

取扱説明書



1.	概要	1
	1. 1. AR1000概要	1
	1. 2. 通信I/Fの種類	1
	1. 3. 通信条件	1
	1.4.通信設定の手順(本体)	2
	1.4.1. RS-232C/USB ユニットの設定	2
	1.4.2. LAN ユニットの設定	3
	1.4.3. ゲートウェイの設定方法	4
	1. 5. USBドライバのインストール手順(PC)	5
	1.5.1. USBドライバのプリインストール	5
	1.5.2. USBの接続とドライバのインストール	6
	1.5.3. USBドライバの接続確認	10
	1.5.4. USBドライバのアンインストール	12
2.	通信コマンド	15
	2. 1. コマンド形式	15
	2. 2. 応答形式	15
3.	AR1000通信コマンド	17
	3. 1. 読み出しコマンド	17
	3.1.1. IAD A/D値読み出し	17
	3.1.2. IBL バランス実行状態読み出し	17
	3.1.3. IBV ブリッジ電圧(BV)読み出し	18
	3.1.4. ICL CAL設定値読み出し	18
	3.1.5. ICN ケース番号読み出し	19
	3.1.6. IER 実装状態読み出し	19
	3.1.7. IFC LPF設定値読み出し	20
	3.1.8. IFH HPF設定値の読み出し(F/Vコンバータ時はAC/DC結合設定値の読み出	L)21
	3.1.9. IFS レンジ設定値読み出し	22
	3.1.10. IIR 2chDC アンプの入力レンジON/OFF状態の読み出し	23
	3.1.11. IMC モニタチャネルの読み出し(2chDCアンプのA/Bチャネル読出し)	23
	3.1.12. IMN モニタチャネル読み出し	24
	3.1.13. INS センサ感度設定値の読出し	24
	3.1.14. IRJ 温度補償設定の読み出し	25
	3.1.15. ISN 本体機器(シリアル)番号読み出し	25
	3.1.16. ITL トリガレベル設定値の読み出し	25
	3.1.17. IVA ひずみアンプVARのD/A値の読み出し	26
	3.1.18. IVG 2chDCアンプVARのD/A値読み出し	26
	3.1.19. IWH 本体型式、FWバージョン読み出し	27

3.1.20. IZR 2chDCアンプオフセット調整のD/A値読み出し	27
3. 2. 設定コマンド	28
3.2.1. SCI アンプ初期化設定	28
3.2.2. SCL CAL值設定	28
3.2.3. SFC LPF值設定	29
3.2.4. SFH HPF値設定(F/Vコンバータ時はAC/DC結合設定)	30
3.2.5. SFS レンジ値設定	31
3.2.6. SIR 入力レンジON/OFF状態の設定	32
3.2.7. SMC モニタチャネルの設定(2chDCアンプのA/Bチャネル設定)	32
3.2.8. SMN モニタチャネル設定	33
3.2.9. SNS センサ感度の設定	33
3.2.10. SRJ 温度補償設定	34
3.2.11. STL トリガレベルの設定	34
3.2.12. SVA ひずみアンプVARのD/A値設定	35
3.2.13. SVG 2chDCアンプVARのD/A値設定	35
3.2.14. SZR 2chDCアンプオフセット調整のD/A値設定	36
3. 3. 実行コマンド	37
3.3.1. EBL オートバランス実行	37
3.3.2. ECK 全チャネルセルフチェック、シャントCAL実行	37
3.3.3. ECL CAL実行	38
3.3.4. EFN ひずみアンプのR-FINE(ゼロ調整)実行	38
3.3.5. ELO ローカル状態への移行	39
3.3.6. EVG 2chDCアンプVAR(レンジ微調整)の実行	39
3.3.7. EVR ひずみアンプVAR(レンジ微調整)実行	40
3.3.8. EZR 2chDCアンプZERO(ZERO調整)の実行	40
3. 4. データ読み出しコマンド	41
3.4.1. RDA DC電源電圧値データ読み出し	41
3.4.2. RRA A/D値データ読み出し	41

本書は、AR1000シリーズと上位コンピュータを接続する場合の通信コマンドについて記述します。

# 1. 概要

#### <u>1.1.AR1000概要</u>

ホストコンピュータ(以後PC)からリモートコントロールアンプAR1000シリーズ(以後AR1000) に、本取扱説明書に基づいたコマンドを送信し、それに対してAR1000は応答を返します。 通信コマンド、パラメタはASCIIテキスト形式です。 なお本文中のターミネータ、デリミタはAR1000の設定により異なり、CRまたはCRLFより選択可能 です。

#### <u>1.2.通信 I/Fの種類</u>

形式	名称
AR10-150	LAN
AR10-151	USB
AR10-152	RS-232C

#### <u>1.3.通信条件</u>

LAN (※1)

設定項目	内容
IPアドレス	192. 168. 001. 250
ネットマスク	255. 255. 255. 000
ポート番号	51200 (※2)

RS-232C, USB (※3)

設定項目	内容
ボーレート(bps)	4800, 9600, 19200, 38400
データビット(bit)	7, 8
パリティビット	なし(NONE), 奇数(ODD), 偶数(EVEN)
ストップビット(bit)	1, 2

※1. LANの通信条件はデフォルト値を表記しています。

※2. ポート番号23は設定出来ません。

※3. USBは仮想COMポートにて接続します。
 USBドライバのインストール後にCOMポートが追加されます。
 新たに追加されたCOMポートを選択して接続して下さい。

1. 4. 通信設定の手順(本体)



- デジボル画面、またはアンプ設定画面の時に、D ISP/KEYLOCKボタン(以後①とする) を1回押して、通信I/F設定画面に変更します。
- ②. CAL/SEL (VALUE/SEL) のつまみ (以後②とする)を操作して、通信設定を行いま す。通信 I / Fの設定はすべてこのつまみで行い ます。

※通信設定の途中でキー操作をしばらく行わないと デジボル画面に戻りますが、通信設定は途中のままと なります。(①)を1回押して再度通信 I / F設定画 面にて通信設定の変更を続けることが出来ます。

#### <u>1.4.1. RS-232C/USBユニットの設定</u>

BaudRate:	9600 bps
Data:8Bit	Stop:1bit
PRTY:NONE	Flow:NONE
DELM:OFF	ECHO: OFF
BaudPata.	

BaudRate: **9600** bps Data:8Bit Stop:1bit PRTY:NONE Flow:NONE DELM:OFF ECH0:0FF

BaudRate:	<b>38400</b> bps
Data:8Bit	Stop:1bit
PRTY:NONE	Flow:NONE
DELM:OFF	ECHO:OFF

BaudRate: 38400 bps Data: **BBit** Stop:1bit PRTY: NONE`Flow:NONE DELM:OFF ECHO:OFF

- (2)を押して、ボーレート(BaudRate)⇒データビット(Da ta)⇒ストップビット(Stop)⇒パリティビット(PRTY)⇒フ ロー制御(Flow)⇒デリミタ(DELM)⇒エコーバック(ECHO) の順に選択が行われます。点滅している箇所が選択されています。点滅し ている状態で(2)を回すことで設定値を変更することが出来ます。(2) を押すことで次の設定に移行します。
- 2. エコーバック(ECHO)の設定後、(2)を押すと点滅動作が消えて、 通信設定が完了し、設定された通信条件でPCと通信することが出来ます。

※RS-232C/USBの設定(ボーレート、データビット、ストップ ビット、パリティビット、フロー制御)は設定完了後に有効となります。 デリミタ、エコーバックの設定は変更した直後に有効となります。 <u>1.4.2. LANユニットの設定</u>



- 1. 通信I/F設定画面にて(②)を回して、ADRS(IPアドレス)⇔NMSK(ネットマスク)⇔PORT(ポート番号)⇔DEL M(デリミタ)⇔ECHO(エコーバック)の選択を行います。点滅している箇所が選択されています。
- 2. IPアドレスの変更の場合、ADRSが点滅している状態で(②)を押すと、IPアドレスの最上位桁に点滅が移動しま す。1桁毎に(②)を回して値を設定し、(②)を押して次の桁に選択を移動します。最下位桁の設定完了後に(②)を 押すとADRSが再度点滅します。
- 3. ネットマスクの変更の場合、NMSKが点滅している状態で(②)を押すとネットマスク全体が選択されます。ネットマ スクの設定も(②)を回して値を選択し、(②)を押して決定します。ネットマスクの設定はすべての桁を一括で設定 します。
- ポート番号の変更の場合、PORTが点滅している状態で(②)を押すと、ポート番号の最上位桁に点滅が移動します。設定方法はIPアドレスの場合と同じで、1桁毎に設定します。(②)を回して値を選択し、(②)を押して次の桁に 選択を移動します。最下位桁の設定完了後に(②)を押すとPORTが再度点滅します。
- 5. デリミタの変更の場合も同様に、DELMが点滅している状態で(②)を押すと、設定値が点滅しデリミタの変更が可能となります。(②)を回してデリミタの設定を行い、設定完了後に(②)を押すと再度DELMが点滅します。
- エコーバックの変更の場合も同様に、ECHOが点滅している状態で(②)を押すと、設定値が点滅し、エコーバックの変更が可能となります。(②)を回してエコーバックの設定を行い、設定完了後に(②)を押すと再度ECHOが点滅します。
- 7. 電源を切り、再度電源を投入する事により上記設定が有効となります。

#### 1.4.3. ゲートウェイの設定方法

AR10-150実装時、以下の手順でゲートウェイの設定を行います。ゲートウェイの設定を行う前に、本体にて IP アドレス、ネットマスク、ポートの設定を行っておくようにして下さい。

1. PC を起動し、Windows の[スタート]-[プログラム]-[アクセサリ]よりコマンドプロンプトを選択します。



telnet により AR1000[LAN ユニット実装]と接続します。
 (例) AR1000 の IP アドレスが 192.168.19.88 の場合、上図のように入力します。

🔤 C:¥WINDOWS¥system32¥cmd.exe	- 🗆 🗙
PASSWORD:	<u> </u>
R\$232C-TCP/IP Converter V1 67	
≥gwip=192.168.19.13	
20K Zsave	
>OK >exit	
ホストとの接続が切断されました。	
D:¥>	
	-

3. パスワードの問合せに RAS と入力します。(注意 !! RAS は半角英数の大文字で入力して下さい。)

4. キーボードより gwip と入力することで現在のゲートウェイのアドレスが確認できます。

5. キーボードより gwip = ゲートウェイのアドレス にてゲートウェイのアドレスを設定します。 (例)ゲートウェイアドレスが 192.168.19.13 の場合、図のように入力します。

6. キーボードより save と入力することで、設定したゲートウェイのアドレスを保存します。

7. キーボードより exit と入力して設定を終了します。

<u>1. 5. USBドライバのインストール手順(PC)</u>

※USBドライバのインストールを行う前に、本体とPCを接続しないで下さい。

<u>1.5.1. USBドライバのプリインストール</u>

製品添付のCDをドライブに挿入します。自動的にインストーラが起動します。

(起動しない場合は、CDの中にある、PreInstaller.  $e \times e \delta \nabla \nabla D$ 、CDの中にある、PreInstaller.  $e \times e \delta \nabla \nabla D$ 、CDの中にある、PreInstaller.

① Install ボタンを押して、USBドライバのプリインストールを行います。



ソフトウェアのインストール
インストールを続行した場合、システムの動作が損なわれたり、システム が不安定になるなど、重大な障害を引き起こす要因となる可能性があり ます。今すぐインストールを中断し、ソフトウェアベンダに連絡して Windows 日ゴの認定テストに合格したソフトウェアを入手することを、 Microsoft は強く推奨します。

インストールが完了すると下図のメッセージボックスが表示されますので、OK ボタンを押してプリインストールを完了します。



#### 1.5.2. USBの接続とドライバのインストール

本体とPCをUSBケーブルで接続します。

- ① 接続すると新しいハードウェアの検出ウィザードが起動します。
- ② ソフトウェアを自動的にインストールする(推奨)(I)を選択し、 次へ(N) ボタンを押します。インスト

ールを行わない場合はキャンセルボタンを押して下さい。

新しいハードウェアの検出ウィザード				
新しいハードウェアの検索ウィザードの開始				
	このウィザードでは、次のハードウェアに必要なソフトウェアをインストールします: NEC San-ei AR1000 USB Composite Device			
	○ ハードウェアに付属のインストール CD またはフロッピー ディ スクがある場合は、挿入してください。			
	インストール方法を選んでください。 ③シフトウェアを自動的にインストールする(推奨)の 〇一覧または特定の場所からインストールする(詳細)⑤)			
In the second second	続行するには、「次へ」をクリックしてください。			
	〈戻る(13) 次へ(12) キャンセル			

③ ハードウェアに対応するソフトウェア(ドライバ)を検索しています。インストールを行わない場合は キャンセル ボタンを押して下さい。

新しいハードウェ	アの検出ウィザード
検索しています	す。お待ちください
¢	NEC San-ei AR1000 USB Composite Device
	<u>S</u>
-	

④ ドライバが見つかると下図のようなウィンドウが表示されますので、 続行(C)を押してドライバのインス

トールを行います。インストールを行わない場合はインストールの停止(S)ボタンを押して下さい。



5 ドライバのインストールが完了すると、下図のようなウィンドウが表示されますので、 完了 を押してドラ イバのインストールを完了します。



- ⑥ 再度新しいハードウェアの検出ウィザードが起動します。
- ⑦ ソフトウェアを自動的にインストールする(推奨)(I)を選択し、 次へ(M) ボタンを押します。インスト

ールを行わない場合はキャンセルボタンを押して下さい。



⑧ ハードウェアに対応するソフトウェア(ドライバ)を検索しています。インストールを行わない場合は

 キャンセル ボタンを押して下さい。



⑨ ドライバが見つかると下図のようなウィンドウが表示されますので、 続行(C)を押してドライバのインス

トールを行います。インストールを行わない場合はインストールの停止(S)ボタンを押して下さい。



10 ドライバのインストールが完了すると、下図のようなウィンドウが表示されますので、
 完了を押してドライバのインストールを完了します。



#### 1.5.3. USBドライバの接続確認

USBドライバが正常にインストールされたことを確認するには、デバイスマネージャにて行います。 デバイスマネージャにてUSB(Universal Serial Bus)コントローラに[NEC San-ei AR1000 USB Composite Device]、 ポート(COM とLPT)に[NEC San-ei AR1000 USB to UART Bridge Controller(COM※)]と表示されていれば正常です。 **仮想COMポート(COM\*)にてAR1000との接続が可能となります。(\*はPCにより異なります。)** ※USBドライバのインストール後にCOMポートが追加されますので、新たに追加されたCOMポートを指定 して接続して下さい。

① Windowsの[スタートメニュー]→[設定(S)]→[コントロールパネル(C)]よりシステムを選択します。



② システムのプロパティより、[ハードウェア]のタブを選択します。



③ デバイスマネージャ(D) ボタンを押し、デバイスマネージャを表示します。



USB(Universal Serial Bus)コントローラの左側の+ をクリックして展開し、[NEC San-ei AR1000 USB Composite Device]、ポート(COM と LPT)の左側の+ をクリックして展開し、[NEC San-ei AR1000 USB to UART Bridge Controller(COM※)]と表示されていれば正常です

<u>1.5.4. USBドライバのアンインストール</u>

アンインストールを行う前に、PCから本体とUSBケーブルを外して下さい。

① コントロールパネルのプログラムの追加と削除よりプログラムの追加と削除を選択します。



 [NEC San-ei AR1000 USB to UART Bridge Controller]を選択し、 変更と削除 を押して USB ドライバのア ンインストールを行います。

<ul> <li>あ プログラムの追加と削除</li> <li>こ こ 区</li> </ul>					
	現在インストールされているプログラム:	□ 更新プログラムの表示( <u>D</u> )	並べ替え(S): 名前		*
プログラムの 変更と削除(H)	Microsoft MSDN 2005 Express Editi	ion - 日本語	サイズ	1,729.00MB	^
~	🛃 Microsoft Office 2000 SR-1 Profess	sional	サイズ	219.00MB	
<b>1</b>	📋 Microsoft SQL Server 2005		サイズ	217.00MB	
プログラムの 追加(N)	📋 Microsoft SQL Server Native Client		サイズ	4.16MB	
	🔒 Microsoft SQL Server VSS Writer		サイズ	0.68MB	
6	📒 Microsoft SQL Server セットアップ サオ	ポート ファイル (英語)	サイズ	25.04MB	
Windows	🔃 Microsoft Visio Standard 2002 [JPI	N]	サイズ	168.00MB	
」ノハーイノトの 追加と削除(A)	📃 Microsoft Visual Basic 2005 Expres	ss Edition - 日本語	サイズ	517.00MB	
~	國 Microsoft Visual C# 2005 Express E	Edition - 日本語	サイズ	1,729.00MB	
	🙀 Microsoft Visual C++ 2005 Express	Edition - 日本語	サイズ	517.00MB	
プログラムの アクセスと	🛃 Microsoft Visual J# 2.0 Redistributa	able Package	サイズ	188.00MB	
既定の設定(型)	ன Microsoft Visual J# 2005 Express E	Edition – ENU	サイズ	1,729.00MB	
	📃 Microsoft Visual Web Developer 200	D5 Express Edition - 日本語	サイズ	517.00MB	
	MSXML 6.0 Parser		サイズ	1.29MB	
	🕞 NEC San-ei AR1000 USB to U	IART Bridge Controller	× 111.75		
	このプログラムを変更したり、コンピュータ		リックしてください。 🔋	亦面に間服金	
				支更2月17年	~

③ 下図のようなメッセージが表示されますので はい(Y) を押し USB ドライバをアンインストールします。



④ 下図のようなメッセージが表示されますので はい(Y) を押し USB ドライバをアンインストールします。

Notifica	tion 🛛
?	This is a shared driver resource. Do you want to remove the shared Driver Files'
	(はいな) いいえ(M)

 ⑤ アンインストールが正常に終了すると、下図のようなメッセージが表示されますので、
 OK ボタンを押して アンインストールを終了します。



⑥ [NEC San-ei AR1000 USB to UART Bridge Controller]が、現在インストールされているプログラムのリスト上 になければアンインストールは完了です。

🐻 プログラムの追	加と削除				
	現在インストールされているプログラム:	□ 更新プログラムの表示(D)	並べ替え(S): 名前		*
プログラムの 変更と削除(H)	Microsoft MSDN 2005 Express Edit	ion - 日本語	サイズ	1,729.00MB	^
	👸 Microsoft Office 2000 SR-1 Profess	sional	サイズ	219.00MB	
<b>.</b>	📑 Microsoft SQL Server 2005		サイズ	217.00MB	
プログラムの jgtn(N)	📋 Microsoft SQL Server Native Client		サイズ	4.16MB	
	📄 Microsoft SQL Server VSS Writer		サイズ	0.68MB	
G	📋 Microsoft SQL Server セットアップ サァ	ポート ファイル (英語)	サイズ	25.04MB	
Windows	🔣 Microsoft Visio Standard 2002 [JP	N]	サイズ	168.00MB	
」シホーイントの 追加と削除(A)	📃 Microsoft Visual Basic 2005 Expres	ss Edition - 日本語	サイズ	517.00MB	
~	國 Microsoft Visual C# 2005 Express I	Edition - 日本語	サイズ	1,729.00MB	
	🔄 Microsoft Visual C++ 2005 Express	Edition - 日本語	サイズ	517.00MB	-
プログラムの アクセスと	👸 Microsoft Visual J# 2.0 Redistributa	able Package	サイズ	188.00MB	
既定の設定(2)	🖼 Microsoft Visual J# 2005 Express B	Edition – ENU	サイズ	1,729.00MB	
	🔍 Microsoft Visual Web Developer 200	D5 Express Edition - 日本語	サイズ	517.00MB	
	MSXML 6.0 Parser		サイズ	<u>1.29MB</u>	
	サポート情報を参照するには、ここをクリ	ックしてください。	使用頻度	低	
	このプログラムを変更したり、コンピュータ ください。 	から削除したりするには、[変更] または 崩	1除]をクリックして 変	更削除	>

# 2. 通信コマンド

#### 2. 1. コマンド形式

ステータス読み出しなどのコントロールは、3文字(ASCII)のコマンドとそれに続くパラメタの文字列で構成されます。コマンド頭の文字がコマンド種別を、続く2文字がコマンド内容を表します。 頭文字

S:設定、 I:情報読み出し、 E:実行、 R:データ読出し

コマンド、パラメタとして、小文字は使用不可です。大文字を使用して下さい。 一行のコマンドの最大長さはパラメタを含めて28文字以内です。 コマンドとパラメタの間のスペースは0~任意の数です。スペースも文字に含まれます。 パラメタ区切りとしてコンマ","を使用する為、文字列にコンマ","を含めることは出来ません。 各コマンドのパラメタは省略不可能です。 全チャネルー括の設定コマンドを送信する場合は、現在モニタしているチャネルが基準となります。 一括の設定コマンドは基準のとなるチャネルと同ーユニットのみが設定されます。

コマンド例:ECLスペース 3, 1 デリミタ

「コマンド]

[パラメタ]

#### <u>2.2.応答形式</u>

①PCからのコマンド送信に対して、アンサパラメタがない場合、AR1000は次の応答を返します。

応答アンサ	内容
*(デリミタ)	正常応答
en(デリミタ)	エラー発生
e 1	文法エラー(コマンドの文法が違う)
e 2	パラメタエラー(範囲外のパラメタを指定した)
e 3	モードエラー(コマンド受付準備されていない)
e 4	ユニットエラー(オプション実装なし)
	(e5以降未定義)

※応答コマンドはASCIIテキスト形式 ※仕様のなかではステータスと記載 ②PCからのコマンド送信に対して、ASCII形式のアンサパラメタがある場合、AR1000は次の応答を返します。

応答アンサ	内容
★データ、データ、…、データ(デリミタ)	正常応答
en(デリミタ)	エラー発生
e 1	文法エラー
e 2	パラメタエラー
e 3	モードエラー
e 4	ユニットエラー
	(e5以降未定義)

※応答コマンドはASCIIテキスト形式、アンサの各データはコンマ","で区切られます。 ※本仕様書の中ではステータスと記載

#### 注意事項

AR1000はPCよりコマンド受信後、パラメタエラー等を判定してPCに応答を返します。PCに対してコ マンド応答後、各アンプに対しての処理を実行する為、アンプの設定に関するコマンド(レンジ設定、LPF設定、 CAL設定等)は最低でも300ms以上(推奨500ms)の間隔で送信しないと動作できない場合があります。 コマンドを連続で受信した場合は、連続で受信したコマンドは実行されない場合があります。

処理に時間がかかるコマンドについては、処理中の場合モードエラーを返します。処理に時間がかかるコマンド としては、SCI:アンプ初期化コマンド、EBL:バランス実行コマンド、ECK:セルフチェック実行コマン ドがあります。処理時間はアンプユニットの実装数、コマンド種類により異なります。16チャネル全実装時およ そ10秒程度処理時間がかかります。

# 3. AR1000通信コマンド

# 3.1. 読み出しコマンド

#### <u>3.1.1. IAD A/D値読み出し</u>

	· · · · · · · · · · · · · · · · · · ·					
機能	A/D値の読み出し					
入力形式	IAD(デリミタ)					
	パラメタなし					
出力形式	*A1(デリミタ)					
	A1:A/D変換の値をスケーリ	ングした値を出力。				
	A1 -6. 250~6. 250					
	A/D変換値 A/D変換値					
	例:5kustレンジにて入力が50	000µ ひずみの場合、値は5. 000				
解説	現在モニタしているチャネルの	A/D変換値が出力されます。				
	本コマンドはRRAコマンドと同じ動作を行います。					
書式例	IAD(デリミタ)					
出力例	* - 5. 000					
	モニタチャネルのA/D変換値	が-5∨を表します。				
関連コマンド	IMC, IMN, SMC, SMN					

#### <u>3.1.2. IBL バランス実行状態読み出し</u>

機能	バランス実行状態の読み出し				
入力形式	IBL(デリミタ)				
	パラメタなし				
出力形式	*A1(デリミタ)				
	A1:バランス実行状態(0:実行	おし、1:実行中)			
	A1	0	1		
	実行状態	実行なし	実行中		
解說	イニシャルバランス(EBL)以タ	トのコマンド(SCI:	初期化、ECK:チェ	ック実行)を実行した場合に	
	も、本コマンドにて実行状態が	読み出せます。			
書式例	IBL(デリミタ)				
出力例	*1				
	バランス実行中(または初期化	、チェック実行中)	を表します。		
関連コマンド	EBL, ECK, SCI				

#### <u>3.1.3. IBV ブリッジ電圧(BV)読み出し</u>

长终台上	ブリッジ電圧(の)の詰れ出し					
人力形式	IBV P1(デリミタ)					
	P1:スロット・チャネル指定(1~16)					
出力形式	*A1(デリミタ)					
	A1:ブリッジ電圧(BV)状態					
	A1 0 1 2					
	DCストレンアンプ and					
	BV値 2V 5V 10V					
解説	実装されていないチャネルを選	観した場合、エラ	ーステータス(パラメ	タエラー)が出力されま	す。	
	DCストレンアンプ実装以外の	チャネル指定を行	った場合も、エラー	ステータス(パラメタエ=	<b>-</b> -)	
		アンプのB\/切琴:	スイッチを変更後する	ペニオコマンドでBV/切る	ある	
	ノーエの性能を言うして、	小学が古がナね	へいりてる文化すい		ᆸᄌ ᆂᆂ	
	イッナの状態を読み出しても、状態か更新されない場合があります。BVの切替スイッチ変更					
	後、数秒経過した後で本コマンドによる読出しを行って下さい。					
	BV切替スイッチの状態は、アン	ップの実装数によ	り更新する時間が変	わります。		
書式例	IBV 1(デリミタ)					
出力例	*0					
	   1ユニット目のブリッジ電圧(B)	√)が2Vを表します	す。			
関連コマンド	IFS					

# <u>3.1.4. ICL CAL設定値読み出し</u>

機能	CAL設定値の読み	、出し					
入力形式	ICL P1(デリミタ)						
	P1:スロット・チャネル指定(1~16)						
出力形式	*A1, A2(, A3)(-	デリミタ)					
	A1:CAL設定值						
	A1	A1 0~9999					
	ひずみアンプ時	CAL値(με)	CAL值				
	ひずみアンプ以外 – 0						
	A2:CAL極性(出力	bon/off)					
	A2		0	1	2		
	ひずみアンプ時	極性	OFF	+CAL ON	-CAL ON		
	ひずみアンプ以外 (2chDC アンプ Ach) 出力		OFF	ON			
	A3:CAL極性(出力	לON∕OFF) (	(※)2chDCアンプ時	のみA3出力する			
	A3		0	1			
	2chDC アンプ Bch	出力	OFF	ON			
解記	実装されていない	スロット・チャネル	ルを指定した場合、コ	ニラーステータス(パ	ラメタエラー)が出力		
	されます。	_					
	A3は2chDCアンプの場合のみ出力されます。						
書式例	ICL 2(デリミタ)						
出力例	* 1000, 0						
	2ユニット目(ひずみ	+アンプの場合)	のCAL設定値が 100	00ust(1000με)、CA	AL出力はOFFを表し		
	ます。						
関連コマンド	SCL, ECL						

#### 3.1.5. ICN ケース番号読み出し

	1					
機能	ケース番号の読み出し					
入力形式	ICN(デリミタ)					
	パラメタなし					
出力形式	*A1(デリミタ)					
	A1:ケース番号					
	A1 0~15					
	ケース番号					
解説	本体に設定されてあるケース番号が出力されます。					
書式例	ICN(デリミタ)					
出力例	*0					
	↓ ケース番号がO番に設定されて	こいることを表します。				
関連コマンド	なし					

#### 3.1.6. IER 実装状態読み出し

機能	実装状態の読み出し					
入力形式	IER(デリミタ)					
	パラメタなし					
出力形式	*A1, A2, …, A16(デ!	JE9)				
	A1, A2, …, A16:実装	青報(エラー情	報)		(2chDCアンス	プ時のみ表示)
	A1、A2、…、A16	0	1	2	3	4
	実装情報	エラーなし	エラーあり	未実装	Ach異常	Bch 異常
	(エラー情報)	正常	異常	(応答なし)	エラー有り	エラー有り
解説	内部CALモードでのセル	フチェック実行	後は、エラー	判定結果が更	新されます。	
	シャントCALモードでのセ	ルフチェック後	後は、エラー判	定結果は更親	されません。	
	イニシャルバランス、セル	フチェック、初	川期化を行った	後に、アンプ	の故障等で応	答がなくなった
	場合は、未実装扱いとなり	ます。				
	アンプが故障でない場合、センサ入力が正常の時に再度内部CALモードでのセルフチェックを					
	宇行するか、雷源を再起動するとエラー状態はクリアされます。					
	2chDCアンプのAch Bch共に異常の場合 エラー判定結果は1を返します					
書式例						
出力例	*0 0 1 0 0 1 0 0 2 2 2 2 2 2 2 2 2					
	1~8ユニットが実装.9コ	-, _, _, _, _, _	, _, _, _, _, _ 実装状態を表	します。		
	3ユニット目、6ユニット目	のセンサ入力	が異常、もしく	して、 はアンプの故	障を表します。	<u>_</u>
関連コマンド	ECK					-

# <u>3.1.7. IFC LPF設定値読み出し</u>

機能	LPF討	設定値の読み出し						
入力形式	IFC F	IFC P1(デリミタ)						
	P1:7	P1:スロット・チャネル指定(1~16)						
出力形式	出力形式 *A1(, A2)(デリミタ)							
	A1:LPF設定値							
		A1	0	1	2	3	4	5
		ACストレンアンプ	W∕B	1k	500	100	30	10
	Ŀ	DCストレンアンプ	W∕B	10k	3k	1k	100	10
	 日 設	振動アンプ	W∕B	30k	10k	3k	1k	300
	定値	F/Vコンバータ	W∕B	1k				
	(Hz)	温度アンプ	W∕B	1k	100	10		
		2chDCアンプ	W∕B	2k	200	20		
	A2:LPF設定値(2ch)(※)2chDCアンプ時のみA2出力する							
		A2	0	1	2	3		
		2chDCアンプ LPF設定値(Hz)	W∕B	2k	200	20		
							-	
解說	実装さ	れていないスロット・チャ	ネルを指定	した場合、	エラーステ	テータス(ノ	ペラメタエラ	<sup>,</sup> 一)が出力
	されま	す。						
	A2は2chDCアンプの場合のみ出力されます。							
書式例	IFC	7(デリミタ)						
出力例	*1					±1+18400		
	7ユニット目(ACストレンアンブの場合)のローパスフィルタの設定値が1kHzを表します。							
	7ユニット目(DCストレンアンブの場合)のローパスフィルタの設定値が 10kHz を表します。							
	/ユニ   ㅋㅋ-	ット日(振動ナンノの場合)	のローハメ	シイルダ0.	設定値か	30kHz を表 はたい 11-1	えしより。 ナキュナー	_
	/ <del></del>	ットロ(F/ Vコノハーダの) ット日(泪由マンプの坦本)	あらのロー	-ハヘノイ) 'コマル.タグ	ルダの設正	」胆ル IKHZ ルロった主I	を衣しまり □ ± <del>オ</del>	0
関連コマンド		シドロ、加速ノノノの场口)	<u> уп</u> _//>	~~~~~~~~~~~~~~~~~~~~~~~~~~~~~~~~~~~~~~~	成化胆川	ミレンで文	しみり。	

3.1.8.	IFH	HPF設定値の読み出し(F/	<sup>イ</sup> レコンバータ時はAC	~DC結合設定値の読み出し)
0.1.0.				

機能	HPF設定値の読み出し(F/Vコンバータ時はAC/DC結合設定値の読み出し)						
入力形式	IFH P1(デリミタ)						
	P1:スロット・チャネル指定	(1~16)					
出力形式	*A1(デリミタ)						
	A1:HPF設定值						
	A1	0	1	2			
	振動アンプ HPF設定値(Hz)	0. 2	3	30			
	F/Vコンバータ AC/DC結合設定	DC結合	AC結合				
解説	実装されていないスロット・	チャネルを指	定した場合、	エラーステー	-タス(パラメタエラー)が出力		
	┃ されます。振動アンプ、F/	Vコンバータ	実装以外のチ	ヤネル指定を	行った場合も、エラーステー		
	タス(パラメタエラー)が出力	されます。					
書式例	IFH 7(デリミタ)						
出力例	*1	*1					
	┃ 7ユニット目(振動アンプの均	湯合)のハイパ	ペスフィルタの	設定値が 3H	zを表します。		
	│7ユニット目(F/Vコンバー	タの場合)の	入力結合の言	受定がAC結合	きを表します。		
関連コマンド	SFH						

<u>3.1.9. IFS レンジ設定値読み出し</u>

機能	レン	ジ設定	官値の	読み出し																				
入力形式	IFS	P1(	デリミ	<b>9</b> )																				
	P1:	スロッ	ト・チ	ャネル指	淀(1・	~16)																		
出力形式	*A1(, A2)(デリミタ)																							
	A1:レンジ設定値																							
			A1	-	0	1	2	3	4	5	6	7	8	9	10									
		ACス レンジ	トレンア 設定値(	ンプ (ust)	OFF	5k	2k	1k	500	200														
	D	CZHL	ッ	BV: 2V 時	OFF	20k	10k	5k	2k	1k														
		アンブ ンジ設定	定値	BV: 5V 時	OFF	8k	4k	2k	800	400														
		(ust)		BV: 10V 時	OFF	4k	2k	1k	400	200														
		-	<u>₹</u> ,	SENS 0.XXX	OFF	5k	2k	1k	500	200	100													
			ン プ 内 読	SENS X.XX	OFF	500	200	100	50	20	10													
			型 	SENS XX.X	OFF	50	20	10	5															
	振		0.1	SENS 0.XXX	OFF	50k	20k	10k	5k	2k	1k													
	動アン	動アンプレンジ設定値(m/s²)	mV/pC	SENS X.XX	OFF	5k	2k	1k	500	200	100													
	ノレンジ		<b>虚</b>	SENS XX.X	OFF	500	200	100	50	20	10													
	ン設定		新 手 チー 1.0	SENS 0.XXX	OFF	5k	2k	1k	500	200	100													
	쁻(m∕s <sup>2</sup>		ャージョンバータ	ャージョンバータ	ャージョンバータ	~ージコンバータ	<b>ヤージ</b> コンバータ	でージコンバータ 単(m)/s <sup>2)</sup>	作 <mark>ージコンバータ</mark> (m/s <sup>2</sup> )	~ジロンバ-タ !!(m/s <sup>2</sup> )	ヤージェ	0mV/pC	SENS X.XX	OFF	500	200	100	50	20	10				
												SENS XX.X	OFF	50	20	10	5							
											\$	\$	タ	タ 10	SENS 0.XXX	OFF	500	200	100	50	20	10		
			)mV/pC	SENS X.XX	OFF	50	20	10	5															
				SENS XXX	OFF	5																		
		FV : レンジ	コンハー 設定値	-9 (Hz)	OFF	20k	10k	5k	2k	1k	500	200	100											
		温 レン	度アンフ バジ設定	プ 値	OFF	K 1370	К 500	т 400	T 200	J 1200	J 500	E 1000	E 500	R 1760	R 800									
		2chDCアンプ レンジ設定値(V)		200	100	50	20	10	5	2	1	0.5	0.2	0.1										
	A2:	レンシ	シ設定	值(2ch)	(X)	2chD(	こアンフ	プ時のは	<del>ን</del> A2出	出力する	5													
		A2		0	1	2	3	4	5	6	7	8	9	10										
		2ch レンジ	DCアン 泡定値	(V)	200	100	50	20	10	5	2	1	0.5	0.2	0.1									
<b>本刀三当</b>	- - - - -						F +F	<b>1</b>	<u> </u>			<b></b> (º-	1	、	<u></u>									
<b>円午記</b> 兄	<del>天</del> 装   さわう	されつ ます	C 6 1/2	いスロツ	ト・ナキ	マイルる	と拍正	しに场	Ξ、⊥·	フース・	アーダ	ス(ハ)	フメダゴ	-フー):	小田刀									
	A2la	t2ch	DCア	ンプの増	帚のの	み出力	されま	す。																

書式例	IFS 7(デリミタ)
出力例	*3
	7ユニット目(ACストレンアンプの場合)のレンジの設定値が 1kust(1kμ ε )を表します。
	7ユニット目(DCストレンアンプの場合)のレンジの設定値が BV=2Vの時、5kust(5kμ ε )を表し
	ます。
	7ユニット目(振動アンプの場合)のレンジの設定値が、アンプ内蔵型でセンサ感度が
	0.XXXmV/m/s <sup>2</sup> の時、1km/s <sup>2</sup> を表します。
	7ユニット目(FV コンバータの場合)のレンジの設定値が 5kHz を表します。
	7ユニット目(温度アンプの場合)のレンジの設定値が K1370 を表します。
関連コマンド	IBV, IFS

<u>3.1.10. IIR 2chDCアンプの入力レンジON/OFF状態の読み出し</u>

機能	2chDCアンプの入力レンジON/OFFの状態読み出し				
入力形式	IR P1(デリミタ)				
	P1:スロット・チャネル指定(	1~16)			
出力形式	*A1, A2(デリミタ)				
	A1:Ach入力状態				
	A1	0	1		
	Ach状態	INPUT OFF	INPUT ON		
	A2:Bch入力状態				
	A2	0	1		
	Bch状態	INPUT OFF	INPUT ON		
解説	2chDCアンプの入力レンジ	ON/OFFの状態が出	出力されます。		
書式例	IR 2(デリミタ)				
出力例	*0, 1				
	2ユニット目(2chDCアンプ	の場合)の入力レンジ	ON/OFFの設定がA	Ach入力OFF、Bch入	
	カONであることを表します。	)			
関連コマンド	SIR				

<u>3.1.11. IMC モニタチャネルの読み出し(2chDCアンプのA/Bチャネル読出し)</u>

機能	モニタチャネルの読み出し(2chDC アンプのA/Bチャネル読出し)				
入力形式	IMC(デリミタ)				
	パラメタなし				
出力形式	*A1(デリミタ)				
	A1:モニタチャネル				
	A1	0	1		
	モニタチャネル	Ach	Bch		
				-	
解説	現在のモニタ表示チャネルの	の値が出力されます。	2chDCアンプが現在	のモニタ表示チャネル	
	の場合は0または1が出力さ	れます。			
	2chDCアンプ以外の場合は	ここれDCアンプ全ての	モニタチャネルがAch	となります。	
書式例	IMC(デリミタ)				
出力例	*0				
	現在の2chDCアンプのモニ	タチャネルがAchを表	します。		
関連コマンド	IMN, SMC, SMN				

# <u>3.1.12. IMN モニタチャネル読み出し</u>

大然ムト	エークイックリーの詰ない				
機能	モーダナヤイルの読み出し				
入力形式	IMN(デリミタ)				
	パラメタなし				
出力形式	*A1(デリミタ)				
	A1:モニタチャネル				
	A1	1~16			
	モニタチャネル	現在のモニタ表示チャネル値			
解説	現在のモニタ表示チャネルの	D値が出力されます。			
書式例	IMN(デリミタ)				
出力例	*5				
	┃現在のモニタ(選択)表示され	いているチャネルが5チャネル目であることを	表します。		
関連コマンド	IMC, SMC, SMN				

3.1.13. INS センサ感度設定値の読出し

機能	センサ感度設定値の読出し					
入力形式	INS P1(デリミタ)					
	P1:スロット・チャネル指定(	1~16)				
出力形式	*A1(デリミタ)					
	A1:SENS感度					
	A1	100	~999			
	SENS感度	3桁のセ	ンサ感度値			
	A2:					
	A2	0.XXX	X.XX	XX.X		
	少数点位置	0	1	2		
	A3:				_	
	A3	mV/m/s²	pC/r	m/s²		
	単位	0	1			
	A4:					
	A4	なし	0.1mV/pC	1.0mV/pC	10mV/pC	
	チャージコンバータ種類	0	1	2	3	
	A5:					
	A5	反転(一)	正転	(+)		
	正転・反転	0	1			
解説	実装されていないスロット・ラ	Fャネルを指定	した場合、エラ	ラーステータフ	ヽ(パラメタエラ-	ー)が出力
	されます。振動アンプ実装じ	し外のチャネル	指定を行ったり	場合も、エラー	ーステータス(パ	ラメタエラ
	一)が出力されます。					
書式例	INS 7(デリミタ)					
出力例	* 100, 1, 0, 0, 1	_				
	7ユニット目に実装してある抗	辰動アンプのセ	ンサ感度設定	が 1.00mV/n	n/s²で、チャーシ	ジコンバー
	タ無し、正転を選択しているこ	ことを表します。	o			
関連コマンド	SNS					

#### 3.1.14. IRJ 温度補償設定の読み出し

機能	温度補償設定の読み出し						
入力形式	IRJ P1(デリミタ)						
	P1:スロット・チャネル指定(*	1 <b>~</b> 16)					
出力形式	*A1(デリミタ)						
	A1:温度補償設定值						
	A1	OFF	ON				
	温度補償設定値	0	1				
解説	実装されていないスロット・ヲ	チャネルを指定した	場合、エラーステー	-タス(パラメタエラー)が出力			
	されます。温度アンプ実装り	」外のチャネル指定	を行った場合も、コ	Lラーステータス(パラメタエラ			
	一)が出力されます。						
書式例	IRJ 7(デリミタ)						
出力例	*1	*1					
	7 ユニット目に実装してある	温度アンプの温度補	慣設定がONであ	ることを表します。			
関連コマンド	SRJ						

# <u>3.1.15. ISN 本体機器(シリアル)番号読み出し</u>

44.44		+ - 111			
機能	本体機器のシリアル番号の調	売み出し			
入力形式	ISN(デリミタ)				
	パラメタなし				
出力形式	*A1(デリミタ)				
	A1:本体機器シリアル番号				
	A1	0010001~9129999			
	モニタチャネル	7桁のシリアル番号			
解説	本体に設定されてあるシリア	ノル番号が出力されます。			
書式例	ISN(デリミタ)				
出力例	* 6020001				
	本体のシリアル番号が6020	0001であることを表します。			
関連コマンド	IWH				

#### <u>3.1.16. ITL トリガレベル設定値の読み出し</u>

機能	トリガレベル設定値の読み出し					
入力形式	ITL P1(デリミタ)					
	P1:スロット・チャネル指定(1~	P1:スロット・チャネル指定(1~16)				
出力形式	*A1(デリミタ)					
	A1:トリガレベル設定値					
	A1	0000~1500				
	トリガレベル値(cV)	4桁のトリガレベル値				
解説	実装されていないスロット・チャ	ャネルを指定した場合、エラーステー	-タス(パラメタエラー)が出力			
	されます。F/Vコンバータ実装	表以外のチャネル指定を行った場合	も、エラーステータス(パラメタ			
	エラー)が出力されます。					
書式例	ITL 7(デリミタ)					
出力例	* 1000					
	7ユニット目に実装してあるF/	<u> イVコンバータのトリガレベルが 100.0</u>	OV であることを表します。			
関連コマンド	STL					

# <u>3.1.17. IVA ひずみアンプVARのD/A値の読み出し</u>

機能	VARのD/A値の読み出し				
入力形式	IVA P1(デリミタ) P1:スロット・チャネル指定(1~16)				
出力形式	*A1(デリミタ)				
	A1:VAR值				
	A1	1392~16383			
	VAR值	VARのD/A値			
解説	実装されていないスロット・チ	ヤネルを指定した場合、エラーステータス(ム	パラメタエラー)が出力		
	されます。ひずみアンプ実装	以外のチャネル指定を行った場合も、エラー	-ステータス(パラメタエ		
	ラー)が出力されます。				
	VARが16383の時、GAIN:	× 1倍を表します。			
	VARが4095の時、GAIN×	0. 5(2分の1)倍を表します。			
	VARが1637の時、GAIN×	0. 4(2. 5分の1)倍を表します。			
	VARが1392の時、GAIN×	0. 39(2. 56分の1)倍を表します。			
書式例	IVA 2				
出力例	* 16383				
	2ユニット目のレンジVAR値	が16383(×1倍)であることを表します。			
関連コマンド	SVA, EVR				

#### <u>3.1.18. IVG 2chDCアンプVARのD/A値読み出し</u>

機能	2chDCアンプVARのD/A値読み出し						
入力形式	IVG P1(デリミタ) P1:スロット・チャネル指定(1~16)						
出力形式	*A1, A2(デリミタ)						
	A1:VAR值						
	A1	0~65535					
	Ach VAR D/A値	VARのD/A値					
	A2:VAR值		-				
	A2	0~65535					
	Bch VAR D/A値	VARのD/A値					
			-				
解説	実装されていないスロット・ラ	チャネルを指定した場合、エラーステー	-タス(パラメタエラー)が出力				
	されます。2chDCアンプユニ	ニット実装以外のチャネル指定を行な	った場合も、エラーステータス				
	(パラメタエラー)が出力され	ます。					
	VARが0の時、GAIN×1倍	を表します。					
	VARが32767の時、GAIN	×約2倍を表します。					
	VARが65535の時、GAIN	×約3倍を表します。					
書式例	IVG 3	NG 3					
出力例	*O, O						
	3ユニット目の2chDCアンフ	プのレンジVAR値がAch、Bchともに	0(×1倍)であることを表しま				
	す。						
関連コマンド	SVG, EVG						

<u>3.1.19. IWH 本体型式、FWバージョン読み出し</u>

機能	本体型式またはアンプ種類とFWのバージョンの読み出し							
入力形式	IWH P1(デリミタ)							
	P1:スロット・チャネル指定(1~16,0(本体指定))							
出力形式	*A1、A2(デリミタ)							
	A1:型式、またはアンプ種類							
	A1	AR1200、ACSTR1						
	型式、アンプ種類	本体型式またはアンプ種類						
	A2:FWバージョン		-					
	A2	*. * *						
	FWバージョン	FWのバージョン						
			-					
解説	本体型式またはアンプ種類と	とFWのバージョンが出力されます。						
	実装されていないスロット・ラ	チャネルを指定した場合、エラーステータス(	パラメタエラー)が出力					
	されます。							
書式例	IWH O(デリミタ)							
出力例	*AR1400, 1. 0A							
	本体の型式がAR1400(DC	Cひずみ専用機)、FWバージョンが1. OAを	表します。					
関連コマンド	ISN							

<u>3.1.20. IZR 2chDCアンプオフセット調整のD/A値読み出し</u>

機能	2chDCアンプオフセット調整のD/A値読み出し								
入力形式	IZR P1(デリミタ)       P1:スロット・チャネル指定(1~16)								
出力形式	*A1, A2(デリミタ)								
	A1:ZERO值								
	A1	0~4095							
	Ach オフセット調整のD/A値	オフセット調整のD/A値							
	A2:ZERO值								
	A2	0~4095							
	Bch オフセット調整のD/A値	オフセット調整のD/A値							
	·								
解説	実装されていないスロット・チャオ	ネルを指定した場合、エラーステー	-タス(パラメタエラー)が出力						
	されます。2chDCアンプユニット	実装以外のチャネル指定を行なる	った場合も、エラーステータス						
	(パラメタエラー)が出力されます。								
	オフセット調整のD/A値が4095の時、-1V近辺のオフセット値であることを表します。								
	オフセット調整のD/A値が2048の時、±0V近辺のオフセット値であることを表します。								
	オフセット調整のD/A値がOのB	時、約+1∨近辺のオフセット値で	あることを表します。						
書式例	IZR 3(デリミタ)								
出力例	* 2048, 2048								
	3ユニット目の2chDCアンプのオ	ナフセット調整値がAch、Bchとも	に±0V近辺であることを表し						
	ます。								
関連コマンド	SZR, EZR								

# <u>3.2. 設定コマンド</u>

#### <u>3.2.1. SCI アンプ初期化設定</u>

機能	アンプ初期化設定(工場出荷状態設定)
入力形式	SCI P1(デリミタ)
	P1:スロット・チャネル指定(1~16, <b>0(全チャネル指定)</b> )
出力形式	ステータス(デリミタ)
解說	初期化コマンドはアンプの初期化のみ行われます。本体は初期化されません。
	実装されていないスロット・チャネルを指定した場合、エラーステータス(パラメタエラー)が出力
	されます。
	全チャネルを指定した場合は、エラーステータスは出力されません。
	全チャネルを指定した場合、異なるユニットであっても実行されます。
	本コマンド実行後、アンプからの応答がない場合は未実装扱いとなります。
書式例	SCI 0(デリミタ)
出力例	*
	全実装チャネルの初期化設定を行います。
関連コマンド	IER

# <u> 3.2.2. SCL CAL值設定</u>

機能	CAL値の設定								
入力形式	SCL P1, P2(デリミタ)								
	P1:スロット・チャネル指定(1~16, 0(全チャネル指定))								
	P2:CAL值								
	CAL値(με) CAL値の設	定							
出力形式	ステータス(デリミタ)								
解説	CAL値は4桁の10進数で設定します。								
	実装されていないスロット・チャネルを指定した場合、エラ	ーステータス(パラメタエ	ラー)が出力						
	されます。ひずみアンプ実装以外のチャネル指定を行った	と場合も、エラーステータ	ス(パラメタエ						
	ラー)が出力されます。モニタしているチャネルがひずみフ	ンプ実装以外のときに、	全チャネルを						
	指定した場合も、エラーステータス(パラメタエラー)が出力	されます。	_						
書式例	SCL 3, 2000(デリミタ)								
出力例	*								
	3ユニット目のCAL値を 2000ust(2000μ ε)に設定したこと	を表します。							
関連コマンド	ICL, ECL								

# <u> 3.2.3. SFC LPF値設定</u>

機能	LPF値の設定										
入力形式	SFC	P1, P2(, P3)(デリミタ)	)								
	P1:スロット・チャネル指定(1~16, 0(全チャネル指定))										
		P2	0	1	2	3	4	5			
		ACストレンアンプ	W∕B	1k	500	100	30	10			
	Ŀ	DCストレンアンプ	W∕B	10k	Зk	1k	100	10			
	F 設	振動アンプ	W∕B	30k	10k	Зk	1k	300			
	定値	F/Vコンバータ	W∕B	1k							
	Hz)	温度アンプ	W∕B	1k	100	10					
		2chDCアンプ	W∕B	2k	200	20					
	P3:L	PF値(2ch) (※)2chDC	アンプ時の	)みP3がす	与効		-				
		P3	0	1	2	3					
		2chDCアンプ LPF設定値(Hz)	W∕B	2k	200	20					
							-				
出力形式	ステー	-タス(デリミタ)									
解記	実装さ	れていないスロット・チャン	ネルを指定	した場合、	エラースラ	テータス(パ	ペラメタエラ	一)が出力			
	されま	す。 つずいポルターのケンチンナ	+71					-+-			
	2chD	しアンプレットにやるを达付	9 るとエフ <sup>-</sup> い担 <i>へ</i> ナ テコ	ースナーダ ミニュニ	人(ハフメダ (カフ(パニメ	ミエフー/から ノタエニー/オ	エリごれま	9。 エオ			
	2ChD 全チャ	スル指定Lた場合も同様	「物ロワエ」	ノーヘノ ャネルの国	シスクリン	トガクィトロ	いせいていい	みり。 外の場合			
	上ノ、   P3を送	そけするとエラーステータ	へ(パラメタ)	エラー)がと	くるニーク 出力されま	す。 す。					
	全チャ	ネル指定した場合も同様	にモニタチ	ャネルの実	またし いっぽう しんしょう しんしょ しんしょ	・。 、が2chD0	こアンプのサ	昜合、P3を			
	送付し	ないとエラーステータス(ノ	ペラメタエラ	一)が出力	されます。						
	P3(22	2chDCアンプの場合のみ	有効となり	ます。							
書式例	SFC	2, 1(デリミタ)									
出力例	*										
	2그二	ット目(ACストレンアンプの	)場合)のロ	ーパスフィ	ルタを1kl	Hz に設定	したことをま	します。			
	2고드	ット目(DCストレンアンフク	)場合)のロ	ーバスフィ	イルタを 10k	Hz に設定	したことをき	表します。 ナ			
	2	ット日(振動アンノの場合)	いローハス 	.ノイルダを - パマフィ!	30KHZ に したた 11-ロ	設定したこ	.Cを衣しま たことた主	9。 」 <del>」</del> オ			
	275	ット日(温度アンプの堤合)。	って)のロー のローパス	· ハヘノイノ フィルタを	1kHz (===	公に設定し	-を表します				
関連コマンド	IFC			~~~~~~~~~~~~~~~~~~~~~~~~~~~~~~~~~~~~~~				U			

機能	HPF値の設定(F/Vコンバータ時はAC/DC結合設定)								
入力形式	SFH P1(デリミタ)	SFH P1(デリミタ)							
	P1:スロット・チャネル指定(	P1:スロット・チャネル指定(1~16)							
	P2:HPF設定值								
	A1	0	1	2					
	振動アンプ HPF設定値(Hz)	0. 2	3	30					
	F/Vコンバータ AC/DC結合設定	DC結合	AC結合						
出力形式	ステータス(デリミタ)								
解説	実装されていないスロット・ラ	チャネルを指定し	」た場合、エラー	ーステータス(パ	ラメタエラー)が出力				
	されます。振動アンプ、F/\	/コンバータ実装	長以外のチャネル	レ指定を行ったよ	場合も、エラーステー				
	タス(パラメタエラー)が出力さ	されます。モニタ	しているチャネ	ルが振動アンプ	パ、F/Vコンバータ実				
	装以外のときに全チャネル	を指定した場合	も、エラーステ・	ータス(パラメタ:	エラー)が出力されま				
	す。								
書式例	SFH 3, 1(デリミタ)								
出力例	*								
	3ユニット目(振動アンプの場	合)のハイパス	フィルタを 3Hz(	こ設定したことを	表します。				
	3ユニット目(F/Vコンバーク	タの場合)の入力	l結合設定をAC	結合に設定した	ことを表します。				
関連コマンド	IFH								

<u>3.2.4. SFH HPF値設定(F/Vコンバータ時はAC/DC結合設定)</u>

# <u>3.2.5.</u> SFS レンジ値設定

機能	レンジ値の設定														
入力形式	SFS	5 P1	I, P2	(, P3)(	デリミク	<b>\$</b> )									
	P1:スロット・チャネル指定(1~16, 0(全チャネル指定))														
	P2:	レンジ	ジ値												
			P2		0	1	2	3	4	5	6	7	8	9	10
		ACストレンアンプ レンジ設定値(ust)			OFF	5k	2k	1k	500	200					
	C	BV: DCストレン 2V時			OFF	20k	10k	5k	2k	1k					
		アンプ レンジ設定値		BV: 5V 時	OFF	8k	4k	2k	800	400					
		(ust)	)	BV: 10V 時	OFF	4k	2k	1k	400	200					
			Ţ	SENS 0.XXX	OFF	5k	2k	1k	500	200	100				
			プ 内 哉	SENS X.XX	OFF	500	200	100	50	20	10				
			<u>判</u>	SENS XX.X	OFF	50	20	10	5						
	振		0.1	SENS 0.XXX	OFF	50k	20k	10k	5k	2k	1k				
	動アンプ		ImV/pC	SENS XXX	OFF	5k	2k	1k	500	200	100				
	ノレンジ	圧電		SENS XXX	OFF	500	200	100	50	20	10				
	設定値	刑手チャ	1.0	0.XXX	OFF	5k	2k	1k	500	200	100				
	<u></u> !(m∕s²)	- ジコ	mV/pC	X.XX	OFF	500	200	100	50	20	10				
		シバー		XXX	OFF	50	20	10	5						
		4	10	0.XXX	OFF	500	200	100	50	20	10				
			nV/pC		OFF	50	20	10	5						
					OFF	5									
		レンジ		ブ [(Hz) プ	OFF	20k	10k	5k T	2k T	1k	500	200	100		
		レン	ジ設定	ン 2値 レプ	OFF	1370	500	400	200	1200	500	1000	500	1760	800
		レンジ設定値(V)				100	50	20	10	5	2	1	0.5	0.2	0.1
	<u>P3</u> :	レン	ジ値(2	2ch) (>	≪)2ch	DC7:	ンブ時	のみP	3が有 	効	-	_	-	-	
		01	P3	. <del></del>	0	1	2	3	4	5	6	7	8	9	10
		20r レン:	ジ設定	ン) 直(V)	200	100	50	20	10	5	2	1	0.5	0.2	0.1
		<b>-</b>		17 4											
出刀形式	人丁	-y/	く(ナ)	ノミダ)	1 -	و رو جو		11	<u> </u>			<b>-</b> /	/ /	\	<u></u>
<b>冯牛吉</b> 尤	<del>天</del> 装   <del>+ わ</del> -	されい	CLVJ	いくロッ	ト・ナイ	マイルな	と拍正	しに场	吕、丁.	フース	アーダ		フメダユ	-フー)	か出刀
	200	まり。	<u>へ</u> , ープ I	100	ったごそん	++ 2	レナニ		(	パニィ	<i>b</i> ⊤=_	_\\	<b>₁</b> ++≁	\ <b>±</b> +	
	2chDCアンフ以外にP3を迭付するとエラーステータス(バラメタエラー)が出力されます									しみりっ	, <del>1</del> -				
	2chi   ムィ	レング	ノノ	LP3を述 コ + 坦ム	いしい	しい 场行 ギノー ナー	ゴセエフ		アーダノ	ヘハフ	アダエラ		ゴンゴ	れまる	)。 >坦스
		イイン	レ拍び	こし/こ场合		彩して- ちマ / ・・ <sup>0</sup>	ーツナ <sup>イ</sup> ニュター	ィイノレ(	い天装	ミユ―ツ ヮ <b>+</b> ≁ →	マルン	CNDC	, ))	W77U	ノ场口、
	1938 ムー	:达门	9 @C	ミエフーノ	ヘナージ	メス(ハ チィーナ	フメダ- ー トイ	Lフー) トラー	い出た	ナー ー	59 o ul <i>18 o</i>			ഀഀഀ൸	A 50
		マイノ	レ拍ス	こしに场合	ってい同作	家にも	ーツナ <sup>・</sup>	マイル	い夫治	€⊥─` ≻∽+-	ットかと +	cnDC	パン	い场	а, P3
		いし/a トロ・	とうと	エフース	アーダ	へ(ハラ ヵ <del>ナ +</del> 」	レチン	フール ナー	山刀る	されま	<b>9</b> o				
	P3は2chDCアンプの場合のみ有効となります。														

書式例	SFS 3, 1(デリミタ)
出力例	*
	3ユニット目(ACストレンアンプの場合)のレンジ値を 5kust(5kμ ε)に設定したことを表します。
	3ユニット目(DCストレンアンプの場合)のレンジ値をBV=2Vの時20kust(20kμ ε)に設定したこ
	とを表します。
	3ユニット目(振動アンプの場合)のレンジの設定値を、アンプ内蔵型でセンサ感度が
	0.XXXmV/m/s <sup>2</sup> の時、5km/s <sup>2</sup> に設定したことを表します。
	7ユニット目(FV コンバータの場合)のレンジの設定値が 5kHz を表します。
	7ユニット目(温度アンプの場合)のレンジの設定値が K1370 を表します。
関連コマンド	IBV, IFS

<u>3.2.6. SIR 入力レンジON/OFF状態の設定</u>

機能	入力レンジON/OFF状態の	D設定							
入力形式	SIR P1, P2, P3(デリミタ)								
	P1:スロット・チャネル指定(		<b>/指定</b> ))						
	P2:Ach入力状態								
	P2	0	1						
	Ach状態	INPUT OFF	INPUT ON						
	P3:Bch入力状態								
	P3	0	1						
	Bch状態	INPUT OFF	INPUT ON						
出力形式	ステータス(デリミタ)								
解説	実装されていないスロット・ヲ	Fャネルを指定した場合	ふ、エラーステータス(ノ	パラメタエラー)が出力さ					
	れます。								
	2chDCアンプの入力レンジ	ON/OFF状態の切り	替えを行います。						
書式例	SIR 3, 1, 1(デリミタ)								
出力例	*								
	3ユニットが2chDCアンプの	場合、Ach、Bchともに	こ入力レンジをONのり	(態に設定したことを表					
	します。								
関連コマンド	IIR								

<u>3.2.7. SMC モニタチャネルの設定(2chDCアンプのA/Bチャネル設定)</u>

機能	モニタチャネルの設定(2chDCアンプのA/Bチャネル設定)							
入力形式	SMC P1(デリミタ)							
	P1:2chDCアンプA/Bチャネル設定(0, 1)							
	P1 0 1							
	モニタチャネル	Ach	Bch					
出力形式	ステータス(デリミタ)							
解説	2chDCアンプのA/Bチャス	ネル切り替えを行い	ます。					
	チャネルは2chDCアンプの	み全て切り替わりま	ます。					
	2chDCアンプ以外がモニタ	チャネルの場合エ	ラーステータス(パラ	ラメタエラー)が出力されます。				
書式例	SMC 1(デリミタ)							
出力例	*							
	2chDCアンプのモニタチャオ	トルをAchに切り替	えたことを表します	• •				
関連コマンド	IMC, IMN, SMN							

# <u>3.2.8.</u> SMN モニタチャネル設定

機能	モニタチャネルの設定
入力形式	SMN P1(デリミタ)
	P1:スロット・チャネル指定(1~16)
出力形式	ステータス(デリミタ)
解説	実装されていないスロット・チャネルを指定した場合、エラーステータス(パラメタエラー)が出力
	されます。
書式例	SMN 7(デリミタ)
出力例	*
	7ユニット目にモニタチャネルを設定したことを表します。
関連コマンド	IMC, IMN, SMC

# <u>3.2.9. SNS センサ感度の設定</u>

機能	センサ感度の設定						
入力形式	SNS P1, P2, P3, P4, P5, P6(デリミタ)						
	P1:スロット・チャネル指定(1~16)						
	P2:SENS感度						
	P2	100	~999				
	SENS感度	3桁のセ	ンサ感度値				
	P3:				_		
	P3	0	1	2			
	少数点位置	0.XXX	X.XX	XX.X			
	P4:						
	P4	0		1			
	単位	mV/m/s²	pC/	m/s²			
	P5:						
	P5	0	1	2	3		
	チャージコンバータ種類	なし	0.1mV/pC	1.0mV/pC	10mV/pC		
	P6:						
	P6	0	-	1			
	正転·反転	反転(一)	正転	(+)			
出力形式	ステータス(デリミタ)						
解記	実装されていないスロット・ラ	Fャネルを指定	した場合、エ	ラーステータス	く(パラメタエラ-	-)が出力	
	されます。振動アンブ実装じ	し外のチャネル	指定を行った	場合も、エラー	ーステータス(パ	ラメタエラ	
	一)が出力されます。モニタし	ているチャネ	ルか振動アン	フ実装以外の	ときに全チャイ	・ルを指定	
	した場合も、エフーステータ		一か出力され	より。			
青式例	SNS 7, 100, 1, 1, 2, 00	(ナリミタ)					
出刀例						/_ <del></del>	
	7ユニット目に実装された振	動アンフのセン	ノサ感度設定を	r 1.00pC/m/s	32 にの反転人プ	」に設定し	
	たことを表します。						
関連コマンド	INS						

# <u>3.2.10. SRJ 温度補償設定</u>

機能	温度補償設定						
入力形式	SRJ P1, P2(デリミタ)						
	P1:スロット・チャネル指定(1	<b>~</b> 16)					
	P2:温度補償設定値						
	P2 0 1						
	温度補償設定値    OFF    ON						
出力形式	ステータス(デリミタ)						
解説	実装されていないスロット・チ	ヤネルを指定した	場合、エラーステー	-タス(パラメタエラー)が出力			
	されます。温度アンプ実装以	外のチャネル指定	を行った場合も、コ	<b>Lラーステータス(パラメタエラ</b>			
	一)が出力されます。モニタしているチャネルが温度アンプ実装以外のときに全チャネルを指定						
	した場合も、エラーステータス(パラメタエラー)が出力されます。						
書式例	SRJ 7,0(デリミタ)						
出力例	*						
	7ユニット目に実装された温度	度アンプの温度補償	賞設定をOFFに設定	定したことを表します。			
関連コマンド	IRJ						

#### <u>3.2.11. STL トリガレベルの設定</u>

機能	トリガレベルの設定			
入力形式	STL P1, P2(デリミタ)			
	P1:スロット・チャネル指定(1~16)			
	P2:トリガレベル設定値			
	P2 0000~1500			
	トリガレベル値(cV) 4桁のトリガレベル値			
出力形式	ステータス(デリミタ)			
解説	実装されていないスロット・チャネルを指定した場合、エラーステータス(パラメタエラー)が出力			
	されます。F/Vコンバータ実装以外のチャネル指定を行った場合も、エラーステータス(パラメタ			
	エラー)が出力されます。モニタしているチャネルがF/Vコンバータ実装以外のときに全チャネ			
	ルを指定した場合も、エラーステータス(パラメタエラー)が出力されます。			
書式例	STL 7, 50(デリミタ)			
出力例	*			
	7ユニット目に実装されたF/Vコンバータのトリガレベルを5Vに設定したことを表します。			
関連コマンド	ΠL			

# <u>3.2.12. SVA ひずみアンプVARのD/A値設定</u>

144.444		+=0.4		
機能	しすみアンノVARのD/A1	し 設 定		
入力形式	SVA P1, P2(デリミタ)			
	P1:スロット・チャネル指定(1~16,0(全チャネル指定))			
	P2:VAR值			
	P2	1392~16383		
	VAR值	VARのD/A設定値		
出力形式	ステータス(デリミタ)			
解説	実装されていないスロット・ヲ	チャネルを指定した場合、エラーステ	ータス(パラメタエラー)が出力	
	されます。ひずみアンプユニ	ニット実装以外のチャネル指定を行な	った場合も、エラーステータス	
	(パラメタエラー)が出力され	ます。		
	VARが16383の時、GAIN	×1倍を表します。		
	VARが4095の時、GAIN×	く0.5(2分の1)倍を表します。		
	VARが1637の時、GAIN×	く0.4(2.5分の1)倍を表します。		
	VARが1392の時、GAIN×0.39(2.56分の1)倍を表します			
書式例	SVA 3, 16383(デリミタ)			
出力例	*			
	3ユニット目のひずみアンプの	のVARのD/A値を16383(×1倍)	に設定したことを表します。	
関連コマンド	IVA, EVR			

#### <u>3.2.13. SVG 2chDCアンプVARのD/A値設定</u>

機能	2chDCアンプVARのD/A値設定						
入力形式	SVG P1, P2, P3(デリミク	(\$					
	P1:スロット・チャネル指定(1~16,0(全チャネル指定))						
	P2:VAR值						
	P2 0~65535						
	Ach VAR値 VARのD/A設定値						
	P3:VAR值						
	P3	0~65535					
	Bch VAR値 VARのD/A設定値						
出力形式	ステータス(デリミタ)						
解説	実装されていないスロット・チャネルを指定した場合、エラーステータス(パラメタエラー)が出力						
	されます。2chDCアンプユニット実装以外のチャネル指定を行なった場合も、エラーステータス						
	(パラメタエラー)が出力されます。						
	VARが0の時、GAIN×1倍	を表します。					
	VARが32767の時、GAIN	I×約2倍を表します。					
	VARが65535の時、GAIN	I×約3倍を表します。					
書式例	SVG 2, 0, 0(デリミタ)						
出力例	*						
	2ユニット目の2chDCアンプのVAR D/A値をAch, BchともにO(×1倍)に設定したことを表						
	します。						
関連コマンド	IVG, EVG						

# <u>3.2.14. SZR 2chDCアンプオフセット調整のD/A値設定</u>

林治古	2~~~~~~~~~~~~~~~~~~~~~~~~~~~~~~~~~~~~					
人刀形式						
	P1:スロット・チャネル指定(1~16, <b>0(全チャネル指定)</b> )					
	P2:ZERO值					
	P2 0~4095					
	Ach オフヤット調整のD/A値	オフセット調整のD/A設定値				
	P3:ZERO值		1			
	P3	0~4095	]			
	Bch オフセット調整のD/A値	オフセット調整のD/A設定値				
			-			
出力形式	ステータス(デリミタ)					
解説	実装されていないスロット・チャネルを指定した場合、エラーステータス(パラメタエラー)が出力					
	されます。2chDCアンプユニット実装以外のチャネル指定を行なった場合も、エラーステータス					
	(パラメタエラー)が出力され	ます。				
	オフヤット調整のD/A値が	4095の時、 1 V 近辺のオフヤット値	であることを表します。			
	オフセット調整のワノム値が	2048の時 +0以近辺のオフセット値	であることを表します			
	オフセット調整のD / Δ 値が	0の時 約+11/近辺のオフセルト値で	あることを表します。			
	オノビット調査のレイ A1但かりの時、約十172世のオノビット但でのることを衣しま9。					
音巧例	SZR 3, 2048, 2048(アリミタ)					
出刀例	*					
	3ユニット目の2chDCアンフ	『のオフセット値をAch、Bchともに±	OV近辺に設定したことを表し			
	ます。					
関連コマンド	IZR, EZR					

# <u>3.3.実行コマンド</u>

<u>3.3.1. EBL オートバランス実行</u>

機能	オートバランスの実行
入力形式	EBL P1(デリミタ)
	P1:スロット・チャネル指定(1~16, <b>0(全チャネル)</b> )
出力形式	ステータス(デリミタ)
解説	実装されていないスロット・チャネルを指定した場合、エラーステータス(パラメタエラー)が出力
	されます。バランス実行中の状態はIBLコマンドにて確認できます。
	バランス実行中の場合、IBLコマンド以外は受け付けられません。
	本コマンド実行後、アンプからの応答がない場合は未実装扱いとなります。
書式例	EBL O(デリミタ)
出力例	*
	全チャネル全ユニットのオートバランスを実行したことを表します。
関連コマンド	IBL

<u>3.3.2. ECK 全チャネルセルフチェック、シャントCAL実行</u>

機能	全チャネルセルフチェック、シャントCALの実行					
入力形式	ECK P1(デリミタ)					
	P1:チェック動作					
	P1 0 1 2					
	チェック動作	内部CAL	シャントCAL			
	(ACストレンアンプの場合)	モード	120Ω <del>τ</del> —ド			
	チェック動作	内部CAL	シャントCAL	シャントCAL		
	(DCストレンアンプの場合)	モード	120Ω モード	350Ω <del>τ</del> —ド		
	チェック動作	内部CAL				
	(ひずみアンプ以外の場合) モード					
出力形式	ステータス(デリミタ)					
解説	セルフチェック実行中の状態はIBLコマンドにて確認できます。					
	セルフチェック実行中の場合、IBLコマンド以外は受け付けられません。					
	内部CALモードでのセルフチェック実行後は、IERコマンドにて読み出せる実装情報(エラー情					
	報)が更新されます。					
	シャントCALモードでのセルフチュ	ック実行後は、エ	ラー情報は更新されま	ません。		
	本コマンド実行後、アンプからの応答がない場合は未実装扱いとなります。					
書式例	ECK 2(デリミタ)					
出力例	*					
	全チャネルシャントCAL(350Ω)	を実行したことを表	します。			
関連コマンド	IBL, IER					

# <u>3.3.3. ECL CAL実行</u>

機能	CALの実行						
入力形式	ECL P1, P2(, P3)(デリミタ)						
	P1:スロット・チャネル指定(1~16, 0(全チャネル指定))						
	P2:CAL極性:						
	P2 0 1 2						
	ひずみアンプ時	OFF	+CAL ON	-CAL ON			
	ひずみアンプ以外	OFF	ON				
	P3:A・Bチャネル指定:	(X)2cł	n DCアンプ時のみP37	が有効			
	P3	0	1	2			
	A・B チャネル指定 A・B チャネル A チャネル B チャネ						
出力形式	ステータス(デリミタ)						
解説	実装されていないスロット・チャネルを指定した場合、エラーステータス(パラメタエラー)が出力						
	されます。						
	OSC同期ユニットのリー	E一ト端子入力よりCAL	がONになっている場合	含、エラーステータス(モ			
	ードエラー)が出力される	ます。					
	2chDCアンプの場合、	P3を省略すると、Ach、	BchともにONまたはC	DFFにすることができま			
	す。						
書式例	ECL 2, 2(デリミタ)						
出力例	*						
	2ユニット目の-CALをONにしたことを表します。						
関連コマンド	ICL, SCL						

# <u>3.3.4. EFN ひずみアンプのR-FINE(ゼロ調整)実行</u>

機能	ひずみアンプのR-FINE(ゼロ	□調整)実行					
入力形式	EFN P1. P2. P3(デリミタ)						
	P1:スロット・チャネル指定(1/	~16, <b>0(全チャネル</b> )	)				
	P2:増減:						
	P2 0 1						
	増減	UP(+)	DOWN(-)				
	P3:微調整						
	P3 0 1						
	微調整 FAST SLOW						
出力形式	ステータス(デリミタ)						
解説	レンジがOFFの場合、RーFINE(ゼロ調整)の操作は実行されません。						
	ひずみアンプ以外では、R-FINE(ゼロ調整)の操作は実行されません。						
	ひずみアンプユニット実装以外のユニットを指定した場合、エラーステータス(パラメタエラー)が						
	出力されます。						
書式例	EFN 2, 0, 0(デリミタ)						
出力例	*						
	2ユニット目のRーFINE(ゼロ	調整)を+側に実行し	たことを表します。				
関連コマンド	IAD, RRA						

3.3.5. ELO ローカル状態への移行

機能	ローカル状態への移行
入力形式	ELO(デリミタ)
	パラメタなし
出力形式	ステータス(デリミタ)
解説	AR1000はローカル状態に戻りますが、通信は切断されません。
書式例	ELO(デリミタ)
出力例	*
	ローカル状態に移行したことを表します。
関連コマンド	なし

#### <u>3.3.6. EVG 2chDCアンプVAR(レンジ微調整)の実行</u>

機能	VAR(レンジ微調整)の実行							
入力形式	EVG P1, P2, P3, P4, P5(デリミタ)							
	P1:スロット・チャネル指定(1~16,0(全チャネル指定))							
	P2:増減:							
	P2 0 1 2							
	Ach 増減 UP(+) DOWN(-) NO CHANGE							
	P3:微調整							
	P3	0	1					
	Ach 微調整	FAST	SLOW					
	P4: 増減:			_	_			
	P4	0	1	2				
	Bch 増減	UP(+)	DOWN(-)	NO CHANGE				
	P5:微調整							
	P5 0 1							
	Bch 微調整	FAST	SLOW					
出力形式	ステータス(デリミタ)							
解説	2chDCアンプユニット多	実装以外のチャネル排	定を行なった場合に	はエラーステータス(パ	ミラメタエ			
	ラー)が出力されます。							
書式例	EVG 2, 0, 0, 2, 0(デリミタ)							
出力例	*							
	2ユニット目の2chDCア	ンプのAchレンジ微	調整を+側に実行、	Bchを実行しないこと	を表しま			
	す。							
関連コマンド	IVG, EVG							

# <u>3.3.7. EVR ひずみアンプVAR(レンジ微調整)実行</u>

機能	ひずみアンプのVAR(レンジ微調整)実行						
入力形式	EVR P1, P2, P3(デリミタ)						
	P1:スロット・チャネル指定(1·	~16, <b>0(全チャネル</b> )	)				
	P2:増減:			_			
	P2	0	1				
	増減	UP(+)	DOWN(-)				
	P3:微調整						
	P3 0 1						
	微調整	FAST	SLOW				
出力形式	ステータス(デリミタ)						
解説	レンジがOFFの場合、VAR(レンジ微調整)の操作は実行されません。						
	ひずみアンプ以外では、VAR(レンジ微調整)の操作は実行されません。						
書式例	EVR 3, 1, 0(デリミタ)						
出力例	*						
	3ユニット目のレンジ微調整を一側に実行したことを表します。						
関連コマンド	IAD, RRA, SFS						

#### <u>3.3.8. EZR 2chDCアンプZERO(ZERO調整)の実行</u>

機能	ZERO(ZERO調整)の実行						
入力形式	EZR P1, P2, P3, P4, P5(デリミタ)						
	P1:スロット・チャネル指定(1~16, <b>0(全チャネル指定)</b> ) P2:増減:						
	P2	0	1	2			
	Ach 増減	UP(+)	DOWN(-)	NO CHANGE			
	P3	0	1				
	Ach 微調整	FAST	SLOW				
	P4: 増減:						
	P4	0	1	2			
	Bch 増減	UP(+)	DOWN(-)	NO CHANGE			
	P5:微調整						
	P5	0	1				
	Bch 微調整	FAST	SLOW				
				-			
出力形式	ステータス(デリミタ)						
解說	2chDCアンプユニット実装以外のチャネル指定を行なった場合はエラーステータス(パラメタエ						
	ラー)が出力されます。	ラー)が出力されます。					
書式例	EZR 3, 2, 0, 1, 1(デリミタ)						
出力例	*						
	3ユニット目の2chDCアンプのAchを実行しない、Bchを一側にオフセット微調整実行したこと						
	を表します。						
関連コマンド	IZR, SZR						

3. 4. データ読み出しコマンド

# <u>3.4.1. RDA DC電源電圧値データ読み出し</u>

機能	DC電源電圧値の読み出し				
入力形式	RDA(デリミタ)				
	パラメタなし				
出力形式	A1(デリミタ)				
	A1:DC電源の電圧値を出力。				
	A1	10. 5V~36V			
	DC電源電圧値	A/D変換値			
解説	オプションのDC電源ユニットが実装されていない場合は、エラーステータス(ユニットエラー)				
	出力されます。				
書式例	RDA(デリミタ)				
出力例	* 12. 5V				
	DC電源の電圧値が12.5Vであることを表します。				
関連コマンド	なし				

#### <u>3.4.2. RRA A/D値データ読み出し</u>

機能	A/D値の読み出し					
入力形式	RRA(デリミタ)					
	パラメタなし					
出力形式	*A1(デリミタ)					
	A1:A/D変換の値をスケーリングした値を出力。					
	A1	-6. 250~6. 250				
	A/D変換值	A/D変換値				
	例:5kustレンジにて入力が5000µ ひずみの場合、値は5.000					
解說	現在モニタしているチャネルのA/D変換値が出力されます。 本コマンドはIADコマンドと同じ動作を行います。					
書式例	RRA(デリミタ)					
出力例	* - 5. 000					
	モニタチャネルのA/D変換値が-5Vを表します。					
関連コマンド	IMN, SMN					

(1)本書の内容の全部または一部を無断で転載することは堅くお断り致します。 (2)本書の内容に関して、将来予告なしに変更することがあります。

# AR1000通信コマンド 取扱説明書 (95691-2519-0000) 2006年 6月 初版 発行 2017年 4月 7版 発行 発行 株式会社エー・アンド・デイ