ... データ S9-CH4. [DATA] TIME[ms], Signal-A[V], Signal-B[V], Signal-C[V], Signal-D[V], Trigger, Mark 0. -3.57875E+00. -3.57938E+00. -1.78977E+01. -3.58000E+01. 0. 0 10, -3.55500E+00, -3.55625E+00, -1.77906E+01, -3.55875E+01, 0, 0 20, -3.53719E+00, -3.53813E+00, -1.76945E+01, -3.54000E+01, 0, 0 30, -3.51500E+00, -3.51625E+00, -1.75891E+01, -3.51750E+01, 0, 0 40, -3.49656E+00, -3.49688E+00, -1.74922E+01, -3.50000E+01, 0, 0

ヘッダ情報の記録情報 項目 説明 [Recode Info] 記録情報ラベル コンピュータ名 Name S/N シリアル番号 ソフトウェアバージョン Version **Record Title** 記録名称 Record Time 記録日時 記録デバイス Record Type Sampling サンプリング周期 データ形式 Data Type

ヘッダ情報のチャネル情報

TriggeredTime

項目	説明
[Recode Info]	チャネル情報ラベル
S1-CH1	チャネルの設定情報
S1-CH2	・モジュール種類 ・信号名称
S1-CH3	・測定 ON/OFF ・物理量変換
S1-CH4	・波形反転の設定
:	・各モジュール固有の設定
S9-CH4	(入力結合、測定レンジ、L.P.F など)

トリガ発生時の記録開始からの経過時間

測定データ

項目	説明
[DATA]	測定データラベル
Time [ms]	時間軸の単位
S1-CH1 [V]	チャネルの信号名称と単位
:	チャネルの測定値
S1-CH4 [V]	
Trigger	トリガ検出位置
Mark	マーク検出位置

### 10.13.2. CSV ファイル名

CSV ファイルは、記録デバイスの種類と CSV 番号の組み合わせたファイル名になります。 CSV 番号は連続した番号が付与されます。

記録デバイス	CSV ファイル名	出力例
プリンタ記録	P <csv 番号="">.csv</csv>	P1.csv P2.csv
SSD 記録	S <csv 番号="">.csv</csv>	S1.csv S2.csv
メモリ記録	M<ブロック番号>_ <csv 番号="">.csv</csv>	M1_1.csv M1_2.csv

# 11.保守・メンテナンス

本製品は精密機器のため、弊社および弊社指定サービスマン以外は本体ケースを開けないでください。 本章では製品の保守、メンテナンスについてご説明いたします。

## 11.1. 記録紙・プリンタ記録データの管理/取扱い

### 11.1.1. 記録紙の交換と記録紙残量モニタ

記録紙は弊社指定のものを使用してください。指定以外の記録紙を使用すると記録ができないばかり か、印字用サーマルヘッドの寿命を縮めることになる場合があります。 記録紙には残量が少なくなると、記録紙に赤い印刷が出てきます。また、モニタのサイドメニューに 記録紙残量モニタ(PAPER)が表示されています。それらを目安に記録紙の交換をしてください。 交換方法は「2.1.3. 記録紙の装着」を参照してください。



記録紙を交換した際は、記録紙残量モニタをリセットしてください。サイドメニューの【PAPER】(記 録紙残量モニタ)を長押しすると、リセット用ダイアログボックスが表示されます。 30 m ロール紙(YPS-106、YPS-108)の場合、【30 m にリセット】をタップし、 200m 折畳紙(YPS-112)の場合、【200 m にリセット】をタップし、【CLOSE】で終了します。



## 11.1.2. 記録紙の保管

### 記録前の記録紙の保管

- 高温、多湿環境下での保管は避けてください。長時間高温下に置かれますと白地が変色するので、ご注 意ください。
- □ 保管は、包装してない場合はポリ袋に入れ、またメーカ出荷梱包の場合はそのままの状態で、温度 25°C 以下、湿度 70 % RH 以下、暗所で保管してください。
- □ 長時間光を照射しないようにしてください。長時間光照射しますと白地が変色するので、屋外での測 定、保管には十分注意してください。

#### 記録後の記録紙の保管

- 高温、多湿、光により、記録したデータは退色し、白地部は変色する場合があるので、高温・多湿な環境下での保管、日光及び強い光での長時間照射は避けてください。
- □ 記録後の記録紙を長期間保管する場合は温度 25 °C 以下、 湿度 70 %RH 以下、 暗所でファイリング して保管してください。ファイルを使用する場合は可塑剤を含まない物(ポリエチレン、ポリプロピレ ン製等)を使用してください。
- 記録紙が次の材料、製品に触れていると印字面が変色あるいは退色したり、発色が悪くなったりと品質に悪影響を与える恐れがあります。
   塩化ビニル製品、有機化合物、接着テープ、消しゴム、ゴムマット、マジック、サインペン、修正液、カーボン、ジアゾ感光紙、ハンドクリーム、整髪料、化粧品、財布などの皮革製品など
- 発色した記録データは、こすっても水に濡れても消えることはありません。ただし、記録紙は強くこすると摩擦熱により発色するので、記録データ部分をこすらないようにご注意ください。

### 11.1.3. プリンタ部のエラー

プリンタ部では以下3項目の状態をモニタし、記録の制御 を行っています。記録中にいずれかのエラーが発生すると モニタにエラー表示を行い、記録を終了します。

- □ 記録紙の有無
- □ プリンタカバーのロック
- ロ サーマルヘッドの温度

#### Note

長時間連続でプリンタ記録を行うと、サーマルヘッドの温度が
 上昇し、エラーが発生する場合があります。エラーが発生しな
 いように設置場所、印字密度、記録速度を考慮してください。



プリンタエラー ダイアログボックス

設定

🖨 SSD

APER

## 11.2. 記録データのバックアップ

本製品では測定したデータは内蔵 SSD に記録されます。SSD の記録データのメ ンテナンスを怠りますと SSD の残り容量が不足して、測定を行うことができな くなるので、定期的に SSD のメンテナンス(データバックアップまたは削除)を 行ってください。

モニタのサイドメニューに SSD 残量モニタ (SSD) が表示されるので、これを目 安にメンテナンスを行うのもよいと思います。

記録データのバックアップ方法および SSD からの削除方法は「8.4.1.ファイル 管理」の「記録」を参照してください。

#### <SSD 残量モニタ>

内蔵 SSD の残り容量がインジケータに表示されています。

#### メンテナンスの手順

- 手順1. バックアップする記録データをエクスポート機能で外部メディアにコピーする。
- 手順2. 不要な記録データを削除する。

### 11.2.1. 内蔵 SSD のエラー

記録用デバイスの内蔵 SSD の寿命は、書き換え回数で大きく異な ります。 この SSD の健全性は[メンテナンス]画面の【SSD】の「余寿命」、 「健康状態」でチェックすることができます。 余寿命が0% 近くになってきたら弊社営業所または代理店へ交換 を依頼してください。

SSD		
SSDの健康状態	態をチェック	っします。
余寿命		100%
健康状態		正常
書き込みテス	くト	正常
_		
	チェック	

## 11.3. ディスプレイの清掃

ディスプレイの表面に汚れがついた場合は、乾いた柔らかい布でふきとるか、エタノールをガーゼに含ませて、軽く拭き取ってください。

## 11.4. サーマルヘッドの清掃・寿命

#### 11.4.1. 清掃

長時間記録を行うと、本製品のサーマルヘッド発熱体部に埃、印字カス等が付着し、汚れる場合があり ます。汚れていると印字が不鮮明になり画質が低下するので、このような場合は、以下の手順で清掃を 行ってください。

- 手順1. プリンタ部の開閉レバーを上側に引きプリンタカバーを開けます。
- 手順 2. プリンタ部内上部にサーマルヘッドが見えます。発熱体はサーマルヘッド端より 4.4 mm のラインにあります。このライン部を清掃します。
- 手順3. 綿棒またはガーゼにエタノールを含ませ軽くふいてください。記録紙にエタノールがつきますと 発色するのでストック部よりはずし作業することを推奨します。
- 手順4. サーマルヘッド部が乾いてから記録紙を装着し ご使用ください。 開閉レバー サーマルヘッド(金色の部分)

プラテンローラ

### 11.4.2. 寿命

サーマルヘッドの耐摩耗性は、約30 km(記録紙 YPS106約1000巻分)、印字パルス数で約30,000パルスです。これ以上の使用では品質を維持できないことがあります。その場合サーマル ヘッドの交換(有償)が必要です。交換は弊社営業所または、代理店にお申し付けください。(巻末)

## 11.5. プラテンローラの保守

プラテンローラに、ゴミ、ホコリ等が付着しますと、サーマルヘッドを傷つける原因になったり、印字 が不鮮明になり画質が低下する場合があるので、このような場合は、エタノールをガーゼに含ませ、プ ラテンローラを傷つけないように軽くふいて除去してください。

### 11.6. 停電

記録中に停電・電源コードの脱落などが起こると、内蔵 SSD に損傷が発生し SSD へのアクセスができなくなる場合があります。電源には UPS 等の無停電電源をご利用されることをお勧めします。

### 11.7. バッテリの交換

内蔵時計のバックアップ用バッテリは寿命が約10年(23°C環境にて)になっています。電源を入れる たびに時計がリセットされる場合は、このバッテリが原因の場合が多く、バッテリ交換が必要です。 交換は弊社営業所、または代理店にお申し付けください。(巻末)

## 11.8. ファンの交換

内蔵ファンが故障し停止すると、機器内部の温度が上昇し、機器内の他のデバイスへも損傷を与える場合があります。ファンの状態は、[メンテナンス]画面の【ファン】で確認することができます。 エラーになっていた場合は弊社営業所または代理店へ修理を依頼してください。

## 11.9. 本製品廃棄時の注意

本製品を廃棄する時は以下の内容に注意してください。



# 

異常時の対処方法を行っても、正常に動作しない時や修理等が必要な場合は、OS info report ファイル 出力「8.4.2. メンテナンス」の⑥を実施の上、巻末に記載の弊社営業所または代理店にご連絡ください。

症状	考えられる原因	対処方法
	電源コードが確実にコネクタに接続	電源コードを正しく接続し、電源スイッチを
	されていない。	ON にしてください。
電源が入らない。		本製品に使用している AC 電源入力部ヒュー
画面に何も表示し	い、デジョンティンス	ズは、本体内にあるためお客様では、交換で
ない。	ビュースが切れている。	きません。ヒューズ切れと思われる場合は、
		弊社までご連絡ください。
	画面がオート・オフになっている。	いずれかのキーを触れば、画面表示をします。
タッチパネルまた	記録実行中。	操作パネルのストップを押して、測定を中止
は操作パネルキー	スタートの LED が点灯状態。	してから操作してください。
を押しても動作し	SCREEN LOCK または KEY LOCK	側面の SCREEN LOCK または KEY LOCK を
ない。	がONになっている。	OFF にセットしてください。
	記録紙がない。	記録紙を入れてください。
	プリンタカバーが開いている。	プリンタカバーを閉じてください。
プリンタ記録を行	サーマルへッドが思告に真泪になっ	本体を0~40℃の場所で使用してください。
クランクロ駅を行	アルス アルスターが 英市に同価になり	連続的にベタ黒印字にならないようにしてく
4774 V '0		ださい。
	記録設定のリアルタイム波形印字が	記録設定のリアルタイム波形印字を ON に設
	OFF になっている。	定して、記録 START してください。
	SSD の空き容量が無くなっている。	
記得な行われい	記録データが 1000 件を超えている。	不要な記録データまたは CSV ファイルを削除
記録を行うない。	<b>CSV</b> ファイルが 1000 件を超えてい	してください。
	る。	
メモリ記録を再生	トリガがかからず、メモリデータが	操作パネルの TRIG キーでマニュアルトリガ
できない。	保存されていない。	を発生させる。
	記録モードがトリガスタート、時刻	スタート・トリガを OFF にしてください
	スタートになっている。	
START キーを		リモート端子にパルス信号を入力しないと記
押しても記録を開	外部サンプリング記録になっている。	録を開始しないので、信号を入力してからス
始しない。		タートキーを押してください。
	記録紙が入っていない。	記録紙を入れてください。
	KEY LOCK が ON になっている。	側面の KEY LOCK を OFF にしてください。
	メディアがフォーマットされていない。	フォーマットを行なってください。
指定したメディア にデータが保存で	ノベッマの広と広見いて口していて	不要なファイルを削除するか、新しいメディ
	メディアの空さ谷重が不足している。	アを使用してください。
きない。	リー・ー いまと マス キュレーシー・フィス	メディアの書き込み禁止の設定を解除してく
	メナイノが書さ込み禁止になっている。	ださい。
メディアを認識し ない。	メディアのフォーマット形式が正し	FAT16/FAT32/NTFS/exFAT でフォーマット
	くない。	を行なってください。
	メディアが壊れている。	別のメディアを使用してください。
	リムーバブルメディアとして認識で	別のイディアを使用してください
	きないデバイスである。	がツクノイノを使用してくたさい。

11. 保守・メンテナンス – 11.10. トラブルシューティングと点検

症状	考えられる原因	対処方法
通信インターフェース による設定、動作 制御ができない。	通信パラメータの設定があっていな い。	アドレス・通信パラメータを合わせてくださ い。
<b>電源</b> スイッチを	KEY LOCK が ON になっている。	側面の KEY LOCK を OFF にしてください。
押してもシャット ダウンしない。	本体ソフトウエアがスイッチ操作を 検出できていない。	電源が OFF になるまで、 <b>電源</b> スイッチを 長押してください。

# 12.仕様

12.1. 一般仕様

## 12.1.1. 本体基本仕様

項目	仕様	
入力部	モジュールスロット数	9スロット
	アナログ入力	最大 36 チャネル
	ロジック入力	最大 144 チャネル
記録デバイス	内蔵 SSD	256 GB
	内蔵メモリ	4 GB
	内蔵プリンタ	216 mm サーマルプリンタ
記録機能	SSD 記録	内蔵 SSD へ直接記録
	メモリ記録	高速現象をメモリへ記録
	プリンタ記録	入力信号をプリンタへ直接記録
サンプリング速度	SSD 記録	$1~{ m MS/s}~\sim~10~{ m S/min}$
	メモリ記録	$20~{ m MS/s}~\sim~10~{ m S/min}$
	プリンタ記録	1 kS/s (100 mm/s) $\sim$ 10 S/min (1 mm/min)
サンプリング確度	確度	$\pm 10 \text{ ppm} (\text{max})$
		※ 任意紙送り速度の場合、±30 ppm (max)です
プリンタ部	サーマルプリンタ	
	記録幅	216 mm
	記録速度	100 mm/s $\sim$ 1 mm/min
	紙送り精度	±2 %以内(25 °C、65 %RH)
	記録紙	219 mm x 30 m ロール紙 (YPS-106、YPS-108)
		219 mm x 200 m 折畳紙 (YPS-112)
表示部	12.1 型 XGA TFT カラーLCD(1024 x 768 ドット)	
	静電容量方式タッチパネル	レ付き(2点マルチタッチ対応)
操作部	操作パネルキー	POWER 電源 ON/OFF
		START 記録開始
		STOP 記録終了
		TRIG 強制トリガ
		PRINT プリンタ記録開始/画面コピー
	回転ノブ	測定レンジ、波形ポジション等の変更
ロック機能	KEY LOCK	操作パネルキー ロック
	SCREEN LOCK	タッチパネル ロック
インタフェース	LAN、USB、SD、COM、	DVI-D
	詳細は「1 <mark>2.2.11. インタフェース仕様</mark> 」を参照	

12.1.2. 一般仕相	様	
項目	仕様	
電源	定格電源電圧	$AC100 \sim 240 V$
	電源電圧変動許容範囲	AC 90 $\sim 264{ m V}$
	定格電源周波数	50/60 Hz
	電源周波数変動許容範囲	$47~\sim~63~{ m Hz}$
	耐電圧	電源 - ケース間 1500 VAC 1 分間
	絶縁抵抗	電源 - ケース間 500 VDC にて 100 MΩ 以上
	消費電力	プリンタ記録時 300 VA(最大印字状態)
		記録停止時 80 VA
		待機時 5 VA(電源コード接続、
		POWER OFF)
	電源ヒューズ	内蔵(交換不可)
使用場所	屋内、汚染度 2 ※1、高	度 2000 m 以下
ウォームアップ時間	60 分以上	
動作環境	温度	$0 \sim 40 \ ^{\circ}\text{C}$
	湿度	35 ~ 85 %RH (結露しないこと)
保存環境	温度	$-20 \sim 60 ^{\circ}\mathrm{C}$
	湿度	20 ~ 85 %RH (結露しないこと)
耐振動性	正弦波振動	
	振動周波数	$10~\sim~55~{ m Hz}$
	振動レベル	20.0 m/s <sup>2</sup> 、3 軸各 20 サイクル
	ランダム振動	
	振動周波数	$5~\sim~500~{ m Hz}$
	加速度 rms 值	X、Y 軸 6.5 m/s <sup>2</sup> 、Z 軸 10.2 m/s <sup>2</sup> 各 1 時間
バックアップ電池寿命	約10年(周囲温度 23°C	;時)、時計のバックアップ用
適合規格	安全規格	EN61010-1 過電圧カテゴリⅡ(CATⅡ) <mark>※2</mark>
		EN61010-2-30 測定カテゴリ <mark>※3</mark>
		装着されるモジュールの仕様による
	EMC	EN61326-1 Class A
外形寸法	約 394(W) × 334(H) × 19	99(D) mm <mark>※</mark> 突起部除く
質量	9.5 kg 以下(本体のみ)	
保証期間	1年間	

※1 汚染度は周囲環境で存在し得る汚染のレベル。

- 汚染度1:汚染がないか、又は乾燥した非導電性の汚染だけが存在し、汚染の影響がない状態。
- 汚染度2:非導電性の汚染だけが存在し、ときどき、結露によって一時的に導電性になり得る状態。
- 汚染度3: 導電性の汚染が存在するか、又は乾燥していて非導電性であるが、予測される結露によって導 電性となる汚染が存在する状態。
- 汚染度4: 導電性のちり(塵)、雨又は他の湿った状態によって継続的に導電性となる状態。

※2 過電圧カテゴリ(設置カテゴリ)は電気機器の耐えることができる AC 電源からの過渡過電圧(インパルス 電圧)がどの程度かを規定しています。過電圧カテゴリII(CATII)は建造物の配電盤などの配線から給電 される機器に適用されます。

- ※3 測定カテゴリは試験及び測定回路を接続することを意図した主電源回路の種類による試験および測定回路の分類で、本製品に実装されているモジュールにより異なります。モジュールの仕様にあった測定カテゴリ内で使用してください。
  - 測定カテゴリⅡ: 低電圧主電源供給システムの使用点(コンセント及び類似の箇所)に直接接続する試験 および測定回路に適用。
  - 測定カテゴリⅢ: 建造物の低電圧主電源供給システムの配電部分に接続する試験および測定回路に適用。
  - 測定カテゴリⅣ: 建造物の低電圧主電源供給システムの供給源に接続する試験および測定回路に適用。
  - カテゴリ無し(O):主電源に直接接続されていない回路の測定に適用。



- **O**: 主電源に直接接続しない他の回路
- **CATI:** 測定カテゴリⅡ
- **CATⅢ**: 測定カテゴリ**Ⅲ**
- **CATIV**: 測定カテゴリ**Ⅳ**

## 12.2. 機能仕様

## 12.2.1. 測定機能

項目	仕様	
測定モード	<b>R&amp;D</b> モード	研究開発者向け
	MFG モード	製造業向け
記録モード	記録モードは以下のと	おり。
	① 通常	
	② 開始時刻	
	③ START トリガ	
	④ インターバル時間	(N回) <mark>※1</mark>
	⑤ 開始時刻+START	トリガ
	⑥ START トリガ+イ	ンターバル時間(N回) <mark>※1</mark>
	⑦ 開始時刻+インタ	ーバル時間(N回) <mark>※1</mark>
	⑧ 開始時刻+START	トリガ+インターバル時間(N回) <mark>※1</mark>
	⑨ ウィンドウ記録	
記録デバイス	SSD、メモリ、プリン	タへの記録、各記録デバイスへの同時記録可能
表示	<b>Y-T</b> 波形	縦軸に振幅、横軸に時間の波形表示
	<b>X-Y</b> 波形	横軸(X 軸)、縦軸(Y 軸)の波形表示
	FFT 波形	FFT 解析の波形表示
	デジタル値	測定値の数値表示
サンプリング速度	各記録デバイスにより	異なる。
最大記録時間	100 日	
最大記録保持件数	1000 件	

※1 インターバル時間の設定範囲:「記録時間+1分」~「1日」

### 12.2.2. SSD 記録

項目	仕様	
機能	入力データを直接内蔵 SSD	に記録します。
記録デバイス	内蔵 SSD	
チャネル数	アナログ	36 CH (max)
	ロジック	144 CH (max)
データ形式	NORMAL データ	設定サンプリング速度でデータをサンプリングし、記録します。
	P-P データ	設定サンプリング速度(周期)の期間内を 20 MS/s でサンプリ
		ングしたデータのピーク値2点 (max/min)で記録します。
サンプリング速度	1 MS/s $\sim$ 10 S/min	P-P データの場合は 500 kS/s (max)、
		設定速度は1、2、5系列
	外部サンプリング <mark>※1</mark>	最大入力周波数:250k Hz
情報データ	本製品バージョン、モジュー	ル構成、各チャネル設定、データ形式、記録時刻など記録デー
	タに関わる情報を記録。	
記録データ	入力データ、イベントデータ	(トリガ情報、マーク)、を記録。
ウィンドウ記録	記録停止時点の記録時間で指	定された最後のデータを記録。
	メモリ記録、プリンタ記録と	の併用はできません。

※1 リモート制御モジュール(RA30-112)実装時に有効。 外部サンプリングはSSD、プリンタ記録の同時記録は不可

<u>12.2.3. メモ</u>	り記録	
項目	仕様	
機能	高速サンプリングで内蔵メ	モリに記録します。
記録デバイス	内蔵メモリ	2 GW <mark>※1</mark>
	記録ブロック数	1 ~ 200 任意のブロックに分割
	(メモリ分割数)	
	ポイント数	記録ブロックに記録できる 1 CH 当たりのデータ数
		2 kW ~ 2 GW(1-2-5 ステップで選択)
		CH 数×ポイント数×ブロック数 ≦ 2 GW
チャネル数	アナログ	36 CH(max)、20 MS/s 時 18 CH
	ロジック	144 CH (max)
データ形式	NORMAL データ	
サンプリング速度	$20~{ m MS/s}\sim10~{ m S/min}$	設定速度は1、2、5系列
情報データ	本製品バージョン、モジュ	ール構成、各チャンネル設定、データ形式、記録時刻など記
	録データに関わる情報を記	録。
記録データ	入力データ、トリガ情報を記録。	
<b>CSV</b> 出力	記録終了時に保存された記録データを CSV ファイルに自動保存	
	通常/開始時刻/START トリ	ガ/開始時刻+START トリガの記録モードで使用可能。
再生処理	<b>Y-T</b> 波形	ピンチイン、ピンチアウトによる縮小、拡大機能、スワイ
		プによる表示位置変更あり。

※1 W(Word)はデータ数を指す。1 W = 2 Bytes

項目	仕様	
機能	入力信号を記録紙と内蔵S	SDへ同時に記録します。
記録デバイス	内蔵プリンタ	
	内蔵 SSD	
チャネル数	アナログ	36 CH (max)
	ロジック	144 CH (max)
		リアルタイム波形印字の時 <b>48 CH</b> (max)
データ形式	P-P	
記録速度	$100~{ m mm/s}\sim1~{ m mm/min}$	記録速度は 1、2、5系列または任意紙送り速度
	外部サンプリング ※1	最大入力周波数:500 Hz
		1 パルスの紙送り量 : <b>0.1 mm</b>
印字解像度	振幅軸(Y 軸)	8 ドット/mm
	時間軸(T 軸)	20 ~80 ドット/mm
1div の長さ	振幅軸(Y 軸)	5 mm、10 mm
	時間軸(T 軸)	10 mm
		*1 div = 100 サンプル

12.2.4. プリンタ記録

※1 リモート制御モジュール(RA30-112)実装時に有効 外部サンプリングはSSD、プリンタ記録の同時記録は不可

12.2.5. ペン	ンレコ	
項目	仕様	
機能	入力信号を記録紙に記録し	ます。
記録デバイス	内蔵プリンタ	
チャネル数	48 CH (max)	
データ形式	P-P	
記録速度	$100~{\rm mm/s}~\sim~1~{\rm mm/min}$	記録速度は 1、2、5系列または任意紙送り速度
	外部サンプリング <mark>※1</mark>	最大入力周波数:500 Hz
		1 パルスの紙送り量 : 0.1 mm
印字解像度	振幅軸(Y 軸)	8 ドット/mm
	時間軸(T軸)	20 ~80 ドット/mm
1div の長さ	振幅軸(Y 軸)	5 mm、10 mm
	時間軸(T 軸)	10 mm
		*1 div = 100 サンプル

※1 リモート制御モジュール (RA30-112) 実装時に有効

# 12.2.6. トリガ機能

【基本	トリ	ガ機能】	

項目	仕様	
トリガ機能	スタートトリガ	記録動作の開始トリガ
	メモリトリガ	メモリ記録用トリガ
トリガ種類	アナログ入力信号 <mark>※2</mark>	
	レベルトリガ	アナログ信号が設定閾値を横切ったとき(立上り、立下り)のトリガ
	ウィンドウトリガ	WIN IN: アナログ信号が上下限値の範囲に入った場合のトリガ
		WIN OUT: アナログ信号が上下限値の範囲から出た場合のトリガ
	ロジック入力信号 <mark>※2</mark>	
	ビットパタントリガ	ロジック信号のビットパタン判定のトリガ
	強制トリガ	操作パネルのトリガキーを押されたとき
	外部トリガ <mark>※1</mark>	外部トリガ入力信号がアクティブになったとき ※1
トリガフィルタ	トリガ検出後、指定期間ト	リガ条件が成立し続けた時にトリガを発生させる機能
	(ノイズなどでトリガがみ	ě生しないようにする機能)
	フィルタ時間	$0\sim100\mathrm{s}$
ヒステリシス	1% of RANGE	

※1 リモート制御モジュール (RA30-112) 実装時に有効

※2 アナログ入力、ロジック入力によるトリガ(入力チャネルからのトリガ)をチャネルトリガと称す。

### 【スタートトリガ】

項目	仕様
トリガソース	チャネルトリガ、強制トリガ、外部トリガ
チャネルトリ	ガ 指定チャネル数 1 CH

12. 仕様 - 12.2. 機能仕様

項目	仕様	
トリガソース	チャネルトリガ、強制トリガ、外部トリガ	
チャネルトリス	ガ 指定チャネル数 18 CH AND/OR 設定可能	

	ノーノル的	
項目	仕様	
表示画面	測定	入力信号の状態波形を表示
	再生	メモリ、SSD、プリンタ記録のデータを再生表示
波形種類	Y-T 波形、X-Y 波形、	FFT 波形
	任意のアナログ信号と	ロジック信号の波形表示可能
	<b>Y-T</b> 波形	48 CH/シートの信号表示が可能
	<b>X-Y</b> 波形	最大4組のX-Y波形表示が可能
	FFT 波形	最大2CHのFFT解析結果の表示が可能
Y-T 波形表示		
表示幅	$20~{ m div}~ imes~20~{ m div}$	
	時間軸(T軸)	1 div = 100 サンプル
	振幅軸(Y 軸)	1 div = 1/10 RANGE(表示範囲 100 %時)
	表示領域	表示位置、表示範囲、表示最大、表示最小の指定
シート	波形画面(表示 <b>CH</b> の <sup>、</sup>	セット)を3画面管理することが可能
グラフ数	$1 \sim 18$	
表示機能	数值表示	入力信号の数値表示
	スケール	振幅軸のスケール表示
	グリッド	波形領域のグリッド表示
	トリガ/マーク	検出したトリガ/マークの表示
	ペンポジション	信号の振幅位置を表示
	ゼロポジション	信号のゼロ位置を表示
	時間表示	表示領域下部に時間を表示
	ピンチイン/アウト	表示波形の縮小/拡大
カーソル	2本のカーソルを表示	
	カーソル位置の信号情報	B(位置と値)、カーソル間の差分情報、カーソル間の最大、最小、平
	均を表示	
	🔆 最大、最小、平均は	は、選択した 1ch 分のみ表示可能
TRIG.SYNC	トリガに同期してメモリ	記録の波形を更新
	トリガ点は波形モニタの	冲央

#### 12.2.7. 波形モニタ機能

<u>12.2.8.</u> X-Y	′ 波形	
項目	仕様	
データ選択	SSD 記録データ	データ形式:ノーマルデータ
X-Y 軸	X 軸チャネル:	任意のアナログチャネル
	Y 軸チャネル:	任意のアナログチャネル
		4波形の設定が可能
サンプリング速度	£ 1 kS/s (max)	
表示形式	1 画面/4 画面 選択	
	1 画面	1 画面に 4 組の X-Y 波形を表示重ねて表示
	4 画面	4 画面にそれぞれ独立した X-Y 波形表示
ペンアップ	測定を中断	1波形づつ/全波形一括ペンアップ可能
ペンダウン	測定を再開	1波形づつ/全波形一括ペンダウン可能
クリア	表示波形をクリア	1波形づつ/全波形一括クリア可能
グラフ更新	Y-T 波形のカーソル AE	間の X-Y 波形を再描画する。
表示機能	ドット/ライン	X-Y 波形をドットまたはラインで描画
	スケール	X軸、Y軸の入力信号スケール表示
	グリッド	波形領域のグリッド表示
	ペンポジション	入力信号の位置を表示
	ゼロポジション	信号のゼロ位置を表示
	ピンチイン/アウト	表示波形の拡大/縮小

## 12.2.9. FFT 解析

項目	仕様
データ選択	SSD 記録データ データ形式:ノーマルデータ
サンプリング点数	解析サンプリング点数を設定:1000、2000、5000、10000 点数から選択
周波数レンジ	500 kHz (max)、周波数レンジはサンプリング速度の 1/2 倍として算出
解析範囲選択	2本のカーソル間より解析範囲を選択する。
窓関数	窓関数を用いた振幅の補正に対応する。ハニング、ハミング、レクタンギュラ
	時間軸波形、リニアスペクトラム、RMS スペクトラム、パワースペクトラム、パワー
解析処理	スペクトラム密度、1/1 オクターブ解析、1/3 オクターブ解析、
	クロスパワースペクトラム、伝達関数、コヒーレンス関数
解析数	2
表示形式	1 画面/2 画面
X 軸スケール	時間、リニア周波数、ログ周波数、1/1 オクターブ、1/3 オクターブ
Y軸スケール	振幅、リニア実部、リニア虚部、リニア振幅、ログ振幅、位相
マニュアルスケール	X軸、Y軸の表示領域をマニュアルで設定
マベレーン加田	時間軸単純加算平均、周波数軸単純加算平均、周波数軸指数加算平均、
) ベレージ処理	周波数軸ピークホールド、なし
アベレージ加算回数	$1 \sim 10$
ピーク値表示	解析結果から極大値、又は最大値 10 点を抽出する。
カーソル	解析ごとに2つのカーソルを表示し、各カーソルのX値とY値を表示する。
ピンチイン/アウト	

## 12.2.10. 設定・記録管理

項目	仕様	
設定		
記録設定	記録モード	9 種類の記録モード表示と選択。
	記録名称	記録名称、自動ナンバリング。
	記録時間	1回の記録時間の設定、SSD 残り容量から最大時間設定可能。
	開始時刻	記録開始時刻の設定
	インターバッレ時間	インターバル時間および記録回数の設定
	プリンタ記録	測定時のプリンタ記録 ON/OFF、シート選択、
		測定中のリアルタイム波形印字の ON/OFF。
	SSD 記録	測定時の SSD 記録 ON/OFF の設定。
	メモリ記録	測定時のメモリ記録 ON/OFF、記録ブロック数、ポイント数、
		上書きモード、プリトリガの設定。
	サムネイル	モニタのサムネイルに表示するチャネルおよび、
		表示の圧縮率 1/10 ~1/100 の設定。
チャネル一覧	共通	本製品に装着されている入力モジュールと、モジュールに設定さ
		れている共通設定項目の一覧表示と設定。
		表示項目: CH番号、モジュールタイプ。
		表示および設定項目: 信号名称、測定、カラー、表示位置、表示
		範囲、表示最大、表示最小。
	変換	装着されているアナログ入力モジュールの物理換算一覧。
		表示および設定項目 : 変換方法(2点/補正)、変換値(変換1、変換
		2)、単位。
	シート	シートおよびグラフへのチャネル登録、波形表示、波形反転の一覧
		表示と設定。
		表示および設定項目: シート、グラフ、波形表示、波形反転
	入力モジュール	モジュール固有の設定項目一覧の表示と設定各項目とも個別設
	タイプ別一覧	定、一括設定可能。
シート	グラフ	Y-T 波形の分割数に関する設定とグラフのプレビュー。
	$\rm SHEET1 \sim SHEET3$	シート1~3~のチャネル登録と登録されたチャネル一覧
プリンタ	印字	プリンタ印字の時に同時に行うヘッダ、アノテーション、フッタ、
		グリッド、日付、記録名称、時間軸、記録速度、フィード長の印字設
		定
	テキストの設定	ヘッダ、アノテーション、フッタ印字用テキストの入力とテキ
		ストのインポート・エクスポート。テキストは 60 文字(紙送り
		方向)x 86行(波形振幅方向)
記録設定その他	サンプリング速度	サンプリング速度の単位を周波数または周期で表記
	プリンタ速度	ペンレコまたはプリンタ記録時の速度単位をサンプリング速度ま
		たは紙送り速度で表記
	紙送り速度キー	6 種類の紙送り速度を登録
	X軸表記	波形画面のX軸目盛ラベル表記の設定。3種類から設定が可能。
	記録情報XML	記録情報の XML フォーマットファイルを記録データへ出力するか
	ファイル出力	どうかを設定する。
環境	本体名称	本体の名称を15文字以内で設定。名称は、記録データ、ネット
		ワーク上での識別に用いられる。
	言語	日本語
	タイムゾーン	タイムゾーン(地域の標準時間)を設定。

項目	仕様	
	日付と時刻	現在の日付と時刻を設定する。
	モニタ輝度	LCD ディスプレイの輝度を設定する。
	ブザー音	オーバーレンジ発生ブザーの ON/OFF を設定する。
表示	グリッド	波形画面のグリッド表示の明度・ON/OFF を設定する。
	トリガ線	波形画面のトリガ線表示の ON/OFF を設定する。
	マーク線	波形画面のマーク線表示の ON/OFF を設定する。
	検索結果線	波形画面の検索結果線表示の ON/OFF を設定する。
本体設定その他	<b>CSV</b> 形式	CSV ファイルの保存形式を設定する。
	カーソル波形連動	カーソルが <b>波形モニタ</b> 外に移動したときにカーソルを追従するか
		どうかを設定する。
	TRIG キー	操作パネルの TRIG キー押下時の動作を設定する。
ファイル管理	記録	本製品に保存された記録データの一覧表示、削除、記録設定の復
		元、インポート/エクスポートが可能。
	画像	本製品に保存された画像データの一覧表示、削除、エクスポートが可
		能。
	設定	本製品に保存された設定データの一覧表示、削除、設定の復元、
		インポート/エクスポートが可能。
	CSV	本製品に保存された CSV ファイルの一覧表示、削除、エクスポート が可能。

12.2.11. インタフェース仕様

項目	仕様	
LAN	適応規格	IEEE802.3 (1000BASE-T、100BASE-TX、10BASE-T)
	コネクタ	RJ-45
	ポート数	1
USB	適応規格	USB3.0
	コネクタ	Туре-А
	ポート数	2
SD	適応規格	SD 規格(SD/SDHC/SDXC 対応)
	コネクタ	SD メモリカード用スロット
	ポート数	1
COM	適応規格	EIA-574
	コネクタ	D-Sub9
	ポート数	1
DVI-D	適応規格	DVI-D(デュアルリンク非対応)
	コネクタ	DVI-D
	ポート数	1

# 12.2.12. 通信

12.2.12.1. C	MC	
項目	仕様	
RS-232C	伝送速度	300, 600, 1200, 2400, 4800, 9600, 14400,
		19200、 $38400$ 、 $57600$ 、 $115200$ 、 $230400$ 、 $460800$ bps
	データビット	8 bit
	ストップビット	1、2 bit
	パリティ	None、Odd、Even、Mark、Space
	フロー制御	None、XON/XOFF、Hardware(CTS/RTS)
	機能	通信コマンド

#### 12.2.12.2. LAN

項目	仕様	
ネットワーク	接続方式	IPv4
	機能	通信コマンド、Web サーバ、FTP サーバ、データ転送
Web サーバ	HTTP	Web ブラウザで RA3100 の画面やキー操作が可能。
	認証	ユーザ名とパスワードによるログイン制限
	アクセス制限	Web ブラウザから RA3100 の操作制限
	画面更新速度	Web ブラウザの RA3100 画面の更新速度
	画面保存	RA3100 の画面を PNG 形式で PC に保存
	時刻同期	RA3100 の日付時刻を PC と同期
FTP サーバ	ファイル転送	記録・画像・設定データのファイル転送
	認証	ユーザ名とパスワードによるログイン制限
	アクセス制限	読み取りのみ
	最大接続台数	8台
データ転送	データ転送	PC に測定データをリアルタイムに転送 <mark>※1</mark>
	転送周期	100 ms
	転送条件	常時、記録に連動、手動操作で転送
	プロトコル	TCP、UDP
	転送データ	ワンショット:最新の1サンプルデータ
		連続:サンプリング速度に同期した測定データ
	間引き	$1/1 \sim 1/1000$ <b>%</b> 2
	最大接続台数	1 台

※1 MFG モードのみ

※2 転送データ連続のみ

### 12.2.12.3. ネットワーク使用ポート番号一覧

ポート番号	プロトコル	機能	備考
20	TCP	FTP サーバ	ファイル転送用
21	TCP	FTP サーバ	制御用
80	TCP	Web サーバ(HTTP server)	
3000	TCP	通信コマンド	
3100	TCP または UDP	データ転送	

12.2.13. その他	(メンテナンス・操作腹歴・ハーンョン官理)
項目	仕様
SSD チェック	SSD の余寿命、健康状態確認、書き込みテスト
ファンチェック	内部空冷ファンの状態表示
LCD チェック	LCD 画面チェック、画素不良のチェック
輝度チェック	LCD バックライトの輝度制御のチェック
プリンタ	プリンタからテストパタンを印字、
	プリンタの状態確認:システム、モータ、ヘッド温度、プリンタカバー、記録紙
ブザー	ブザーの ON/OFF を制御し、ブザーのチェック
パネルキー	パネルキーを押して、正常に動作するかチェック
パネルキーLED	パネル LED を ON/OFF し、LED が正常動作するかチェック
設定初期化	本製品の設定を工場出荷時の設定に戻す。
操作履歴表示	本製品の過去100件の操作履歴を表示する。
バージョン管理	本製品のシリアル番号、バージョン、各モジュールのバージョン情報を表示

#### <u>...</u> – ." 、 答 理 )

# 12.3. モジュール仕様

## 12.3.1. 2ch 電圧モジュール(RA30-101)

項目	仕様	
入力チャネル数	2 CH	
入力コネクタ	絶縁型 BNC	
入力形式	不平衡入力(絶縁:	CH 間、各 CH-筐体間 )
入力結合	AC/DC/GND	
入力インピーダンス	$1 \text{ M}\Omega \pm 1 \%$	
測定レンジ (RANGE)	100、200、500 mV	
	1, 2, 5, 10, 20, 5	50、100、200、500 V (測定範囲は ±RANGE)
測定確度	$\pm 0.3$ % of RANGE (2	23 ℃ ±5 ℃、DC 結合、L.P.F. 3 Hz、ゼロキャンセル実行後)
温度係数	$\pm(400 \text{ ppm of RANG})$	SE) /°C
周波数特性	DC 結合	DC $\sim 100{\rm kHz}~(-3{\rm dB}\sim~+1{\rm dB})$ (L.P.F.、A.A.F. OFF 時)
	AC 結合	$0.3~{\rm Hz}\sim100~{\rm kHz}~(-3~{\rm dB}\sim+1~{\rm dB})$ (L.P.F.、A.A.F. OFF 時)
ローパスフィルタ	カットオフ周波数	3  Hz, $30  Hz$ , $300  Hz$ , $3  kHz$ , OFF (-1.6 dB ±1 dB)
(L.P.F.)	特性	2次ベッセル
アンチエイリアシング	カットオフ周波数	OFF, 20, 40, 80, 200, 400, 800, 2 k, 4 k, 8 k, 20 k, 40 kHz
フィルタ( <b>A.A.F</b> .)		カットオフ周波数は SSD 記録のサンプリング速度 0.4 倍が設定さ
		れます。200 kS/s 以上は A.A.F.が OFF となります。
	減衰量	カットオフ周波数の 1.5 倍にて -66 dB 以下
入力換算ノイズ	1  mVp-p max (0.1  V)	レンジ、入力短絡)
A/D 変換	A/D 分解能	16 bit
	サンプリングレート	1 MS/s
同相モード除去比	80 dB以上(50/60 l	Hz)
最大許容入力電圧	$\pm 500~{ m V}$ peak	
対地間最大定格電圧	300  V (DC + AC  peak)	ak) CAT II
耐電圧	AC 3 kV, 1 分間(CH	H間、各CH-筐体間)
使用環境	温度: $0 \sim +40$ °	C、湿度:35~ 85%RH以下(結露しないこと)
保存環境	温度: $-20 \sim +60$ °	C、湿度: 20~ 85 %RH 以下(結露しないこと)
外形寸法	約140(W) x 223(D)	x 20(H) mm
質量	約 300 g	
適合規格	安全性	EN61010-1、EN61010-2-030
	EMC	EN61326-1、Class A

12.3.2. 4ch 電圧モジュール(RA30-102)		
項目	仕様	
入力チャネル数	4 CH	
入力コネクタ	絶縁型 BNC	
入力形式	不平衡入力(絶縁:CH間、名	←CH-筐体間)
入力結合	DC/GND	
入力インピーダンス	$1 \text{ M}\Omega \pm 1 \%$	
測定レンジ (RANGE)	1, 2, 5, 10, 20, 50, 100,	200 V (測定範囲は ±RANGE)
測定確度	$\pm 0.2$ % of RANGE (23 °C $\pm 5$ '	C、DC 結合、L.P.F. 3 Hz、ゼロキャンセル実行後)
温度係数	$\pm (400~{\rm ppm}~{\rm of}~{\rm RANGE})/^{\rm o}{\rm C}$	
周波数特性	DC 結合	DC $\sim100{\rm kHz}$ (-3 dB $\sim$ +1 dB) (L.P.F. OFF 時)
ローパスフィルタ	カットオフ周波数	3  Hz, $30  Hz$ , $300  Hz$ , $3  kHz$ , OFF (-1.6 dB ±1 dB)
(L.P.F.)	特性	2次ベッセル形
入力換算ノイズ	5 mVp-p max (1 V レンジ、入	力短絡)
A/D 変換	A/D 分解能	16 bit
	サンプリングレート	1 MS/s
同相モード除去比	80 dB 以上(50/60 Hz)	
最大許容入力電圧	$\pm 200 \text{ V peak}$	
対地間最大定格電圧	300  V (DC + AC peak) CA	ТП
耐電圧	AC 3 kV, 1 分間(CH 間、各 C	H-筐体間)
使用環境	温度: $0 \sim +40$ °C、湿度	: 35 ~ 85 %RH 以下 (結露しないこと)
保存環境	温度:-20 ~ +60 ℃、湿度	: 20 ~ 85 %RH 以下(結露しないこと)
外形寸法	約140(W) x 223(D) x 20(H)	mm
質量	約 300 g	
適合規格	安全性	EN61010-1、EN61010-2-030
	FMC	EN61326-1 Class A

12.3.3. ZCN 高迷	電圧モンユール(RA	430-103)
項目	仕様	
入力チャネル数	2 CH	
入力コネクタ	絶縁型 BNC	
入力形式	不平衡入力(絶縁:CH間、谷	各 CH-筐体間)
入力結合	AC/DC/GND	
入力インピーダンス	$1 \text{ M}\Omega \pm 1 \%$	
測定レンジ(RANGE)	100、 $200$ 、 $500  mV$	
	1, 2, 5, 10, 20, 50, 100,	200、500 V (測定範囲は ±RANGE)
測定確度	$\pm 0.5$ % of RANGE (23 °C $\pm 5$	℃、DC 結合、L.P.F. 5 Hz、ゼロキャンセル実行後)
温度係数	$\pm (500~{\rm ppm}~{\rm of}~{\rm RANGE})/{\rm ^{\circ}C}$	
周波数特性	DC 結合	DC $\sim 5$ MHz (-3 dB $\sim$ +1 dB) (L.P.F. OFF 時)
	AC 結合	$6{\rm Hz}~\sim~5{\rm MHz}~(-3{\rm dB}\sim~+1{\rm dB})$ (L.P.F. OFF 時)
ローパスフィルタ(L.P.F.)	カットオフ周波数	$5~\mathrm{Hz},~50~\mathrm{kHz},~500~\mathrm{kHz},~\mathrm{OFF}~(-3~\mathrm{dB}~\pm1~\mathrm{dB})$
入力換算ノイズ	2 mVp-p max (0.1 V レンジ、	入力短絡)
A/D 変換	A/D 分解能	14 bit
	サンプリングレート	20 MS/s
同相モード除去比	80 dB 以上(50/60 Hz)	
最大許容入力電圧	$\pm 500~{ m V}$ peak	
対地間最大定格電圧	300  V (DC + AC peak) C/	AT II
耐電圧	AC 3 kV, 1 分間(CH 間、各	CH-筐体間)
使用環境	温度: $0 \sim +40$ °C、湿度	€:35 ~ 85 %RH 以下(結露しないこと)
保存環境	温度:-20 ~ +60 ℃、湿度	€:20 ~ 85 %RH 以下(結露しないこと)
外形寸法	約 140 (W) x 223 (D) x 20 (H	) mm
質量	約 300 g	
適合規格	安全性	EN61010-1、EN61010-2-030
	EMC	EN61326-1、Class A

12.3.3. 2ch 高速電圧モジュール(RA30-103)

12.3.4. 2ch AC	こひずみモジュール(RA30-104)	
項目	仕様	
入力チャネル数	2 CH	
入力コネクタ	NDIS4109 : EPRC07-R9FNDIS	
入力形式	平衡差動入力(絶縁: CH 間、各 CH-筐体間)	
適応ブリッジ抵抗	$120 \ \Omega \sim 350 \ \Omega$	
ゲージ率	2.00 固定	
ブリッジ電源	0.5、2 Vrms 正弦波 5 kHz	
平衡調整範囲	抵抗分±2% (10000×10 <sup>-6</sup> ひずみ) 以内	
	容量分 2000 pF 以内	
平衡調整精度	±0.3 % of RANGE 以内	
温度係数	$\pm (400 \text{ ppm of RANGE})/^{\circ}\text{C}$	
測定レンジ	ブリッジ電源 2 Vrms 時 500、1000、2000、5000、10000、20000×10 <sup>-6</sup> ひずみ	
(RANGE)	ブリッジ電源 0.5 Vrms 時 2000、4000、8000、20000、40000、80000×10 <sup>-6</sup> ひずみ	
非直線性	±0.1 % of RANGE 以内	
周波数特性	DC $\sim 2$ kHz $\pm 10$ %以内	
ローパスフィルタ	<u>カットオフ周波数</u> OFF、10 Hz、30 Hz、100 Hz、300 Hz(-3 dB ±1 dB)	
(L.P.F.)	特性 2 次バタワース	
内部校正器	±1 ~ 9999 ×10 <sup>-6</sup> ひずみ	
	精度 ±0.5 % of RANGE 以内(23 ℃ ±5 ℃ において)	
入力換算ノイズ	5 ×10 <sup>-6</sup> ひずみ p-p max	
	(500 ×10 <sup>-6</sup> ひずみ レンジ、BV = 2 Vrms、120 Ω ブリッジにて)	
A/D 変換	A/D 分解能         16 bit	
	サンプリングレート 100 kS/s	
オートバランス機能	ひずみゲージブリッジの不平衡分をキャンセル	
簡易ブリッジチェック	ブリッジ辺の短絡、及び一部のブリッジ辺とケーブルの断線を検出	
対地間最大定格電圧	100 V (DC + AC peak)	
耐電圧	AC300 V、1 分間(CH 間、各 CH-筐体間)	
使用環境	温度: 0 ~ +40 °C、湿度: 35 ~ 85 %RH 以下(結露しないこと)	
保存環境	温度:-20 ~ +60°C、湿度: 20 ~ 85 %RH 以下(結露しないこと)	
外形寸法	約 140(W) x 223(D) x 20(H) mm	
質量	約 300 g	
適合規格	安全性 EN61010-1、EN61010-2-030	
	EMC EN61326-1 Class A	
		• • • • • • • • • • • • • • • • • • • •
------------	-----------------------	--
項目	仕様	
入力チャネル数	16 CH	
I/O コネクタ	8 CH x 2 ポート	
入力形式	シングル入力、入力	ココモン共通(非絶縁)、入力信号-筐体間絶縁
電圧検出	入力範囲	$0~\sim~24$ V
	閾値	1.4 V (High レベル 1.8 V 以上、Low レベル 1.0 V 以下)
		2.5 V (High レベル 3.0 V 以上、Low レベル 2.0 V 以下)
		4 V (High レベル 4.6 V 以上、Low レベル 3.4 V 以下)
	入力インピーダンス	$1 \text{ M}\Omega \pm 1 \%$
接点検出	閾値	2 kΩ(Open 2.0 kΩ以上、Close 250 Ω以下)
		5 kΩ(Open 5.0 kΩ以上、Close 1.5 kΩ以下)
		9 kΩ(Open 9.0 kΩ以上、Close 3.0 kΩ以下)
	負荷電流	$0.5$ mA(typ)@負荷抵抗 0 $\sim 18$ k $\Omega$
応答可能パルス	2 µs 以上	
サンプリングレート	1 <b>MS/s</b>	
最大許容入力電圧	DC 30 V	
対地間最大定格電圧	42  V (DC + AC  peak)	<)
耐電圧	AC 300 V、1 分間	(各 CH-筐体間)
オプション用電源出力	$+5 V (\pm 5\%)$	
使用環境	温度: 0 ~ +40	℃、湿度 : 35 ~ 85 %RH 以下(結露しないこと)
保存環境	温度: -20 ~ +60	℃、湿度 : 20 ~ 85 %RH 以下(結露しないこと)
外形寸法	約140(W) x 223(D	) x 20(H) mm
質量	約 250 g	
適合規格	安全性	EN61010-1
	EMC	EN61326-1、Class A

12.3.5. 16ch ロジックモジュール(RA30-105)

<u>12.3.6.</u> 2ch 温	度モシ	ジュール	(RA30-	106)			
項目	仕様						
入力チャネル数	2 CH						
入力コネクタ	 脱着式ソケット(フロントパネル)						
	温度セ	温度センサ接続コネクタ 適合線材 : 0.2SQ ~ 1.5SQ (AWG24 ~ AWG16)					
入力形式	不平衡	入力(絶縁: <b>(</b>	CH間、各C	H-筐	体間)		
入力インピーダンス	5 MΩ Ϳ	人上					
適応センサ	熱電対タイプ K、E、J、T、N、R、S、B、C (JIS C1602:2015)						
	白金測	温抵抗体(R	TD)	Pt100	、Pt1000	(JIS C16	604:2013)
A/D 変換	A/D 分	解能		16 bit			
	データ	更新レート		高速	(1.5  ms)	通常(10	0 ms)、低速(1 s)
熱電対							
基準接点補償方式	内部/	外部 切替式					
内部接点補償温度	±1 °C (	23 °C ±5 °C)	±1.5 °C (≦	と温度筆	6囲)		
断線検出	ON/OF	F 切替可能					
測定レンジ	タイプ	測定レンジ	測定範囲	(°C)			測定確度
(RANGE)	К	200 °C	-200 $\sim$	200	-200 $\sim$	0 °C、	$\pm (0.1\% \text{ of RANGE } +2 \ ^\circ\text{C})$
測定確度		600 °C	-200 $\sim$	600	$0 \sim 1$	370 °C、	$\pm(0.1\%$ of RANGE $+1$ °C)
		1370 °C	-200 $\sim$	1370			
	Е	200 °C	-200 $\sim$	200	-200 $\sim$	0 °C√	$\pm(0.1\%~\text{of}~\text{RANGE}~+2~^\circ\text{C})$
		600 °C	-200 $\sim$	600	$0 \sim 1$	,℃ 000	$\pm(0.1\% \text{ of RANGE} + 1 \ ^\circ\text{C})$
		1000 °C	-200 $\sim$	1000			
	J	200 °C	-200 $\sim$	200	-200 $\sim$	, <b>℃</b> 0	$\pm(0.1\%$ of RANGE $+2$ °C)
		400 °C	-200 $\sim$	400	$0 \sim 1$	100 °C、	$\pm (0.1\% \text{ of RANGE } +1 \text{ °C})$
		1100 °C	-200 $\sim$	1100			
	Т	100 °C	-100 $\sim$	100	-200 $\sim$	0 °C√	$\pm (0.1\% \text{ of RANGE } +2 \text{ °C})$
		200 °C	-200 $\sim$	200	$0 \sim$	400 °C、	$\pm (0.1\% \text{ of RANGE } +1 \text{ °C})$
		400 °C	$-200 \sim$	400			
	Ν	200 °C	-200 $\sim$	200	-200 $\sim$	, <b>℃</b>	$\pm (0.1\% \text{ of RANGE } +2 \degree \text{C})$
		<b>6</b> 00 ° <b>C</b>	$-200 \sim$	600	$0 \sim 1$	.300 °C、	$\pm (0.1\% \text{ of RANGE } +1 \text{ °C})$
		1300 °C	$-200 \sim$	1300			
	R	200 °C	$0 \sim$	200	$0 \sim$	400 °C、	$\pm (0.1\% \text{ of RANGE } +3.5 \degree\text{C})$
		1000 °C	$0 \sim$	1000	$400 \sim 1$	.760 °C、	$\pm (0.1\% \text{ of RANGE } +3 \degree\text{C})$
		1760 °C	0~	1760			
	S	200 °C	$0 \sim$	200	$0 \sim$	400 °C、	$\pm (0.1\% \text{ of RANGE } +3.5 \degree\text{C})$
		1000 °C	$0 \sim$	1000	$400 \sim 1$	.700 °C、	$\pm (0.1\% \text{ of RANGE } +3 \degree\text{C})$
		1700 °C	0~	1700			
	В	600 °C	$400 \sim$	600	$400 \sim 1$	.800 °C	$\pm (0.1\% \text{ of RANGE } +3 \degree\text{C})$
		1000 °C	$400 \sim$	1000			
		1800 °C	$400 \sim$	1800	0	400 %2	
	С С	600 °C	$_{\circ}$	1000	$0 \sim$	400 °C	$\pm (0.1\% \text{ of RANGE } +3.5 \text{°C})$
		1200 °C	$\mathbf{v} \sim$	1200 2200	$400 \sim 2$	300 C,	$\pm (0.1\% \text{ OI RANGE } +3\%)$
	(油山寺が		<u> </u>	2300			
值及怵奴	(側足惟	⊧皮へ0.1)/℃	,				

#### • • ` ,

項目	仕様				
測温抵抗体(RTD)					
測定方式	3 線式				
測定電流	0.5 mA、	1 mA 切替	(Pt100 時	÷)	
	0.1 mA	固定(Pt100	00時)		
測定レンジ	タイプ	測定レンジ	測定範囲	(°C)	測定確度
(RANGE)	Pt100	200 °C	-200 $\sim$	200	–200 $\sim~850~^{\circ}\mathrm{C_{s}}~\pm(0.1\%~\mathrm{of}~\mathrm{RANGE}~\pm0.5~^{\circ}\mathrm{C})$
測定確度		400 °C	-200 $\sim$	400	
		850 °C	-200 $\sim$	850	_
	Pt1000	200 °C	-200 $\sim$	200	
		400 °C	-200 $\sim$	400	
		850 °C	-200 $\sim$	850	
温度係数	(測定確)	度×0.1) /°C			
同相モード除去比	$50/60~{ m H}$	z	10	00 dB	(データ更新:低速、通常)
	信号源担	抵 100ΩЦ	以下 8	30 dB	(データ更新:高速)
最大許容入力電圧	30 Vpea	k			
対地間最大定格電圧	300 V (E	C + AC pea	k)		
耐電圧	AC 3 kV,	1 分間(CH	間、各 CH	-筐体	間)
使用環境	温度:	$0$ $\sim$ +40 °	C、湿度:	$35 \sim$	85 %RH 以下(結露しないこと)
保存環境	温度: -	$20 \sim +60^{\circ}$	C、湿度:	$20 \sim$	85 %RH 以下(結露しないこと)
外形寸法	約140(V	V) x 223(D)	x 20(H) m	m	
質量	約 300 g				
適合規格	安全性		E	N6101	0-1、EN61010-2-030
	EMC		E	N6132	6-1、Class A

12.3.7. 2ch 高	高電圧モジュール(RA30-107)
項目	仕様
入力チャネル数	2 CH
入力コネクタ	安全バナナ端子
入力形式	平衡差動入力(絶縁: CH 間、各 CH-筐体間)
入力結合	AC/DC/GND
測定モード	DC モード(電圧測定)/ RMS モード(実効値測定)
入力インピーダンス	$4 \text{ M}\Omega \pm 1 \%$
応答時間	高速 100 ms ±10 %以内
(RMS モード)	中速 250 ms ±10 %以内
	低速 1000 ms ±10 %以内
	※1 上記いずれも 立上がり0% → 90% of RANGE、
	立下がり 100 % $\rightarrow$ 10 % of RANGE において
測定レンジ	DCモード: 2、5、10、20、50、100、200、500、1000 V
(RANGE)	(測定範囲は ±RANGE)
	RMS モード: 2、5、10、20、50、100、200、500、1000 Vrms
	(測定範囲は RANGE <mark>※2</mark> )
	クレストファクタ: $2~(2~\sim500$ Vrms レンジ時)、 $1.4~(1000$ Vrms レンジ時)
	※2 1000 Vrms 時では測定範囲が最大 700 Vrms
測定確度	DC モード: ±0.3 % of RANGE (DC 結合、L.P.F. 3 Hz)
	RMS モード:
	DC 結合 ±0.3 % of RANGE
	AC 結合 $\pm 0.5$ % of RANGE (10 Hz $\sim 1$ kHz、正弦波入力、応答低速時)
	$\pm 0.5$ % of RANGE (40 Hz $\sim 1$ kHz、正弦波入力、応答中速時)
	$\pm 0.5$ % of RANGE (100 Hz $\sim 1$ kHz、正弦波入力、応答高速時)
	$\pm 1.5$ % of RANGE (1 kHz $\sim 10$ kHz、正弦波入力)
	※3 上記いずれも 23 ℃ ±5 ℃、ゼロキャンセル実行後
温度係数	$\pm (300 \text{ ppm of RANGE})/^{\circ}C$
周波数特性	DC 結合 DC ~ 100 kHz (-3 dB ~ +1 dB) (DC モード、L.P.F. OFF 時)
	AC 結合 1 Hz ~ 100 kHz (-3 dB ~ +1 dB) (DC モード、L.P.F. OFF 時)
ローパスフィルタ	<u>カットオフ周波数 3 Hz、30 Hz、300 Hz、3 kHz、30 kHz、OFF (-1.6 dB ±1 dB)</u>
(L.P.F.)	特性 2次ベッセル
入力換算ノイズ	<u>20 mVp-p max (2 V レンジ、入力短絡)</u>
A/D 変換	A/D 分解能 16 bit
	サンプリングレート 1 MS/s
同相モード除去比	80 dB 以上(50/60 Hz)
最大許容入力電圧	±1000 V peak
対地間最大定格電圧	1000 V (DC + AC peak) CAT II
	600 V (DC + AC peak) CATIII
	AC 3 kV、1 分間(CH 間、各 CH-筐体間)
使用環境	温度: 0 ~ +40 °C、湿度: 35 ~ 85 % RH 以下 (結露しないこと)
保存環境	温度: $-20 \sim +60$ °C、湿度: $20 \sim 85$ %RH 以下(結露しないこと)
外形寸法	約 140(W) x 223(D) x 20(H) mm
質量	約 300 g
適合規格	安全性 EN61010-1、EN61010-2-030
	EMC EN61326-1, Class A

12.3.8. 2ch 居	波数モジュ	ール(RA30-108)
項目	仕様	
入力チャネル数	2 CH	
測定チャネル数	4 CH	CH1 : 測定モード、CH3 : CH1 入力電圧
		CH2 : 測定モード、CH4 : CH2 入力電圧
入力コネクタ	絶縁型 BNC	
入力形式	不平衡入力(絶	禄: CH 間、各 CH-筐体間)
入力結合	AC/DC/GND	
入力インピーダンス	1 MΩ ±1 %	
測定モード	周期、周波数、	回転数、パルス幅、Duty 比、電源周波数、周波数偏差、
	パルスカウント	、パルス積算
入力電圧	測定レンジ	1 2 5 10 20 50 100 200 500 V
	(RANGE)	1, 2, 5, 10, 20, 50, 100, 200, 500 V
	測定確度	±3 % of RANGE(23±5 °C、DC 結合、L.P.F. 300 Hz)
	測定可能範囲	$\pm 1, \pm 2, \pm 5, \pm 10, \pm 20, \pm 50, \pm 100, \pm 200, \pm 500 V$
周期モード	測定レンジ	1、2、5、10、20、50、100、200、500 ms
	(RANGE)	1、2、5、10、20、50、100 <b>s</b>
	測定確度	$\pm 0.5$ % rdg $(1 \text{ ms RANGE})$
		$\pm 0.3$ % rdg (2 ms RANGE)
		$\pm 0.1$ % rdg (5 ms RANGE)
		$\pm 0.05$ % rdg $(10~{ m ms}~\sim~100~{ m s}~{ m RANGE})$
	測定可能範囲	$5\mu{ m s}\sim100{ m s}$
周波数モード	測定レンジ	2、5、10、20、50、100、200、500 Hz
	(RANGE)	1、2、5、10、20、50、100、200 kHz
	測定確度	$\pm 0.5$ % rdg $(200 \text{ kHz RANGE})$
		$\pm 0.3$ % rdg (100 kHz RANGE)
		$\pm 0.1$ % rdg (50 kHz RANGE)
		$\pm 0.05$ % rdg (2 Hz $\sim 20$ kHz RANGE)
	測定可能範囲	$0 \sim 200 \text{ kHz}$
回転数モード	測定レンジ	10, 20, 50, 100, 200, 500, 1000, 2000, 5000, 10000, 20000 rpm,
	(RANGE)	50000 rpm、100、200、500、1000 krpm
	測定確度	±0.05 % rdg
	測定可能範囲	$0 \sim 1000 \text{ krpm}$
パルス幅モード	測定レンジ	1、2、5、10、20、50、100、200、500 ms
	(RANGE)	1、2、5、10、20、50、100 s
	測定確度	$\pm 0.25$ % rdg $(1 \text{ ms RANGE})$
		$\pm 0.15$ % rdg $(2 \text{ ms RANGE})$
		$\pm 0.05$ % rdg (5 ms $\sim100$ s RANGE)
	測定可能範囲	$2.5\mu s\sim100s($ 最小パルス幅 $2.5\mu s)$

項目	仕様	
Duty 比モード	測定レンジ (RANGE)	100 % (20 Hz) , 100 % (200 Hz) , 100 % (2 kHz) , 100 % (20 kHz)
	測定確度	$\pm 0.25$ % $(1~{ m kHz})~\sim~\pm 5$ % $(20~{ m kHz})$ of $100$ % $(20~{ m kHz})$ RANGE
		※ ±5 % × 入力周波数/20 kHz
		$\pm 0.05$ % $(100~{\rm Hz})~\sim~\pm 1$ % $(2~{\rm kHz})$ of $100$ % $(2~{\rm kHz})$ RANGE
		※ ±1 % × 入力周波数/2 kHz
		$\pm 0.05$ % $(10~{\rm Hz})~\sim~\pm 1$ % $(200~{\rm Hz})$ of $100$ % $(200~{\rm Hz})$ RANGE
		※ ±1 % × 入力周波数/200 Hz
		$\pm 0.05$ % $(1~{ m Hz})~\sim~\pm 1$ % $(20~{ m Hz})$ of $100$ % $(20~{ m Hz})$ RANGE
		※ ±1 % × 入力周波数/20 Hz
	測定可能 Duty 比範囲	$0 \sim 100 \%$
	測定可能	$1  \mathrm{kHz}  \sim  20  \mathrm{kHz}$ :
	周波数範囲	100 % (20 kHz) RANGE (最小パルス幅 2.5 µs)
		100 Hz $\sim 2$ kHz :
		100 % (2 kHz) RANGE (最小パルス幅 5 µs)
		10 Hz $\sim$ 200 Hz :
		100 % (200 Hz) RANGE (最小パルス幅 50 µs)
		$1~{ m Hz}~\sim~20~{ m Hz}$ :
		100 % (20 Hz) RANGE (最小パルス幅 500 µs)
電源周波数モード	測定レンジ	50 Hz (30 $\sim$ 70 Hz)
	(RANGE)	$60~{ m Hz}~(40~\sim~80~{ m Hz})$
		$400 \text{ Hz} (360 \sim 440 \text{ Hz})$
	測定確度	$\pm 0.002$ % rdg (50 Hz RANGE)
		$\pm 0.003$ % rdg (60 Hz RANGE)
		$\pm 0.005$ % rdg (400 Hz RANGE)
周波数偏差モード	測定レンジ (RANGE)	$\pm 50$ %(中心周波数範囲 $6.6~{ m Hz}~\sim~13.2~{ m kHz}$ )
	測定確度	±0.05 % rdg
	測定可能範囲	$3.3~{ m Hz}~\sim~19800~{ m Hz}$
パルスカウント	測定レンジ	40000
モード	(RANGE)	※ ゲート時間 200、500 ms、1、2、5、10、20、30、60 s
	測定確度	±0.003 % rdg
	測定可能範囲	$16.6666~{ m mHz}~\sim~200~{ m kHz}$ (最小パルス幅 $2.5~{ m \mu s}$ )
パルス積算モード	測定レンジ	50、100、200、500 k
	(RANGE)	1、2、5、10、20、50、100、200、500、1000、2000 M
	測定確度	±0.002 % rdg
	測定可能範囲	$5~\mathrm{mHz}~\sim~200~\mathrm{kHz}~($ 最小パルス幅 $2.5~\mathrm{\mu s})$

項目	仕様			
閾値	電圧範囲 $1 \vee RANGE : -0.4 \sim +0.4 \vee 可変 (0.01 \vee ステップ)$			
	$2$ V RANGE : $-0.8 \sim$ $+0.8$ V 可変( $0.02$ V ステップ)			
	5 V RANGE : $-2$ ~ $+2$ V 可変( $0.05$ V ステップ)			
	10 V RANGE : -4 ~ +4 V 可変(0.1 V ステップ)			
	20 V RANGE : -8 ~ +8 V 可変(0.2 V ステップ)			
	50 V RANGE: -20 ~ +20 V 可変(0.5 V ステップ)			
	100 V RANGE : -40 ~ +40 V 可変(1 V ステップ)			
	200 V RANGE : -80 ~ +80 V 可変(2 V ステップ)			
	500 V RANGE: -200 ~ +200 V 可変(5 V ステップ)			
	ヒステリシス 1 ~ 10 % of RANGE (1 %ステップ)			
ローパスフィルタ	カットオフ周波数 300 Hz、3 kHz、30 kHz、OFF(-1.6 dB ±1 dB)			
(L.P.F.)	特性 2次ベッセル			
A/D 変換	A/D 分解能 12 bit			
	サンプリングレート 1 MS/s			
応答速度	<b>OFF</b> 、1 ~ 1000 ms (1 ms ステップ)			
減速停止処理機能	パルス入力が途切れた場合、リアルタイムに減速状態を演算し、			
	測定値を段階的に 0 または、OVER RANGE にする。			
	周期モード、周波数モード、回転数モード、パルス幅モード、Duty 比モード、			
	電源周波数モード、周波数偏差モードの測定時に対応。			
パルス/回転	パルス/回転:1 ~ 100			
	1回転あたりのパルス数を指定する。回転数モードで設定可能。			
パルス極性	パルスの Positive、Negative を選択。			
	パルス幅モード、Duty 比モード、パルスカウントモード、パルス積算モードで設定可能。			
積算オートリセット	パルス積算モードの測定データをオートリセット。			
(Auto reset)	記録開始(Start)および、レンジ上限(Over)でカウントリセットする。			
	OFF、Start、Over、Start & Over 選択可能。			
積算マニュアル リセット( <b>Reset</b> )	パルス積算モードの測定データをマニュアルリセット。			
パルス平均処理機能	パルス平均回数:2 ~ 4096			
	周期モード、周波数モード、回転数モード、パルス幅モード、Duty 比モード、			
	電源周波数モード、周波数偏差モードで設定可能。			
スムージング処理機能	OFF, $2 \sim 100$			
	周期モード、周波数モード、回転数モード、パルス幅モード、Duty 比モード、			
	電源周波数モード、周波数偏差モードで設定可能。			
最大許容入力電圧	±500 Vpeak			
対地間最大定格電圧	300 V (DC + AC peak) CAT II			
耐電圧	AC 3 kV、1 分間(CH 間、各 CH-筐体間)			
使用環境	温度: 0 ~ +40 ℃、湿度: 35 ~ 85 %RH 以下(結露しないこと)			
保存環境	温度 : −20 ~ +60 ℃、湿度 : 20 ~ 85 % RH 以下 (結露しないこと)			
外形寸法	約 140 (W) x 223 (D) x 20 (H) mm			
質量	約 300 g			
· · · · · · · · · · · · · · · · · · ·	安全性 EN61010-1、EN61010-2-030			
	EMC EN61326-1, Class A			

12.3.9. 2ch	加速度モジュール(RA30-109)							
項目	仕様							
入力チャネル数	2 CH							
入力コネクタ	BNC (金属)							
入力形式	不平衡入力(絶縁: CH 間、各 CH-筐体間)							
測定モード	OFF、加速度、速度、変位	OFF、加速度、速度、変位						
センサ供給電源	$4.2 \text{ mA} \pm 5 \%$ 、 $22.5 \text{ V} \pm 5 \%$							
測定レンジ	※ 下記いずれもプリアンプ内蔵センサ使用時。電荷出力型加速度センサ使用時は、							
(RANGE)	「チャージコンバータ利得×電荷出力型加速度センサ感度」をセンサ感度とする							
	センサ感度により測定範囲は異なる。							
	加速度 1、2、3.16、5、10、20、31.6、50、10	)、200、316、500 m/s²						
	1, 2, 3.16, 5, 10, 20, 31.6, 50 km/	1, 2, 3.16, 5, 10, 20, 31.6, 50 km/s <sup>2</sup>						
	センサ感度	測定範囲						
	$0.100 \sim -0.250~\mathrm{mV/(m/s^2)}$	$500~\mathrm{m/s^2}\sim-50~\mathrm{km/s^2}$						
	$0.251 \sim -0.500~\mathrm{mV/(m/s^2)}$	$200~\mathrm{m/s^2}\sim-20~\mathrm{km/s^2}$						
	$0.501 \sim 1.000  { m mV}/({ m m/s^2})$	$100 \text{ m/s}^2 \sim 10 \text{ km/s}^2$						
	$1.001 \sim 2.500 \text{ mV}/(\text{m/s}^2)$	$50 \text{ m/s}^2 \sim 5 \text{ km/s}^2$						
	$2.501 \sim 5.000 \text{ mV/ (m/s^2)}$	$20 \text{ m/s}^2 \sim 2 \text{ km/s}^2$						
	$5.001 \sim 10.000 \text{ mV/ (m/s^2)}$	$10 \text{ m/s}^2 \sim 1 \text{ km/s}^2$						
	$10.001 \sim 25.000 \text{ mV/(m/s^2)}$	$5 \text{ m/s}^2 \sim 500 \text{ m/s}^2$						
	$25.001 \sim 50.000 \text{ mV}/(\text{m/s}^2)$	$2 \text{ m/s}^2 \sim 200 \text{ m/s}^2$						
	$50.001 \sim 100.000 \text{ mV/ (m/s^2)}$	$\frac{1 \text{ m/s}^2 \sim 100 \text{ m/s}^2}{200 \text{ m}^2 \text{ s}^2}$						
	速度 10、20、31.6、50、100、200、316、500 mm/s							
	1、2、3.16、3、10、20、31.6、30、10	200、316、300 III/S 測定答冊						
	ビンリ感度 0.100 ov 0.250 mV/(m/s <sup>2</sup> )	例 仁 軋 团 5 m/s ~ 500 m/s						
	$0.100 \sim 0.250 \text{ mV}/(\text{m/s}^2)$ $0.251 \sim 0.500 \text{ mV}/(\text{m/s}^2)$	$3 \text{ m/s} \sim 300 \text{ m/s}$						
	$0.251 \sim 0.500 \text{ mV}/(\text{m/s}^2)$ 0.501 ~ 1.000 mV/(m/s^2)	$1 \text{ m/s} \sim 100 \text{ m/s}$						
	$1.001 \sim 2.500 \text{ mV}/(\text{m/s}^2)$	$500 \text{ mm/s} \sim 50 \text{ m/s}$						
	$2.500 \text{ mV}/(\text{m/s}^2)$ $2.501 \sim 5.000 \text{ mV}/(\text{m/s}^2)$	$200 \text{ mm/s} \sim 20 \text{ m/s}$						
	$5.001 \sim 10.000 \text{ mV}/(\text{m/s}^2)$	$100 \text{ mm/s} \sim 10 \text{ m/s}$						
	$10.001 \sim 25.000 \text{ mV}/(\text{m/s}^2)$	$50 \text{ mm/s} \sim 5 \text{ m/s}$						
	$25.001 \sim 50.000 \text{ mV}/(\text{m/s}^2)$	$20 \text{ mm/s} \sim 2 \text{ m/s}$						
	$50.001 \sim 100.000 \text{ mV}/(\text{m/s}^2)$	$10 \text{ mm/s} \sim 1 \text{ m/s}$						
	変位 100、200、316、500 µm							
	1, 2, 3.16, 5, 10, 20, 31.6, 50, 100, 200, 316, 500 mm							
	1、2、3.16、5 m							
	センサ感度	測定範囲						
	$0.100\sim -0.250\mathrm{mV}/(\mathrm{m/s^2})$	$50{ m mm}~\sim~5{ m m}$						
	$0.251 \sim -0.500~\mathrm{mV/(m/s^2)}$	$20~{ m mm}~\sim~2~{ m m}$						
	$0.501 \sim -1.000~\mathrm{mV/(m/s^2)}$	$10~{ m mm}~\sim~1~{ m m}$						
	$1.001 \sim -2.500~\mathrm{mV/(m/s^2)}$	$5$ mm $\sim500$ mm						
	$2.501 \sim 5.000~\mathrm{mV/(m/s^2)}$	$2{ m mm}~\sim~200{ m mm}$						
	$5.001 \sim ~10.000~\mathrm{mV/(m/s^2)}$	$1{ m mm}~\sim~100{ m mm}$						
	$10.001 \sim ~25.000~\mathrm{mV/(m/s^2)}$	$500~\mu{ m m}\sim~50~{ m mm}$						
	$25.001 \sim ~50.000~\mathrm{mV/(m/s^2)}$	$200~\mu{ m m}\sim~~20~{ m mm}$						
	$50.001 \sim 100.000~{ m mV/(m/s^2)}$	$100~\mu{ m m}\sim~10~{ m mm}$						

項目	仕様			
測定確度	加速度 ±1% rdg			
	速度 ±2 % rdg			
	变位 ±3 % rdg			
	※ 上記いずれも 23 ℃ ±5 ℃、正弦波 80 Hz、L.P.F. A.A.F. OFF 時			
温度係数	$\pm (300 \text{ ppm of RANGE}) / ^{\circ}\text{C}$			
周波数特性	加速度 5 Hz $\sim$ 20 kHz (-0.5 dB $\sim$ +0.5 dB)			
	$1.5~{ m Hz}~\sim~50~{ m kHz}~(-1~{ m dB}~\sim~+1~{ m dB})$			
	$1 \text{ Hz} \sim 70 \text{ kHz} (-3 \text{ dB} \sim +1 \text{ dB})$			
	速度 15.9 Hz (0 dB ±1 dB) ~ 1.59 kHz (-40 dB ±1 dB)			
	特性:-6 dB/oct			
	変位 15.9 Hz (0 dB ±1 dB) ~ 159 Hz (-40 dB ±1 dB)			
	特性:-12 dB/oct			
	<ul> <li>※ 上記いずれも L.P.F. OFF 時</li> </ul>			
ローパスフィルタ	カットオフ周波数 OFF、20 Hz、200 Hz、2 kHz、20 kHz(-3 dB ±1 dB)			
(L.P.F.)	特性 3次バタワース			
アンチエイリアシン	カットオフ周波数 OFF、20、40、80、200、400、800、2 k、4 k、8 k、20 k、40 kHz			
グフィルタ(A.A.F.)	カットオフ周波数は SSD 記録のサンブリング速度 0.4 倍が設定され			
	ます。200 kS/s 以上は A.A.F.が OFF となります。			
	減衰量         カットオフ周波数の1.5倍にて -66 dB 以ト			
人力換算ノイス	<u>5 m/s<sup>2</sup> p-p max (加速度 500 m/s<sup>2</sup> レンジ、センサ感度 0.1 mV/(m/s<sup>2</sup>)、人力短絡)</u>			
A/D 変換	A/D 分解能         16 bit			
	サンフリンクレート IMS/S			
KMS ) 俱昇 機能	応合速度 高速:300 ms ±10 %以内			
	平速: 600 IIIS ±10 %以内			
	低座・2.4 S ±10 /0以P1     ベート記しずれた加速度エード、立上れ0%→ 00% of PANCE			
	* 上記 $100\%$ → 10% of RANGE において			
	加定確定 +1 % rdg (10 Hz $\sim$ 1 kHz 任速時)			
	+1 % rdg (30 Hz $\sim$ 1 kHz $\div$ 中速時)			
	+1 % rdg (50 Hz $\sim$ 1 kHz, 高速時)			
	$\pm 1.5$ % rdg (1 kHz $\sim 5$ kHz)			
エンベロープ演算機能	バンドパスフィルタ(1 kHz $\sim 20$ kHz) → 絶対値検波 → ローパスフィルタ(1 kHz)			
TEDS	IEEE 1451.4 Class 1 対応(テンプレート ID: 25、センサ感度の自動設定)			
同相モード除去比	80 dB 以上(50 Hz/60 Hz)			
対地間最大定格電圧	42  V (DC + AC peak)			
使用環境	温度: 0 ~ +40 ℃、湿度: 35 ~ 85 %RH 以下(結露しないこと)			
保存環境	温度: $-20 \sim +60$ °C、湿度: $20 \sim 85$ %RH 以下(結露しないこと)			
外形寸法	約 140(W) x 223(D) x 20(H) mm			
質量	約 300 g			
適合規格	安全性 EN61010-1、EN61010-2-030			
	EMC EN61326-1, Class A			

2. 11棟 -  2.3. モジュー。	
<u>12.3.10. リモート</u> #	前御モジュール(RA30-112)
項目	仕様
入力コネクタ	ハーフピッチコネクタ 20 ピン
出力コネクタ	ハーフピッチコネクタ 14 ピン
外部入力	機能:外部からの信号による制御が可能
制御信号	START/STOP、MARK、FEED、PRINT、TRIG
入力レベル	High レベル: $2.1 \text{ V} \sim 5.0 \text{ V}$ 、Low レベル: $0 \text{ V} \sim 0.5 \text{ V}$ (アクティブ Low)
応答速度	高速/通常/低速 切替
	※ 外部サンプリング入力(EXT SMPL IN)は対象外
有効パルス幅	高速応答時 : High レベル期間 1 µs 以上、 Low レベル期間 1 µs 以上
	通常応答時 : High レベル期間 1 ms 以上、 Low レベル期間 1 ms 以上
	低速応答時 : High レベル期間 10 ms 以上、 Low レベル期間 10 ms 以上
最大許容入力電圧	30 V
フィード	記録紙の空送り速度 50mm/sec
外部出力	機能 : 外部入力制御信号を外部に出力
	START/STOP、TRIG は RA3100 本体からの出力信号と外部入力信号
	との <b>OR</b> 出力
制御信号	START/STOP、MARK、FEED、PRINT、TRIG、
	EXT.1/EXT.2 (本製品の状態を外部に出力)
<u>出力レベル</u>	High $\nu \prec \nu$ : $3.8 V \sim 5.0 V$ , Low $\nu \prec \nu$ : $0 V \sim 0.5 V$ ( $\mathcal{P} \not \mathcal{P} \neg \mathcal{T}$ Low)
出力電流	最大5mA (1ピンあたり) OTADT (OTOD SEED DDINT 新作用現中スカニュブリーナ
出力パルス幅	SIARI/SIOP、FEED、PRINI : 動作期間中アクテイノ出力
(RA3100 本体の	IRIG、MARK
出力信号)	低速応答時: 10 ms
外部サンプリング入力	外部サンプリング信号による同期が可能(ペンレコ記録、プリンタ記録、SSD 記
	録のいずれか)
入力レベル	High レベル: $2.1$ V $\sim 5.0$ V、Low レベル: $0$ V $\sim 0.5$ V
有効パルス幅	2 µs 以上
最大入力周波数	SSD 記録時 : 250 kHz、
	プリンタ記録時 : 500 Hz
外部サンプリング出力	外部サンプリング入力信号を出力
出力レベル	High レベル: $3.8$ V $\sim 5.0$ V、Low レベル: $0$ V $\sim 0.5$ V
AC ひずみ用	機能 : AC ひずみ使用時の同期信号発生器
同期信号入力/出力	搬送波: $0 V \sim 5 V$ 、方形波、5 kHz
	同期 : 他の RA30-112 内蔵の RA3000 シリーズとの同期が可能
波形確認用出力端子	機能:電圧入力モジュール動作確認用の矩形波信号出力
出力レベル	$0  V \sim 5  V  (\pm 1  \%)$
出力周波数	1 kHz (±1 %)
デューティー比	50 % (±5 %)
耐電圧	AC 300 V、1 分間(入力、出力-筐体間)
対地間最大定格電圧	42 V (DC + AC peak)
使用環境	温度: 0 ~ +40 °C、湿度: 35 ~ 85 % RH 以下(結露しないこと)
保存環境	温度: -20 ~ +60 °C、湿度: 20 ~ 85 %RH 以下(結露しないこと)
外形寸法	約 140(W) x 223(D) x 20(H) mm
質量	約 250 g
適合規格	安全性 EN61010-1

	EMC	EN61326-1、Class A
12.3.11. 4ch 電	圧モジュール(RA3	0-113)
項目	仕様	
入力チャネル数	4 CH	
入力コネクタ	絶縁型 BNC	
入力形式	不平衡入力(絶縁: CH間	、各 CH-筐体間)
入力結合	DC/GND	
入力インピーダンス	$1 \text{ M}\Omega \pm 1 \%$	
測定レンジ (RANGE)	2, 5, 10, 20, 50, 100,	、200、500 V (測定範囲は±RANGE)
測定確度	$\pm 0.2$ % of RANGE (23 °C	±5°C、DC 結合、L.P.F. 3 Hz、ゼロキャンセル実行後)
温度係数	$\pm (400 \text{ ppm of RANGE})/^{\circ}$	2
周波数特性	DC 結合	DC $\sim 100  \mathrm{kHz}  (-3  \mathrm{dB} \sim +1  \mathrm{dB})  (\mathrm{L.P.F.}  \mathrm{OFF}  \mathrm{Fb})$
ローパスフィルタ	カットオフ周波数	$3 \text{ Hz}$ 、 $30 \text{ Hz}$ 、 $300 \text{ Hz}$ 、 $3 \text{ kHz}$ 、OFF (-1.6 dB $\pm 1 \text{ dB}$ )
(L.P.F.)	特性	2次ベッセル形
入力換算ノイズ	10mVp-p max (2 V レンジ	、入力短絡)
A/D 変換	A/D 分解能	16 bit
	サンプリングレート	1 MS/s
同相モード除去比	80 dB 以上(50/60 Hz)	
最大許容入力電圧	$\pm500~{ m V}$ peak	
対地間最大定格電圧	300V (DC+ACpeak) CA	Π
耐電圧	AC 3 kV, 1 分間(CH 間、	各 CH-筐体間)
使用環境	温度: 0 ~ +40 ℃、注	显度:35~85%RH以下(結露しないこと)
保存環境	温度: -20 ~ +60 ℃、 注	显度: $20 \sim 85$ %RH 以下(結露しないこと)
外形寸法	約 140(W) x 223(D) x 20(H	l) mm
質量	約 300 g	
適合規格	安全性	EN61010-1、EN61010-2-030
	EMC	EN61326-1、Class A

## 12.4. 外観図

12.4.1. 本体外観図





12.4.2. 2ch 電圧モジュール(RA30-101) 外観図



#### 12.4.3. 4ch 電圧モジュール(RA30-102)外観図



12.4.4. 2ch 高速電圧モジュール(RA30-103)外観図



### 



12.4.6. 16ch ロジックモジュール(RA30-105) 外観図



#### 12.4.7. 2ch 温度モジュール(RA30-106) 外観図



12.4.8. 2ch 高電圧モジュール(RA30-107)外観図



12.4.9. 2ch 周波数モジュール(RA30-108)外観図



12.4.10. 2ch 加速度モジュール(RA30-109)外観図



## 



12.4.12. 4ch 電圧モジュール(RA30-113) 外観図



# <u>13. オプション - 13.1. ケーブル類 -覧</u> **13.オプション** 13.1. ケーブル類 一覧

名称 (形式)	形状/特徴	備考	
AC 電源コード 1KO6165-200		AC125V 系 PSE、UL/CSA 規格 長さ2m	RA3100 本体 日本、アメリカ カナダ
絶縁 BNC ケーブル (安全ワニグチ) RA30-507		絶縁 BNC ◆ 安全ワニグチ 赤 + 黒 - 長さ 1.5 m	RA30-101 RA30-102 RA30-103 RA30-108 RA30-113 アナログ入力
NDIS 変換ケーブル RA30-508		NDIS4109 ↓ NDIS4102 長さ 0.6 m	RA30-104
8ch ロジックケーブル (IC クリップ) RA30-501		ロジック入力用 20P - 4 CH x 2、 GND 共通 長さ 1.5 m	RA30-105
8ch ロジックケーブル (ミノ虫) RA30-502		ロジック入力用 20P - 4 CH x 2 GND 共通 長さ 1.5 m	RA30-105
8ch ロジックケーブル (丸形コネクタ変換) RA30-503		1539S 接続用 20P - 4 CH x 2 GND 共通 長さ 0.3 m	RA30-105
高耐圧ワニグチクリップ RA30-509-01		ワニグチクリップ 赤・黒 各1個 規格:CATⅢ 1000V	RA30-107
高耐圧接続ケーブル RA30-509-02		安全バナナプラグ 赤・黒 各1本 長さ2m 規格:CATⅢ 1000V	RA30-107
高耐圧延長ケーブル RA30-509-03		安全バナナプラグ/ ソケット 赤・黒 各1本 長さ2m 規格:CATIII 1000V	RA30-107
端子台接続用ケーブル RA30-504		MDR20 極端子台接続用 20P - 20P 長さ2m	RA30-105 RA30-112
リモート制御ケーブル (本体間接続用) RA30-505		RA3100 間接続用 20P - 14P 長さ2m	RA30-112
リモート制御ケーブル (バラ線) RA30-506		リモート制御入力用 20P - バラ線 長さ2m	RA30-105 RA30-112

13. オプション - 13.2. プローブ・クランプメータ 一覧

名称 (形式)	形状/特徴		備考
温度センサ 接続コネクタ RA30-555		ケーブルカバー上 ケーブルカバー下 束線バンド <b>2</b> セット	RA30-106
端子台 AX-PCX-10S20		MDR20 極端子台 (AWG16-28 用)	RA30-105 RA30-112
BNC アダプタ 0243-3021		安全バナナソケット ◆ 絶縁 BNC ※1	RA30-101 RA30-102 RA30-103 RA30-108 RA30-113 アナログ入力

※1 4ch 電圧モジュール(RA30-102、RA30-113)を隣り合うスロットに実装した場合、すべてのチャネル に対し取り付けることはできません。

## 13.2. プローブ・クランプメータ 一覧



## 13.3. アクセサリ

名称(形式)	品名	形状	備考
RA30-551	折畳紙収納箱		折畳アダプタ RA12-301 含む
RA30-552	専用輸送箱		
RA23-183	キャリングケース		

## 13.4. スペアパーツ 一覧

形式	品名	定格	備考
YPS106	記録紙	ロール紙 219.5 mm × 30 m 5 巻/箱	0511-3167(5 巻)
YPS108	記録紙	ロール紙 219.5 mm × 30 m ミシン目入り 300 mm ピッチ 残量表示印刷: 300 mm ピッチ 99 ~ 00 5 巻/箱	0511-3166(5 巻)
YPS112	記録紙	折畳紙 219.5 mm×200 m 折り幅 300 mm 残量表示印刷:ページ毎 669 ~ 000 1冊/箱	0511-3182
5633-1794	記録紙ホルダ	2個/組	

#### 13.5. PC ソフトウエア

USB メモリや SD カードにエクスポートした記録データを PC 上で波形表示やファイル変換ができます。

PC ソフトウエア	備考
RA3100 Viewer	記録データの波形表示、CSV ファイル変換します
RA3100 FileConverter	記録データを CSV ファイル、ASAM MDF ファイルに変換します

弊社 HP からダウンロードしてお使いいただけます。

https://www.aandd.co.jp/support/soft\_download/industrial.html

## 使用しているソフトウェアのライセンス情報

本製品に組み込まれているソフトウェアには、第三者が著作権を所有しソフトウェアとして配布されて いるソフトウェアコンポーネントを使用しています。 以下に本製品に組み込まれているソフトウェアコンポーネントのライセンス表記を掲示します。

#### SIL Open Font License

Copyright 2014-2021 Adobe (http://www.adobe.com/), with Reserved Font Name 'Source'. Source is a trademark of Adobe in the United States and/or other countries.

This Font Software is licensed under the SIL Open Font License, Version 1.1.

This license is copied below, and is also available with a FAQ at: http://scripts.sil.org/OFL

-----

SIL OPEN FONT LICENSE Version 1.1 – 26 February 2007

#### PREAMBLE

The goals of the Open Font License (OFL) are to stimulate worldwide development of collaborative font projects, to support the font creation efforts of academic and linguistic communities, and to provide a free and open framework in which fonts may be shared and improved in partnership with others.

The OFL allows the licensed fonts to be used, studied, modified and redistributed freely as long as they are not sold by themselves. The fonts, including any derivative works, can be bundled, embedded, redistributed and/or sold with any software provided that any reserved names are not used by derivative works. The fonts and derivatives, however, cannot be released under any other type of license. The requirement for fonts to remain under this license does not apply to any document created using the fonts or their derivatives.

#### DEFINITIONS

"Font Software" refers to the set of files released by the Copyright Holder(s) under this license and clearly marked as such. This may include source files, build scripts and documentation.

"Reserved Font Name" refers to any names specified as such after the copyright statement(s).

"Original Version" refers to the collection of Font Software components as distributed by the Copyright Holder(s).

"Modified Version" refers to any derivative made by adding to, deleting, or substituting -- in part or in whole -- any of the components of the Original Version, by changing formats or by porting the Font Software to a new environment.

"Author" refers to any designer, engineer, programmer, technical writer or other person who contributed to the Font Software.

#### PERMISSION & CONDITIONS

Permission is hereby granted, free of charge, to any person obtaining a copy of the Font Software, to use, study, copy, merge, embed, modify, redistribute, and sell modified and unmodified copies of the Font Software, subject to the following conditions:

- 1) Neither the Font Software nor any of its individual components, in Original or Modified Versions, may be sold by itself.
- 2) Original or Modified Versions of the Font Software may be bundled, redistributed and/or sold with any software, provided that each copy contains the above copyright notice and this license. These can be included either as stand-alone text files, human-readable headers or in the appropriate machine-readable metadata fields within text or binary files as long as those fields can be easily viewed by the user.
- 3) No Modified Version of the Font Software may use the Reserved Font Name(s) unless explicit written permission is granted by the corresponding Copyright Holder. This restriction only applies to the primary font name as presented to the users.
- 4) The name(s) of the Copyright Holder(s) or the Author(s) of the Font Software shall not be used to promote, endorse or advertise any Modified Version, except to acknowledge the contribution(s) of the Copyright Holder(s) and the Author(s) or with their explicit written permission.
- 5) The Font Software, modified or unmodified, in part or in whole, must be distributed entirely under this license, and must not be distributed under any other license. The requirement for fonts to remain under this license does not apply to any document created using the Font Software.

#### TERMINATION

This license becomes null and void if any of the above conditions are not met.

#### DISCLAIMER

THE FONT SOFTWARE IS PROVIDED "AS IS", WITHOUT WARRANTY OF ANY KIND, EXPRESS OR IMPLIED, INCLUDING BUT NOT LIMITED TO ANY WARRANTIES OF MERCHANTABILITY, FITNESS FOR A PARTICULAR PURPOSE AND NONINFRINGEMENT OF COPYRIGHT, PATENT, TRADEMARK, OR OTHER RIGHT. IN NO EVENT SHALL THE COPYRIGHT HOLDER BE LIABLE FOR ANY CLAIM, DAMAGES OR OTHER LIABILITY, INCLUDING ANY GENERAL, SPECIAL, INDIRECT, INCIDENTAL, OR CONSEQUENTIAL DAMAGES, WHETHER IN AN ACTION OF CONTRACT, TORT OR OTHERWISE, ARISING FROM, OUT OF THE USE OR INABILITY TO USE THE FONT SOFTWARE OR FROM OTHER DEALINGS IN THE FONT SOFTWARE.

MEMO

M	EMO

取扱説明書 1WMPD4004114F 第 7 版 発行

オムニエース

RA3100

## 使い方・修理に関するお問い合わせ窓口

故障、別売品・消耗品に関してのご質問・ご相談も、この電話で承ります。 修理のご依頼、別売品・消耗品のお求めは、お買い求め先へご相談ください。

## 東日本 048-593-1743

## 西日本 06-7668-3908

受付時間:9:00~12:00、13:00~17:00、月曜日~金曜日(祝日、弊社休業日を除く) 都合によりお休みをいただいたり、受付時間を変更させて頂くことがあ りますのでご了承ください。



本社	t -	T 17	70-0	013	3	東京都	豊島区東池袋3-23-14 ダイハツ・ニッセイ池袋ヒル
	東	京	営	業	2	課	TEL. 03-5391-6121(直)
	東	京	営	業	3	課	TEL. 03-5391-6122(直)
	東	京	営	業	1	課	TEL. 03-5391-6128(直)
札	幌	;	出	5	Ex.	所	TEL. 011-251-2753(代)
仙	台		営	貧	ŧ	所	TEL. 022-211-8051(代)
宇	都	宮	Ē	Ì	業	所	TEL. 028-610-0377(代)
東	京	北	Ē	Ĭ	業	所	TEL. 048-592-3111(代)
東	京	南	Ē	Ĭ	業	所	TEL. 045-476-5231(代)
静	畄		営	貧	ŧ	所	TEL. 054-286-2880(代)
名	古	屋	Ē	É	業	所	TEL.052-726-8760(代) ※ 2019 年 10 月 29 日現在の電話番号です。電話番号
大	阪		営	貧	ŧ	所	TEL.06-7668-3900(代) は、予告なく変更される場合があります。
広	島	i	営		ŧ	所	TEL.082-233-0611(代) ※ 電話のかけまちがいにご注意ください。番号をよくお
福	畄		営		ŧ	所	TEL.092-441-6715(代) 確かめの上、おかけくださるようお願いします。
開発	技術	桁セ	ング	z —	=	₹364-	3585 埼玉県北本市朝日1-243